|  |
| --- |
| **ITU-R M.2058-0 建议书**  **(02/2014)** |
| **用于水上HF频段广播水上安全**  **和与海岸至船舶方向安全信息**  **的导航数据数字系统的特性** |
| **M 系列**  **移动、无线电测定、业余**  **和相关卫星业务** |

# 前言

无线电通信部门的职责是确保卫星业务等所有无线电通信业务合理、平等、有效、经济地使用无线电频谱，不受频率范围限制地开展研究并在此基础上通过建议书。

无线电通信部门的规则和政策职能由世界或区域无线电通信大会以及无线电通信全会在研究组的支持下履行。

**知识产权政策（IPR）**

ITU-R的IPR政策述于ITU-R第1号决议的附件1中所参引的《ITU-T/ITU-R/ISO/IEC的通用专利政策》。专利持有人用于提交专利声明和许可声明的表格可从<http://www.itu.int/ITU-R/go/patents/en>获得，在此处也可获取《ITU-T/ITU-R/ISO/IEC的通用专利政策实施指南》和ITU-R专利信息数据库。

|  |  |
| --- | --- |
| ITU-R 系列建议书  （也可在线查询 <http://www.itu.int/publ/R-REC/en>） | |
| **系列** | 标题 |
| **BO** | 卫星传送 |
| **BR** | 用于制作、存档和播出的录制；电视电影 |
| **BS** | 广播业务（声音） |
| **BT** | 广播业务（电视） |
| **F** | 固定业务 |
| **M** | 移动、无线电定位、业余和相关卫星业务 |
| **P** | 无线电波传播 |
| **RA** | 射电天文 |
| **RS** | 遥感系统 |
| **S** | 卫星固定业务 |
| **SA** | 空间应用和气象 |
| **SF** | 卫星固定业务和固定业务系统间的频率共用和协调 |
| **SM** | 频谱管理 |
| **SNG** | 卫星新闻采集 |
| **TF** | 时间信号和频率标准发射 |
| **V** | 词汇和相关问题 |

|  |
| --- |
| **说明：**该ITU-R建议书的英文版本根据ITU-R第1号决议详述的程序予以批准。 |

电子出版  
2015年，日内瓦

© 国际电联 2015

版权所有。未经国际电联书面许可，不得以任何手段复制本出版物的任何部分。

ITU-R M. 2058-0 建议书

用于水上HF频段广播水上安全和与海岸至船舶方向  
安全信息的导航数据数字系统的特性

（2014年）

# 范围

本建议书阐述了一种名为导航数据HF（NAVDAT HF）的高频（HF）无线电系统，供在附录17所定频段操作的水上移动业务用于水上安全以及海岸至船舶的安全信息数字广播。附件1和2中包括此无线电系统的操作特性和系统构架。两种不同模式的详细广播数据，见附件3和4。在无线电覆盖方面，NAVDAT HF是对ITU-R M.2010建议书介绍的NAVDAT 500 kHz的补充。

