

الاتحاد الدولي للاتصالات

ITU-R

قطاع الاتصالات الراديوية في الاتحاد الدولي للاتصالات

التوصية ITU-R P.526-11
(2009/10)

الانتشار بالانعراج

السلسلة P
انتشار الموجات الراديوية

تمهيد

يضطلع قطاع الاتصالات الراديوية بدور يتمثل في تأمين الترشيد والإنصاف والفعالية والاقتصاد في استعمال طيف الترددات الراديوية في جميع خدمات الاتصالات الراديوية، بما فيها الخدمات الساتلية، وإجراء دراسات دون تحديد المدى الترددات، تكون أساساً لإعداد التوصيات واعتمادها. ويؤدي قطاع الاتصالات الراديوية وظائفه التنظيمية والسياساتية من خلال المؤتمرات العالمية والإقليمية للاتصالات الراديوية وجميعيات الاتصالات الراديوية بمساعدة لجان الدراسات.

سياسة قطاع الاتصالات الراديوية بشأن حقوق الملكية الفكرية (IPR)

يرد وصف للسياسة التي يتبعها قطاع الاتصالات الراديوية فيما يتعلق بحقوق الملكية الفكرية في سياسة البراءات المشتركة بين قطاع تقييس الاتصالات وقطاع الاتصالات الراديوية والمنظمة الدولية للتوحيد القياسي واللجنة الكهترتقنية الدولية (ITU-T/ITU-R/ISO/IEC) والمشار إليها في الملحق 1 بالقرار ITU-R 1. وترد الاستثمارات التي ينبغي لحاملي البراءات استعمالها لتقديم بيان عن البراءات أو للتصريح عن منح رخص في الموقع الإلكتروني <http://www.itu.int/ITU-R/go/patents/en> حيث يمكن أيضاً الاطلاع على المبادئ التوجيهية الخاصة بتطبيق سياسة البراءات المشتركة وعلى قاعدة بيانات قطاع الاتصالات الراديوية التي تتضمن معلومات عن البراءات.

سلاسل توصيات قطاع الاتصالات الراديوية

(يمكن الاطلاع عليها أيضاً في الموقع الإلكتروني <http://www.itu.int/publ/R-REC/en>)

العنوان	السلسلة
البث الساتلي	BO
التسجيل من أجل الإنتاج والأرشفة والعرض؛ الأفلام التلفزيونية	BR
الخدمة الإذاعية (الصوتية)	BS
الخدمة الإذاعية (التلفزيونية)	BT
الخدمة الثابتة	F
الخدمة المتنقلة وخدمة التحديد الراديوي للموقع وخدمة الهواة والخدمات الساتلية ذات الصلة	M
انتشار الموجات الراديوية	
علم الفلك الراديوي	RA
الخدمة الثابتة الساتلية	S
أنظمة الاستشعار عن بعد	RS
التطبيقات الفضائية والأرصاد الجوية	SA
تقاسم الترددات والتنسيق بين أنظمة الخدمة الثابتة الساتلية والخدمة الثابتة	SF
إدارة الطيف	SM
التجميع الساتلي للأخبار	SNG
إرسالات الترددات المعيارية وإشارات التوقيت	TF
المفردات والمواضيع ذات الصلة	V

ملاحظة: تمت الموافقة على النسخة الإنكليزية لهذه التوصية الصادرة عن قطاع الاتصالات الراديوية بموجب الإجراء الموضح في القرار ITU-R 1.

النشر الإلكتروني

جنيف، 2011

© ITU 2011

جميع حقوق النشر محفوظة. لا يمكن استنساخ أي جزء من هذه المنشورة بأي شكل كان ولا بأي وسيلة إلا بإذن خطي من الاتحاد الدولي للاتصالات (ITU).

التوصية ITU-R P.526-11

الانتشار بالانعراج

(المسألة ITU-R 202/3)

(1978-1982-1992-1994-1995-1997-1999-2001-2003-2005-2007-2009)

مجال التطبيق

تقدم هذه التوصية العديد من النماذج التي تمكن القارئ من تقييم أثر الانعراج على شدة المجال المستقبل. ويمكن تطبيق هذه النماذج على الأنماط المختلفة للعوائق وعلى مسيرات ذات هندسة مختلفة.

إن جمعية الاتصالات الراديوية للاتحاد الدولي للاتصالات،

إذ تضع في اعتبارها

أ) أن ثمة حاجة لتوفير معلومات هندسية من أجل حساب قيم شدة المجال على مسيرات الانعراج،

توصي

1 بأن تستعمل الطرائق الموضحة في الملحق 1 من أجل حساب قيم شدة المجال على مسيرات الانعراج التي قد تشمل مساحة أرضية كروية، أو تضاريس أرضية غير منتظمة قد تنطوي على أنواع مختلفة من العوائق.

الملحق 1

1 المقدمة

على الرغم من أن الانعراج لا ينتج إلا عن سطح الأرض أو عن عوائق أخرى، يجب أن يؤخذ في الاعتبار متوسط الانكسار الجوي على مسير الإرسال لتقدير المعلومات الهندسية التي تقع في المستوي الرأسي للمسير (زاوية الانعراج، ونصف قطر الانحناء، وارتفاع العائق). ويجب، لتحقيق هذا الغرض، أن يرسم المظهر الجانبي للمسير مع نصف قطر الأرض المكافئ المناسب (التوصية ITU-R P.834). وإذا لم تيسر معلومات أخرى، يمكن الاستناد إلى نصف قطر أرض مكافئ قدره 8 500 km.

2 مفاهيم أساسية

يتأثر انعراج الموجات الراديوية على سطح الأرض بعدم انتظام التضاريس الأرضية. وفي هذا الصدد، وقبل التعمق في تناول طرق التنبؤ الخاصة بآلية الانتشار، نورد في هذا القسم بعض المفاهيم الأساسية.

1.2 المجسمات الإهليلجية لفرينل ومناطق فرينل (Fresnel)

عند دراسة انتشار الموجات الراديوية بين نقطتين A و B، يمكن تقسيم الفضاء المعني إلى عائلة من المجسمات الإهليلجية تعرف باسم إهليلجيات فرينل، تحمل جميعها نقاطاً بؤرية عند A و B وعلى نحو تستجيب فيه أية نقطة M على المجسم الإهليلجي للعلاقة التالية:

$$(1) \quad AM + MB = AB + n \frac{\lambda}{2}$$

حيث تمثل n رقماً صحيحاً يميز الإهليلج المعني وحيث تتطابق $n = 1$ مع الإهليلج الأول لفرينل، إلخ.، وتمثل λ طول الموجة. وكقاعدة عملية، نفترض أن الانتشار يحدث في خط البصر أي مصحوباً بظواهر انعراج يمكن إهمالها، إذا لم يوجد أي عائق داخل المجسم الإهليلجي الأول لفرينل.

ويمكن تقريب نصف قطر إحدى المجسمات الإهليلجية عند نقطة بين المرسل والمستقبل في وحدات متسقة ذاتياً بواسطة:

$$(2) \quad R_n = \left[\frac{n \lambda d_1 d_2}{d_1 + d_2} \right]^{1/2}$$

أو في شكل وحدات عملية:

$$(3) \quad R_n = 550 \left[\frac{n d_1 d_2}{(d_1 + d_2) f} \right]^{1/2}$$

حيث تمثل f التردد (MHz) و d_1 و d_2 المسافتان (km) بين المرسل والمستقبل عند النقطة التي يحسب فيها نصف قطر المجسم الإهليلجي (m).

وتتطلب بعض المشكلات مراعاة مناطق فرينل وهي المناطق التي يحصل عليها من خلال تقاطع عائلة من المجسمات الإهليلجية مع سطح مستوي. وتكون المنطقة ذات الرتبة n هي الجزء الواقع بين المنحنيات التي يُحصل عليها بواسطة المجسمين الإهليلجين n و $n-1$ ، على التوالي.

2.2 عرض الظليل (شبه الظل)

يحدد الانتقال من الضوء إلى الظل منطقة الظليل. ويحدث هذا الانتقال على طول شريط ضيق (عرض الظليل) داخل حدود الظل الهندسي. ويبين الشكل 1 عرض الظليل (W) في حالة وجود مرسل عند ارتفاع h ، فوق أرض دائرية سلسلة، التي تُعطى بواسطة:

$$(4) \quad w = \left[\frac{\lambda a_e^2}{\pi} \right]^{1/3} \quad \text{m}$$

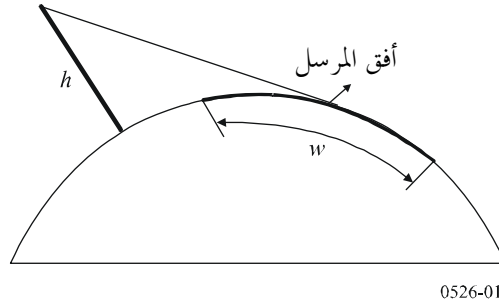
حيث:

λ : طول الموجة (m)

a_e : نصف قطر الأرض الفعال (m).

الشكل 1

تعريف عرض الظليل



3.2 منطقة الانعراج

تمتد منطقة انعراج المرسل من مسافة خط البصر (LOS) حيث يساوي خلوص المسير 60% من نصف قطر منطقة فرينل الأولى (R_1)، إلى مسافة أبعد بكثير من أفق المرسل حيث تهيمن آلية الانتثار التروبوسفيري.

4.2 معيار سلاسة سطح العائق

إذا كانت لسطح العائق أشكال غير منتظمة لا تتجاوز Δh ،

حيث:

$$(5) \quad \Delta h = 0,04 [R\lambda^2]^{1/3} \quad \text{m}$$

وحيث:

R : نصف قطر انحناء العائق (m)

λ : طول الموجة (m).

يمكن عندئذ اعتبار العائق سلساً ويمكن استعمال الطرق الموضحة في الفقرتين 3 و 2.4 لحساب التوهين.

5.2 العائق المعزول

يمكن اعتبار عائق ما معزولاً إذا لم يكن أي تفاعل بين العائق في حد ذاته والتضاريس الأرضية المحيطة به. وبعبارة أخرى، لا ينتج توهين المسير إلا بسبب العائق وحده دون أي إسهام من باقي التضاريس الأرضية. ويجب أن تُستوفى الشروط التالية:

- انعدام التراكم بين عروض الظليل المرتبطة بكل مطراف وبأعلى العائق؛
- يتعين أن يبلغ خلوص المسير على كلا الجانبين 0,6 من نصف قطر منطقة فرينل الأولى؛
- انعدام انعكاس مرآوي على جانبي العائق معاً.

6.2 أنماط التضاريس الأرضية

يمكن تصنيف أنماط التضاريس الأرضية، تبعاً للقيمة الرقمية للمعلمة Δh (انظر التوصية ITU-R P.310) المستعملة لتحديد درجة عدم انتظام التضاريس الأرضية، ضمن ثلاثة أنواع:

(أ) تضاريس أرضية سلسة

يمكن أن نعتبر أن سطحاً أرضياً سلساً إذا كان مقدار عدم انتظام التضاريس الأرضية يبلغ $0,1R$ أو أقل، حيث R القيمة القصوى لنصف قطر منطقة فرينل الأولى في مسير الانتشار. وفي هذه الحالة، يستند نموذج التنبؤ إلى الانعراج على أرض كروية (الفقرة 3).

(ب) عوائق معزولة

يتكون المظهر الجانبي للتضاريس الأرضية المتعلقة بمسیر الانتشار من عائق واحد أو أكثر. وينبغي في هذه الحالة، وتبعاً للمخططات المبسطة للمثالية المستعملة بهدف تمييز العوائق التي تعترض مسير الانتشار، استعمال نماذج التنبؤ الموضحة في الفقرة 4.

(ج) تضاريس أرضية متعرجة

يتكون المظهر الجانبي من عدة تلال صغيرة لا يُمثل أي منها عائقاً مهيمناً. وتتلاءم التوصية ITU-R P.1546 داخل مدى تردداتها مع التنبؤ بشدة المجال ولكنها ليست طريقة انعراج.

7.2 تكاملات فريبل

تُعطى تكاملية فريبل المركبة بواسطة:

$$(6) \quad F_c(v) = \int_0^v \exp\left(j \frac{\pi s^2}{2}\right) ds = C(v) + jS(v)$$

حيث Z العامل المركب المساوي للقيمة $\sqrt{-1}$ ، و $C(v)$ و $S(v)$ تكاملتا فريبل لجيب التمام وجيب الزاوية اللذان يعرفان بواسطة:

$$(7a) \quad C(v) = \int_0^v \cos\left(\frac{\pi s^2}{2}\right) ds$$

$$(7b) \quad S(v) = \int_0^v \sin\left(\frac{\pi s^2}{2}\right) ds$$

ويمكن تقييم تكاملية فريبل المركبة $F_c(v)$ بواسطة تكامل رقمي، أو بدقة كافية لمعظم الأغراض بالنسبة إلى قيمة v موجبة باستعمال:

$$(8a) \quad F_c(v) = \exp(jx) \sqrt{\frac{x}{4}} \sum_{n=0}^{11} \left[(a_n - j b_n) \left(\frac{x}{4}\right)^n \right] \quad \text{for } 0 \leq x < 4$$

$$(8b) \quad F_c(v) = \left(\frac{1+j}{2}\right) \exp(jx) \sqrt{\frac{4}{x}} \sum_{n=0}^{11} \left[(c_n - j d_n) \left(\frac{4}{x}\right)^n \right] \quad \text{for } x \geq 4$$

حيث:

$$(9) \quad x = 0,5 \pi v^2$$

وتمثل a_n ، b_n و c_n و d_n معاملات بورسما (Boersma) الواردة أدناه:

$a_0 = +1,595769140$	$b_0 = -0,000000033$	$c_0 = +0,000000000$	$d_0 = +0,199471140$
$a_1 = -0,000001702$	$b_1 = +4,255387524$	$c_1 = -0,024933975$	$d_1 = +0,000000023$
$a_2 = -6,808568854$	$b_2 = -0,000092810$	$c_2 = +0,000003936$	$d_2 = -0,009351341$
$a_3 = -0,000576361$	$b_3 = -7,780020400$	$c_3 = +0,005770956$	$d_3 = +0,000023006$
$a_4 = +6,920691902$	$b_4 = -0,009520895$	$c_4 = +0,000689892$	$d_4 = +0,004851466$
$a_5 = -0,016898657$	$b_5 = +5,075161298$	$c_5 = -0,009497136$	$d_5 = +0,001903218$
$a_6 = -3,050485660$	$b_6 = -0,138341947$	$c_6 = +0,011948809$	$d_6 = -0,017122914$
$a_7 = -0,075752419$	$b_7 = -1,363729124$	$c_7 = -0,006748873$	$d_7 = +0,029064067$
$a_8 = +0,850663781$	$b_8 = -0,403349276$	$c_8 = +0,000246420$	$d_8 = -0,027928955$
$a_9 = -0,025639041$	$b_9 = +0,702222016$	$c_9 = +0,002102967$	$d_9 = +0,016497308$
$a_{10} = -0,150230960$	$b_{10} = -0,216195929$	$c_{10} = -0,001217930$	$d_{10} = -0,005598515$
$a_{11} = +0,034404779$	$b_{11} = +0,019547031$	$c_{11} = +0,000233939$	$d_{11} = +0,000838386$

ويمكن تقييم $C(v)$ و $S(v)$ بالنسبة إلى قيم سالبة تخص v من خلال الإشارة إلى أن:

$$(10a) \quad C(-v) = -C(v)$$

$$(10b) \quad S(-v) = -S(v)$$

3 الانعراج فوق أرض كروية

يمكن أن تحسب خسارة الإرسال الإضافية العائدة إلى الانعراج فوق أرض كروية بواسطة الصيغة الكلاسيكية لسلسلة البقايا. ويقدم البرنامج الحاسوبي GRWAVE، الذي يوجد لدى الاتحاد الدولي للاتصالات (ITU)، الطريقة بأكملها. وتحتوي التوصية ITU-R P.368 على مجموعة فرعية من نواتج هذا البرنامج (بالنسبة إلى هوائيات قريبة من الأرض وعند ترددات أدنى).

