

# МСЭ-R

Сектор радиосвязи МСЭ

**Рекомендация МСЭ-R BS.1114-8**  
(06/2014)

**Системы наземного цифрового звукового  
радиовещания на автомобильные,  
переносные и стационарные приемники  
в диапазоне частот 30–3000 МГц**

**Серия BS**  
**Радиовещательная служба (звуковая)**



## Предисловие

Роль Сектора радиосвязи заключается в обеспечении рационального, справедливого, эффективного и экономичного использования радиочастотного спектра всеми службами радиосвязи, включая спутниковые службы, и проведении в неограниченном частотном диапазоне исследований, на основании которых принимаются Рекомендации.

Всемирные и региональные конференции радиосвязи и ассамблеи радиосвязи при поддержке исследовательских комиссий выполняют регламентарную и политическую функции Сектора радиосвязи.

### Политика в области прав интеллектуальной собственности (ПИС)

Политика МСЭ-R в области ПИС излагается в общей патентной политике МСЭ-T/МСЭ-R/ИСО/МЭК, упоминаемой в Приложении 1 к Резолюции 1 МСЭ-R. Формы, которые владельцам патентов следует использовать для представления патентных заявлений и деклараций о лицензировании, представлены по адресу: <http://www.itu.int/ITU-R/go/patents/en>, где также содержатся Руководящие принципы по выполнению общей патентной политики МСЭ-T/МСЭ-R/ИСО/МЭК и база данных патентной информации МСЭ-R.

### Серии Рекомендаций МСЭ-R

(Представлены также в онлайн-форме по адресу: <http://www.itu.int/publ/R-REC/en>.)

Серия	Название
BO	Спутниковое радиовещание
BR	Запись для производства, архивирования и воспроизведения; пленки для телевидения
<b>BS</b>	<b>Радиовещательная служба (звуковая)</b>
BT	Радиовещательная служба (телевизионная)
F	Фиксированная служба
M	Подвижная спутниковая служба, спутниковая служба радиоопределения, любительская спутниковая служба и относящиеся к ним спутниковые службы
P	Распространение радиоволн
RA	Радиоастрономия
RS	Системы дистанционного зондирования
S	Фиксированная спутниковая служба
SA	Космические применения и метеорология
SF	Совместное использование частот и координация между системами фиксированной спутниковой службы и фиксированной службы
SM	Управление использованием спектра
SNG	Спутниковый сбор новостей
TF	Передача сигналов времени и эталонных частот
V	Словарь и связанные с ним вопросы

*Примечание.* – Настоящая Рекомендация МСЭ-R утверждена на английском языке в соответствии с процедурой, изложенной в Резолюции 1 МСЭ-R.

Электронная публикация  
Женева, 2015 г.

© ITU 2015

Все права сохранены. Ни одна из частей данной публикации не может быть воспроизведена с помощью каких бы то ни было средств без предварительного письменного разрешения МСЭ.

## РЕКОМЕНДАЦИЯ МСЭ-R BS.1114-8

**Системы наземного цифрового звукового радиовещания  
на автомобильные, переносные и стационарные приемники  
в диапазоне частот 30–3000 МГц**

(Вопрос МСЭ-R 56/6)

(1994-1995-2001-2002-2003-2004-2007-2011-2014)

**Сфера применения**

В настоящей Рекомендации представлены нескольких систем наземного цифрового звукового радиовещания на автомобильные, переносные и стационарные приемники в диапазоне частот 30–3000 МГц. Описаны основные характеристики каждой системы, такие как кодирование источника, кодирование канала, модуляция, структура передачи и пороговые уровни, необходимые для обеспечения хорошего качества обслуживания.

**Ключевые слова**

Цифровое звуковое радиовещание, DAB, ISDB-TSB, IBOC, DRM.

Ассамблея радиосвязи МСЭ,

*учитывая,*

- a)* что во всем мире возрастает интерес к наземному цифровому звуковому радиовещанию (DSB) на автомобильные, переносные и стационарные приемники в полосе частот 30–3000 МГц для покрытия на местном, региональном и национальном уровнях;
- b)* что в МСЭ-R уже приняты Рекомендации МСЭ-R BS.774 и ВО.789, в которых приведены необходимые требования к системам цифрового звукового радиовещания на автомобильные, переносные и стационарные приемники для наземного и спутникового способов доставки, соответственно;
- c)* что в Рекомендациях МСЭ-R BS.774 и ВО.789 признаются преимущества дополнительного использования наземных и спутниковых систем и предусматривается создание системы DSB, допускающей использование универсального приемника со сверхбольшими интегральными схемами (СБИС) с обычной обработкой, а также массовое производство недорогих приемников;
- d)* что цифровая система А, описанная в Приложении 2, удовлетворяет всем требованиям Рекомендаций МСЭ-R BS.774 и ВО.789 и что в разных странах были проведены полевые испытания системы и демонстрация ее работы в различных полосах частот между 200 МГц и 1500 МГц;
- e)* что цифровая система F, описанная в Приложении 3, удовлетворяет всем требованиям Рекомендации МСЭ-R BS.774 и что в нескольких странах были проведены полевые испытания системы и демонстрация ее работы в различных полосах частот 188–192 МГц и 2535–2655 МГц;
- f)* что цифровая система С, описанная в Приложении 4, удовлетворяет всем требованиям Рекомендации МСЭ-R BS.774 и что были проведены полевые испытания системы и демонстрация ее работы в полосе 88–108 МГц;
- g)* что цифровая система G, описанная в Приложении 5, удовлетворяет всем требованиям Рекомендации МСЭ-R BS.774 и что были успешно проведены полевые испытания системы с режимом E и демонстрация ее работы в полосе I ОВЧ (47–68 МГц), в полосе II ОВЧ (87,5–108 МГц) и в полосе III ОВЧ (174–230 МГц);
- h)* что на 7-й Всемирной конференции радиовещательных союзов (Мехико, 27–30 апреля 1992 г.) всемирные радиовещательные союзы единодушно решили:  
"1 принять меры по согласованию единого всемирного стандарта по цифровому звуковому радиовещанию (DAB); и



2 призвать администрации рассмотреть преимущества, возникающие для потребителя при использовании общей системы кодирования источников и каналов, и внедрить на всемирной основе цифровое звуковое радиовещание в диапазоне 1,5 ГГц";

i) что транспортный поток MPEG-2 (ТП MPEG-2) широко применяется в качестве контейнеров кодированной цифровым способом информации;

j) что процесс стандартизации в Европе привел к принятию цифровой системы А (системы Eureka 147 в качестве стандарта ЕТСИ ETS 300 401) РСС (звуковой) для звукового радиовещания на автомобильные, переносные и стационарные приемники;

k) что процесс стандартизации в Японии привел к принятию цифровой Системы F цифрового наземного радиовещания с интеграцией служб для звукового радиовещания (ISDB-T<sub>SB</sub>) для системы цифрового наземного звукового радиовещания на автомобильные, переносные и стационарные приемники;

l) что методы ISDB могут применяться для внедрения услуг, использующих все преимущества цифрового радиовещания, и что Рекомендация МСЭ-R BT.1306 включает систему ISDB-T для цифрового наземного телевизионного радиовещания;

m) что процесс стандартизации в Соединенных Штатах Америки привел к принятию цифровой системы С (системы IBOC) в качестве стандарта NRSC-5 для цифрового наземного звукового радиовещания на автомобильные, переносные и стационарные приемники;

n) что процесс стандартизации в Европе привел к принятию цифровой системы G (системы DRM в качестве стандарта ETSI ES 201 980 3.1.1) для цифрового наземного звукового радиовещания на автомобильные, переносные и стационарные приемники,

*отмечая,*

a) что в Приложении 1 содержится краткое описание цифровых систем;

b) что в Приложениях 2, 3, 4 и 5 представлены краткие описания цифровых систем А, С, F и G, соответственно;

c) что полные описания цифровых систем А, F и С содержатся в Справочнике по цифровому звуковому радиовещанию,

*рекомендует,*

1 что цифровые системы А, F, С и/или G, описанные в Приложениях 2, 3, 4 и 5, соответственно, следует использовать для наземных служб DSB на автомобильные, переносные и стационарные приемники в диапазоне частот 30–3000 МГц;

2 что администрациям, заинтересованным во внедрении служб наземного DSB, удовлетворяющих некоторым или всем требованиям, сформулированным в Рекомендации МСЭ-R BS.774, следует использовать таблицу 1 для оценки соответствующих достоинств цифровых систем А, С, F и G при выборе систем;

*предлагает членам МСЭ и производителям радиоприемников рассмотреть*

1 вопрос об экономически эффективных, переносных, многополосных, удовлетворяющих нескольким стандартам радиоприемниках, предназначенных для работы – путем ручного или, предпочтительно, автоматического выбора – со всеми различными аналоговыми и цифровыми системами радиовещания, используемыми в настоящее время в соответствующих полосах частот;

2 вопрос о цифровых радиоприемниках, в которые возможно загружать обновления некоторых их функций, таких как декодирование, возможности управления навигацией и т. д.;

3 вопрос о простом показателе уровня принятого РЧ поля и коэффициента ошибок по битам.

ТАБЛИЦА 1

**Показатели работы цифровых систем А, F, С и G, оцениваемые на основе рекомендуемых технических и эксплуатационных характеристик, перечисленных в Рекомендации МСЭ-R BS.774**

Характеристики из Рекомендации МСЭ-R BS.774 (краткая формулировка)	Цифровая система А	Цифровая система F	Цифровая система С	Цифровая система G
<p>Диапазон качества звука и типы приема</p>	<p>От 8 до 384 кбит/с на звуковой канал с шагом 8 кбит/с. В приемниках устанавливается декодер звукового сигнала уровня II MPEG-2, обычно работающий со скоростью 192 кбит/с. Система предназначена для приема на автомобильные, переносные и стационарные приемники.</p>	<p>От телефонного качества до качества компакт-диска. Возможно также многоканальное воспроизведение звука по системе 5.1. Декодер усовершенствованного кодирования звукового сигнала (AAC) MPEG-2 обычно работает со скоростью 144 кбит/с в режиме стерео. Система предназначена для приема на автомобильные, переносные и стационарные приемники.</p>	<p>От 36 кбит/с до 96 кбит/с с использованием декодера кодека HD<sup>(1)</sup>. Система предназначена для приема на автомобильные<sup>(2)</sup>, переносные и стационарные приемники.</p>	<p>Диапазон цифровой скорости передачи полезного контента 37–186 кбит/с для всего мультимплексного комплекта, содержащего не более четырех служб во всех режимах. При использовании декодера звукового сигнала MPEG-4 HE-AAC v2 достигается качество компакт-дисков. Возможно также многоканальное воспроизведение звука по системе 5.1. Система предназначена для приема на автомобильные переносные и стационарные приемники<sup>(3)</sup>.</p>
<p>Эффективность использования спектра выше чем при ЧМ</p>	<p>Качество ЧМ стерео достигается при ширине полосы меньше 200 кГц; требования по защите совмещенного и соседнего каналов гораздо более низкие, чем для ЧМ. Эффективность особенно высока в случае повторного использования ретрансляторами той же частоты. (Ортогональная модуляция многих несущих со сверточным кодированием с исправлением ошибок, кодовое ортогональное мультиплексирование с разделением по частоте (COFDM)).</p>	<p>Качество ЧМ стерео достигается при ширине полосы меньше 200 кГц; требования по защите совмещенного и соседнего каналов гораздо более низкие, чем для ЧМ. Эффективность особенно высока в случае повторного использования ретрансляторами той же частоты. Она может быть еще выше при использовании 16/64-уровневой квадратурной амплитудной модуляции (QAM) несущей. (Ортогональное мультиплексирование с разделением по частоте (OFDM) с каскадным блоковым и сверточным кодированием с исправлением ошибок).</p>	<p>Качество ЧМ стерео достигается без предоставления дополнительного спектра; требования по защите совмещенного и соседнего каналов гораздо более низкие, чем для ЧМ. В системе используется перемежение для уменьшения проблем, связанных с первым соседним каналом, и она более надежна в работе при наличии аналоговых или цифровых помех в совмещенном канале.</p>	<p>Качество ЧМ стерео и передача данных достигаются при ширине полосы 100 кГц; требования по защите совмещенного и соседнего каналов гораздо более низкие, чем для ЧМ. Дальнейшее увеличение эффективности использования спектра может достигаться при применении нескольких передатчиков на той же частоте (т. е. одночастотной сети, ОЧС). Эффективность особенно высока в случае повторного использования ретрансляторами той же частоты. Она может быть еще выше при использовании 16-уровневой квадратурной амплитудной модуляции (QAM) несущей наряду с 4-QAM. (ортогональное мультиплексирование с разделением по частоте (OFDM) с многоуровневым кодированием с исправлением ошибок).</p>