**关键字**

HF、水上、NAVDAT、广播、数字

**缩略语/词汇**

BER 误码率

DRM 世界数字广播联盟

DS 数据流

GMDSS 全球水上遇险和安全系统

GNSS 全球导航卫星系统

HF 高频

IMO 国际海事组织

ITU 国际电信联盟

LF 低频

MER 调制差错率

MF 中频

MIS 调制信息流

NAVDAT 导航数据（系统名称）

NAVTEX 导航电传（系统名称）

NBDP 窄带直接打印

NM 海里（1 852米）

NVIS 近垂直入射天波

OFDM 正交频分复用

QAM 正交振幅调制

PEP 峰包功率

RMS 均方根

SFN 单一频率网络

SIM 系统信息和管理

S/N 信噪比

TIS 发射机信息流

WRC 世界无线电通信大会

国际电联无线电通信全会，

考虑到

*a)* 岸对船高速数据广播可提高操作效率和水上安全；

*b)* 当前使用高频窄带直接打印（NBDP）的水上安全信息（MSI）系统能力有限；

*c)* 新兴水上导航系统增加了对岸和对船的数据传输需求；

*d)* MF频段提供了有限的地理覆盖，

认识到

附件4参引的世界数字广播联盟（DRM）系统已被纳入ITU-R BS.1514-2建议书，

注意到

ITU-R M.2010建议书阐述了在500 kHz操作的NAVDAT系统，

建议

**1** 水上安全广播的操作特性和HF频段有关安全的信息应遵循附件1的规定；

**2** 水上安全广播系统的系统架构和HF频段有关安全的信息应遵循附件2的规定；

**3** 水上安全数字数据传输的技术特性和调制解调器协议，以及HF频段有关岸对船的安全信息应遵循附件3或4的规定；

**4** 附件5所列的附录**17**频率，应当用于NAVDAT HF系统的操作。

附件1  
  
操作特性

NAVDAT HF系统可使用与NAVTEX系统类似的，可通过IMO协调的简单时隙划分。

NAVDAT HF系统亦可使用附件4所述单一频率网络（SFN） 工作。在此情况下，发射机的频率同步且所有发射机的发射数据必须相同。

NAVDAT HF数字系统提供了岸对船方向各类消息的免费广播传输，并可加密。

# 1 消息的类型

所有广播消息均应通过安全受控的来源提供。

消息类型广播可包括，但不限于以下种类：

– 导航安全；

– 安全性；

– 挟持；

– 搜救；

– 气象消息；

– 导航或港口消息；

– 船舶交通服务文件的传输。

# 2 广播模式

## 2.1 一般广播

这些消息的广播是为引起所有船只的注意。

## 2.2 选择性广播

这些消息的广播以是为引起特定航区内一组船只的注意。

## 2.3 特定消息

这些消息使用水上移动业务标识，向某一船只发送。

附件2  
  
系统构架

# 1 广播传输路径

NAVDAT系统的工作使用了以下功能：

– 系统信息和管理（SIM）：

– 收集并控制各类信息；

– 创建需传输的消息文件；

– 根据文件的优先级和重复需求创建发射程序。

– 岸上网络：

– 确保从信源到发射机的消息文件传输。

– 岸上发射机：

– 接收来自SIM的消息文件；

– 将消息文件转换为正交频分复用（OFDM）信号；

– 为向船舶广播，将RF信号发送至天线。

– 传输信道：

– 传输 HF RF信号。

– 船舶接收机：

– 解调RF OFDM信号；

– 重建消息文件；

– 根据消息文件的应用分类，并将消息文件提供给专用设备。

图1展示了广播传输路径。

图1

NAVDAT HF 广播传输路径模块图



## 1.1 系统信息和管理

SIM的范围包括：

– 提供文件消息的所有来源（例如，气象局、安保组织等）；

– 在服务器上运行的一种重要应用，文件复用程序；

– 文件复用程序管理器；

– 岸上发射机管理器。

所有来源均通过网络与文件复用程序相连。

图2展示了SIM的总体布局。

图2

NAVDAT 系统信息和管理模块图



### 1.1.1 文件复用程序

文件复用程序：

– 交付从数据源得到的消息文件；

– 必要时加密消息文件；

– 使用接收者信息、优先级状态和时间戳格式化文件消息；

– 将消息文件发送至发射机。

### 1.1.2 文件复用程序管理器

文件复用程序管理器是一种人机接口，支持用户执行包括以下任务在内的多项任务：

– 察看来自所有信源的消息文件；

– 规范所有消息文件的优先级和周期；

– 规范所有消息文件的接收方；

– 管理文件消息加密。

上述有些功能可能实现自动化。例如，消息文件的优先级和周期可根据其信源选择，或由信源可在消息中指定优先级。

### 1.1.3 岸上发射机管理器

岸上电台管理器是一种通过网络与发射机相连的人机接口；可通过以下指示，监视发射机的状态：

– 发射确认；

– 告警；

– 有效发射功率；

– 同步报告；

并控制发射机的参数，例如：

– 发射功率；

– OFDM参数（导频副载波、错误编码等）；