وتصف الأقسام الفرعية التالية طرائق عديدة وبيانية يمكن استعمالها مع الترددات 10 MHz وما علاها. وبالنسبة للترددات أدنى من 10 MHz، ينبغي استخدام البرنامج GRWAVE دائماً. ويقدم القسم 1.3 طرائق من أجل المسيرات فوق خط الأفق. والقسم 1.1.3 عبارة عن طريقة عديدة، بينما يعطي القسم 2.1.3 طريقة بيانية. والقسم 2.3 عبارة عن طريقة تطبق في حالة الأرض المستوية لأي مسافة وعند أي ترددات تساوي 10 MHz وما علاها. وتستعمل هذه الطريقة الطريقة العددية الواردة في الفقرة 1.1.3.

1.3 خسارة الانعراج بالنسبة إلى المسيرات عبر الأفق

بالنسبة إلى مسافات طويلة عبر الأفق، يكتسي الحد الأول من سلسلة البقايا دون سواه أهمية كبيرة، وحتى على مقربة من الأفق أو عند الأفق، يمكن استعمال هذا التقريب مع خطأ أقصى يبلغ حوالي 2 dB في معظم الأحوال. ويمكن كتابة الحد الأول كنتاج حد المسافة، F ، وحدي كسب الارتفاع G_T و G_R . ويوضح الجزءان 1.1.3 و 2.1.3 كيفية الحصول على هذه الحدود انطلاقاً من صيغ بسيطة أو من خلال مخططات بيانية (مونوغرامات).

1.1.3 حسابات رقمية

1.1.1.3 تأثير الخصائص الكهربائية لسطح الأرض

يمكن تحديد مدى تأثير الخصائص الكهربائية لسطح الأرض على خسارة الانعراج، بحساب عامل مقيس لسماحية السطح K ، (السماح بمرور التيار) يُعطى بواسطة الصيغ التالية:

في وحدات متسقة:

$$(11) \quad K_H = \left(\frac{2\pi a_e}{\lambda} \right)^{-1/3} \left[(\varepsilon - 1)^2 + (60\lambda\sigma)^2 \right]^{-1/4}$$

و

$$(12) \quad K_V = K_H \left[\varepsilon^2 + (60\lambda\sigma)^2 \right]^{1/2}$$

أو في وحدات عملية:

$$(11a) \quad K_H = 0,36 (a_e f)^{-1/3} \left[(\varepsilon - 1)^2 + (18000 \sigma/f)^2 \right]^{-1/4}$$

$$(12a) \quad K_V = K_H \left[\varepsilon^2 + (18000 \sigma/f)^2 \right]^{1/2}$$

حيث:

a_e : نصف قطر الأرض الفعال (km)

ϵ : السماحية النسبية الفعالة

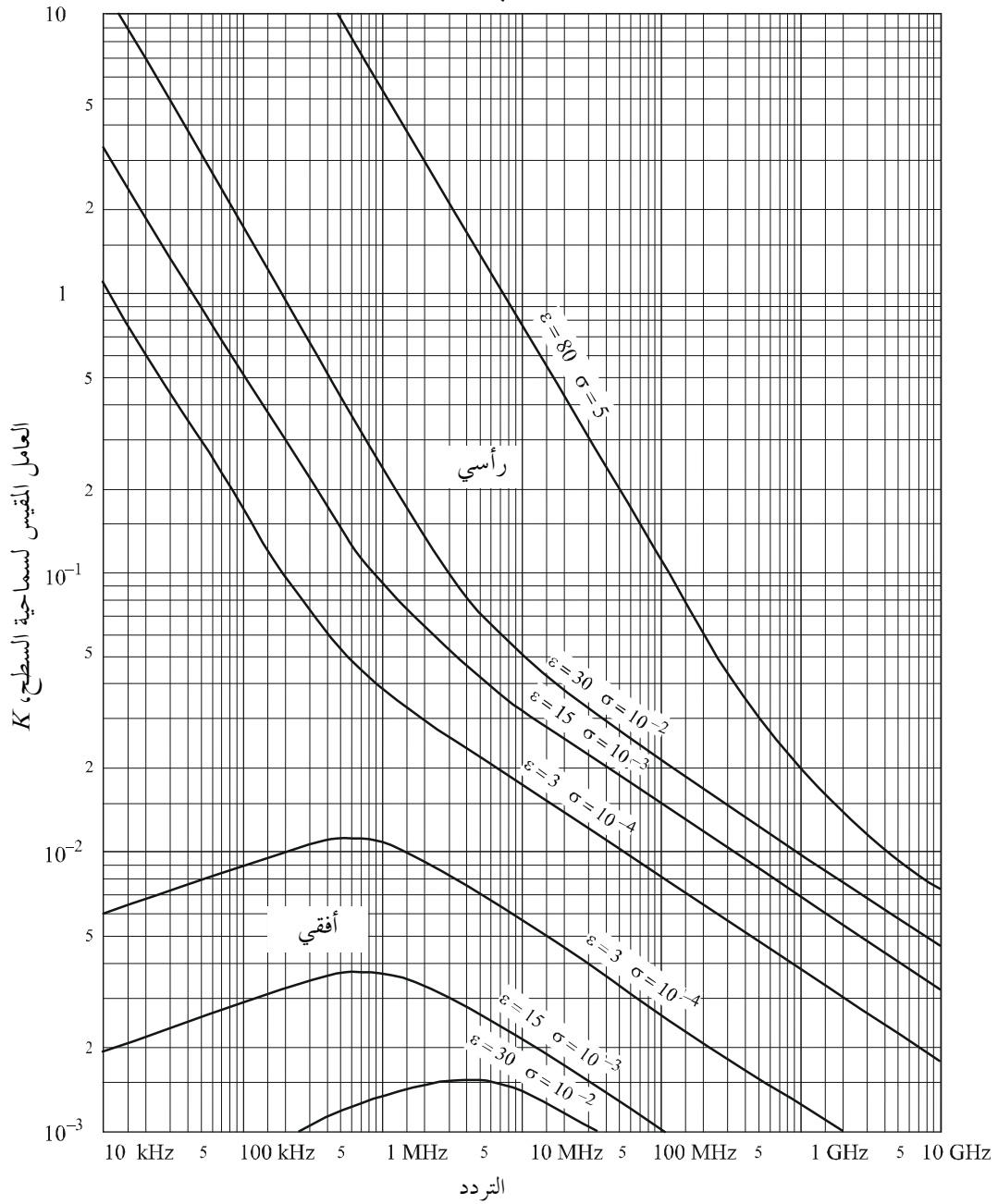
σ : الإيصالية الفعالة (S/m)

f : التردد (MHz).

ويحتوي الشكل 2 على قيم العامل K النمطية.

الشكل 2

حساب K



إذا كانت قيمة K أقل من 0,001، تكون الخصائص الكهربائية للأرض عديمة الأهمية. أما في الحالة التي تكون فيها قيم K أكبر من 0,001، فيجب أن تستعمل الصيغ المناسبة الواردة في الفقرة 2.1.1.3. وعندما تكون قيمة K أكبر من 1 تقريباً، تختلف شدة مجال الانعراج المحسوبة باستعمال الطريقة الواردة في الفقرة 2.1.1.3 عن النتائج المتحصلة من البرنامج الحاسوبي GRWAVE، ويزيد الاختلاف مع زيادة قيمة K . وينبغي استعمال البرنامج GRWAVE لقيم K التي تزيد عن 1. ولا تحدث هذه الحالة إلا في الاستقطاب الرأسي عند ترددات أدنى من 10 MHz فوق سطح البحر أو أقل من 200 kHz فوق اليابسة. وتسري الطريقة الواردة في الفقرة 2.1.1.3 في كل الحالات الأخرى.

2.1.1.3 صيغ شدة مجال الانعراج

تُعطى شدة مجال الانعراج، E ، بالنسبة إلى شدة المجال في الفضاء الحر E_0 بواسطة الصيغة التالية:

$$(13) \quad 20 \log \frac{E}{E_0} = F(X) + G(Y_1) + G(Y_2) \quad \text{dB}$$

حيث X هي الطول المقيس للمسير بين الهوائيات عند ارتفاعين Y_1 و Y_2 مقيسين (وحيث قيمة $20 \log \frac{E}{E_0}$ سالبة في العادة).

في وحدات متسقة:

$$(14) \quad X = \beta \left(\frac{\pi}{\lambda a_e^2} \right)^{1/3} d$$

$$(15) \quad Y = 2\beta \left(\frac{\pi^2}{\lambda^2 a_e} \right)^{1/3} h$$

أو في وحدات عملية:

$$(14a) \quad X = 2.188\beta f^{1/3} a_e^{-2/3} d$$

$$(15a) \quad Y = 9.575 \times 10^{-3} \beta f^{2/3} a_e^{-1/3} h$$

حيث:

d : طول المسير (km)

a_e : نصف قطر الأرض المكافئ (km)

h : ارتفاع الهوائي (m)

f : التردد (MHz).

β معلمة تأخذ في الاعتبار نمط الأرض والاستقطاب. وترتبط بالعامل K بواسطة الصيغة شبه التجريبية التالية:

$$(16) \quad \beta = \frac{1 + 1.6 K^2 + 0.67 K^4}{1 + 4.5 K^2 + 1.53 K^4}$$

ويمكن أن تؤخذ β على أنها مساوية للقيمة 1 بالنسبة إلى الاستقطاب الأفقي عند جميع الترددات، وبالنسبة إلى الاستقطاب الرأسي فوق 20 MHz على الأرض أو 300 MHz فوق البحر.

أما بالنسبة إلى الاستقطاب الرأسي تحت 20 MHz فوق الأرض أو 300 MHz فوق البحر، فيجب أن تحسب β باعتبارها دالة لقيم K . غير أنه من الممكن عندئذ إهمال ϵ وكتابة:

$$(16a) \quad K^2 \approx 6.89 \frac{\sigma}{k^{2/3} f^{5/3}}$$

حيث يُعبر عن σ بواسطة S/m، و f (MHz) و k العامل المضاعف لنصف قطر الأرض. ويُعطي حد المسافة بواسطة الصيغة التالية:

$$(17a) \quad F(X) = 11 + \log(X) - 17.6 X \quad \text{for } X \geq 1.6$$

$$(17b) \quad F(X) = -20 \log(X) - 5.6488X^{1.425} \quad \text{for } X < 1.6$$

و يُعطي حد كسب الارتفاع $G(Y)$ بواسطة الصيغة التالية:

$$(18) \quad G(Y) \cong 17.6(B - 1.1)^{1/2} - 5 \log(B - 1.1) - 8 \quad \text{for } B > 2$$

وبالنسبة إلى $B > 2$ ، تكون قيمة $G(Y)$ دالة في القيمة K المحسوبة في الفقرة 1.1.1.3:

$$(18a) \quad G(Y) \cong 20 \log(B + 0.1B^3) \quad \text{for } 10 K < B \leq 2$$

$$(18b) \quad G(Y) \cong 2 + 20 \log K + 9 \log(B/K) [\log(B/K) + 1] \quad \text{for } K/10 < B \leq 10 K$$

$$(18c) \quad G(Y) \cong 2 + 20 \log K \quad \text{for } B \leq K/10$$

حيث:

$$(18d) \quad B = \beta Y$$

والمعادلات من (18) إلى (18c) تمت صياغتها بافتراض أن $K > 0,2$ وإذا استعملت مع قيم $K < 0,2$ ، ينبغي ملاحظة أن علاقات عدم التساوي التي تحدد تطبيق كل معادلة يستلزم استعمال تبديل في هذه العلاقات بين المعادلتين (18) و(18b) أو (18c) مع اختلاف Y ، وذلك حسب قيمة K . وفي هذه الحالات، سيكون هناك عدم استمرارية في قيمة $G(Y)$ عند استخدام عملية التبديل. وبالنسبة لقيم Y و K عندما تنطبق واحدة من المعادلات (18) إلى (18c) طبقاً لعلاقات عدم التساوي، يوصى باستعمال المعادلة (18) بدلاً من المعادلتين (18a) إلى (18c). ويلاحظ أنه حتى بالنسبة لقيم $K > 0,2$ ، يمكن ظهور عدم استمرارية بين المعادلتين (18a) و(18b) تصل إلى 3 dB.

ودقة شدة المجال المنعرج المعطاة بالمعادلة (13) محدودة بالتقريب المتأصل في استعمال الحد الأول فقط من سلسلة أنصاف الأقطار. والمعادلة (13) تعتبر أكثر دقة لأكثر من 2 dB لقيم X و Y_1 و Y_2 التي تقيد بها المعادلة التالية:

$$(19) \quad X - (\beta Y_1)^{1/2} \Delta(Y_1, K) - (\beta Y_2)^{1/2} \Delta(Y_2, K) > X_{lim}$$

حيث:

$$(19a) \quad X_{lim} = 1.096 - 1.280 (1 - \beta)$$

$$(19b) \quad \Delta(Y, K) = \Delta(Y, 0) + 1.779 (1 - \beta) [\Delta(Y, \infty) - \Delta(Y, 0)]$$

وتعطي قيم $\Delta(Y, 0)$ و $\Delta(Y, \infty)$ كما يلي:

$$(19c) \quad \Delta(Y, 0) = 0.5 \left[1 + \tanh \left(\frac{0.5 \log(\beta Y) - 0.255}{0.3} \right) \right]$$

$$(19d) \quad \Delta(Y, \infty) = 0.5 \left[1 + \tanh \left(\frac{0.5 \log(\beta Y) + 0.255}{0.25} \right) \right]$$

وعلى ذلك، فإن المسافة الدنيا d_{min} التي تسري عليها المعادلة (13) تعطى بالمعادلة:

$$(19e) \quad X_{min} = X_{lim} + (\beta Y_1)^{1/2} \Delta(Y_1, K) + (\beta Y_2)^{1/2} \Delta(Y_2, K)$$

ويتحصل على d_{min} من X_{min} باستعمال المعادلة (14a).

2.1.3 الحساب بواسطة المخططات البيانية

يمكن أن نجري الحساب أيضاً في ظل نفس شروط التقريب (هيمنة الحد الأول من سلسلة البقايا) باستعمال الصيغة التالية:

$$(20) \quad 20 \log \frac{E}{E_0} = F(d) + H(h_1) + H(h_2) \quad \text{dB}$$

حيث:

E : شدة المجال المستقبل

E_0 : شدة المجال في الفضاء الحر عند نفس المسافة

d : المسافة بين طرفي المسير

h_1 و h_2 : ارتفاعاً الهوائيين فوق أرض كروية.

وتُعطى الدالة F (تأثير المسافة) والدالة H (كسب الارتفاع) بواسطة المخططات البيانية التي تحتوي عليها الأشكال 3 و 4 و 5 و 6. وتُعطى هذه المخططات البيانية (الأشكال من 3 إلى 6) مباشرة سوية الإشارة المستقبلية بالنسبة إلى الفضاء الحر، بالنسبة إلى $1 = k$ و $4/3 = k$ ، وبالنسبة إلى ترددات أعلى من 30 MHz تقريباً. و k عامل نصف قطر الأرض الفعال الذي يرد تعريفه في التوصية ITU-R P.310. غير أنه يمكن حساب سوية الإشارة المستقبلية بالنسبة إلى قيم أخرى تخص k باستعمال سلم الترددات بالنسبة إلى $1 = k$ ، مع الاستعاضة عن التردد المعني بتردد افتراضي يساوي f/k^2 بالنسبة إلى الشكلين 3 و 5، و f/\sqrt{k} بالنسبة إلى الشكلين 4 و 6.