ТАБЛИЦА 1 (продолжение)

Характеристики из Рекомендации МСЭ-R BS.774 (краткая формулировка)	Цифровая система А	Цифровая система F	Цифровая система С	Цифровая система G
Показатели работы в условиях многолучевости и затенения	Система специально разработана для работы в условиях многолучевости. Она работает на основе суммирования мощности эхо-сигналов, попадающих в данный временной интервал. Это свойство позволяет использовать ретрансляторы в совмещенном канале для покрытия областей с затененными территориями.	Система специально разработана для условий многолучевости. Она работает на основе суммирования мощности эхо-сигналов, попадающих в данный временной интервал. Это свойство позволяет использовать ретрансляторы в совмещенном канале для покрытия областей с затененными территориями.	Система специально разработана для работы в условиях многолучевости. В ней используется OFDM, благодаря чему достигаются высокие показатели работы при многолучевости. Это свойство позволяет использовать ретрансляторы в совмещенном канале для покрытия областей с затененными территориями.	Система специально разработана для условий многолучевости. Она работает на основе суммирования мощности эхо-сигналов, попадающих в данный временной интервал. Это свойство позволяет использовать ретрансляторы в совмещенном канале для покрытия областей с затененными территориями.
Общая обработка в приемнике сигналов спутникового (S) и наземного (T) радиовещания	Не применяется. Только наземное.	Не применяется. Только наземное.	Не применяется. Только наземное.	Не применяется. Только наземное.

ТАБЛИЦА 1 (продолжение)

Характеристики из Рекомендации МСЭ-R BS.774 (краткая формулировка)	Цифровая система А	Цифровая система F	Цифровая система С	Цифровая система G
Выбор оптимального соотношения между изменением конфигурации и качеством и числом программ	Служебный мультиплекс базируется на 64 подканалах с пропускной способностью от 8 кбит/с до примерно 1 Мбит/с, в зависимости от уровня защиты от ошибок, с возможностью полной реконфигурации в динамическом режиме. В каждом подканале может также содержаться неограниченное количество каналов передачи пакетов данных с переменной пропускной способностью.	Мультиплексирование данных полезной нагрузки базируется на системах MPEG-2. Скорость аудиоданных может выбираться на любом шаге, с тем чтобы обеспечить оптимальное соотношение качества звука программы и количества служб. Динамическая реконфигурация параметров передачи, как, например, модуляция и коррекция ошибок, осуществляется с помощью управления конфигурацией мультиплексирования и передачи (TMCC).	По усмотрению радиовещательной организации биты могут динамически перераспределяться звуковым сигналам или данным с использованием функциональных возможностей транспортирования кодека HDC в пределах от 36 до 96 кбит/с для звуковых сигналов с целью увеличения или уменьшения скорости передачи данных. Приемник осуществляет динамическую реконфигурацию для обеспечения согласования с рабочим режимом передачи.	Служебный мультиплекс может поддерживать до четырех потоков, пропускная способность которых может изменяться в соответствии с потребностями радиовещательной организации и полностью реконфигурируется в динамическом режиме. Каждый поток может переносить звуковой контент и данные, размер пакета изменяется радиовещательной организацией для достижения максимальной эффективности. Приемник осуществляет динамическую реконфигурацию для обеспечения согласования с рабочим режимом передачи.
Компромисс между расширением покрытия и числом программ	Для звуковых сигналов обеспечиваются пять уровней защиты, а для служб передачи данных – восемь уровней защиты благодаря использованию перфорированного сверточного кодирования для каждого из 64 подканалов (диапазон упреждающей коррекции ошибок (FEC) – от 1/4 до 3/4).	Имеются четыре вида модуляции и пять уровней защиты. (Модуляция несущей: относительная четырехпозиционная фазовая манипуляция (DQPSK), QPSK, 16-QAM, 64-QAM, скорость кодирования: 1/2, 2/3, 3/4, 5/6, 7/8).	Система поддерживает равномерное покрытие для всех программ. Возможно снижение дальности приема на вторичных несущих в присутствии помех по соседним каналам. (Модуляция несущей: QPSK)	Имеются два вида модуляции (4-QAM, 16-QAM) и различные уровни защиты (два уровня для SDC и четыре уровня для MSC). Возможно динамическое конфигурирование каждого потока. Диапазон упреждающей коррекции ошибок (FEC) – от 1/4 до 5/8).

ТАБЛИЦА 1 (продолжение)

Характеристики из Рекомендации МСЭ-R BS.774 (краткая формулировка)	Цифровая система А	Цифровая система F	Цифровая система С	Цифровая система G
<p>Общий приемник для различных способов доставки программ:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>– Наземные службы</li> </ul>	<p>Допускает работу местных, субнациональных и национальных наземных служб с тем же видом модуляции с применением одного или нескольких передатчиков, работающих в одночастотной сети, для использования преимущества общего приемника.</p>	<p>Допускает работу местных, субнациональных и национальных наземных служб с тем же видом модуляции с применением одного или нескольких передатчиков, работающих в одночастотной сети, для использования преимущества общего приемника.</p>	<p>В системе используются общие антенна и высокочастотный тракт, совместимый с существующими службами аналогового ЧМ радиовещания. Допускает работу местных, субнациональных и национальных наземных служб с тем же видом модуляции с применением одного или нескольких передатчиков, работающих в одночастотной сети в случае использования цифровой части гибридного режима или полностью цифрового режима. Позволяет осуществлять общую доставку ЧМ программ, что обеспечивает гладкий переход от цифрового режима к аналоговому и наоборот. Позволяет осуществлять одновременную передачу тех же радиовещательных программ в аналоговом и цифровом режиме.</p>	<p>Допускает работу местных, субнациональных и национальных наземных служб с тем же видом модуляции с применением одного или нескольких передатчиков, работающих в одночастотной сети, для использования преимущества общего приемника</p> <p>Проектируется только как наземная цифровая система.</p>



ТАБЛИЦА 1 (продолжение)

Характеристики из Рекомендации МСЭ-R BS.774 (краткая формулировка)	Цифровая система А	Цифровая система F	Цифровая система С	Цифровая система G
<ul style="list-style-type: none"> <li>– Смешанное/гибридное использование</li> <li>– Распределение по кабелю</li> </ul>	<p>Позволяет использовать ту же полосу частот как для наземного звукового радиовещания (смешанное использование), так и для применения наземных ретрансляторов по тому же каналу для улучшения спутникового покрытия (гибридное использование), в результате чего все каналы принимаются прозрачно на универсальный приемник.</p> <p>Сигнал может прозрачно переноситься по кабелю.</p>	<p>Позволяет использовать ту же полосу частот как для наземного звукового радиовещания (смешанное использование), так и для применения наземных ретрансляторов по одному и тому же каналу для улучшения спутникового покрытия (гибридное использование), в результате чего все каналы принимаются прозрачно на универсальный приемник.</p> <p>Сигнал может прозрачно переноситься по кабелю.</p>	<p>Сигнал может прозрачно переноситься по кабелю.</p>	<p>Сигнал может прозрачно переноситься по кабелю.</p>

ТАБЛИЦА 1 (продолжение)

Характеристики из Рекомендации МСЭ-R BS.774 (краткая формулировка)	Цифровая система А	Цифровая система F	Цифровая система С	Цифровая система G
Возможность передачи данных, связанных с программой (PAD)	Канал PAD с пропускной способностью от 0,66 кбит/с до 64 кбит/с получают путем уменьшения соответствующей пропускной способности любого звукового канала. Динамическая индикация метки программы и идентификации службы, возможная только на буквенно-цифровых устройствах отображения приемника, доступна для всех приемников. Декодирование базового языка разметки гипертекста (HTML) и декодирование изображений в формате Объединенной группы экспертов в области фотографии (JPEG) обеспечивается для приемников с графическими отображающими устройствами (1/4 видеографической матрицы (VGA)) и т. д.	Мультиплексирование данных PAD основано на системах MPEG-2.	Данные PAD являются неотъемлемой частью системы и могут предоставляться с помощью альтернативных данных без какого-либо снижения качества звукового сигнала или уменьшения пропускной способности каналов передачи данных. Динамическая индикация метки программы и идентификации службы, возможная в любых приемниках с буквенно-цифровым устройством отображения, доступна для всех приемников.	Имеется PAD с установленной радиовещательной организацией пропускной способностью. Динамическая индикация метки программы и идентификации службы, возможная на любых буквенно-цифровых устройствах отображения приемника, доступна для всех приемников (DRM, текстовые сообщения; сопровождающие программу метки (Unicode)); электронная программа телепередач; усовершенствованное текстовое информационное обслуживание (Unicode), поддерживающее все классы приемников, интерактивность на основе триггеров и предоставление географической информации; сопровождающие программу изображения + мелкомасштабное видео, содержащее анимационное представление информации о трафике.
Гибкое назначение служб	Возможно динамическое изменение конфигурации мультиплекса прозрачным для пользователя способом.	Возможно динамическое изменение конфигурации мультиплекса прозрачным для пользователя способом.	Система осуществляет автоматическую реконфигурацию звуковых сигналов и данных прозрачным для пользователя способом.	Возможно динамическое изменение конфигурации мультиплекса прозрачным для пользователя способом.

ТАБЛИЦА 1 (продолжение)

Характеристики из Рекомендации МСЭ-R BS.774 (краткая формулировка)	Цифровая система А	Цифровая система F	Цифровая система С	Цифровая система G
Совместимость структуры мультиплекса с моделью взаимодействия открытых систем (ВОС)	Структура мультиплекса системы совместима с многоуровневой моделью взаимодействия открытых систем (ВОС), в частности для каналов передачи данных, за исключением характеристик неравной защиты от ошибок звукового канала уровня II MPEG-2.	Структура мультиплекса системы полностью совместима с архитектурой систем MPEG-2.	Система основана на многоуровневой модели ВОС, включая как данные, так и звуковые сигналы, за исключением единой защиты от ошибок, обеспечиваемой аудиокодеком.	Структура мультиплекса системы совместима с многоуровневой моделью ВОС для всех служб.
Возможность предоставления дополнительных услуг передачи данных	Любой подканал (из 64 подканалов), который не используется для передачи звуковых сигналов, может применяться для служб передачи данных, независимых от программы. Каналы передачи пакетных данных для служб с высоким приоритетом, доступные всем приемникам, настроенным на сигнал какой-либо программы мультиплекса, могут переноситься в канале информации быстрого доступа (FIC). Общая пропускная способность достигает 16 кбит/с. Приемники оборудованы радиointерфейсом передачи данных (RDI) для передачи данных на компьютер.	Независимым данным может быть распределена пропускная способность любой скорости вплоть до полной пропускной способности полезной нагрузки для доставки данных деловой информации, пейджинга, неподвижных изображений и т. п. при обеспечении, если необходимо, управления условным доступом.	Независимым данным может быть распределена пропускная способность любой скорости вплоть до полной пропускной способности полезной нагрузки для доставки данных деловой информации, пейджинга, неподвижных изображений и т. п. при обеспечении, если необходимо, управления условным доступом.	Независимым данным может быть распределена пропускная способность любой скорости вплоть до полной пропускной способности полезной нагрузки для доставки данных деловой информации, пейджинга, неподвижных изображений и т. п. при обеспечении, если необходимо, управления условным доступом.