– 发射计划。

## 1.2 岸上网络

岸上网络可使用宽带链路，低数据链路或本地文件共享。

## 1.3 岸上发射机的说明

岸上发射电台包含以下最低配置：

– 一台与受保护接入方式相连的本地服务器；

– 一台OFDM调制器；

– 一台HF RF放大器；

– 一部有对应单元的发射天线；

– 一台GNSS 接收机或用于同步的原子时钟；

– 一台有天线的监测接收机。

### 1.3.1 岸上系统构架

图3展示了HF数字发射机的模块图。

图3

NAVDAT HF 数字发射机的功能模块图



### 1.3.2 控制器

控制器的功能为：

– 在传输前检查相关频段是否空闲；

– 将岸上电台所有信号与同步时钟信号同步；

– 控制传输参数、时间和计划；

– 格式化需要发送的消息文件（将文件分割为分组数据包）。

此单元接收到部分信息：

– 来自SIM的消息文件；

– GNSS或同步原子时钟；

– 来自监测接收机的HF信号；

– HF调制器和发射机的控制信号。

### 1.3.3 调制器

图4展示了调制器的模块图。

图4

NAVDAT HF调制器的功能模块图



#### 1.3.3.1 输入流

为进行操作，调制器需要三个输入流：

– 调制信息流（MIS）；

– 发射机信息流（TIS）；

– 数据流（DS）。

这些流在实施转码后通过小区映射器放置于OFDM信号内（第 1.3.3.3段）。

##### 1.3.3.1.1 调制信息流

此流用于提供如下信息：

– 频谱占用；

– 发射信息流和数据流调制（4-, 16- 或64-QAM）。

MIS总是使用4-QAM副载波编码，从而很好地在输入接收机前解调。

##### 1.3.3.1.2 发射机信息流

此流用于向接收机提供如下信息：

– 天波传播的数据流错误编码，

– 发射机的标识符，

– 日期和时间。

TIS可使用4或16 QAM编码。

##### 1.3.3.1.3 数据流

此流包括要发送的消息文件（这些消息文件此前通过文件复用程序格式化）。

#### 1.3.3.2 纠错编码

纠错机制决定了编码的强健性。有用数据速率与原始数据速率之比为码率。此参数可展示传输效率，根据纠错机制和调制模式的不同，可在0.5至0.75间变化。

#### 1.3.3.3 正交频分复用的生成

三个流（MIS、TIS和DS）实施格式化：

– 编码；

– 能量扩散。

小区映射器用格式化后的流和导引小区来组织OFDM小区。导引小区被发射给接收机，用于评估无线电信道并同步RF信号。

OFDM信号生成器根据小区映射器的输出创建了OFDM基带。

### 1.3.4 HF RF生成器

HF RF生成器调整了发往最终频率RF输出载波的基带信号。

放大器将RF信号提升至所需功率。

### 1.3.5 RF放大器

此阶段的功能是将生成器输出的HF信号放大至必要水平，以获得所需的无线电覆盖。

OFDM发射引入了RF信号的波峰因数。为确保调制差错率（MER）正确，此波峰因数在RF放大器输出端必须在7至10 dB的范围之内。

根据频段不同，岸上发射机的输出RF功率可调整至10 kW PEP：

最大输出RF功率： 4 MHz： 5 kW, 6 MHz： 5 kW, 8 MHz： 10 kW

12 MHz： 10 kW, 16 MHz： 10 kW,

18/19 MHz： 10 kW, 22 MHz： 10 kW

### 1.3.6 装有匹配单元的发射天线

RF放大器通过阻抗匹配单元与发射天线相连。

注 – 使用宽带天线时没有必要。

### 1.3.7 全球导航卫星系统接收机和备份原子参考时钟

此时钟用于同步本地控制器。

### 1.3.8 监测接收机

监测接收机检查相关频率在发射前是否空闲，并提供了检查发射的可能性。

## 1.4 发射信道：无线电覆盖估测

HF频段完全依赖于天波传播的规律（从电离层反射），其与下述参数密切相关：白天或黑夜、时间、季节、天阳黑子周期、发射天线的类型和接收区的无线电噪声。

在此情况下，有必要在任何时间都使用正确的频率。现有HF传播软件有助于选择正确的频率。可使用NVIS天线改善区域覆盖。另一种可能性是，将所有发射机耦合至一条宽带天线的组播。

船载接收机亦可扫描所有允许使用的频率，以选择最佳的接收频率（请参见附件3，第1.6段）。

附件3  
  
NAVDAT HF的技术特性

# 1 调制的原则

该系统使用OFDM，即一种用于数字传输的调制技术。

## 1.1 引言

在频域将无线电传输信道的带宽分割成副载波。

无线电传输信道的占用，是按照形成OFDM符号的时间排列。

一个OFDM信元等效于OFDM符号中的副载波。

图5

**正交频分多址的介绍**



## 1.2 原理

OFDM利用大量间隔密集的（41.66 Hz）正交副载波获得高频谱效率，以发送数据。这些副载波是按频率间隔分开来的（*Fu* = 1/*Tu*），其中*Tu*是OFDM符号的周期。