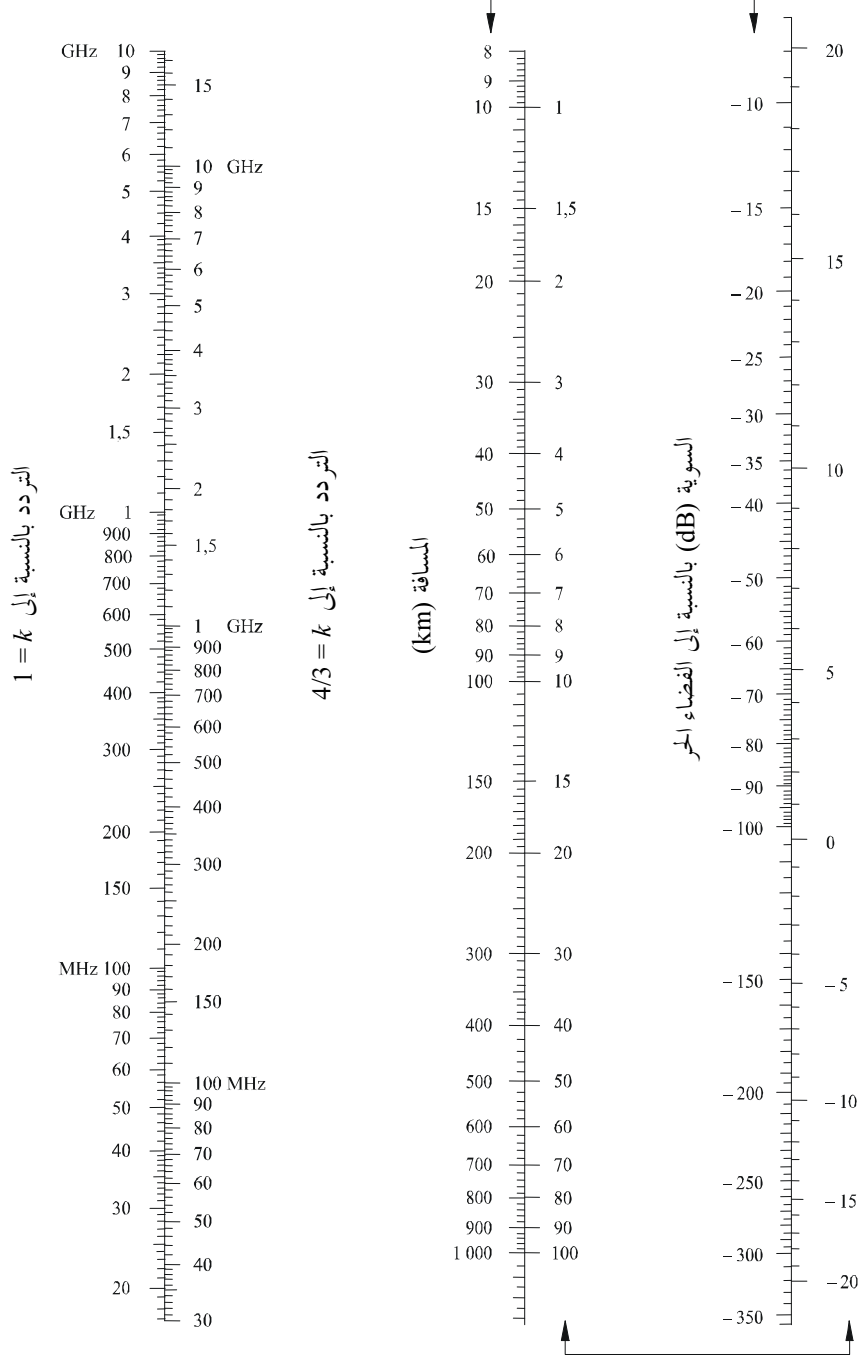
وبالقرب من الأرض، تكون شدة المجال مستقلة عملياً عن الارتفاع. وتكتسي هذه الظاهرة أهمية كبيرة بالنسبة إلى الاستقطاب الرأسي فوق البحر. ولهذا السبب، يتضمن الشكل 6، خطأً رأسياً AB غليظاً. فإذا تقاطع الخط المستقيم مع هذا الخط الغليظ AB، يجب أن يستعاض عن الارتفاع الحقيقي بقيمة أكبر بحيث يمس الخط المستقيم بالكاد أعلى خط الحد عند A.

الملاحظة 1 - يُعطى التوهين بالنسبة إلى الفضاء الحر بقلب قيم المعادلة (20) إلى قيم سالبة. ولا تصح هذه الطريقة إذا أعطت المعادلة (20) قيمة فوق شدة المجال في الفضاء الحر.

الملاحظة 2 - تأثير الخط AB مدرج في الطريقة العددية الواردة في الفقرة 1.1.3.

الشكل 3

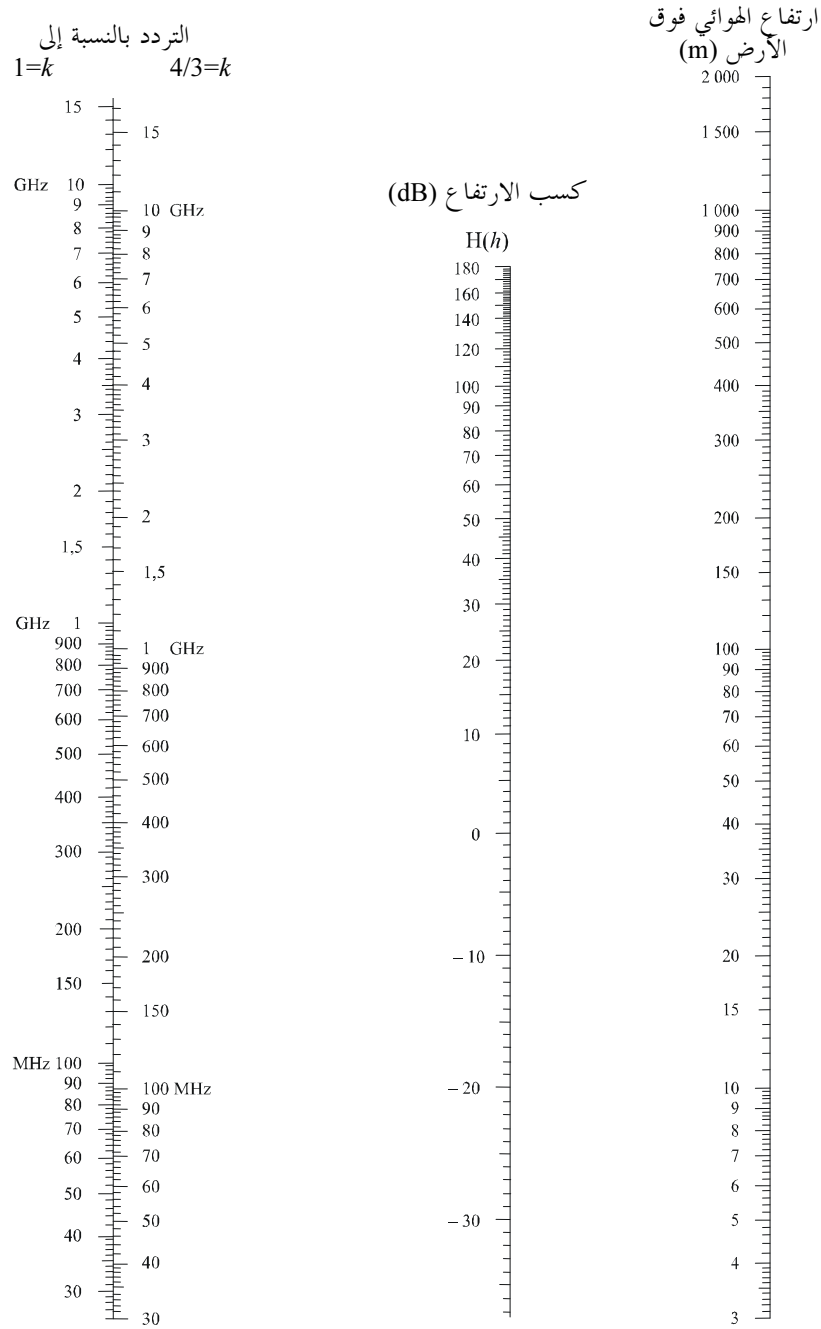
الانعراج فوق أرض كروية - تأثير المسافة



الاستقطاب الأفقي على الأرض وفوق البحر
 الاستقطاب الرأسي على الأرض
 (المقاييس الموسومة بأسهم ينبغي أن تستخدم معاً)

الشكل 4

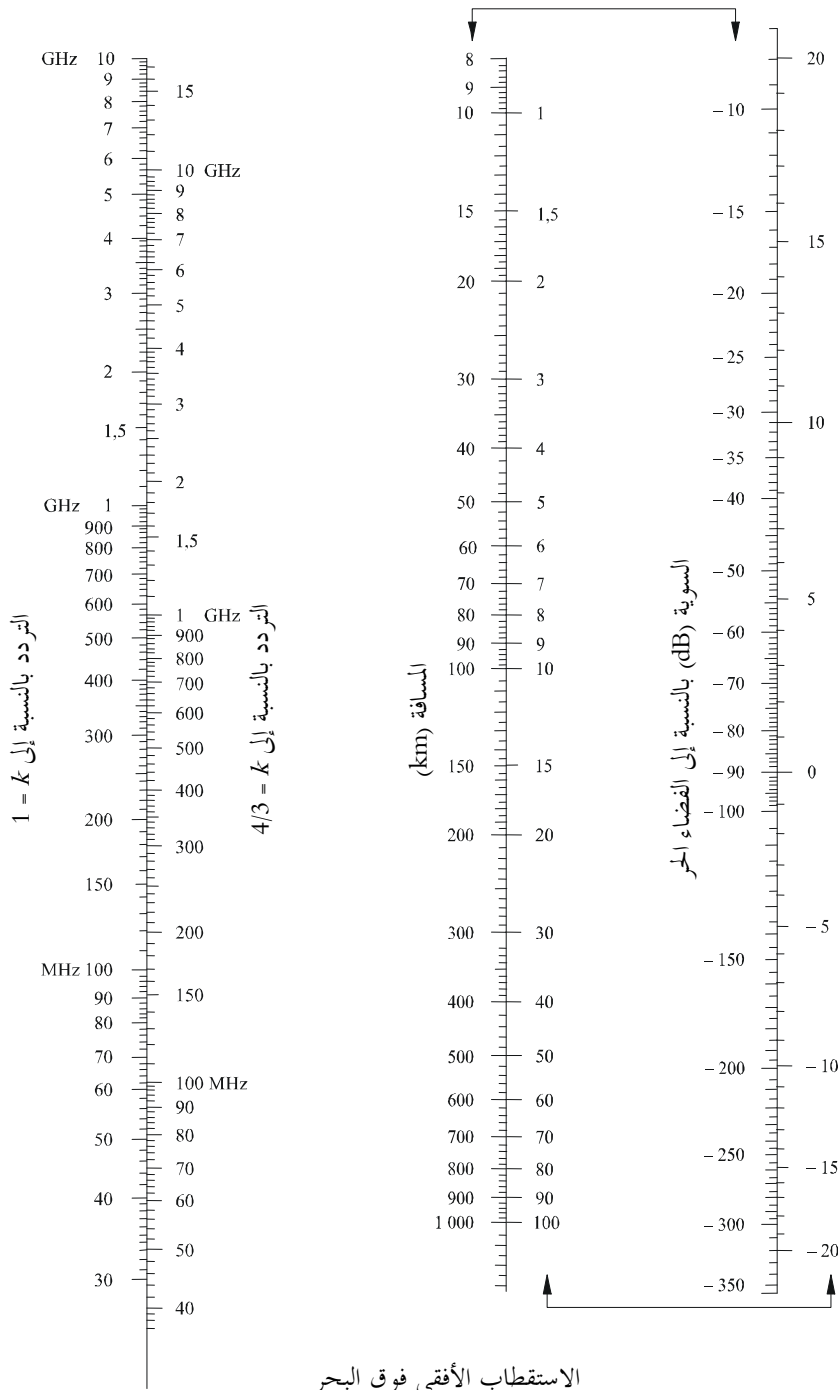
الانعراج فوق أرض كروية - كسب الارتفاع



الاستقطاب الأفقي - الأرض والبحر
الاستقطاب الرأسي - الأرض

الشكل 5

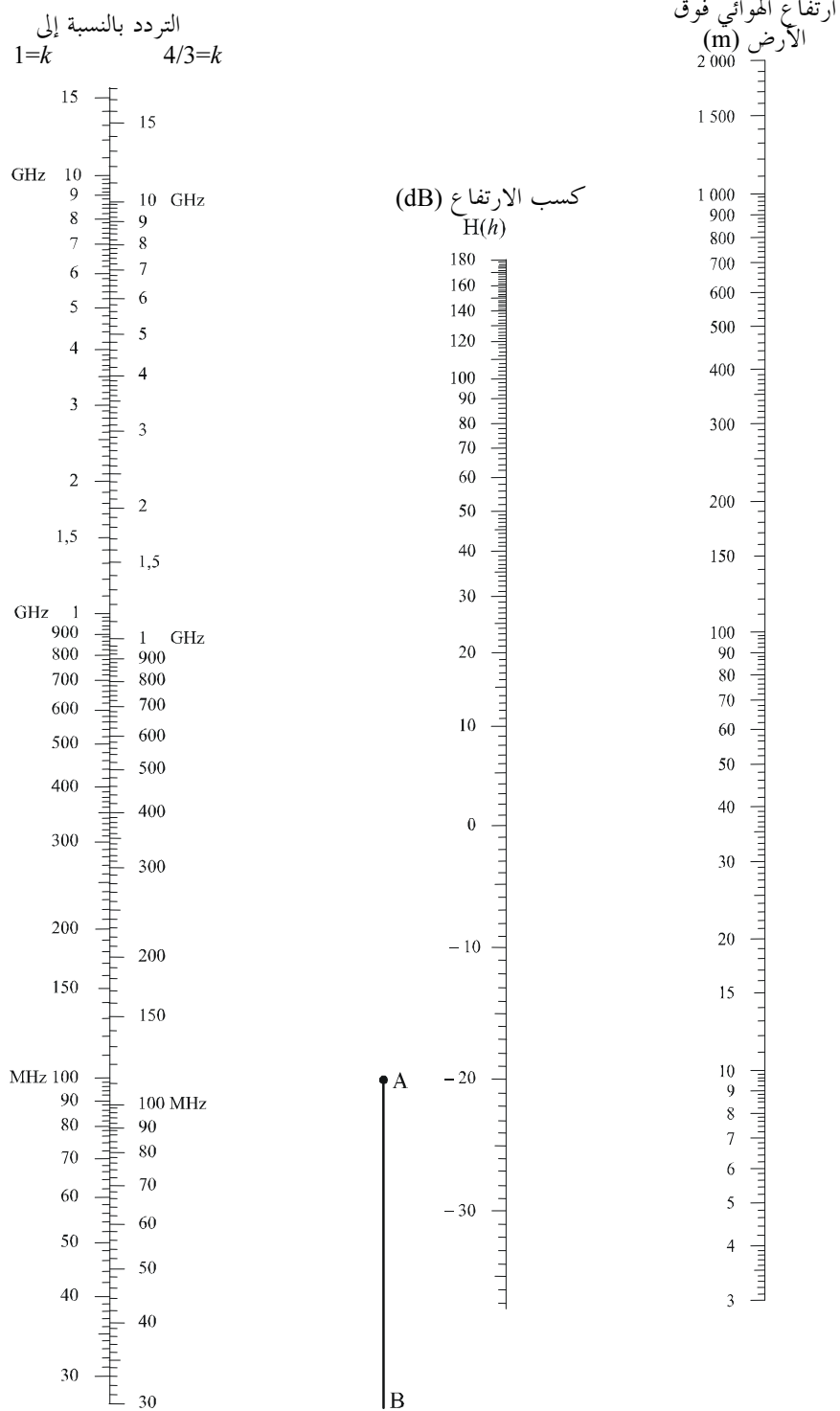
الانعراج فوق أرض كروية - تأثير المسافة



الاستقطاب الأفقي فوق البحر
(المقاييس الموسومة بأسهم ينبغي أن تستخدم معاً)

الشكل 6

الانعراج فوق أرض كروية - كسب الارتفاع



الاستقطاب الرأسي - البحر

0526-06

2.3 خسارة الانعراج بالنسبة لأي مسافة عند تردد 10 MHz فما فوق

ينبغي استخدام إجراء الخطوة-خطوة التالي لمسير أرضي كروي بأي طول عند ترددات تساوي أو تزيد عن 10 MHz. وتستعمل هذه الطريقة الحساب الوارد في الفقرة 1.1.3 لحالات فوق خط الأفق، وخلاف ذلك، يستعمل إجراء استكمال داخلي يقوم على نصف قطر وطني فعال للأرض.

ويستعمل الإجراء وحدات متسقة ذاتياً ويتم على النحو التالي:

تُحسب المسافة الهامشية على خط البصر من المعادلة:

$$(21) \quad d_{los} = \sqrt{2a_e} \left(\sqrt{h_1} + \sqrt{h_2} \right)$$

وإذا كانت $d \geq d_{los}$ ، تُحسب خسارة الانعراج باستعمال الطريقة الواردة في الفقرة 1.1.3. لا توجد ضرورة لإجراء حسابات أخرى.