ТАБЛИЦА 1 (окончание)

Характеристики из Рекомендации МСЭ-R BS.774 (краткая формулировка)	Цифровая система А	Цифровая система F	Цифровая система С	Цифровая система G
Производство недорогих приемников	Позволяет обеспечить массовое производство недорогих бытовых приемников. Типовые приемники могут быть реализованы на двух интегральных схемах. Один из производителей микросхем полностью реализовал все электронные схемы приемника в одной интегральной схеме.	Система была специально оптимизирована для обеспечения возможности с самого начала выпускать несложные автомобильные приемники. Была учреждена группа по стандартизации для обеспечения производства недорогих приемников на основе методов массового производства с использованием больших интегральных схем (БИС).	Система была специально оптимизирована для обеспечения возможности с самого начала выпускать несложные автомобильные приемники.	Позволяет обеспечить массовое производство недорогих бытовых приемников.

(1) Дополнительную информацию о кодеке HD Codec (HDC) можно получить по адресу: [www.ibequity.com](http://www.ibequity.com).

(2) Режимы, реализованные в наборе микросхем для передачи "в пределах той же полосы и по тому же каналу" (IBOC) (цифровая система С), не обеспечивают работу в автомобиле на частотах выше 230 МГц.

(3) Система успешно прошла испытания в Районах 1 и 3.

Что касается Района 2, то отсутствуют данные полевых испытаний, подтверждающие совместимость с аналоговым радиовещанием в областях, характеризующихся существенными помехами в совмещенном и соседнем каналах.

## Приложение 1

### Краткие описания цифровых систем

#### 1 Краткое описание цифровой системы А

Цифровая система А, известная также как система цифрового звукового радиовещания (DAB) Eureka 147, была разработана для применений спутникового и наземного радиовещания в целях предоставления возможности использования недорогого универсального приемника. Система была разработана для обеспечения приема на автомобильные, переносные и стационарные приемники с применением ненаправленных приемных антенн с низким усилением, расположенных на высоте 1,5 м над поверхностью земли. Цифровая система А позволяет совместно использовать спутниковые и наземные радиовещательные передатчики, в результате чего повышается эффективность использования спектра и готовность обслуживания во всех ситуациях приема. В частности, она обеспечивает улучшенные показатели работы в условиях многолучевости и затенения, типичных для приема в условиях города, путем использования в том же канале наземных ретрансляторов, которые служат для перекрытия мертвых зон. Цифровая система А может обеспечивать различное качество звука вплоть до уровня, сравнимого с получаемым при использовании бытовых цифровых носителей. Она может также предоставлять разнообразные услуги передачи данных, различные уровни условного доступа и динамически изменять организацию различных программ, содержащихся в мультиплексе.

#### 2 Краткое описание цифровой системы F

Цифровая система F, известная также как система ISDB-TSB, была разработана для обеспечения высококачественного звукового радиовещания и передачи данных с использованием радиовещания, отличающихся высокой надежностью даже при подвижном приеме. Система разработана также для обеспечения гибкости, возможности расширения и унифицированности мультимедийного радиовещания с использованием наземных сетей. Система отличается устойчивостью, в ней используются модуляция OFDM, двухмерное частотно-временное перемежение и каскадные коды с исправлением ошибок. Используемая в системе модуляция OFDM называется передачей с сегментированием полосы (BST-OFDM). На физическом уровне система унифицирована с системой ISDB-T для цифрового наземного телевизионного радиовещания. Система характеризуется большим разнообразием параметров передачи, например схемой модуляции несущей, скоростями кодирования внутреннего кода с исправлением ошибок и длительностью временного перемежения. Некоторые несущие присвоены несущим TMCC, которые передают информацию о параметрах передачи для управления приемником. В цифровой системе F могут использоваться методы кодирования звуковых сигналов с высоким сжатием, например AAC MPEG-2. В системе приняты также системы MPEG-2. Она унифицирована и может взаимодействовать со многими другими системами, в которых используются системы MPEG-2, например ISDB-S, ISDB-T, DVB-S и DVB-T.

#### 3 Краткое описание цифровой системы С

Цифровая система С, известная также как система DSB IBOC, является полностью разработанной системой. Система была создана для обеспечения приема на автомобильные<sup>1</sup>, переносные и стационарные приемники с использованием наземных передатчиков. Несмотря на то что цифровая система С может использоваться в незанятых частях спектра, ее основной особенностью является способность обеспечивать одновременную радиовещательную передачу аналоговых и цифровых сигналов в существующей полосе ЧМ радиовещания. Это свойство системы позволяет радиовещательным организациям, стремящимся к переходу от аналогового радиовещания к цифровому, сделать этот переход рациональным. Система обладает улучшенными показателями работы в условиях многолучевости, в результате чего обеспечивается более высокая надежность по

---

<sup>1</sup> Режимы, реализованные в наборе микросхем для передачи "в пределах той же полосы и по тому же каналу" (ИБОС) (цифровая система С), не обеспечивают работу в автомобиле на частотах выше 230 МГц.

сравнению с существующими аналоговыми ЧМ системами. Цифровая система С обеспечивает качество звука, сравнимое с получаемым при использовании бытовых цифровых носителей. Кроме того, система характеризуется гибкостью, которая позволяет радиовещательным организациям предоставлять новые услуги вещательной передачи данных в дополнение к усовершенствованным звуковым программам. Наряду с этим система позволяет осуществлять распределение битов между пропускной способностью, предназначенной для передачи звуковых сигналов и вещательной передачи данных, с целью максимального увеличения возможностей вещательной передачи данных.

#### **4 Краткое описание цифровой системы G**

Цифровая система G, известная также как система всемирного цифрового радио (DRM), была разработана для применений наземного радиовещания во всех полосах частот, распределенных на всемирной основе аналоговому звуковому радиовещанию. Она соответствует определенным МСЭ спектральным маскам, что обеспечивает плавный переход с аналогового на цифровое радиовещание. Система проектируется только как цифровая система. В полосах выше 30 МГц определяется режим устойчивости E (также называемый DRM+) для обеспечения качества звука, сравнимого с качеством, получаемым при использовании бытовых цифровых носителей. Кроме того, цифровая система G также обеспечивает различные услуги передачи данных, включая изображения и электронные программы телепередач, а также возможность динамически изменять организацию различных программ, содержащихся в мультиплексе.

## **Приложение 2**

### **Цифровая система А**

#### **1 Введение**

Цифровая система А разработана для обеспечения высококачественного мультипрограммного цифрового радиовещания на автомобильные, переносные и стационарные приемники. Она предназначена для работы на любой частоте до 3000 МГц при наземной, спутниковой, гибридной (спутниковой и наземной) и кабельной доставке радиовещательных программ. Система разрабатывалась также как гибкая универсальная система ISDB, которая может обеспечивать широкий спектр вариантов кодирования источников и каналов, службы передачи связанных со звуковыми программами и независимых данных в соответствии с гибкими и разнообразными требованиями к системам и службам, которые приведены в Рекомендациях МСЭ-R ВО.789 и BS.774 и поддерживаются в Справочнике по цифровому звуковому радиовещанию и Отчете МСЭ-R BS.1203.

Эта система звукового радиовещания и радиовещательной передачи данных отличается устойчивостью и обладает высокой эффективностью использования спектра и экономичностью. В ней используются передовые цифровые технологии для устранения избыточности и не относящейся к восприятию информации в исходном звуковом сигнале, а для коррекции ошибок, возникающих при передаче сигнала, применяется строго контролируемая избыточность. Передаваемая информация распределяется затем по частоте и времени таким образом, чтобы обеспечить высокое качество приема сигнала в стационарных условиях или в движении даже при сильном многолучевом распространении. Эффективное использование спектра достигается путем перемежения сигналов нескольких программ и благодаря специальной функции повторного использования частоты, позволяющей практически неограниченно расширять сети радиовещания с использованием дополнительных передатчиков, работающих на одной и той же частоте излучения.

Концептуальная схема передающей части Системы А представлена на рис. 1.

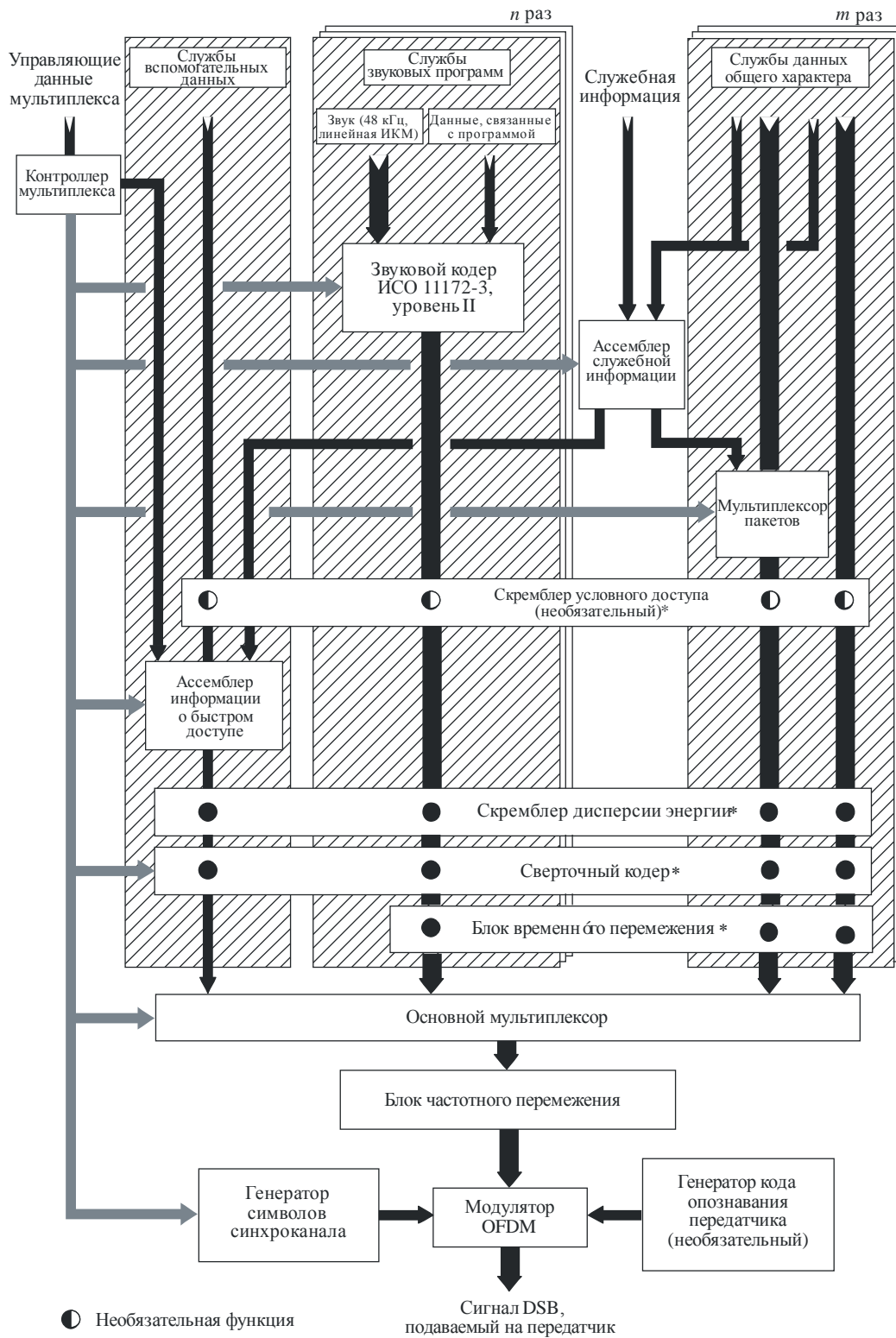
Цифровая система А была разработана консорциумом DAB Eureka 147 и известна как система DAB Eureka. Эта система была активно поддержана Европейским радиовещательным союзом (ЕСР) в свете внедрения в Европе в 1995 году услуг цифрового звукового радиовещания. Начиная с 1988 года, система успешно демонстрировалась и интенсивно испытывалась в Европе, Канаде, Соединенных



Штатах Америки и многих других странах. В Приложении 2 цифровая система А называется "Системой А". Полные технические характеристики системы приведены в европейском стандарте электросвязи ETS 300 401 (см. Примечание 1).