副载波的相位相互正交，以便在多径情况下加强信号分集，特别是在长距离的情况下。

将一种保护间隔（*Td*）插入OFDM符号中以减轻多径效应，这样就会减少符号间的干扰。

OFDM的符号间隔是*Ts* = *Tu* + *Td*。

然后将OFDM符号串接起来构成OFDM帧。

OFDM帧的时长是*Tf*。

图6

OFDM帧的频域表示



图7

OFDM帧的时域表示



## 1.3 调制

对每个副载波进行幅度和相位的调制（正交调幅（QAM））。

调制图形可能是64态（6比特，64-QAM）、16态（4比特，16-QAM）或4态（2比特，4-QAM）。

调制方式与有用信号的强度有关。

图8

4-QAM构象



图9

16-QAM构象



图10

64-QAM构象



## 1.4 同步

为使每个副载波有一个完善的解调，必须对每个副载波确定无线电传输信道的响应并应采用均衡措施。为此，有些OFDM符号的副载波可携带导频信号。

有了导频信号接收机就能完成下列工作：

– 检测是否接收到信号；

– 估算频（率）偏（移）；

– 估算无线电传输信道。

导频信号的数量取决于有用信号的强度。

图11

带导频的OFDM信号



每个OFDM帧发送的第一个符号中，所有副载波均被用作时间基准，使接收机同步。

图12

同步符号



## 1.5 HF 信号的发射掩模

图13

带宽*F* = 10 kHz的NAVDAT RF信号的发射掩模



## 1.6 接收扫描可能性的顺序

为提供所需的水上区域或海洋无线电覆盖，各NAVDAT HF岸上电台必须使用适当频率，并考虑到传播的天波条件（信道1至6）。

根据定义，此频率在日/夜间会出现变化。

如果规定的无线电覆盖很重要（例如，跨洋），NAVDAT岸上电台将必须使用多个频率广播NAVDAT消息。

使用宽带天线或天线场天线的岸上电台，可同时使用多个频率发射。此方式的优势在于可限制发射的总时间并降低对其它岸上电台产生干扰的风险。

船舶接收机将选择接收时可适应导航区的最佳频率，即提供最佳S/N的频率。

因此，相关船舶的接收机处于监视模式并扫描划分给NAVDAT HF电台的频率（附件5）。

为允许接收机选择可用的最佳频率，各岸上电台在广播任何NAVDAT消息之前，要在各划分频率上发射三次间隔为200至1 000 ms，时长为500 ms的序列，使岸上电台可在必要时改变频率和天线系统。

在每个500 ms的序列中，岸上电台将发射：

– 同步信号；

– 岸上电台的标识；

– 岸上电台的频率列表（信道1至6）。

这些发射的总时长最多为6 × 500 = 3 000 ms，间隔时间至少为5 × 200 = 1 000 ms且5 × 1 000 = 5 000 ms，得出的最终总时间长度为8 000 ms。如果假设岸上电台仅使用3个频率，则发射时长将为3 × 500 = 1 500 ms，加上至少两次暂停2 × 200 = 400 ms，且2 × 1 000 ms = 2 000 ms，得出的最终总时间长度为3 500 ms。

除自动选择最佳接收频率外，接收机可能会选择一个或多个岸上电台。

图14

NAVDAT消息的传输顺序



# 2 估计的可用数据速率

在使用HF传播的10 kHz信道带宽中，可用于数据流（DS）的16-QAM信号原数据速率通常在20 kbit/s左右。

为调整信道保护，承载数据的副载波数量可有变化。更高水平的信道保护（防止多径衰落、衰减、延迟等）会减少有用副载波的数量。

接下来，必须对原数据速率使用纠错编码，以取得有用的数据速率。当码率在0.5至0.75之间时，有用的数据速率在10至15 kbit/s上下。

更高的码率可提供更高的有用数据速率，但会相应地降低无线电覆盖面积。

# 3 NAVDAT船舶接收机

## 3.1 NAVDAT船舶接收机的说明

船舶接收机模块图请参见图15。

NAVDAT HF 接收机可完全与NAVDAT MF 接收机兼容，仅需适配前端用于接收500 kHz + HF的频率。可在HF信道扫描，但500 kHz和HF接收完全分开且独立。天线可与有源鞭状天线相同。