وخلاف ذلك:

تُحسب أقل قيمة في فرق الارتفاع بين المسير الأرضي المنحني والشعاع بين الهوائيين، h (انظر الشكل 7)، ويتحصل على هذه القيمة من المعادلة:

$$(22) \quad h = \frac{\left(h_1 - \frac{d_1^2}{2a_e} \right) d_2 + \left(h_2 - \frac{d_2^2}{2a_e} \right) d_1}{d}$$

$$(22a) \quad d_1 = \frac{d}{2} (1 + b)$$

$$(22b) \quad d_2 = d - d_1$$

$$(22c) \quad b = 2 \sqrt{\frac{m+1}{3m}} \cos \left\{ \frac{\pi}{3} + \frac{1}{3} \arccos \left(\frac{3c}{2} \sqrt{\frac{3m}{(m+1)^3}} \right) \right\}$$

$$(22d) \quad c = \frac{h_1 - h_2}{h_1 + h_2}$$

$$(22e) \quad m = \frac{d^2}{4a_e(h_1 + h_2)}$$

يُحسب فرق الارتفاع المطلوب لخسارة انعراج مقدارها صفر، h_{req} ، من المعادلة:

$$(23) \quad h_{req} = 0.552 \sqrt{\frac{d_1 d_2 \lambda}{d}}$$

فإذا كانت $h_{req} < h$ ، فإن خسارة الانعراج للمسار تساوي صفراً. ولا يحتاج الأمر إلى إجراء حسابات أخرى.

وخلاف ذلك:

يحسب نصف قطر الأرض الفعّال المعدل، a_{em} ، والذي يعطي خط بصر هامشي عند المسافة d من المعادلة:

$$(24) \quad a_{em} = 0.5 \left(\frac{d}{\sqrt{h_1} + \sqrt{h_2}} \right)^2$$

وتستعمل الطريقة الواردة في الفقرة 1.1.3 لحساب خسارة الانعراج للمسار باستعمال نصف قطر الأرض الفعّال المعدل a_{em} بدلاً من نصف قطر الأرض الفعّال، a_e ، ويرمز إلى هذه الخسارة بالرمز A_h .

فإذا كانت A_h سالبة، فإن خسارة الانعراج للمسير تساوي صفرًا، ولا توجد ضرورة لإجراء مزيد من الحسابات.

أما خلاف ذلك، تُحسب خسارة الانعراج المستكملة داخلياً، A (dB) بالمعادلة:

$$(25) \quad A = \left[1 - h / h_{req} \right] A_h$$

4 الانعراج فوق عوائق معزولة

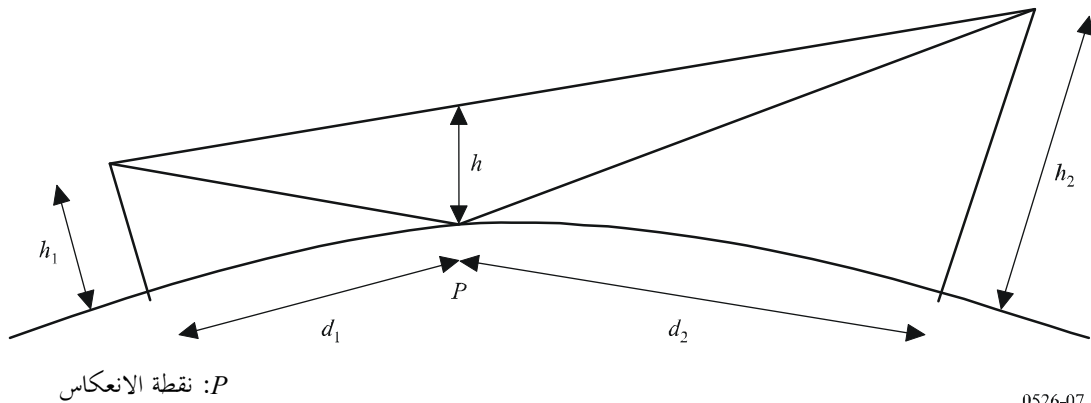
يواجه العديد من مسيرات الانتشار عائقاً واحداً أو عدة عوائق منفصلة، ومن المفيد أن تقدر الخسائر التي تسببها هذه العوائق. وإن من الضروري لأداء هذه الحسابات، معالجة أشكال العوائق بناء على نسق تخطيطي، سواء بافتراض عائق كحد السكين ذي ثخانة لا يعتد بها أو عائق مدور وأملس مع نصف قطر انحناء في الجزء الأعلى يحدد بدقة. وبالنظر إلى أن العوائق الحقيقية تتخذ أشكالاً أكثر تعقيداً، يجب أن ينظر إلى البيانات التي ترد في هذه التوصية على أنها بيانات تقريبية فقط.

إن من الضروري في الحالات التي يكون فيها المسير المباشر بين طرفين أقصر بكثير من مسير الانعراج، أن تحسب خسارة الإرسال الإضافية العائدة إلى المسير الأطول.

وتنطبق المعطيات الواردة أدناه عندما يكون طول الموجة صغيراً جداً بالنسبة إلى حجم العوائق أي بصفة أساسية، بالنسبة إلى الموجات المترية (VHF) والموجات الأقصر ($f < 30$ MHz).

الشكل 7

خلوص المسير



1.4 عائق وحيد كحد السكين

في هذه الحالة المثالية القصوى (الشكلان 8a و 8b)، تتحد جميع المعلمات الهندسية في معلمة واحدة بلا أبعاد يُرمز إليها عادة بواسطة v التي قد تتخذ مجموعة متنوعة من الأشكال المكافئة وفقاً للمعلمات الهندسية المختارة:

$$(26) \quad v = h \sqrt{\frac{2}{\lambda} \left(\frac{1}{d_1} + \frac{1}{d_2} \right)}$$

$$(27) \quad v = \theta \sqrt{\frac{2}{\lambda \left(\frac{1}{d_1} + \frac{1}{d_2} \right)}}$$

$$(28) \quad v = \sqrt{\frac{2 h \theta}{\lambda}} \quad (\text{تأخذ } v \text{ علامة } h \text{ و } \theta)$$

$$(29) \quad v = \sqrt{\frac{2 d}{\lambda} \cdot \alpha_1 \alpha_2} \quad (\text{تأخذ } v \text{ علامة } \alpha_1 \text{ و } \alpha_2)$$

حيث:

h : ارتفاع قمة العائق فوق خط مستقيم يربط بين طرفي المسير. فإذا كان الارتفاع تحت هذا الخط، تكون h سالبة

d_1 و d_2 : مسافتنا طرفي المسير عند قمة العائق

d : طول المسير

θ : زاوية الانعراج (rad)؛ علامتها هي نفس علامة h . ويفترض في الزاوية θ أن تكون أقل من 0,2 rad أو 12° تقريباً

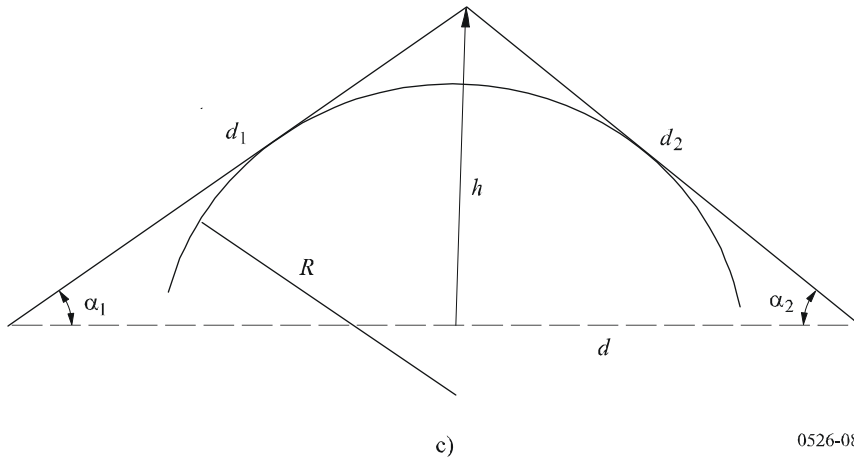
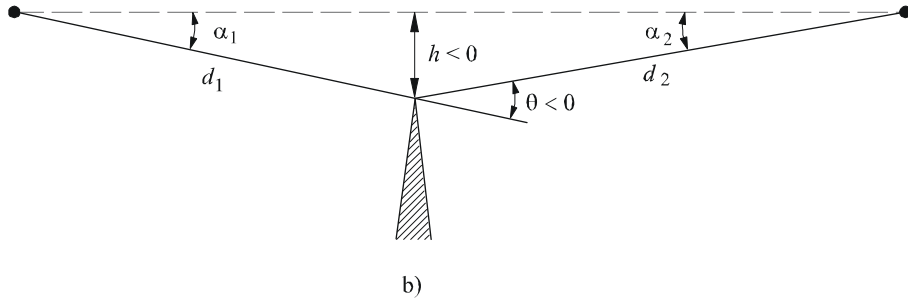
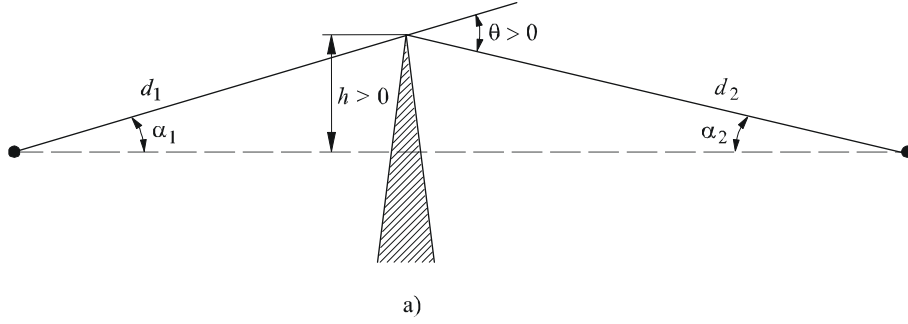
α_1 و α_2 : الزاويتان بين قمة العائق وأحد الطرفين كما ينظر إليه من الطرف الآخر. α_1 و α_2 لهما نفس علامة h في المعادلات أعلاه.

الملاحظة 1 - يجب أن يعبر بوحدات متسقة عن h و d و d_1 و d_2 و λ في المعادلات من (26) إلى (29).

الشكل 8

عناصر هندسية

(بالنسبة إلى تعاريف θ , α_1 , α_2 , d , d_1 , d_2 , R , راجع الفقرتين 1.4 و 2.4)



0526-08

يعطي الشكل 9 بوصفه دالة لقيمة ν الخسارة $J(\nu)$ (dB).

وتعطى $J(v)$ بواسطة:

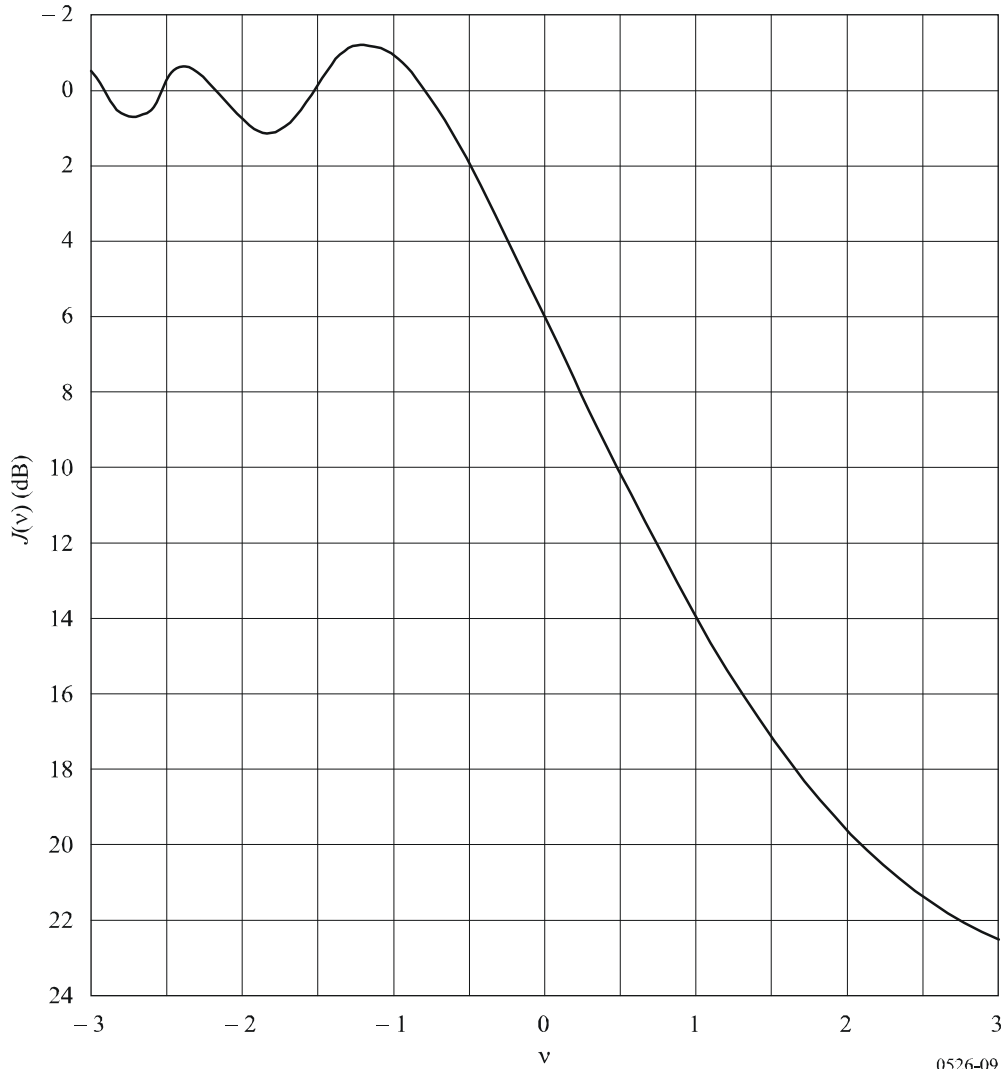
$$(30) \quad J(v) = -20 \log \left(\frac{\sqrt{[1 - C(v) - S(v)]^2 + [C(v) - S(v)]^2}}{2} \right)$$

حيث $C(v)$ الجزء الحقيقي و $S(v)$ الجزء الخيالي من تكاملية فريزل المركبة $F(v)$ التي ورد تعريفها في الفقرة 7.2. وبالنسبة إلى v أكبر من -0,78، يمكن الحصول على قيمة تقريبية انطلاقاً من الصيغة التالية:

$$(31) \quad J(v) = 6.9 + 20 \log \left(\sqrt{(v - 0.1)^2 + 1} + v - 0.1 \right) \quad \text{dB}$$

الشكل 9

خسارة انعراج على حافة كحد السكين



2.4 عائق مدورّ وحيد

يوضح الشكل 8c هندسة عائق مدورّ لنصف القطر R . وجدير بالملاحظة أن المسافتين d_1 و d_2 والارتفاع h فوق الخط الأساسي تُقاس جميعاً بالنسبة إلى القمة حيث تتقاطع الأشعة المسقطّة فوق العائق. ويمكن حساب خسارة الانعراج بالنسبة إلى هذه الهندسة على النحو التالي:

$$(32) \quad A = J(v) + T(m,n) \quad \text{dB}$$

حيث:

(أ) $J(v)$ خسارة Fresnel-Kirchff العائدة إلى حافة كحد السكين مكافئة توضع على نحو تكون فيه ذروتها عند نقطة القمة. ويمكن تقييم المعلمة v بلا أبعاد انطلاقاً من أي معادلة من المعادلات (26) إلى (29). ويمكن أن تكتب المعادلة (26)، على سبيل المثال، في وحدات عملية على النحو التالي:

$$(33) \quad v = 0,0316h \left[\frac{2(d_1 + d_2)}{\lambda d_1 d_2} \right]^{1/2}$$

حيث تُقاس h و λ بالأمتار و d_1 و d_2 بالكيلومترات.