ПРИМЕЧАНИЕ 1. – Признано желательным добавление нового режима передачи для преодоления разрыва между существующими режимами I и II. Этот режим, рассматриваемый в качестве совместимого усовершенствования Системы А, допускает использование больших расстояний разнесения между ретрансляторами в совмещенном канале, используемых в одночастотной сети или для расширения покрытия или для перекрытия мертвых зон, в результате чего увеличивается гибкость и обеспечиваются меньшие затраты при внедрении наземного DSB в полосе 1452–1492 МГц.

РИСУНОК 1  
Концептуальная схема передающей части Системы А



## 2 Использование многоуровневной модели

Система А соответствует базовой эталонной модели ВОС Международной организации по стандартизации (ИСО), описанной в стандарте ИСО 7498 (1984 г.). Применение этой модели предложено в Рекомендации МСЭ-R BT.807 и Отчете МСЭ-R BT.1207, а ее соответствующая интерпретация для использования с многоуровневыми системами радиовещания приводится в данной Рекомендации. В соответствии с настоящим руководством, Система А будет описана в отношении уровней модели, а применяемая здесь интерпретация поясняется в таблице 2.

Многие используемые методы проще описать на примере работы оборудования передачи или центрального узла распределительной сети в случае сети передающих станций.

ТАБЛИЦА 2

### Интерпретация уровней модели ВОС

Наименование уровня	Описание	Характерные функции системы
Прикладной уровень	Практическое использование системы	Средства системы Качество звука Режимы передачи
Уровень представления	Преобразование для представления	Кодирование и декодирование звуковых сигналов Представление звуковых сигналов Служебная информация
Сеансовый уровень	Выбор данных	Выбор программ Условный доступ
Транспортный уровень	Группирование данных	Программные службы Основной служебный мультиплексор Вспомогательные данные Ассоциация данных
Сетевой уровень	Логический канал	Кадры звукового сигнала по стандарту ИСО Данные, связанные с программой
Уровень канала передачи данных	Формат передаваемого сигнала	Кадры передачи Синхронизация
Физический уровень	Физическая (радио) передача	Рассеяние энергии Сверточное кодирование Временное перемежение Частотное перемежение Модуляция методом OFDM DQPSK Радиопередача

Основное назначение Системы А состоит в предоставлении звуковых программ радиослушателям, поэтому порядок разделов в следующем описании начинается с прикладного уровня (использование радиовещательной информации) и далее продолжается до физического уровня (средства радиопередачи).

## 3 Прикладной уровень

Данный уровень относится к использованию Системы А на прикладном уровне. Рассматриваются средства и качество звука, обеспечиваемые Системой А и предоставляемые слушателям радиовещательными организациями, а также различные режимы передачи.

### 3.1 Средства, предоставляемые системой

Система А обеспечивает перенос мультимплекса цифровых данных, что позволяет передавать несколько программ одновременно. Мультимплекс содержит: данные звуковых программ, вспомогательные данные, включая данные, связанные с программой (PAD); информацию о конфигурации мультимплекса (MCI) и служебную информацию (SI). Уплотненный сигнал может также переносить данные общего характера, не связанные с передачей звуковых программ.

В частности, пользователям Системы А предоставляются возможности получить:

- звуковой сигнал (т. е. программу), обеспечиваемый выбранной программной службой;
- дополнительное использование функций приемника, например управление динамическим диапазоном, посредством использования вспомогательных данных, передаваемых вместе с программой;
- текстовое отображение выбранной информации, переносимой в SI. Это может быть информация о выбранной программе или о других программах, имеющих для дополнительного выбора;
- дополнительные возможности для выбора других программ, других функций приемника и другой SI;
- одну или несколько служб передачи данных общего характера, например канал сообщений о дорожном движении (TMC).

Система А содержит средства условного доступа, а приемник может быть оборудован цифровыми выходами звуковых сигналов и сигналов данных.

### 3.2 Качество звука

В пределах пропускной способности мультимплекса количество программных служб, форматы представления каждой из них (например, стереофонический, монофонический, с объемным звуком и т. д.), качество звука и степень защиты от ошибок (и, следовательно, устойчивость) могут выбираться в соответствии с потребностями радиовещательных организаций.

Ниже перечислены имеющиеся варианты, относящиеся к качеству звука:

- очень высокое качество с запасом на обработку звукового сигнала;
- субъективно неискаженное качество, достаточное для радиовещания высшего качества;
- высокое качество, эквивалентное хорошему качеству обслуживания с ЧМ;
- среднее качество, эквивалентное хорошему качеству обслуживания с АМ;
- качество, обеспечивающее воспроизведение только речи.

Система А обеспечивает высококачественный прием в пределах зоны покрытия передатчика и плавное снижение субъективного качества приема за пределами этой зоны.

### 3.3 Режимы передачи

В Системе А предусмотрены три альтернативных режима передачи, позволяющие использовать широкий диапазон частот передачи до 3 ГГц. Эти режимы передачи были разработаны для компенсации зоны Доплера и разброса по задержке в условиях подвижного приема при наличии многолучевых эхо-сигналов.

В таблице 3 приведены значения конструктивной задержки эхо-сигнала и диапазон номинальных частот в условиях подвижного приема. Увеличение уровня шума на самой высокой частоте и при наиболее критических условиях многолучевости, редко встречающихся на практике, составляет 1 дБ при скорости движения 100 км/ч.

ТАБЛИЦА 3

Параметр	Режим I	Режим II	Режим III	Режим IV
Длительность защитного интервала (мкс)	246	62	31	123
Конструктивная задержка эхо-сигнала, не более (мкс)	300	75	37,5	150

Из таблицы 3 видно, что использование более высоких частот налагает более строгие ограничения на максимальную задержку эхо-сигнала. Режим I является наиболее пригодным для использования в наземных одночастотных сетях (ОЧС), так как допускает наибольшее разнесение передатчиков. Режим II наиболее приемлем для сетей местного радиовещания с использованием одного наземного передатчика, а также для гибридной спутниковой/наземной передачи на частотах до 1,5 ГГц. Режим II может, однако, использоваться также в средних и крупных ОЧС (например, на 1,5 ГГц) при внесении, в случае необходимости, искусственных задержек в передатчиках и/или при использовании направленных передающих антенн. Режим III наиболее приемлем для спутниковой и дополняющей наземной передачи на всех частотах до 3 ГГц.

Режим III наиболее предпочтителен для передач в кабельных сетях (до 3 ГГц).

Режим IV наиболее предпочтителен для средних и крупных ОЧС в диапазоне УВЧ.

## 4 Уровень представления

На этом уровне осуществляются преобразование и представление радиовещательной информации.

### 4.1 Кодирование источника звуковых сигналов

Для кодирования источника звуковых сигналов в системе используется метод кодирования ИСО/МЭК MPEG-Audio, уровень II, приведенный в стандарте ИСО 11172-3. Данная система сжатия с кодированием в поддиапазоне известна также как система MUSICAM.

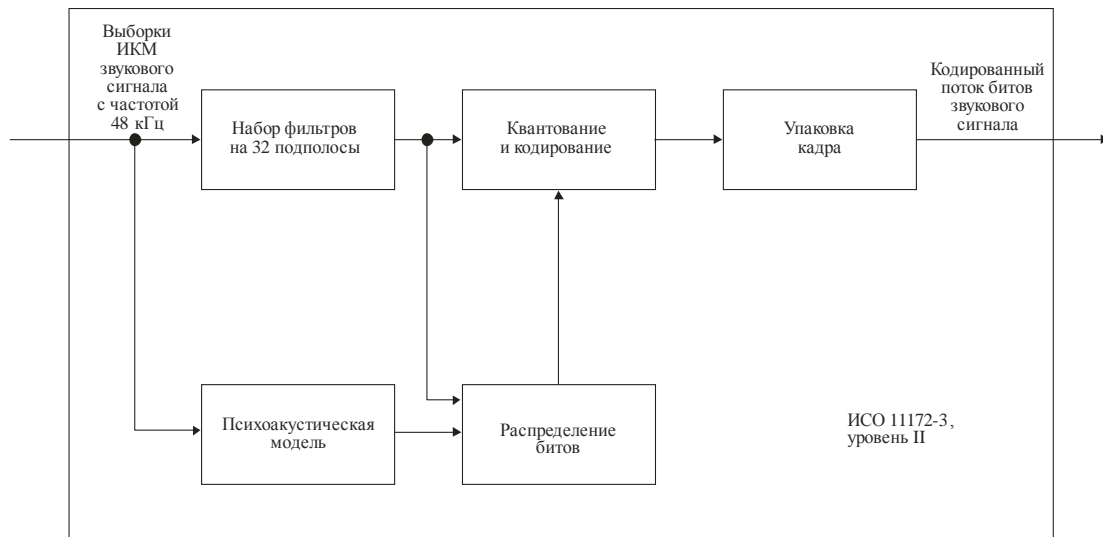
На вход Системы А поступают ИКМ звуковые сигналы с частотой дискретизации 48 кГц и данные, связанные с программой (PAD). Количество возможных источников звука зависит от скорости передачи данных и профиля защиты от ошибок. Аудиокодер может работать со скоростью 32, 48, 56, 64, 80, 96, 112, 128, 160 или 192 кбит/с на один монофонический канал. В режиме стереофонического или сдвоенного канала кодирование осуществляется с удвоенной (по сравнению с монофоническим каналом) скоростью передачи.

Радиовещательные организации могут осуществлять выбор различной скорости передачи данных в зависимости от требуемого качества и/или количества передаваемых звуковых программ. Например, использование скорости передачи, большей или равной 128 кбит/с для монофонической программы или большей или равной 256 кбит/с для стереофонической программы, обеспечивает не только очень высокое качество, но также и некоторый запас на обработку, достаточный для дальнейших многократных процессов кодирования/декодирования сигнала, включая последующую обработку звуковых сигналов. Для высококачественного радиовещания предпочтительной является скорость передачи 128 кбит/с для монофонической или 256 кбит/с для стереофонической программы, что обеспечивает совершенно неискаженное качество звучания. Даже скорость передачи 192 кбит/с на стереофоническую программу в целом удовлетворяет требованиям ЕРС к цифровым системам с пониженной скоростью передачи звуковых сигналов. Скорость передачи 96 кбит/с обеспечивает хорошее качество звучания для монофонических программ, а 48 кбит/с обеспечивает качество, примерно соответствующее обычному АМ радиовещанию. Если в мультиплексе системы требуется получить максимальное количество программ, то для некоторых программ, содержащих только речь, оказывается достаточной скорость передачи 32 кбит/с.