典型的NAVDAT 500 kHz和NAVDAT HF数字接收机由若干基本模块构成：

– 接收天线和GNSS天线；

– RF前端；

– 解调器；

– 文件解复用程序；

– 控制器；

– 供电。

图15

NAVDAT 接收机逻辑图



### 3.1.1 接收天线和全球卫星导航天线

接收天线可以是H场天线（建议在大噪声船舶上使用）或E场天线。

此外，还需要GNSS天线（或与现有船舶GNSS接收机连接）来获得船舶定位信息。

### 3.1.2 RF前端

此模块包含RF滤波器、RF放大器和基带输出，且均具有扫描的能力。

需要高灵敏度和高动态范围。

### 3.1.3 解调器

此阶段解调基带OFDM信号并重新创建包含有已发送的消息文件的数据流。

此阶段实施：

– 时间/频率同步；

– 信道评估；

– 自动调制恢复；

– 纠错。

NAVDAT 接收机应能够自动检测以下调制参数：

– 4-、16- 或64-QAM；

– 副载波方案；

– 错误编码的类型。

除DS之外，它还负责上报TIS和MIS中填写的信息。此外，该接收机亦上报如下有关信道的补充信息：

– 估算出的*S*/*N*；

– BER；

– MER。

### 3.1.4 文件解复用程序

文件解复用程序：

– 接收控制器发来的消息文件；

– 确保标出请其注意的消息文件（广播模式类型）；

– 在必要/可行的情况下解密消息文件；

– 将消息文件提供给使用这些文件的终端应用；

– 删除过期的消息文件。

根据最终应用的不同，消息文件可以：

– 存储于可通过船舶网访问的船载服务器上；

– 直接发送给最终应用。

应提供一个人机接口，用于显示专用消息并通过配置使该接口与专用船载设备应用相连（例如，电子导航），同时管理船舶的许可内容（船舶标识、加密）。此接口可能是在外部计算机运行的专门应用，接收机可能是黑匣子设备。

### 3.1.5 控制器

该控制器：

– 从DS摘取消息文件（将数据包合并成文件）；

– 解释TIS和MIS以及解调器给出的其它信息；

– 从文件解复用程序中收集以下信息：

• 已解码消息文件的总量；

• 可用消息文件的数量；

• 差错事件（例如，解密差错）。

或可为显示并检查接收参数提供一个人机接口。

### 3.1.6 供电

主要供电设备必须与船载主要供电单元适配。

# 4 NAVDAT船载接收机的性能规范

下文假设的船载接收机规范，旨在为良好的OFDM解调提供最小*S*/*N*（4-QAM、16-QAM或64-QAM）。

表 1

NAVDAT HF船载接收机的性能规范

|  |  |
| --- | --- |
| 频段 | 4 至22 MHz水上频段 |
| 相邻信道保护 | > 40 dB @ 5 kHz |
| 噪声因子 | < 10 dB |
| 纠错后的可用BER灵敏度 = 10−4 | < −100 dBm |
| 动态 | > 80 dB |
| 最小的可用RF场（配有适配的接收天线） | 20 dB（µV/m） |

附件4  
  
世界数字广播联盟的单一频率网络模式

# 1 世界数字广播联盟的解释

世界数字广播联盟（DRM）的国际数字无线电广播标准，用于MF和HF的数字无线电广播。DRM是一种经过实践检验的技术，可提供优越的覆盖，提升信号的保真度（通过数字纠错编码）并消除多径干扰（包括天波干扰）以拓展天波传播的覆盖范围。DRM广播可根据覆盖要求、发射机的位置和天线高度同时在16-QAM 和64-QAM调制模式中使用。

## 1.1 单一频率网络的操作模式

DRM系统可支持所谓 “单一频率网络（SFN）操作”。此情况下，一批发射机将使用同一频率，在同一时间并采用相同的数据信号发射。通常，这些发射机拥有相互交叉的覆盖区，在此范围内收音机将能接收到来自多个发射机的信号。如果这些信号到达的时差小于保护间隔，则其将为信号提供积极的补充。因此，该位置的服务覆盖范围与仅有一台发射机提供服务相比有所提高。通过慎重的设计并在SFN中使用一系列发射机，可使用单一频率全面覆盖一个地区或国家，且由于此应用中只有一个时隙，因而大幅提升了频谱效率。

附件5  
  
NAVDAT HF系统的频率

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 信道 | 水上频段 | 中央频率 | 限值 |
| C1 | 4 MHz频段 | 4 226 kHz | 4 221至4 231 kHz |
| C2 | 6 MHz频段 | 6 337.5 kHz | 6 332.5至6 342.5 kHz |
| C3 | 8 MHz频段 | 8 443 kHz | 8 438至8 448 kHz |
| C4 | 12 MHz频段 | 12 663.5 kHz | 12 658.5至12 668.5 kHz |
| C5 | 16 MHz频段 | 16 909.5 kHz | 16 904.5至16 914.5 kHz |
| C6 | 22 MHz频段 | 22 450.5 kHz | 22 445.5至22 455.5 kHz |