ويمكن الحصول على $J(v)$ من الشكل 9 أو من المعادلة (31). مع الإشارة إلى أنه في حالة وجود عائق يحجب الانتشار في خط البصر، تكون v موجبة، والمعادلة (31) صحيحة.

(ب) $T(m,n)$ التوهين الإضافي العائد إلى انحناء العائق:

$$(34a) \quad T(m,n) = 7.2m^{1/2} - (2 - 12.5n)m + 3.6m^{3/2} - 0.8m^2 \quad \text{dB} \quad \text{for } mn \leq 4$$

$$(34b) \quad T(m,n) = -6 - 20 \log(mn) + 7.2m^{1/2} - (2 - 17n)m + 3.6m^{3/2} - 0.8m^2 \quad \text{dB} \quad \text{for } mn > 4$$

و

$$(35) \quad m = R \left[\frac{d_1 + d_2}{d_1 d_2} \right] \left/ \left[\frac{\pi R}{\lambda} \right]^{1/3} \right.$$

$$(36) \quad n = h \left[\frac{\pi R}{\lambda} \right]^{2/3} \left/ R \right.$$

و R و d_1 و d_2 و h و λ في وحدات متسقة.

مع الإشارة إلى أنه عندما تنحو R نحو الصفر، وكذلك $T(m,n)$ ، تصبح المعادلة (32) انعراج حافة كحد السكين بالنسبة إلى إسطوانة يبلغ نصف قطرها صفراً.

يتطابق نصف قطر عائق الانحناء مع نصف قطر الانحناء عند قمة القطع المكافئ الذي يتلاءم مع المظهر الجانبي للعائق قرب القمة. وفي حالة ملائمة القطع المكافئ، يجب أن تكون المسافة العمودية القصوى من القمة التي يتعين استعمالها في هذا الإجراء من رتبة نصف قطر منطقة فرينل الأولى حيث يوجد مكان العائق. ويحتوي الشكل 10 على مثال على هذا الإجراء، حيث:

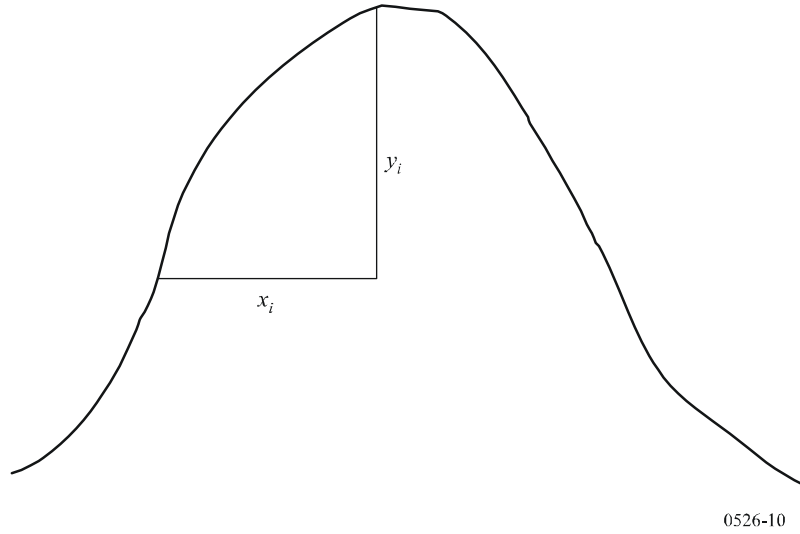
$$(37) \quad y_i = \frac{x_i^2}{2r_i}$$

و r_i نصف قطر الانحناء الذي يتطابق مع العينة i للمظهر الجانبي الرأسي لقمة التل. ويُعطى متوسط نصف قطر انحناء العائق، في حالة العينات N ، بواسطة:

$$(38) \quad r = \frac{1}{N} \sum_1^N \frac{x_i^2}{2y_i}$$

الشكل 10

المظهر الجانبي الرأسي للعائق



3.4 حافتان معزولتان

تتمثل هذه الطريقة في تطبيق نظرية انعراج حافة وحيدة كحد السكين على العائقين على التوالي، وتعمل قمة العائق الأول كمصدر للانعراج على العائق الثاني (انظر الشكل 11). ويعطي مسير الانعراج الأول الذي تحدده المسافتان a و b والارتفاع h'_1 ، الخسارة L_1 (dB). ويُعطى مسير الانعراج الثاني الذي تحدده المسافتان b و c والارتفاع h'_2 ، الخسارة L_2 (dB). وتحسب L_1 و L_2 بواسطة الصيغ التي ترد في الفقرة 1.4. ويجب أن تضاف عبارة تصحيح L_c (dB) لكي يؤخذ في الحسبان الفصل b بين الحافتين. ويمكن تقدير L_c بواسطة الصيغة التالية:

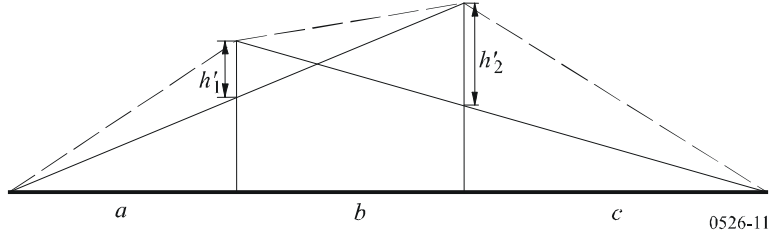
$$(39) \quad L_c = 10 \log \left[\frac{(a+b)(b+c)}{b(a+b+c)} \right]$$

التي تصبح عندما يتجاوز كل من L_1 و L_2 ، القيمة 15 dB تقريباً. وتُعطى بالتالي خسارة الانعراج الكلية بواسطة:

$$(40) \quad L = L_1 + L_2 + L_c$$

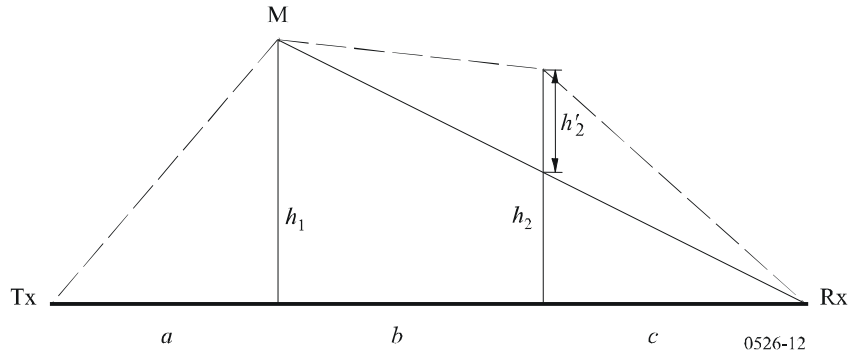
وتعتبر الطريقة الواردة أعلاه مفيدة بصفة خاصة في الحالة التي تعطي فيها الحافتان خسائر مماثلة.

الشكل 11
طريقة الحافتين المعزولتين



وإذا كانت إحدى الحافتين أعلى من الأخرى (انظر الشكل 12)، يحدد مسير الانعراج الأول بواسطة المسافتين a و $b+c$ ، والارتفاع h_1 . ويحدد مسير الانعراج الثاني بواسطة المسافتين b و c والارتفاع h_2 .

الشكل 12
العائق الرئيسي والعائق الثانوي



تتمثل هذه الطريقة في تطبيق نظرية انعراج وحيدة كحد السكين على العائقين على التوالي. أولاً، تحدد النسبة h/r العائق الرئيسي، M، حيث h ارتفاع الحافة انطلاقاً من المسير المباشر TxRx مثلما يتضح في الشكل 12، و r نصف قطر الجسم الإهليلجي الأول لفرينيل الذي تعطيه المعادلة (2). ثم تُستعمل h_2 ، (ارتفاع العائق الثانوي انطلاقاً من المسير الفرعي MR) لحساب الخسارة التي يسببها هذا العائق الثانوي. ويجب حذف عبارة تصحيح T_c (dB)، حتى يؤخذ في الحسبان المسافة بين الحافتين وكذلك ارتفاعهما. ويمكن تقدير T_c (dB) بواسطة الصيغة التالية:

$$(41) \quad T_c = \left[12 - 20 \log_{10} \left(\frac{2}{1 - \frac{a}{\pi}} \right) \right] \left(\frac{q}{p} \right)^{2p}$$

وكذلك:

h_1 و h_2 ارتفاعا الحافتين من المسير المباشر مرسل-مستقبل.

$$(42a) \quad p = \left[\frac{2}{\lambda} \frac{(a+b+c)}{(b+c)a} \right]^{1/2} h_1$$

$$(42b) \quad q = \left[\frac{2(a+b+c)}{\lambda(a+b)c} \right]^{1/2} h_2$$

$$(42c) \quad \tan \alpha = \left[\frac{b(a+b+c)}{ac} \right]^{1/2}$$

وتُعطى خسارة الانعراج الكلي بواسطة:

$$(43) \quad L = L_1 + L_2 - T_c$$

ويمكن تطبيق الطريقة نفسها في حالة العوائق المدورة باستعمال الطريقة الواردة في الفقرة 3.4.

وفي الحالات التي يمكن فيها التعرف بوضوح على عائق الانعراج كمنبني ذي سقف مسطح، لا يكون التقريب بواسطة حافة وحيدة كحد السكين كافياً. ومن الضروري حساب مجموع المطاوعة للمكونتين: إحداها تتعرض إلى انعراج مزدوج بحافتين كحد السكين، والأخرى إلى انعكاس إضافي من سطح السقف. وقد تبين في الحالة التي لا تعرف فيها انعكاسية سطح السقف وأي فرق في الارتفاع بين سطح السقف والجدران الجانبية معرفة دقيقة، أن نموذج الحافتين كحد السكين يؤدي إلى التنبؤ بشدة المجال المنعرجة تنبؤاً حسناً، مع تجاهل المكونة المنعكسة.

4.4 عوائق معزولة متعددة

يُوصى بطريقتين فيما يتعلق بتقدير خسارة الانعراج على تضاريس أرضية غير منتظمة تكوّن عائقاً واحداً أو أكثر للانتشار في خط البصر. وتفترض الطريقة الأولى أنه يمكن تمثيل كل عائق بواسطة إسطوانة يساوي نصف قطرها نصف قطر الانحناء عند قمة العائق، يُوصى بها في حالة تيسر المظهر الجانبي الرأسي التفصيلي عبر قمة التل.

بينما تتطابق الطريقة الثانية مع حل تجريبي يستند إلى فرضية عوائق حافة كحد السكين يُضاف إليها تصحيح لتعويض الخسارة الأعلى الناجمة عن نصف قطر انحناء تختلف قيمته عن الصفر. ويأخذ الحساب انحناء الأرض في الاعتبار بواسطة مفهوم نصف قطر الأرض الفعال (انظر الفقرة 3.4 من التوصية ITU-R P.452). وتتلاءم هذه الطريقة مع الحالات التي يلزم فيها إجراء عام وحيد بالنسبة إلى المسيرات الأرضية على الأرض أو البحر لكل من خط البصر وعبر الأفق.

ويجب أن يتيسر المظهر الجانبي للمسير الراديوي في شكل مجموعة من عينات ارتفاع الأرض فوق مستوى سطح البحر عند عدة نقاط منتظمة على طول المسير، حيث تمثل العينة الأولى والأخيرة ارتفاعا المرسل والمستقبل فوق مستوى سطح البحر ومجموعة مطابقة من المسافات الأفقية انطلاقاً من المرسل. ويكوّن كل زوج من الارتفاع والمسافة نقطة المظهر الجانبي ويسند إليه رمز، مع ازدياد هذه الرموز بين طرفي المسير. ويُفترض في هذه الوصف أن الرموز تزداد من المرسل إلى المستقبل رغم أن ذلك لا يعد ضرورياً بالنسبة إلى هذه الطريقة. ويفضل، ولكن لا يشترط، أن توزع عينات المظهر الجانبي على مسافات متساوية أفقياً.

1.4.4 طريقة الإسطوانات المتسلسلة

يجب أن يتيسر المظهر الجانبي لارتفاع التضاريس الأرضية في شكل مجموعة من عينات ارتفاع الأرض فوق مستوى سطح البحر، حيث تمثل العينة الأولى والأخيرة ارتفاع كل من المرسل والمستقبل فوق مستوى سطح البحر. وتوصف قيم المسافة والارتفاع في شكل صفيحة تحمل رموزاً من 1 إلى N ، حيث تساوي N عدد عينات المظهر الجانبي.

وفيما يلي، تُستخدم "المبادئ التالية" بصفة منتظمة:

h_i : ارتفاع فوق مستوى سطح البحر للنقطة i -th

d_i : المسافة بين المرسل والنقطة i -th

d_{ij} : المسافة من النقطة i -th إلى النقطة j -th.

تتمثل المرحلة الأولى في أداء تحليل "السلسلة الممددة" للمظهر الجانبي. وهو ما يسمح بالتعرف على نقاط العينة التي يمكن أن تتماشى مع سلسلة ممتدة فوق المظهر الجانبي من المرسل إلى المستقبل. ويمكن القيام بهذا الأمر بواسطة الإجراء الآتي، الذي تكون فيه جميع قيم الارتفاع والمسافة في وحدات متسقة، وتقاس جميع الزوايا بواسطة وحدة الراديان. وتشمل الطريقة تقريبات تصحح بالنسبة إلى مسيرات راديوية مكونة زوايا صغيرة بالنسبة إلى الخط الأفقي. وإذا كان للمسیر تدرجات شعاعية تتجاوز حوالي 5°، فقد يقتضي الأمر هندسة أكثر دقة.

ويتم التعرف على كل نقطة من نقاط السلسلة بوصفها نقطة المظهر الجانبي ذات الارتفاع الزاوي الأعلى فوق الأفق المحلي منظوراً إليها من نقطة السلسلة السابقة، ابتداء من أحد طرفي المظهر الجانبي وانتهاء بالطرف الآخر. ويُعطى ارتفاع عينة المظهر الجانبي i -th ($i > s$)، منظوراً إليها من النقطة s ، بواسطة:

$$(44) \quad e = [(h_i - h_s) / d_{si}] - [d_{si} / 2a_e]$$

حيث:

a_e : نصف قطر الأرض الفعال، يُعطى بواسطة:

$$(km) 6\,371 \times k =$$

و

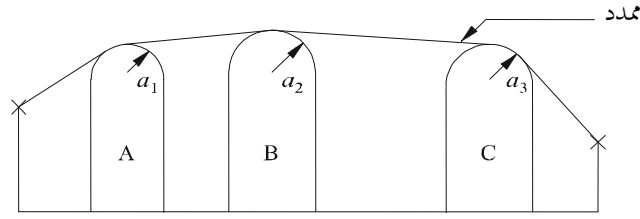
k : عامل نصف قطر الأرض الفعال.

ويُطبق الآن اختبار لتحديد ما إذا كان يجب أن تمثل أية مجموعة تتكون من نقطتي سلسلة أو أكثر نفس العائق الأرضي. وبالنسبة إلى العينات التي تبلغ المبعادة بينها 250 m أو أقل، يجب أن تعامل أية مجموعة من نقاط السلسلة التي تمثل عينات متعاقبة للمظهر الجانبي، بخلاف المرسل أو المستقبل، كعائق واحد.

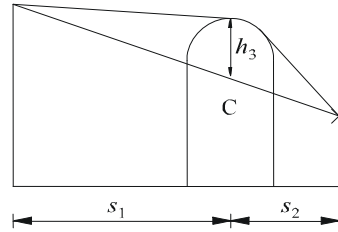
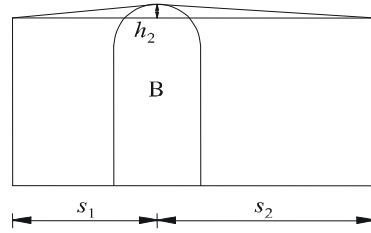
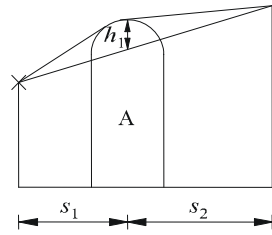
وقد تمت الآن نمذجة كل عائق في شكل إسطوانة (انظر الشكل 13). وتتطابق هندسة كل واحد من الإسطوانات مع الشكل 8c. مع الإشارة إلى أن المسافتين s_1 و s_2 ، في الشكل 13 بالنسبة إلى كل واحدة من الإسطوانات تظهران مقاستين أفقياً بين نقاط القمة، وأن هذه المسافات تقارب، بالنسبة إلى الأشعة الأفقية القريبة، مسافتا الميل d_1 و d_2 في الشكل 8c. وقد يكون من الضروري بالنسبة إلى زوايا الأشعة بالنسبة إلى أفق أكبر من حوالي 5° تقريباً، أن تحدد s_1 و s_2 عند مسافتا ميل ما بين القمة، d_1 و d_2 .