Блок-схема функциональных модулей звукового кодера приведена на рис. 2. Входные ИКМ звуковые сигналы подаются на аудиокодер. Один кодер способен обрабатывать оба канала стереофонического сигнала, который может быть представлен как вариант монофоническим сигналом. Набор многофазных фильтров делит цифровой звуковой сигнал по частоте на 32 подполосы и формирует представление входного звукового сигнала в виде отфильтрованных подвыборок. Отфильтрованные выборки называются выборками по подполосам. Перцептуальная модель человеческого уха создает набор данных для управления квантованием и кодированием. Эти данные могут быть различными в зависимости от фактической реализации кодера. Одна из реализаций состоит в использовании оценки порога маскирования для получения данных управления квантованием. Последовательные выборки сигнала каждой подполосы группируются в блоки, затем в каждом блоке определяется максимальная амплитуда сигнала в каждой из подполос, обозначаемая масштабным коэффициентом. Блок квантования и кодирования формирует из выборок по подполосам множество кодовых слов. Эти процессы выполняются в течение длительности кадров звукового сигнала, соответствующих стандарту ИСО, и описаны на сетевом уровне.

РИСУНОК 2

Блок-схема основного аудиокодера системы



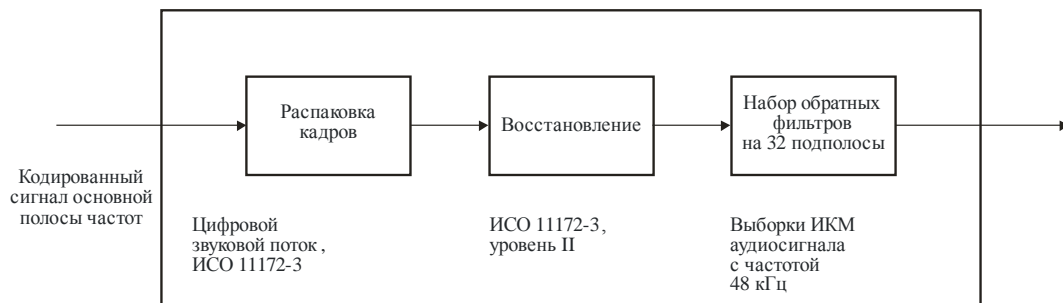
BS.1114-02

#### 4.2 Декодирование звуковых сигналов

Декодирование в приемнике является прямым и экономичным с использованием простого метода обработки сигнала, требующего только операции демультиплексирования, расширения и обратной фильтрации. Функциональная блок-схема декодера приведена на рис. 3.

РИСУНОК 3

Блок-схема основного звукового декодера системы



BS.1114-03

Кадр звукового сигнала ИСО подается на декодер ISO/MPEG-Аудио, уровень II, который осуществляет распаковку данных кадра для восстановления различных элементов информации. Последующий блок восстанавливает выборки квантования по подполосам, а набор обратных фильтров выполняет обратное преобразование выборок по подполосам для образования стандартных цифровых ИКМ звуковых сигналов с частотой дискретизации 48 кГц.

#### 4.3 Представление звуковых сигналов

Звуковые сигналы могут быть представлены в монофоническом или стереофоническом формате; либо аудиоканалы могут быть объединены для создания эффекта объемного звука. Компоновка программ может обеспечить передачу той же программы одновременно на разных языках. Для обеспечения удовлетворенности слушателей как в условиях, обеспечивающих воспроизведение "высокой верности", так и в условиях воздействия шума, радиовещательная организация может дополнительно передавать сигнал управления динамическим диапазоном (DRC), который может использоваться в приемнике для сжатия динамического диапазона воспроизводимого звукового сигнала в условиях



воздействия шума. Следует отметить, что использование этого метода может оказаться полезным также для лиц с ослабленным слухом.

#### 4.4 Представление служебной информации

Вместе с каждой программой, передаваемой системой, передаются следующие элементы служебной информации (SI), которые могут быть отображены на устройстве отображения приемника:

- основная метка программы (т. е. наименование программы);
- время и дата;
- перекрестная ссылка на ту же или подобную программу (например, на другом языке), передаваемую в другой группе программ или одновременно предоставляемую службой АМ или ЧМ вещания;
- расширенная служебная метка для услуг, связанных с программой;
- информация о программе (например, имена исполнителей);
- язык;
- вид программы (например, новости, спорт, музыка и т. д.);
- опознаватель передатчика;
- канал сообщений о дорожном движении (ТМС), который может использовать синтезатор речи в приемнике.

Сюда могут быть включены также данные о передатчиках сети, предназначенные для внутреннего использования в радиовещательных организациях.

### 5 Сеансовый уровень

Этот уровень обеспечивает выбор радиовещательной информации и доступ к ней.

#### 5.1 Выбор программы

Для того чтобы приемник мог получить доступ к каждой или ко всем отдельным программам с минимальной общей задержкой, для переноса информации о текущем и последующем содержании мультимплекса используется канал информации быстрого доступа (FIC). Этой информацией является информация о конфигурации мультимплекса (MCI) в формате машиночитаемых данных. Данные в канале FIC не подвергаются временному перемежению, поэтому на информацию MCI не влияет задержка, свойственная процессу временного перемежения, который применяется в отношении служб звукового радиовещания и передачи общих данных. Эти данных, однако, часто повторяются, для того чтобы гарантировать их устойчивость. При изменении конфигурации мультимплекса новая информация вместе с данными о времени изменения заранее передается в MCI.

Пользователь приемника может выбирать программы на основе текстовой информации, содержащейся в SI, используя наименование программной службы, идентификатор типа программы или информацию о языке. Этот выбор затем реализуется в приемнике с использованием соответствующих элементов информации MCI.

Если имеются альтернативные источники выбранной программы, а исходная цифровая программа становится непригодной, то для определения альтернативного варианта (например, службы ЧМ вещания) и переключения на него могут использоваться связующие данные, содержащиеся в SI (т. е. "перекрестные ссылки"). Однако в этом случае приемник переключится обратно на первоначальную программу, как только станет возможным ее прием.

#### 5.2 Условный доступ

Система обеспечивает возможность синхронизации и управления условным доступом.

Условный доступ может применяться независимо от составляющих программы (передаваемых либо в основном служебном канале (MSC), либо в канале FIC), от программ или от всего мультимплекса.

## **6 Транспортный уровень**

Этот уровень относится к идентификации групп данных в качестве программных услуг, мультиплексирования данных для этих услуг и ассоциации элементов мультиплексированных данных.

### **6.1 Программные службы**

Программная служба обычно содержит составляющую службы звукового радиовещания и (на необязательной основе) дополнительные составляющие службы звукового радиовещания и/или вещательной передачи данных, предоставляемых одним поставщиком услуг. Вся пропускная способность мультиплекса может быть целиком представлена одному поставщику услуг (например, для предоставления пяти или шести служб высококачественного звукового радиовещания) или может быть поделена между несколькими поставщиками услуг (например, совместное предоставление примерно двадцати программных служб среднего качества).

### **6.2 Основной служебный мультиплексор**

В соответствии с рис. 1 данные, представляющие каждую из передаваемых программ (цифровые данные звукового сигнала с некоторыми вспомогательными данными, а также, возможно, данные общего характера), подвергаются сверточному кодированию (см. п. 9.2) и временному перемежению в целях защиты от ошибок. Временное перемежение повышает устойчивость передачи данных в изменяющихся условиях (например, при приеме на автомобильный приемник в движении) и вызывает предсказуемую задержку передачи. Перемежающиеся и кодированные данные поступают затем в основной служебный мультиплексор, где каждые 24 мс они объединяются в последовательность в кадре мультиплекса. Объединенный цифровой поток на выходе мультиплексора известен как MSC, имеющий общую пропускную способность порядка 2,3 Мбит/с. В зависимости от выбранной скорости кодирования (которая может быть различной для разных компонентов службы) обеспечивается эффективная скорость передачи данных примерно от 0,8 до 1,7 Мбит/с в полосе частот шириной 1,5 МГц. Основной служебный мультиплексор является узлом, в котором объединяются синхронизированные данные всех программных служб использующих этот мультиплекс.

Данные общего характера могут передаваться в MSC в виде неструктурированного потока или организовываться в виде пакетного мультиплекса, объединяющего нескольких источников. Скорость передачи, которая может быть кратной 8 кбит/с и синхронизированной с мультиплексом системы, зависит от суммарной пропускной способности мультиплекса с учетом потребности в звуковых программах.

Канал FIC является внешним по отношению к каналу MSC и не подвергается временному перемежению.

### **6.3 Вспомогательные данные**

Существуют три области, которые могут использоваться для переноса вспомогательных данных в мультиплексе системы:

- канал FIC, имеющий ограниченную пропускную способность, зависящую от объема необходимой информации MCI;
- специальная область для ограниченного объема данных PAD, которые необходимо переносить внутри каждого звукового канала;
- все остальные вспомогательные данные рассматриваются как относящиеся к отдельной службе в канале MSC. Присутствие этой информации отражено в MCI.

### **6.4 Ассоциация данных**

Точное описание текущего и последующего содержания канала MSC обеспечивается с помощью информации MCI, которая передается по каналу FIC. Необходимые элементы SI, которые касаются содержимого MSC (т. е. выбора программы), также должны переноситься по каналу FIC. Более обширные тексты, например расписание программ на весь день, должны передаваться в составе данных общего характера. Таким образом, в MCI и SI содержатся составные элементы всех передаваемых программ.

Сигналы PAD, которые переносятся по каждому аудиоканалу, содержат главным образом информацию, тесно связанную со звуковой программой, и поэтому не могут передаваться по другому каналу передачи данных, в котором может быть другая задержка передачи.

## 7 Сетевой уровень

Этот уровень относится к идентификации групп данных в качестве программ.

### 7.1 Кадры звуковых сигналов по стандарту ИСО

Процесс кодирования источника звуковых сигналов выполняется в течение кадров, соответствующих стандарту ИСО, длительностью 24 мс каждый. Распределение битов, изменяющееся от кадра к кадру, и масштабные коэффициенты кодируются и мультиплексируются с выборками по подполосам в каждом кадре ИСО. Блок упаковки кадра (см. рис. 2) компонуется реальный цифровой поток из выходных данных блока квантования и кодирования и добавляет другую информацию, такую как информация о заголовке, слова CRC для обнаружения ошибок и PAD, которые передаются вместе с кодируемым звуковым сигналом. Каждый звуковой канал содержит канал PAD с переменной пропускной способностью (обычно не менее 2 кбит/с), который может использоваться для передачи информации тесно связанной со звуковой программой. Характерными примерами являются указание вида программы (стихи, речь/музыка) и информация об DRC.

Сформированный в результате кадр звукового сигнала длительностью 24 мс переносит данные, представляющие стерео (или моно) звуковую программу (плюс PAD), и согласуется с форматом ИСО 11172-3, уровень II, и, соответственно может называться кадром стандарта ИСО. Это позволяет использовать в приемнике декодер ISO/MPEG-Аудио, уровень II.