الشكل 13

نموذج الإسطوانات المتسلسلة (a) المشكلة الإجمالية، (b) التفاصيل



a)



b)

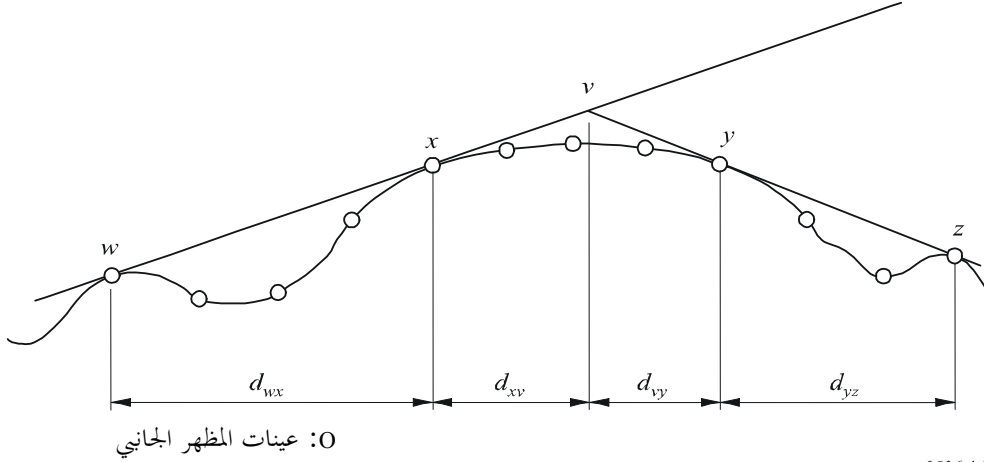
0526-13

مثلاً هو الحال في الشكل 13، يظهر ارتفاع h لكل واحدة من الإسطوانات مقياساً عمودياً انطلاقاً من القمة نزولاً إلى الخط المستقيم الذي يربط بين القمة المجاورة أو النقاط المطرافية. وتتطابق قيمة h بالنسبة إلى كل إسطوانة مع h في الشكل 8c. ويمكن مرة أخرى بالنسبة إلى الأشعة الأفقية القريبة، أن تحسب ارتفاعات الإسطوانات على نحو عمودي، ولكن بالنسبة إلى زوايا أشعة شديدة الانحدار، من الضروري حساب h عند الزوايا الصحيحة بالنسبة إلى الخط الأساسي للإسطوانة.

- ويوضح الشكل 14 هندسة عائق يتكون من أكثر من نقطة سلسلة. ويشار إلى النقاط التالية بواسطة:
- w : نقطة السلسلة الأقرب أو المطراف على جانب مرسل العائق الذي لا يمثل جزءاً من العائق
 - x : نقطة السلسلة التي تكون جزء العائق الأقرب إلى المرسل
 - y : نقطة السلسلة التي تكون جزء العائق الأقرب إلى المستقبل
 - z : نقطة السلسلة الأقرب أو المطراف على جانب مستقبل العائق الذي لا يمثل جزءاً من العائق
 - v : نقطة القمة التي يتم الحصول عليها بواسطة التقاطع بين الأشعة الساقطة فوق العائق.

الشكل 14

هندسة عائق متعدد النقاط



وستكون الأحرف w و x و y و z أيضاً رموزاً لصفائف مسافة المظهر الجانبي وعينات الارتفاع. وبالنسبة إلى عائق يتكون من نقطة سلسلة معزولة، سيكون لكل من x و y نفس القيمة وسيشيران إلى نقطة مظهر جانبي تتطابق مع القمة. ويلاحظ في حالة الإسطوانات المتسلسلة، أن النقطتين y و z بالنسبة إلى إسطوانة واحدة هما نقطتا w و x بالنسبة إلى الإسطوانة التي تليها، إلخ.

ويرد في التذييل 1 وصف طريقة التدرج لتواءم الإسطوانات مع المظهر الجانبي العام للتضاريس الأرضية. ويتميز كل عائق بواسطة w و x و y و z . وتستعمل بالتالي الطريقة الواردة في التذييل 1 للحصول على معلمات الإسطوانات s_1 و s_2 و h و R . ونظراً إلى أن نموذج المظهر الجانبي أعدت على هذا النحو، تُحسب خسارة الانعراج بالنسبة إلى المسير كمجموع لثلاثة حدود:

- مجموع خسائر الانعراج على الإسطوانات؛
- مجموع انعراج المسير الفرعي بين الإسطوانات (وبين الإسطوانات والمطاريق المجاورة)؛
- عبارة التصحيح.

ويمكن كتابة خسارة الانعراج الكلية، dB، بالنسبة إلى خسارة الفضاء الحر، كما يلي:

$$(45) \quad L_d = \sum_{i=1}^N L'_i + L''(wx)_1 + \sum_{i=1}^N L''(yz)_i - 20 \log C_N \quad \text{dB}$$

حيث:

L'_i : خسارة الانعراج على الإسطوانة i -th المحسوبة بواسطة الطريقة الواردة في الفقرة 2.4

$L''(wx)_1$: خسارة انعراج المسير الفرعي بالنسبة إلى جزء المسير بين النقطتين w و x بالنسبة إلى الإسطوانة الأولى

$L''(yz)_i$: خسارة انعراج المسير الفرعي بالنسبة إلى جزء المسير بين النقطتين y و z بالنسبة إلى جميع الإسطوانات

C_N : عامل التصحيح الذي يستخدم في حالة خسارة الانتشار التي تعزى إلى الانعراج على الإسطوانات المتتالية.

ويحتوي التذييل 2 على طريقة لحساب L'' بالنسبة إلى كل أجزاء خط البصر للمسير بين العوائق.

ويُحسب عامل التصحيح، C_N ، بواسطة:

$$(46) \quad C_N = (P_a / P_b)^{0.5}$$

حيث:

$$(47) \quad P_a = s_1 \prod_{i=1}^N [(s_2)_i] \left(s_1 + j \sum_{j=1}^N [(s_2)_j] \right)$$

$$(48) \quad P_b = (s_1)_1 (s_2)_N \prod_{i=1}^N [(s_1)_i + (s_2)_i]$$

وتشير الأقواس الدائرية إلى إسطوانات فردية.

2.4.4 طريقة حواف كحد السكين متسلسلة

تستند هذه الطريقة إلى إجراء يُستعمل من مرة إلى ثلاث مرات تبعاً للمظهر الجانبي للمسير. ويتمثل الإجراء في إيجاد نقطة داخل جزء معين للمظهر الجانبي بملك قيمة المعلمة الهندسية الأعلى v مثلما ورد توضيح ذلك في الفقرة 1.4. ويعرّف جزء المظهر الجانبي الذي يتعين فحصه انطلاقاً من دليل النقطة a إلى دليل النقطة b ($a < b$). وإذا كانت $a + 1 = b$ ، فلا توجد نقطة وسيطة وتكون خسارة الانتشار بالنسبة إلى جزء المسير المعني صفراً. وفي الحالات الأخرى، يطبق البناء بواسطة تقييم v_n ($a < n < b$) واختيار النقطة ذات القيمة الأعلى بالنسبة إلى v . وتعطى قيمة v بالنسبة إلى نقطة المظهر الجانبي n -th بواسطة:

$$(49) \quad v_n = h \sqrt{2d_{ab} / \lambda d_{an} d_{nb}}$$

حيث:

$$(49a) \quad h = h_n + [d_{an} d_{nb} / 2 r_e] - [(h_a d_{nb} + h_b d_{an}) / d_{ab}]$$

h_a, h_b, h_n : الارتفاعات الرأسية كما ترد في الشكل 15

d_{an}, d_{nb}, d_{ab} : المسافات الأفقية كما ترد في الشكل 15

r_e : نصف قطر الأرض الفعال

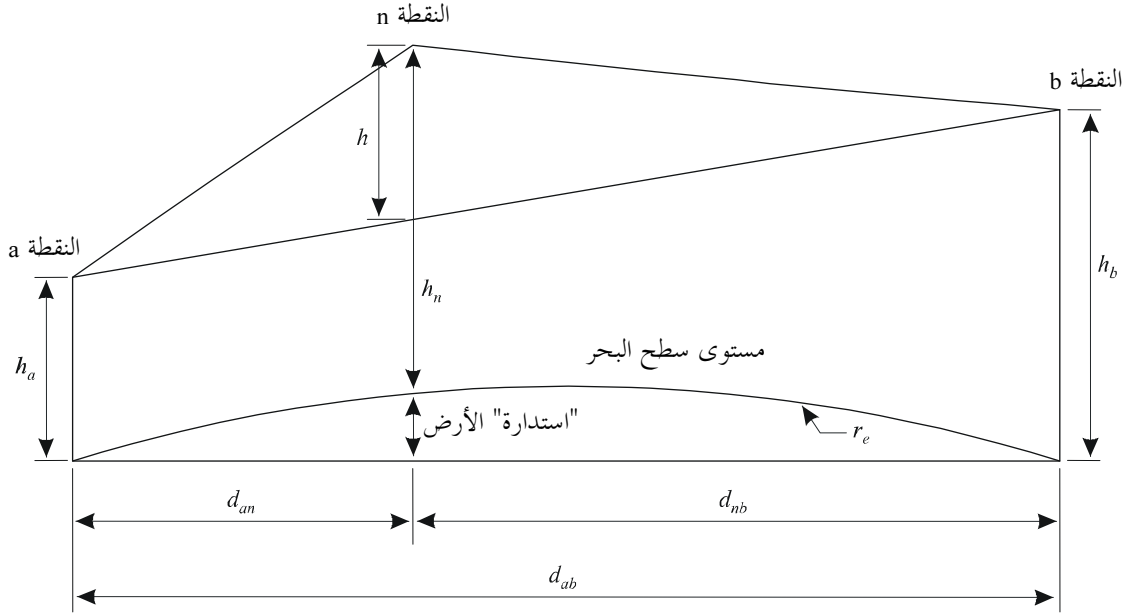
λ : طول الموجة.

القيم h و d و r_e و λ ، كلها في شكل وحدات متسقة.

وبالتالي، تعطى خسارة الانعراج كخسارة حافة كحد السكين $J(v)$ وفقاً للمعادلة (31) بالنسبة إلى $v < -0,78$ ، وهي تساوي صفراً في الحالات الأخرى.

وجدير بالملاحظة أن المعادلة (49) مشتقة مباشرة من المعادلة (26). ويرد توضيح هندسة المعادلة (49a) في الشكل 15. ويعتبر الحد الثاني في المعادلة (49a) تقريباً جيداً بالنسبة إلى الارتفاع الإضافي عند النقطة n الناتج عن انحناء الأرض.

الشكل 15
هندسة حافة وحيدة



0526-15

يُطبق الإجراء الوارد أعلاه، أولاً، على المظهر الجانبي للمسار بكامله من المرسل إلى المستقبل. ويُطلق على نقطة v ذات القيمة الأعلى اسم الحافة الرئيسية، p ، ونشير بواسطة $J(v_p)$ إلى الخسارة المقابلة.

وعندما تكون $v_p < -0,78$ ، يُطبق هذا الإجراء مرتين إضافيتين:

- من المرسل إلى النقطة p للحصول على v_t وبالتالي $J(v_t)$ ؛
 - من النقطة p إلى المستقبل للحصول على v_r وبالتالي $J(v_r)$.
- وعندئذ، تعطى خسارة الانعراج الإضافية بواسطة:

$$(50a) \quad L = J(v_p) + T [J(v_t) + J(v_r) + C] \quad \text{for } v_p > -0.78$$

$$(50b) \quad L = 0 \quad \text{for } v_p \leq -0.78$$

حيث:

C : التصحيح التجريبي

$$(51) \quad C = 10,0 + 0,04D$$

D : طول المسار الإجمالي (km)

$$(52) \quad T = 1,0 - \exp [-J(v_p) / 6,0]$$

وجدير بالملاحظة إلى أن الإجراء الوارد أعلاه يستند، بالنسبة إلى المسيرات عبر الأفقية، إلى طريقة دايجوت (Deygout) التي تقتصر على ثلاث حواف في أقصى تقدير. أما بالنسبة إلى مسيرات خط البصر، فإن هذا الإجراء يختلف عن بناء دايجوت من حيث أنه يمكن استخدام حافتين ثانويتين عندما تؤدي الحافة الرئيسية إلى خسارة انعراج تختلف قيمتها عن الصفر.

قد ينتج عن هذه الطريقة حالات انقطاع في فاقد الانفراج المتنبأ به كدالة لنصف قطر الأرض المكافئ وذلك جراء انتقاء نقاط مظهر جانبي مختلفة من أجل الحافة الرئيسية أو المساعدة. وللتوصل إلى منحني صقيل ورتيب للتنبؤ بفاقد الانفراج كدالة لنصف قطر الأرض المكافئ من الممكن أولاً إيجاد الحافة الرئيسية، والحافتين المساعدةتين في كل جانب إن وجدت، من أجل متوسط نصف قطر الأرض المكافئ. ثم تستعمل هذه الحواف عند حساب فواقد الانفراج لقيم أخرى لنصف قطر الأرض المكافئ، دون تكرار الإجراء لتحديد مواقع هذه النقاط. ومع ذلك، قد تكون هذه الطريقة أقل دقة عند أنصاف قطر الأرض المكافئة التي تزيد قيمتها أو تنقص عن قيمة المتوسط.

وتستخدم طريقة حد المنشار لنموذج الانفراج في التوصية ITU-R P.452-12. وتحسب فواقد الانفراج لنصفي قطر مكافئين من أنصاف قطر الأرض وهما: القيمة المتوسطة والقيمة المتجاوزة بالنسبة إلى β_0 % من سنة متوسطة، حيث يستخدم العامل 3 لانحناء الأرض. وتمثل المعلمة β_0 النسبة المئوية من الزمن التي يهيمن فيها الانتشار الشاذ على النتيجة الإجمالية. وبعدها يستخدم إجراء الاستكمال الداخلي، اعتماداً على معكوس التوزيع العادي التراكمي التكميلي، لحساب فاقد الانفراج الذي لم يتجاوز لأي نسبة مئوية من الزمن ما بين β_0 و 50%. ومع ذلك، ولدى حساب فاقد الانفراج لنسبة β_0 % من الزمن، فإن الطريقة الواردة في التوصية ITU-R P.452 تستخدم الحافة الرئيسية، والحافتين المساعدةتين إن وجدت، التي يحدد موقعها من أجل الحالة المتوسطة. وبذلك نتجنب احتمال أن يؤدي تغيير طفيف في تفاصيل المظهر الجانبي إلى تغيير كبير في فاقد الانفراج عند نسبة β_0 % من الزمن وذلك بسبب تغيير ما في هذه الحواف.

5 الانعراج بواسطة حواجز رفيعة

تفترض الطرق التالية أن العائق يتخذ شكل حواجز رفيعة. ويمكن أن تطبق هذه الطرق على الانتشار حول عائق أو عبر فتحة.

1.5 حواجز ذات عرض محدود

يمكن كبت التداخل الذي يتعرض له موقع استقبال (محطة أرضية صغيرة مثلاً) بواسطة حاجز اصطناعي محدود العرض يعترض اتجاه الانتشار. ويمكن في هذه الحالة، حساب المجال في ظل الحاجز من خلال الأخذ بحواف ثلاث كحد السكين في الاعتبار، أي أعلى الحاجز وجانبه. وتؤدي التداخلات البناءة وغير البناءة للإسهامات الثلاثة المستقلة إلى تقلبات سريعة في شدة المجال عبر مسافات تعادل طول الموجة. ويقدم النموذج المبسط التالي تقديرات لقيم خسارة الانعراج الأدنى والمتوسطة حسب الموقع. ويتمثل هذا النموذج في جمع اتساع الإسهامات الفردية لتقدير خسارة الانعراج الأدنى، وجمع أسى للحصول على تقدير يخص متوسط خسارة الانعراج. وقد اختبر هذا النموذج في ظروف من الحسابات الدقيقة بواسطة نظرية الانعراج الموحدة (UTD) وقياسات عالية الدقة.

المرحلة 1: حساب المعلمة الهندسية v بالنسبة إلى حواف ثلاث كحد السكين (الذروة والجانب الأيسر والجانب الأيمن) باستعمال أي من المعادلات من (26) إلى (29).

المرحلة 2: حساب عامل الخسارة $j(v) = 10^{J(v)/20}$ الذي يرتبط بكل حافة بالاستناد إلى المعادلة (31).

المرحلة 3: حساب أدنى خسارة الانعراج J_{min} انطلاقاً من:

$$(53) \quad J_{min}(v) = -20 \log \left[\frac{1}{j_1(v)} + \frac{1}{j_2(v)} + \frac{1}{j_3(v)} \right] \quad \text{dB}$$

أو، بطريقة أخرى،

المرحلة 4: حساب خسارة الانعراج المتوسطة J_{av} انطلاقاً من:

$$(54) \quad J_{av}(v) = -10 \log \left[\frac{1}{j_1^2(v)} + \frac{1}{j_2^2(v)} + \frac{1}{j_3^2(v)} \right] \quad \text{dB}$$

2.5 الانعراج بواسطة فتحات مستطيلة أو فتحات أو حواجز مركبة

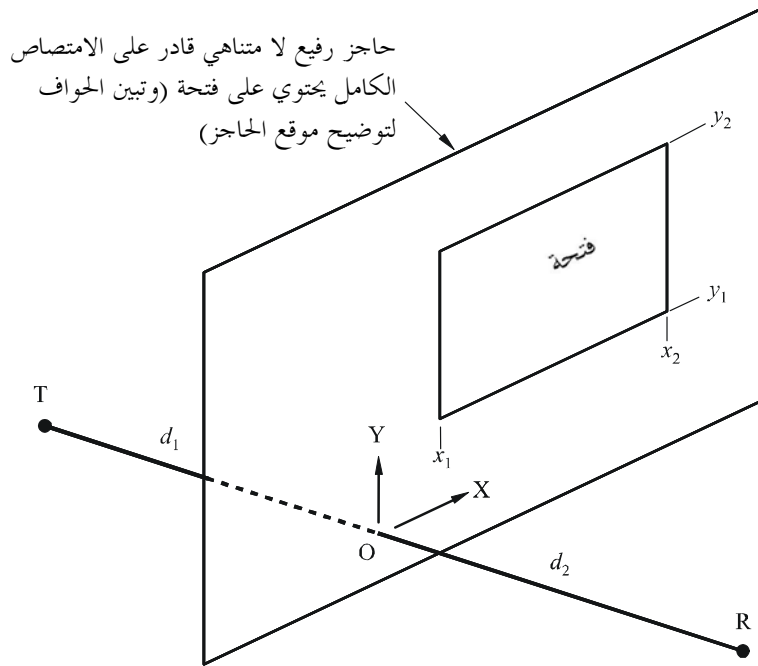
يمكن استعمال الطريقة الموصوفة أدناه للتنبؤ بخصائص الانعراج الناتجة عن فتحة مستطيلة "تمتص بالكامل" حاجزاً رفيعاً. ويمكن استعمال هذه الطريقة لتغطية العديد من الفتحات المستطيلة أو الحواجز الرفيعة، وهي تعد بالتالي طريقة بديلة بالنسبة إلى حاجز ذي عرض محدود. وقد نوقشت هذه الطريقة في الفقرة 1.5.

1.2.5 الانعراج بواسطة فتحة مستطيلة وحيدة

يبين الشكل 16 الهندسة المستعملة لتمثيل فتحة مستطيلة "تمتص بالكامل" حاجزاً رفيعاً.

الشكل 16

هندسة فتحة مستطيلة وحيدة



0526-16

تُعطى مواقع حواف الفتحات، x_1, x_2, y_1, y_2 داخل نظام إحداثيات ديكارتي حيث يقع المصدر عند النقطة التي يمر عندها الخط المستقيم من المرسل T إلى المستقبل R عبر الحاجز، مع انتشار يوازي المحور Z. T و R عند المسافتين d_1 و d_2 على التوالي وراء الحاجز وأمامه.

وتُعطى شدة المجال، e_a ، عند المستقبل في وحدات خطية مقيسة بالنسبة إلى الفضاء الحر في صيغة مركبة بواسطة:

$$(55) \quad e_a(x_1, x_2, y_1, y_2) = 0.5(C_x C_y - S_x S_y) + j 0.5(C_x S_y + S_x C_y)$$

حيث:

$$(56a) \quad C_x = C(v_{x2}) - C(v_{x1})$$

$$(56b) \quad C_y = C(v_{y2}) - C(v_{y1})$$

$$(56c) \quad S_x = S(v_{x2}) - S(v_{x1})$$

$$(56d) \quad S_y = S(v_{y2}) - S(v_{y1})$$

وتعطى قيم ν الأربع بواسطة المعادلة (26) التي تحل محل x_1, x_2, y_1, y_2 بالنسبة إلى h ، و $C(\nu)$ و $S(\nu)$ كما يردان في المعادلتين (7a) و (7b)، ويمكن تقييمها انطلاقاً من معامل فريزل المركب باستعمال المعادلتين (8a) و (8b).

وتعطى خسارة الانعراج المقابلة L_a بواسطة :

$$(57) \quad L_a = -20 \log(e_a) \quad \text{dB}$$

2.2.5 الانعراج بواسطة فتحات أو حواجز مركبة

يمكن توسيع نطاق الطريقة الخاصة بفتحة مستطيلة وحيدة على النحو التالي:

بما أنه في حالة الوحدات الخطية المقيسة بالنسبة إلى الفضاء الحر للمعادلة (55)، يُعطى مجال الفضاء الحر بواسطة $1,0 + j 0,0$ ، ويُعطى المجال المركب المقيس e_s الناتج عن حاجز مستطيل وحيد (معزولة عن الأرض) بواسطة:

$$(58) \quad e_s = 1,0 - e_a$$

حيث تحسب e_a باستعمال المعادلة (55) بالنسبة إلى فتحة لها نفس الحجم والموقع مثلما هو الحال بالنسبة إلى الحاجز.

- يمكن حساب المجال المقيس الناتج عن تركيبات مكونة من العديد من الفتحات المستطيلة أو الحواجز المعزولة بإضافة نتائج المعادلة (55) أو (58).
- يمكن تقريب الفتحات أو الحواجز ذات الأشكال العشوائية بواسطة تركيبات ملائمة تتكون من فتحات أو حواجز مستطيلة.
- بما أن تكاملتا $C(\nu)$ و $S(\nu)$ تميلان إلى الالتقاء عند $0,5 + j 0,5$ مع اقتراب ν من اللاتناهي، يمكن تطبيق المعادلة (50) على المستطيلات ذات المدى غير المحدود في اتجاه واحد أو أكثر.

6 الانعراج على إسفين ذي إيصالية محدودة

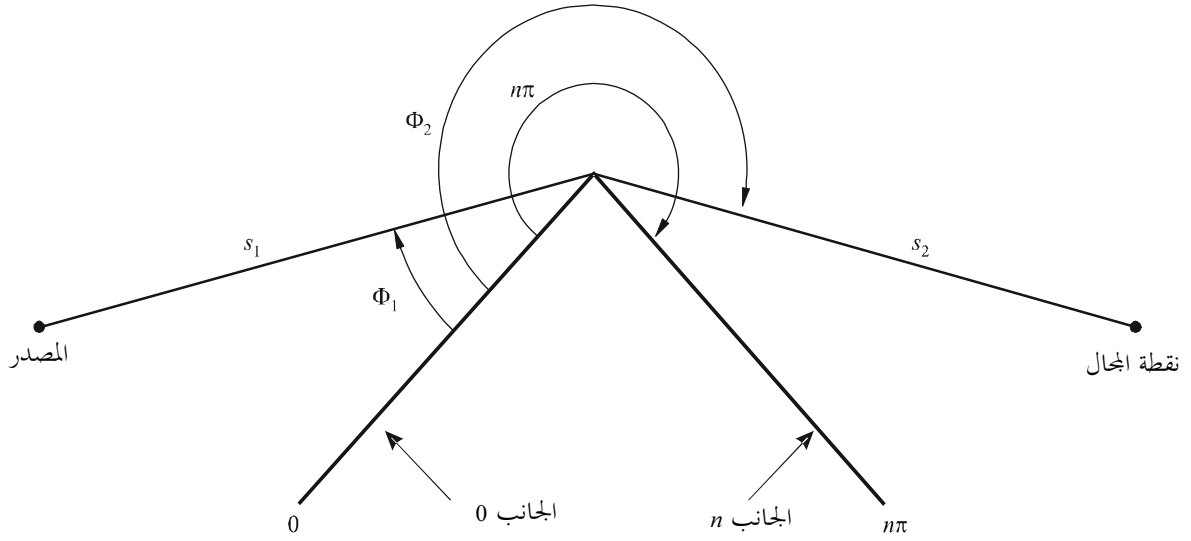
ويمكن استعمال الطريقة الموصوفة أدناه للتنبؤ بخسارة الانعراج الناتجة عن إسفين ذي إيصالية محدودة. ونجد من بين التطبيقات التي تتناسب مع هذه الطريقة دراسة الانعراج حول زاوية مبنى معين، أو على قمة السقف، أو عندما تختص التضاريس الأرضية بربوة ذات شكل إسفيني. وتتطلب هذه الطريقة معرفة الإيصالية والسماحية للإسفين المعيق، وتفترض عدم وجود أي إرسال عبر هذا العائق.

وتستند هذه الطريقة إلى النظرية المنتظمة للانعراج. ويؤخذ في الاعتبار الانعراج في كل من منطقتي الظل وخط البصر، وتتاح طريقة للانتقال للسلس بين المناطق.

ويوضح الشكل 17 الرسم الهندسي لعائق إسفيني الشكل له إيصالية محدودة.

الشكل 17

هندسة انعراج الإسفين وفقاً للنظرية المنتظمة للانعراج



0526-17

الصيغة التي تعطيها النظرية المنتظمة للانعراج (UTD) بالنسبة إلى المجال الكهربائي عند نقطة المجال، مع الاختصار على مجال ذي بعدين، هي:

$$(59) \quad e_{UTD} = e_0 \frac{\exp(-jks_1)}{s_1} D_{||}^{\dagger} \cdot \sqrt{\frac{s_1}{s_2(s_1 + s_2)}} \cdot \exp(-jks_2)$$

حيث

 e_{UTD} : المجال الكهربائي عند نقطة المجال e_0 : الاتساع النسبي للمصدر s_1 : المسافة بين نقطة المصدر وحافة الانعراج s_2 : المسافة بين حافة الانعراج ونقطة المجال k : عدد الموجات $2\pi/\lambda$ $D_{||}^{\dagger}$: معامل الانعراج تبعاً لاستقطاب (مواز أو متعامد مع مستوى السقوط) مجال السقوط على الحافةو s_1 و s_2 و λ في وحدات متسقة.

ويُعطى معامل الانعراج بالنسبة إلى إسفين الإيصالية المنتهية بواسطة:

$$(60) \quad D_{||}^{\dagger} = \frac{-\exp(-j\pi/4)}{2n\sqrt{2\pi k}} \left\{ \begin{array}{l} \cot\left(\frac{\pi + (\Phi_2 - \Phi_1)}{2n}\right) \cdot F(kLa^+(\Phi_2 - \Phi_1)) \\ + \cot\left(\frac{\pi - (\Phi_2 - \Phi_1)}{2n}\right) \cdot F(kLa^-(\Phi_2 - \Phi_1)) \\ + R_0^{\dagger} \cdot \cot\left(\frac{\pi - (\Phi_2 + \Phi_1)}{2n}\right) \cdot F(kLa^-(\Phi_2 + \Phi_1)) \\ + R_n^{\dagger} \cdot \cot\left(\frac{\pi + (\Phi_2 + \Phi_1)}{2n}\right) \cdot F(kLa^+(\Phi_2 + \Phi_1)) \end{array} \right\}$$

حيث:

Φ_1 : زاوية السقوط، مقيسة من جهة السقوط (الجهة 0)

Φ_2 : زاوية الانعراج، مقيسة من جهة السقوط (الجهة 0)

n : الزاوية الخارجية للإسفين كمضاعف π راديان (الزاوية الحقيقية = $n\pi$ rad)

$$\sqrt{-1} = j$$

وحيث $F(x)$ هي تكاملية فرينل:

$$(61) \quad F(x) = 2j\sqrt{x} \cdot \exp(jx) \cdot \int_{\sqrt{x}}^{\infty} \exp(-jt^2) dt$$

$$(62) \quad \int_{\sqrt{x}}^{\infty} \exp(-jt^2) dt = \sqrt{\frac{\pi}{8}}(1-j) - \int_0^{\sqrt{x}} \exp(-jt^2) dt$$

ويمكن حساب التكاملية بواسطة التكامل الرقمي.

ويمكن أيضاً الاستعانة بالتقريب المفيد التالي:

$$(63) \quad \int_{\sqrt{x}}^{\infty} \exp(-jt^2) dt = \sqrt{\frac{\pi}{2}} A(x)$$

حيث:

$$(64) \quad A(x) = \begin{cases} \frac{1-j}{2} - \exp(-jx) \sqrt{\frac{x}{4}} \sum_{n=0}^{11} \left[(a_n + jb_n) \left(\frac{x}{4}\right)^n \right] & \text{if } x < 4 \\ -\exp(-jx) \sqrt{\frac{4}{x}} \sum_{n=0}^{11} \left[(c_n + jd_n) \left(\frac{4}{x}\right)^n \right] & \text{otherwise} \end{cases}$$

وتعطى المعاملات a, b, c, d في الجزء 7.2.

$$(65) \quad L = \frac{s_2 \cdot s_1}{s_2 + s_1}$$

$$(66) \quad a^{\pm}(\beta) = 2 \cos^2 \left(\frac{2n\pi N^{\pm} - \beta}{2} \right)$$

حيث:

$$(67) \quad \beta = \Phi_2 \pm \Phi_1$$

في المعادلة (45)، N^{\pm} هي الأعداد الصحيحة التي تستجيب على الوجه الأفضل إلى المعادلة التالية:

$$(68) \quad N^{\pm} = \frac{\beta \pm \pi}{2n\pi}$$

R_n^\perp و R_0^\perp معاملا الانعكاس بالنسبة إلى الاستقطاب التعامدي والاستقطاب الموازي، يعطيان بواسطة:

$$(69) \quad R^\perp = \frac{\sin(\Phi) - \sqrt{\eta - \cos(\Phi)^2}}{\sin(\Phi) + \sqrt{\eta - \cos(\Phi)^2}}$$

$$(70) \quad R^\parallel = \frac{\eta \cdot \sin(\Phi) - \sqrt{\eta - \cos(\Phi)^2}}{\eta \cdot \sin(\Phi) + \sqrt{\eta - \cos(\Phi)^2}}$$

حيث:

$$\Phi = \Phi_1 \text{ بالنسبة إلى } R_0 \text{ و } \Phi = (n\pi - \Phi_2) \text{ بالنسبة إلى } R_n$$

$$\eta = \epsilon_r - j \times 18 \times 10^9 \sigma / f$$

ϵ_r : خاصية العزل النسبية الثابتة لمادة الإسفين

σ : إيصالية مادة الإسفين (S/m)

f : التردد (Hz).

وتجدر الإشارة إلى أنه يمكن لجانبي الإسفين، عند الضرورة، أن يكونا ذا خاصيات كهربائية مختلفة.

وعند حدود منطقتي الظل والانعكاس، تصبح إحدى دوال ظل التمام في المعادلة (60) مفردة.