## 8 Уровень канала передачи данных

На этом уровне предоставляются средства синхронизации приемника.

### 8.1 Кадр передачи

Для упрощения синхронизации приемника передаваемый сигнал имеет регулярную структуру кадров (см. рис. 4). Кадр передачи содержит фиксированную последовательность символов. Первым является нулевой символ, используемый для грубой синхронизации (в отсутствие РЧ сигнала); за ним следует фиксированный опорный символ, необходимый для обеспечения точной синхронизации автоматической регулировки усиления (АРУ), автоматической подстройки частоты (АПЧ) и опорных фазовых функций в приемнике; эти символы составляют канал синхронизации. Следующие символы резервируются для канала FIC, а остальные символы предоставляются для канала MSC. Общая длительность цикла  $T_F$  в зависимости от режима передачи составляет 96 мс, 48 мс или 24 мс, как показано в таблице 4.

РИСУНОК 4

Структура цикла уплотненного сигнала

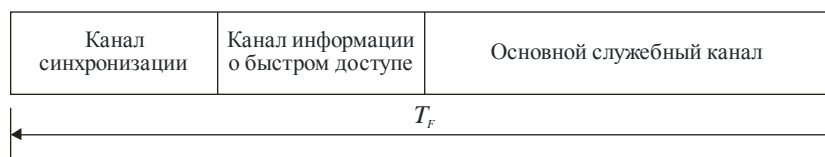


ТАБЛИЦА 4

## Параметры передачи Системы А

Параметр	Режим I	Режим II	Режим III	Режим IV
Длительность кадра передачи, $T_F$	96 мс	24 мс	24 мс	48 мс
Длительность нулевого символа, $T_{NULL}$	1,297 мс	324 мкс	168 мкс	648 мкс
Длительность символов OFDM, $T_s$	1,246 мс	312 мкс	156 мкс	623 мкс
Величина, обратная разносу несущих, $T_u$	1 мс	250 мкс	125 мкс	500 мкс
Длительность интервала времени, называемого защитным интервалом, $\Delta$ ( $T_s = T_u + \Delta$ )	246 мкс	62 мкс	31 мкс	123 мкс
Число передаваемых несущих, $K$	1 536	384	192	768

Сигналу каждой службы звукового радиовещания в канале MSC отводится фиксированный временной интервал в кадре.

## 9 Физический уровень

Этот уровень касается средств радиопередачи (т. е. схемы модуляции и связанной с ней защиты от ошибок).

### 9.1 Рассеяние энергии

Для обеспечения соответствующего рассеяния энергии в передаваемом сигнале осуществляется скремблирование сигналов из отдельных источников, образующих мультиплекс.

### 9.2 Сверточное кодирование

Для обеспечения надежного приема каждый из источников сигналов данных, образующих мультиплекс, подвергается сверточному кодированию. Процесс кодирования включает добавление преднамеренной избыточности к пакетам данных источника (с длиной кодового ограничения, равной 7). Это приводит к "разбуханию" пакетов данных.

В случае звукового сигнала некоторые биты кодированного источника обладают защитой более высокого уровня по сравнению с другими в соответствии с предварительно выбранной комбинацией, называемой профилем неравной защиты от ошибок (UEP). Средняя скорость кодирования, определяемая как отношение числа битов кодируемого источника к числу битов после сверточного кодирования, может принимать значение от 1/3 (высший уровень защиты) до 3/4 (низший уровень защиты). В соответствии с требуемым уровнем защиты и скоростью передачи данных кодируемого источника для разных источников звукового сигнала могут использоваться различные средние скорости кодирования. Например, уровень защиты сигналов звуковых программ, переносимых по кабельным сетям, может быть ниже, чем для тех же сигналов, передаваемых по радиочастотным каналам.

Для сверточного кодирования сигналов служб передачи данных общего характера используется одна из стандартных скоростей кодирования. Данные, передаваемые по каналу FIC, кодируются с постоянной скоростью, равной 1/3.

### 9.3 Временное перемежение

Для улучшения работы мобильных приемников используется временное перемежение сверточно кодированных данных с глубиной перемежения, равной 16 кадрам.

### 9.4 Частотное перемежение

В условиях многолучевого распространения уровень некоторых несущих увеличивается благодаря действию усиливающих сигналов, в то время как другие ослабляются под влиянием разрушающей помехи (частотно-избирательного замирания). Поэтому в системе используется частотное

перемежение путем перераспределения цифрового потока битов между несущими таким образом, чтобы на последовательные выборки сигнала источника не влияло избирательное замирание. Для стационарных приемников разнесение по частоте является основным методом обеспечения успешного приема.

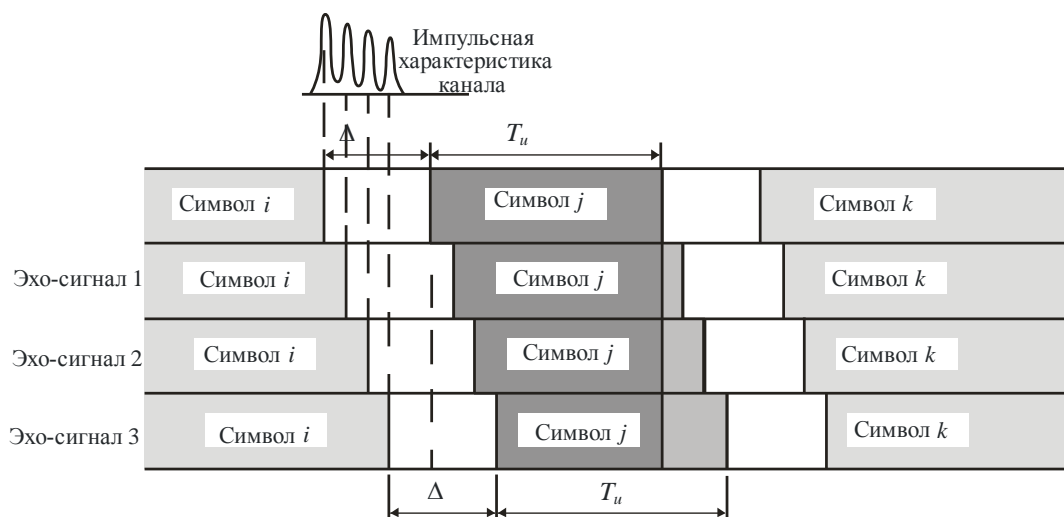
### 9.5 Модуляция методом OFDM при 4-DPSK

В Системе А используется OFDM при DQPSK. Этот метод удовлетворяет жестким требованиям, предъявляемым к цифровому радиовещанию с высокой скоростью передачи при приеме сигналов на подвижные, переносные и стационарные приемники, особенно в условиях многолучевого распространения.

Основной принцип метода заключается в разделении передаваемой информации на большое количество потоков битов, каждый из которых имеет низкую скорость; затем эти потоки используются для модуляции отдельных несущих. Соответствующая длительность символа становится больше, чем разброс по задержке канала передачи. В приемнике любой эхо-сигнал с задержкой, меньшей, чем защитный интервал, не только не будет вызывать межсимвольных помех, но даже будет способствовать увеличению мощности принимаемого сигнала (см. рис. 5). Несущие, число которых ( $K$ ) велико, в совокупности составляют ансамбль.

РИСУНОК 5

Усиливающее влияние эхо-сигналов



BS.1114-05

В условиях многолучевого распространения уровень некоторых несущих под действием усиливающих сигналов увеличивается, в то время как другие ослабляются из-за разрушающей помехи (частотно-избирательного замирания). В связи с этим в Системе А используется перераспределение элементов цифрового потока данных по времени и частоте таким образом, чтобы последовательные выборки сигнала источника испытывали независимые друг от друга замирания. Для стационарных приемников разнесение в частотной области является единственным методом обеспечения успешного приема: временное разнесение, обеспечиваемое временным перемерением, не приводит к улучшению работы стационарных приемников. Для Системы А многолучевое распространение представляет собой форму пространственного разнесения и может рассматриваться в качестве существенного преимущества, в отличие от обычных ЧМ или узкополосных цифровых систем, работа которых может быть полностью нарушена многолучевым распространением.

Устойчивость любой системы, использующей многолучевое распространение, тем больше, чем шире полоса канала передачи. В Системе А ширина полосы частот ансамбля выбрана равной 1,5 МГц, с тем чтобы сохранить преимущества широкополосных методов, а также обеспечить гибкость планирования. В таблице 4 приведено также число несущих OFDM внутри этой полосы для каждого режима передачи.

Еще одним преимуществом использования OFDM является высокая эффективность использования спектра и мощности, достигаемая в одночастотных сетях, предназначенных для большой зоны покрытия, а также для сетей в плотно заселенных городских районах. Любое число передатчиков, обеспечивающих те же программы, может работать на той же частоте, что приводит к общему уменьшению значений требуемой рабочей мощности. Как следствие, расстояния между различными зонами обслуживания значительно сокращаются.

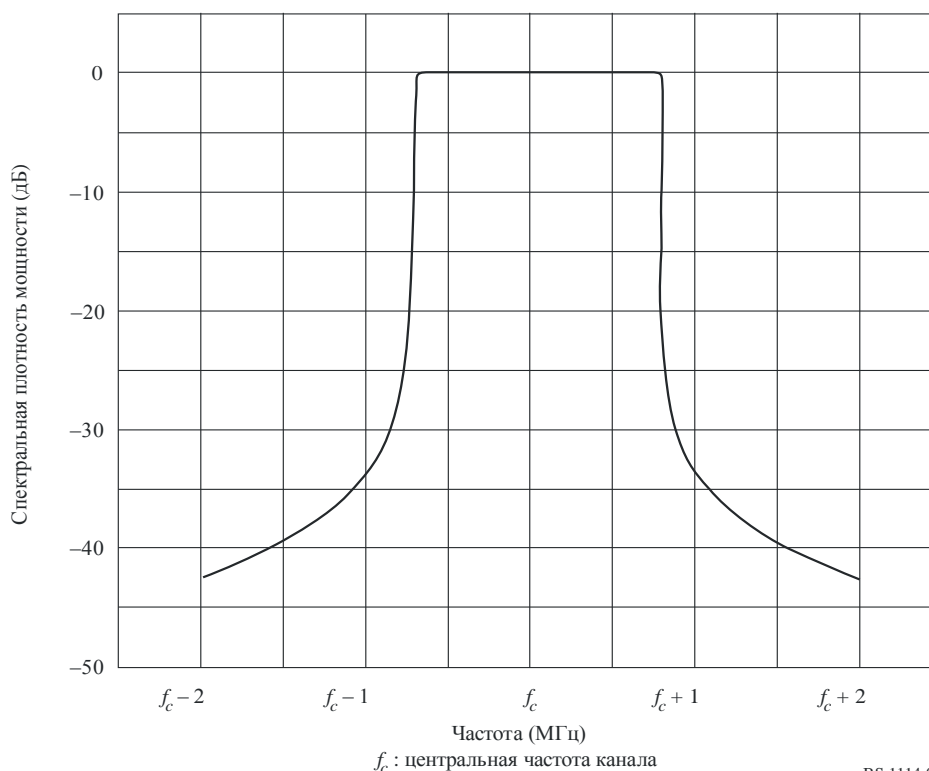
Поскольку эхо-сигналы положительно влияют на принимаемый сигнал, то во всех типах приемников (т. е. переносных, стационарных и автомобильных) могут использоваться простые ненаправленные антенны.

## 9.6 Спектр передаваемого сигнала Системы А

В качестве примера на рис. 6 показан расчетный спектр Системы А для передачи в режиме II.