غير أن D^\perp تظل مع ذلك محدودة ويمكن تقييمها بسهولة. ويعطى الحد الذي يحتوي على دالة ظل التمام المفردة بالنسبة إلى ϵ الصغير، على النحو التالي:

$$(71) \quad \cot\left(\frac{\pi \pm \beta}{2n}\right) \cdot F(kLa^\pm(\beta)) \cong n \cdot \left[\sqrt{2\pi kL} \cdot \text{sign}(\epsilon) - 2kL\epsilon \cdot \exp(j\pi/4) \right] \cdot \exp(j\pi/4)$$

حيث تعرف ϵ بواسطة:

$$(72) \quad \beta = \Phi_2 + \Phi_1 \text{ بالنسبة إلى } \epsilon = \pi + \beta - 2\pi nN^+$$

$$(73) \quad \beta = \Phi_2 - \Phi_1 \text{ بالنسبة إلى } \epsilon = \pi - \beta + 2\pi nN^-$$

وستكون قيمة معامل الانعراج الناتج متواصلة عند حدود منطقتي الظل والانعكاس، بشرط أن يستعمل نفس معامل الانعكاس عند حساب الأشعة المنعكسة.

ويعطى المجال e_{LD} الناتج عن شعاع الانعراج، زائد شعاع خط البصر بالنسبة إلى $\pi < (\Phi_2 - \Phi_1)$ بواسطة:

$$(74) \quad e_{LD} = \begin{cases} e_{UTD} + \frac{\exp(-jks)}{s} & \text{for } \Phi_2 < \Phi_1 + \pi \\ e_{UTD} & \text{for } \Phi_2 \geq \Phi_1 + \pi \end{cases}$$

حيث:

s : مسافة الخط المستقيم بين المصدر ونقاط المجال.

وجدير بالذكر أنه في الحالة $(\Phi_2 - \Phi_1) = \pi$ ، يصبح الحد الثاني لظل التمام في المعادلة (60) مفرداً، ويتعين استعمال التقريب الذي تعطيه المعادلة (71).

وتعطى شدة المجال عند نقطة المجال (dB) بالنسبة إلى المجال الذي قد يوجد عند نقطة المجال في غياب عائق إسفيني الشكل (أي dB بالنسبة إلى الفضاء الحر) بتثبيت e_0 عند وحدة المعادلة (59) وبحساب:

$$(75) \quad E_{UTD} = 20 \log \left(\left| \frac{s \cdot e_{UTD}}{\exp(-jks)} \right| \right)$$

حيث:

s : مسافة الخط المستقيم بين المصدر ونقاط المجال.

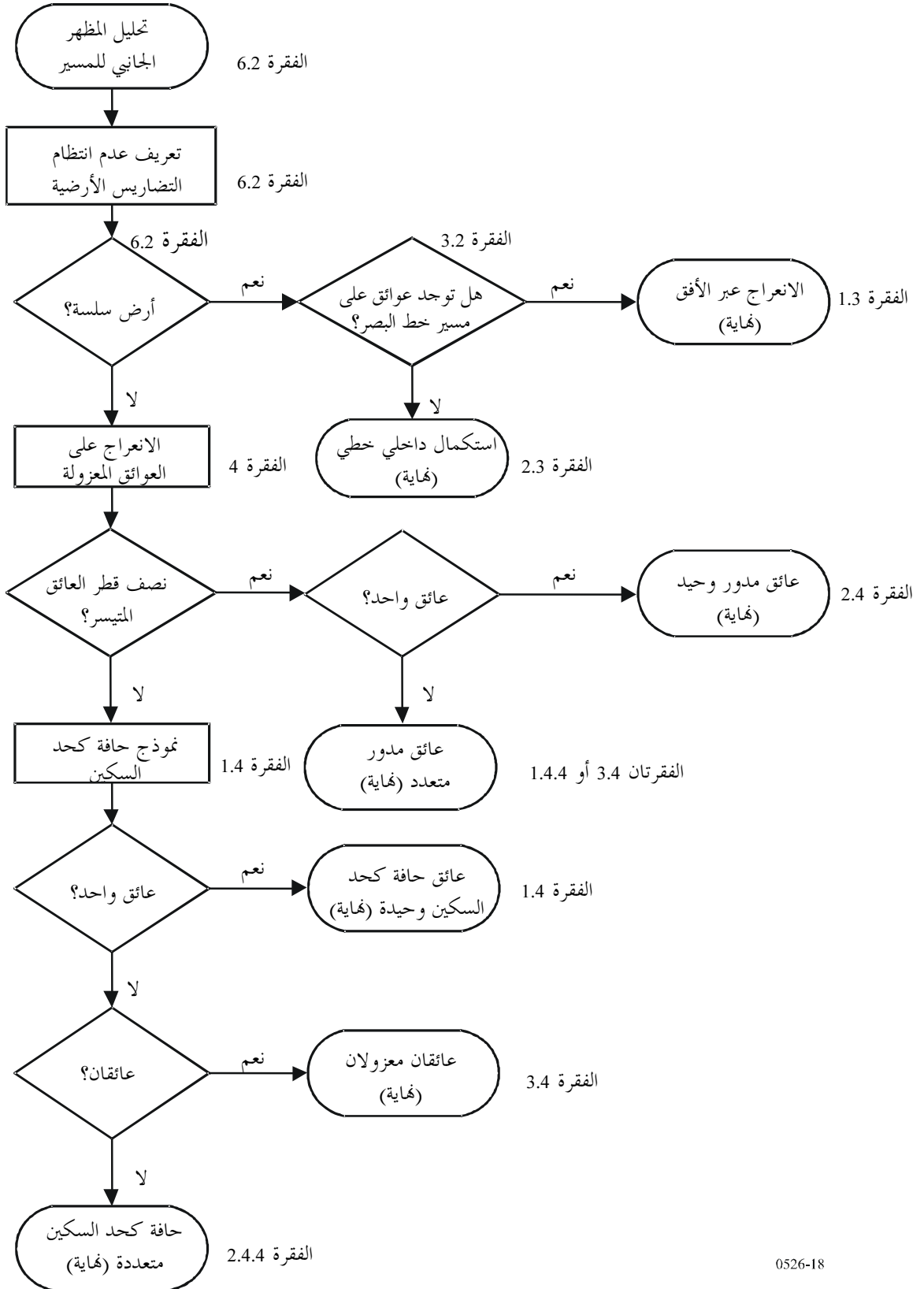
مع الملاحظة إلى أنه بالنسبة إلى $n = 2$ ومعاملات انعكاس عديمة القيمة، يجب أن تُعطي هذه العبارة نفس النتائج التي يعطيها منحنى خسارة الانعراج على حافة كحد السكين (انظر الشكل 9).

ويوجد لدى مكتب الاتصالات الراديوية صيغة نظرية الانعراج الموحدة (UTD) أعدت بواسطة برنامج MathCAD.

7 دليل الانتشار بالانعراج

يحتوي الشكل 18 على دليل عام لتقييم خسارة الانعراج التي ورد توضيحها في الفقرتين 3 و4.

الشكل 18
دليل الانتشار بالانعراج



التذييل 1

للملحق 1

حساب معلمات الإسطوانات

يمكن استعمال الإجراء التالي لحساب معلمات الإسطوانات التي يوضحها الشكلان 8c و 14 بالنسبة إلى كل عائق من عوائق التضاريس الأرضية. وتُستعمل الوحدات المتسقة، وتستخدم جميع الزوايا وحدة الراديان. وتصح كل التقريبات المستعملة بالنسبة إلى المسيرات الراديوية التي توجد بين حوالي 5° من الأفق.

1 زاوية الانعراج وموقع القمة

مع أن زاوية الانعراج على الإسطوانة وموقع القمة لا يُستعملان مباشرة كمعاملات إسطوانية، إلا أنهما ضروريان. وتعطى زاوية الانعراج على العائق بواسطة:

$$(76) \quad \theta = \alpha_w + \alpha_z + \alpha_e$$

حيث تعطى α_w و α_z الارتفاع الزاوي للنقطتين x و y فوق الأفق المحلي منظوراً إليهما من النقطتين w و z على التوالي بواسطة:

$$(77) \quad \alpha_w = (h_x - h_w) / d_{wx} - d_{wx} / 2a_e$$

$$(78) \quad \alpha_z = (h_y - h_z) / d_{yz} - d_{yz} / 2a_e$$

وتعطى α_e ، الزاوية التي تقع قبالة مسافة الدائرة العظمى بين النقطتين w و z بواسطة:

$$(79) \quad \alpha_e = d_{wz} / a_e$$

وتحسب مسافة القمة من النقطة w وفقاً لما إذا كان العائق ممثلاً بعينة مظهر جانبي وحيدة أو بعينات أكثر: بالنسبة إلى عائق نقطة وحيدة:

$$(80) \quad d_{wv} = d_{wx}$$

بالنسبة إلى عائق متعدد النقاط، من الضروري الاحتماء ضد قيم صغيرة جداً من الانعراج.

$$(81a) \quad d_{wv} = [(\alpha_z + \alpha_e / 2) d_{wz} + h_z - h_w] / \theta \quad \text{for } \theta \cdot a_e \geq d_{xy}$$

$$(81b) \quad d_{wv} = (d_{wx} + d_{wy}) / 2 \quad \text{for } \theta \cdot a_e < d_{xy}$$

وتعطى مسافة النقطة z من نقطة القمة بواسطة:

$$(82) \quad d_{vz} = d_{wz} - d_{wv}$$

ويُحسب ارتفاع نقطة القمة فوق مستوى سطح البحر وفقاً لما إذا كان العائق ممثلاً بعينة مظهر جانبي وحيدة أو بعينات أكثر. بالنسبة إلى عائق نقطة وحيدة:

$$(83) \quad h_v = h_x$$

بالنسبة إلى عائق متعدد النقاط:

$$(84) \quad h_v = d_{wv} \alpha_w + h_w + d_{wv}^2 / 2a_e$$

2 معلمات الإسطوانات

يمكن الآن حساب معلمات الإسطوانات التي يرد توضيحها في الشكل 8c لكل واحد من عوائق التضاريس الأرضية التي يحددها تحليل السلسلة.

d_1 و d_2 مسافتنا ما بين القمة الموجبة بالنسبة إلى العوائق (أو المطارييف) على المرسل وعلى جانبي مستقبل العائق على التوالي،

و

$$(85) \quad h = h_v + d_{wv} d_{vz} / 2a_e - (h_w d_{vz} + h_z d_{wv}) / d_{wz}$$

ولحساب نصف قطر الإسطوانة، تُستعمل عينتان إضافيتان من عينات المظهر الجانبي:

p : النقطة المجاورة لـ x على جانب المرسل،

و

q : النقطة المجاورة لـ y على جانب المستقبل.

وهكذا تعطى دلائل المظهر الجانبي p و q بواسطة:

$$(86) \quad p = x - 1$$

و

$$(87) \quad q = y + 1$$

وإذا كانت نقطة معطاة بواسطة p أو q تمثل مطراً، يجب أن تكون قيمة h المقابلة ارتفاع التضاريس الأرضية عند تلك النقطة، وليس ارتفاع الهوائي فوق مستوى سطح البحر.

ويُحسب نصف قطر الإسطوانة بوصفه الفارق في الانحدار بين جزء المظهر الجانبي $p-x$ و $y-q$ ، مع الأخذ في الاعتبار انحناء الأرض، مقسوماً على المسافة بين p و q .

وتتمثل المسافات بين عينات المظهر الجانبي التي يتطلبها هذا الحساب فيما يلي:

$$(88) \quad d_{px} = d_x - d_p$$

$$(89) \quad d_{yq} = d_q - d_y$$

$$(90) \quad d_{pq} = d_q - d_p$$

ويعطى فارق الانحدار بين جزئي $p-x$ و $y-q$ بالراديان (وحدة قياس الزوايا):

$$(91) \quad t = (h_x - h_p) / d_{px} + (h_y - h_q) / d_{yq} - d_{pq} / a_e$$

حيث a_e نصف قطر الأرض الفعال.

ويُعطى نصف قطر الإسطوانة الآن بواسطة:

$$(92) \quad R = [d_{pq} / t] [1 - \exp(4v)]^3$$

حيث v معلمة حافة كحد السكين بلا أبعاد في المعادلة (32).

ويمثل العامل الثاني، في المعادلة (92)، دالة سلسلة تجريبية تطبق على نصف قطر الإسطوانة لتفادي حدوث تقطع في عوائق خط البصر الهامشية (LoS).

التذييل 2

للملحق 1

خسائر انعراج المسير الفرعي

1 المقدمة

يعرض هذا التذييل طريقة لحساب خسارة انعراج المسير الفرعي بالنسبة إلى جزء فرعي لخط البصر يتعلق بمسير انعراج. وقد تمت نمذجة المسير بواسطة إسطوانات متسلسلة تختص كل واحدة منها بنقاط مظهر جانبي w و x و z مثلما يرد توضيح ذلك في الشكلين 13 و 14. ويجب حساب انعراج المسير الفرعي لكل جزء فرعي للمسار الإجمالي بين النقاط الممثلة بواسطة w و x أو y و z . وتمثل هذه أجزاء خط البصر للمسار بين العوائق، أو بين مطراف وعائق. ويمكن استعمال هذه الطريقة أيضاً بالنسبة إلى خط البصر مع انعراج مسير فرعي، وفي هذه الحالة تُطبق هذه الطريقة على المسير بأكمله.

2 الطريقة

تتمثل المهمة الأولى، بالنسبة إلى جزء خط البصر للمظهر الجانبي بين عينات المظهر الجانبي التي يرمز إليها بواسطة u و v ، في التعرف على عينة المظهر الجانبي البينية ولكن استبعاد u و v اللذان يعيقان الجزء الأكبر من منطقة فريزل الأولى بالنسبة إلى شعاع يتحرك من u إلى v .

ولتفادي اختيار نقطة تمثل جزءاً جوهرياً من عوائق التضاريس الأرضية التي سبقت نمذجتها كإسطوانة، ينعصر المظهر الجانبي بين u و v في جزء بين اثنين من الرموز الإضافية p و q ، يُحددان على النحو التالي:

$$- \quad 1 + u = p$$

$$- \quad \text{إذا كان كل من } p < v \text{ و } h_p > h_{p+1} \text{، نزيد 1 إلى } p \text{ ونكرر.}$$

$$- \quad 1 - v = q$$

$$- \quad \text{إذا كان كل من } u < q \text{ و } h_{q-1} < h_q \text{، ننقص 1 من } q \text{ ونكرر.}$$

وإذا كانت $q = p$ ، تحدد خسارة عائق المسير الفرعي بالتالي عند القيمة 0. ويجري الحساب في الحالات الأخرى كالتالي.

ومن الضروري الآن إيجاد القيمة الدنيا للخلوص المعياري، C_F ، المعطاة بواسطة h_z/F_1 ، بالوحدات المتسقة:

$$h_z: \text{ ارتفاع الشعاع فوق نقطة المظهر الجانبي}$$

$$F_1: \text{ نصف قطر منطقة فريزل الأولى.}$$

ويمكن كتابة الخلوص المعياري الأدنى على نحو ما يلي:

$$(93) \quad C_F = \frac{q}{\min_{i=p}^q [(h_z)_i / (F_1)_i]}$$

حيث:

$$(94) \quad (h_z)_i = (h_r)_i - (h_t)_i$$

$$(95) \quad (F_1)_i = \sqrt{\lambda \cdot d_{ui} \cdot d_{iv} / d_{uv}}$$

وتعطى (h_r) ، ارتفاع الشعاع فوق خط مستقيم يربط بين مستوى سطح البحر عند u و v عند نقطة المظهر الجانبي i -th بواسطة:

$$(96) \quad (h_r)_i = (h_u \cdot d_{iv} + h_v \cdot d_{ui}) / d_{uv}$$

وتعطى $(h_t)_i$ ، ارتفاع التضاريس الأرضية فوق خط مستقيم يربط بين مستوى سطح البحر عند u و v عند نقطة المظهر الجانبي i -th بواسطة:

$$(97) \quad (h_t)_i = h_i + d_{ui} \cdot d_{iv} / 2a_e$$

تستعمل القيمة الدنيا للخلوص المعياري لحساب المعلمة الهندسية لانعراج حد السكين لعائق المسير الفرعي الأكثر دلالة:

$$(98) \quad v = -C_F \cdot \sqrt{2}$$

ويتم الحصول في هذه الحالة على خسارة انعراج المسير الفرعي (L'') من المعادلة (31) أو الشكل 9.

وقد لا يكون مرغوباً بالنسبة لبعض التطبيقات إدخال تحسينات على انعراج المسير الفرعي. وفي هذه الحالة تضبط قيمة الخسارة L'' على الصفر بدلاً من أن تكون سالبة.