РИСУНОК 6

Расчетный спектр сигнала передачи в Системе А при передаче в режиме II

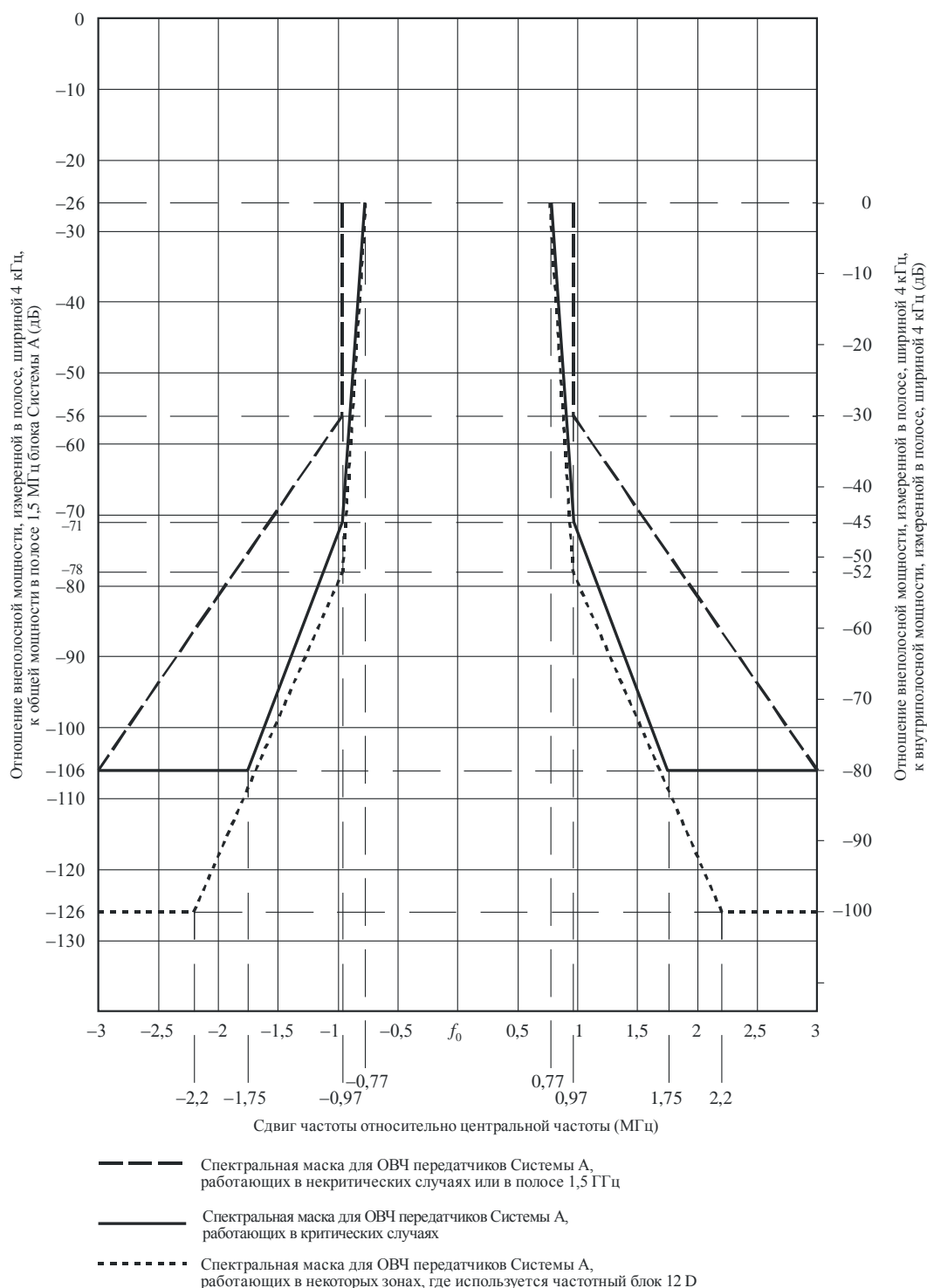


Внеполосный спектр излучаемого сигнала в любой полосе 4 кГц должен ограничиваться одной из масок, приведенных на рис. 7.



РИСУНОК 7

## Спектральные маски внеполосного спектра при передаче сигнала в Системе А



BS.1114-07

Маска, представленная сплошной линией, должна применяться к ОВЧ передатчикам работающим в критических случаях. Маска, представленная штриховой линией, должна применяться к ОВЧ передатчикам, работающим в некритических случаях или в полосе 1,5 МГц, а маска, представленная пунктиром, должна применяться к ОВЧ передатчикам, работающим в некоторых зонах, где используется частотный блок 12D.

Уровень сигнала на частотах, лежащих вне обычной полосы частот шириной 1,536 МГц, может быть снижен путем применения соответствующей фильтрации.

ТАБЛИЦА 5

Таблица внеполосного спектра для сигнала передачи Системы А

	Отклонение частоты от центральной частоты канала шириной 1,54 МГц (МГц)	Относительный уровень (дБ)
Спектральная маска для ОВЧ передатчиков Системы А, работающих в некритических случаях или в полосе шириной 1,5 ГГц	$\pm 0,97$	-26
	$\pm 0,97$	-56
	$\pm 3,0$	-106
Спектральная маска для ОВЧ передатчиков Системы А, работающих в критических случаях	$\pm 0,77$	-26
	$\pm 0,97$	-71
	$\pm 1,75$	-106
	$\pm 3,0$	-106
Спектральная маска для ОВЧ передатчиков Системы А, работающих в некоторых зонах, где используется частотный блок 12D	$\pm 0,77$	-26
	$\pm 0,97$	-78
	$\pm 2,2$	-126
	$\pm 3,0$	-126

## 10 Рабочие РЧ характеристики Системы А

Были проведены оценочные РЧ испытания Системы А в режиме I на частоте 226 МГц и в режиме II на частоте 1480 МГц для различных условий подвижного и стационарного приема. Измерения зависимости коэффициента ошибок по битам (КОБ) от отношения сигнал/шум в канале передачи данных были проведены при следующих условиях:

$$D = 64 \text{ кбит/с}, \quad R = 0,5$$

$$D = 24 \text{ кбит/с}, \quad R = 0,375,$$

где:

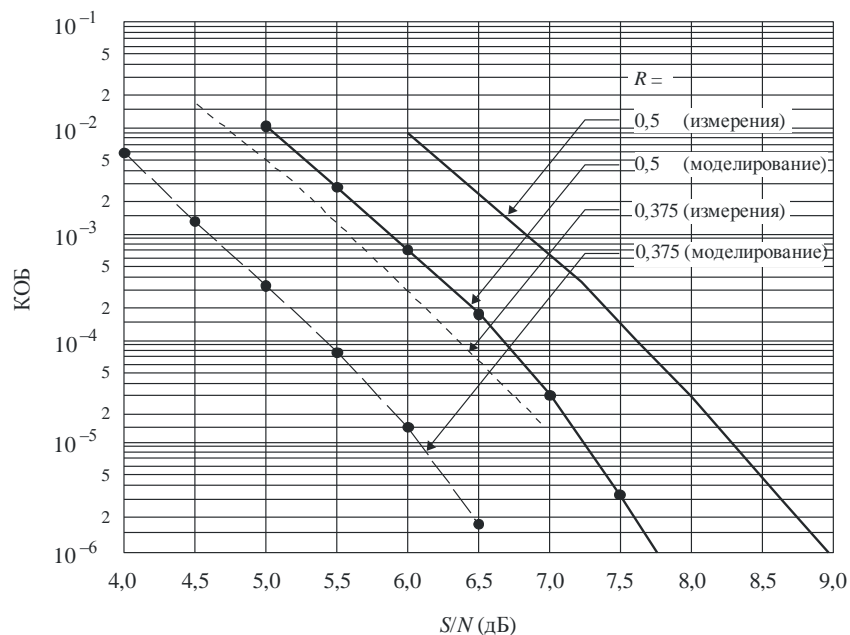
$D$ : скорость передачи данных источника;

$R$ : средняя скорость кодирования в канале.

### 10.1 Зависимость КОБ от отношения сигнал/шум (в полосе 1,5 МГц) в гауссовом канале

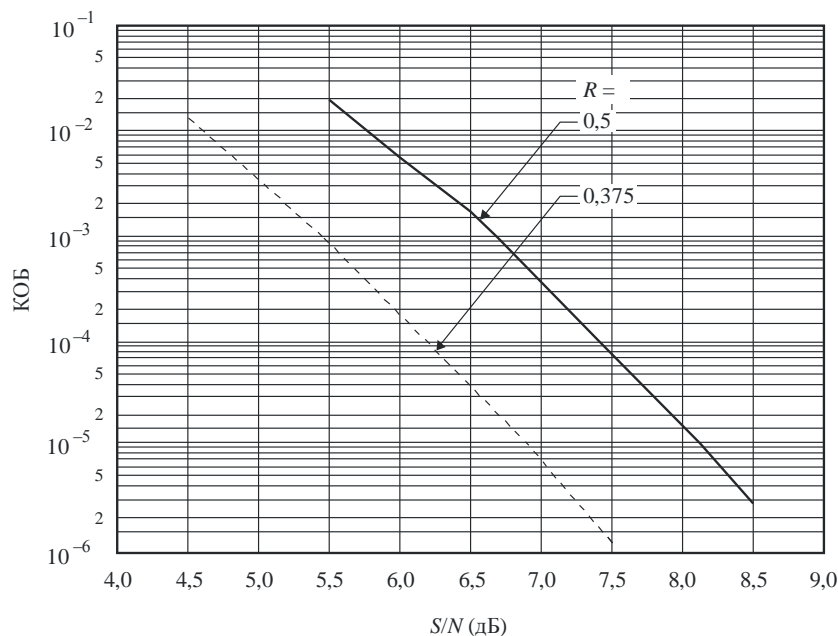
Для получения на входе приемника различных отношений сигнал/шум был использован аддитивный белый гауссов шум. Результаты приведены на рис. 8 и 9. Для того чтобы продемонстрировать собственные рабочие характеристики системы (например, при  $R = 0,5$ ), результаты измерений на рис. 8 можно сравнить с результатами компьютерного моделирования. Из рисунка видно, что для КОБ, равного  $10^{-4}$ , запас на реализацию составляет менее 1,0 дБ.

РИСУНОК 8  
Зависимость КОБ от отношения  $S/N$  для Системы А  
(Передача в режиме I): гауссов канал



BS.1114-08

РИСУНОК 9  
Зависимость КОБ от отношения  $S/N$  для Системы А  
(Передача в режимах II и III): гауссов канал



BS.1114-09

## 10.2 Зависимость КОБ от отношения сигнал/шум (в полосе 1,5 МГц) в релейском канале при моделировании в условиях городской зоны

Измерения зависимости КОБ от отношения сигнал/шум проводились на каналах передачи данных с использованием модели канала с замиранием. Условия моделирования релейского канала соответствуют рис. 5 документации Cost 207 (типичная городская зона, 0–0,5 мкс) и приемнику, перемещающемуся со скоростью 15 км/ч.

Результаты представлены на рис. 10 и 11.

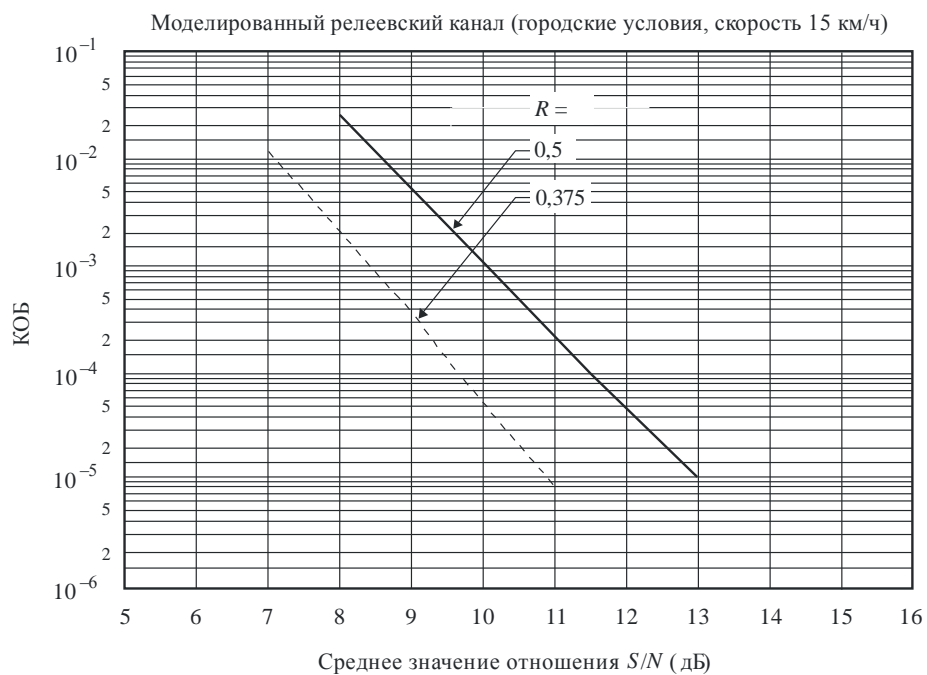
РИСУНОК 10

**Зависимость КОБ от отношения  $S/N$  для Системы А**  
(Передача в режиме I, 226 МГц)



РИСУНОК 11

**Зависимость КОБ от отношения  $S/N$  для Системы А**  
(Передача в режиме II, 1480 МГц)

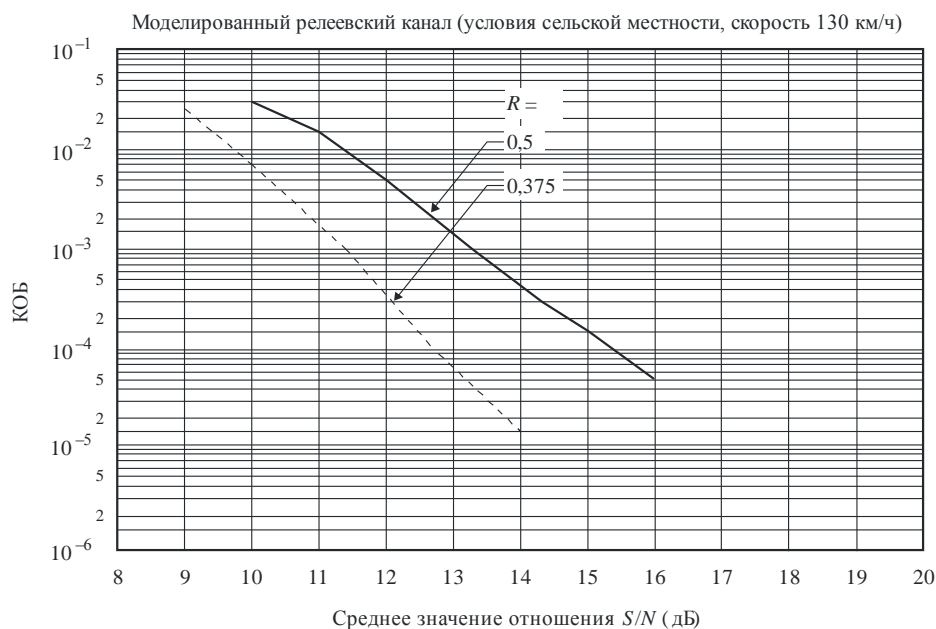


### 10.3 Зависимость КОБ от отношения сигнал/шум (в полосе 1,5 МГц) в релейском канале при моделировании в условиях сельской местности

Измерения зависимости КОБ от отношения сигнал/шум проводились на каналах передачи данных с использованием модели канала с замиранием. Условия моделирования релейского канала соответствуют рис. 4 документации Cost 207 (сельская местность, нехолмистая, 0–5 мкс) и приемнику, перемещающемуся со скоростью 130 км/ч. Результаты измерений представлены на рис. 12 и 13.

РИСУНОК 12

#### Зависимость КОБ от отношения $S/N$ для Системы А (Передача в режиме I, 226 МГц)



BS.1114-12

РИСУНОК 13

#### Зависимость КОБ от отношения $S/N$ для Системы А (Передача в режиме II, 1480 МГц)



BS.1114-13

#### 10.4 Качество звука в зависимости от отношения сигнал/шум по радиочастоте (РЧ)

Были проведены субъективные оценки зависимости качества звука от отношения сигнал/шум. Тракт передачи включал оборудование для определения отношения сигнал/шум в гауссовом и релейском каналах (в последнем случае с использованием модели канала с замиранием). В случае релейского канала использовались два варианта моделирования, описанные в пп. 10.2 и 10.3.

Для каждого случая проводились испытания с прослушиванием, при которых среднее значение отношения сигнал/шум уменьшалось с шагом 0,5 дБ, для установления двух следующих условий:

- точки начала ухудшения качества, в которой влияние ошибок при приеме становится заметным; она определялась как точка, в которой искажения, вызванные ошибками, проявляются на слух три или четыре раза в течение примерно 30 с;
- точки сбоя, когда слушатель, вероятно, прекратит прослушивание программы вследствие ее неразборчивости или ее прослушивание становится неприятным. Она определялась как точка, в которой ошибки вызывают практически непрерывное искажение сигнала, и в течение примерно 30 с два или три раза происходит пропадание звука.

В каждом испытании регистрировались два соответствующих значения отношения сигнал/шум, представляющие согласованное мнение группы инженеров-электроакустиков. Представленные здесь результаты являются средними значениями по итогам нескольких испытаний с использованием различного программного материала.

ТАБЛИЦА 6

**Зависимость качества звука от отношения сигнал/шум для Системы А  
(передача в режиме I): гауссов канал**

Кодирование источника		Средняя скорость кодирования канала	Начало ухудшения качества S/N (дБ)	Точка сбоя Отношение S/N (дБ)
Скорость передачи (кбит/с)	Режим			
256	Стерео	0,6	7,6	5,5
224	Стерео	0,6	8,3	5,9
224	Стерео	0,5	7,0	4,8
224	Объединенный стерео	0,5	6,8	4,5
192	Объединенный стерео	0,5	7,2	4,7
64	Моно	0,5	6,8	4,5

ТАБЛИЦА 7

**Зависимость качества звука от отношения сигнал/шум для Системы А  
(передача в режиме II и III): гауссов канал**

Кодирование источника		Средняя скорость кодирования канала	Начало ухудшения качества Отношение S/N (дБ)	Точка сбоя Отношение S/N (дБ)
Скорость передачи (кбит/с)	Режим			
256	Стерео	0,6	7,7	5,7
224	Стерео	0,6	8,2	5,8
224	Стерео	0,5	6,7	4,9
224	Объединенный стерео	0,5	6,6	4,6
192	Объединенный стерео	0,5	7,2	4,6
64	Моно	0,5	6,9	4,5

ТАБЛИЦА 8

**Зависимость качества звука от отношения сигнал/шум для Системы А  
Моделированный релейский канал (224 кбит/с, стерео, скорость кодирования 0,5)**

Режим	Частота (МГц)	Режим канала	Скорость движения (км/ч)	Начало ухудшения качества Отношение S/N (дБ)	Точка сбоя Отношение S/N (дБ)
I	226	Городской	15	16,0	9,0
II	1 500	Городской	15	13,0	7,0
I	226	Сельский	130	17,6	10,0
II	1 500	Сельский	130	18,0	10,0

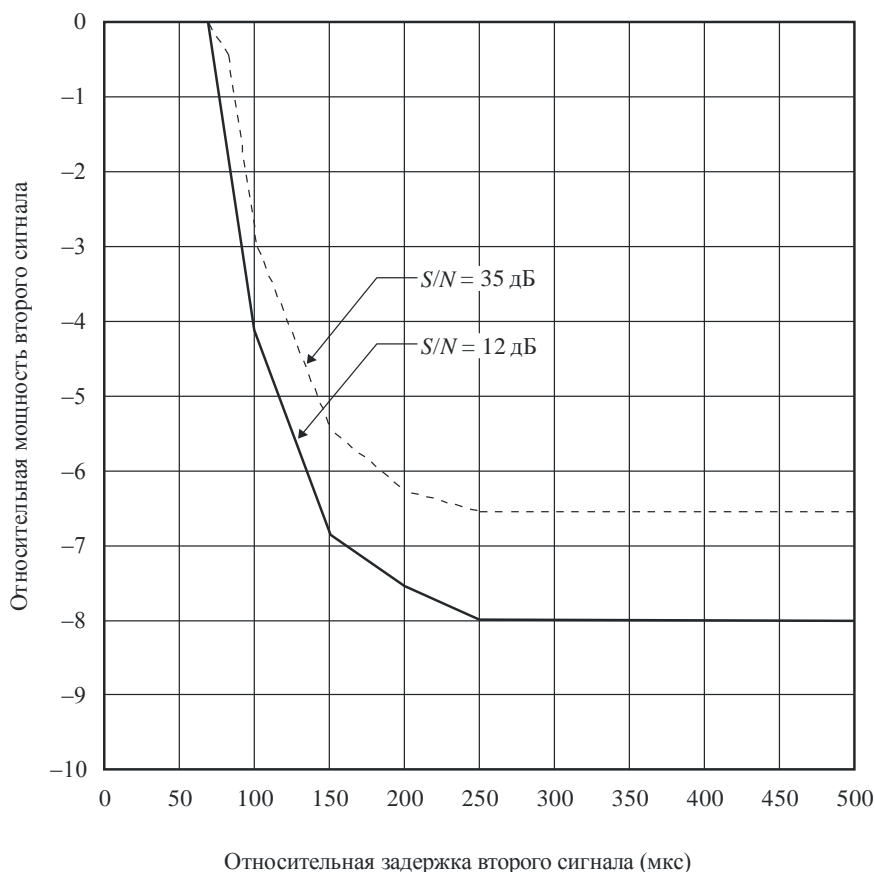
### 10.5 Возможность работы в одночастотных сетях

Сигнал Системы А (передача в режиме II) обрабатывался имитатором канала, в результате чего создавались два варианта сигнала. Первый вариант сигнала соответствовал сигналу, принимаемому по эталонному тракту передачи без задержки с постоянной мощностью, а второй – задержанному сигналу второго передатчика в одночастотной сети (или какому-либо другому эхо-сигналу с большим временем задержки). Доплеровский сдвиг второго сигнала лежал в пределах пропускной способности Системы А. Были проведены две серии измерений, в которых отношение сигнал/шум во всем принимаемом сигнале задавалось равным 12 дБ и 35 дБ. Измерялась зависимость относительной мощности второго (задержанного) сигнала от времени задержки для канала передачи данных при КОБ, равном  $1 \times 10^{-4}$ , скорости передачи данных 64 кбит/с и скорости кодирования 0,5. Результаты представлены на рис. 14.

При передаче в режиме II величина защитного интервала равна 64 мкс; таким образом, из рисунка видно, что, пока второй (задержанный) сигнал находится в защитном интервале, ухудшения приема не происходит.

РИСУНОК 14

Пример возможности работы в одночастотной сети для Системы А  
(Передача в режиме II)



BS.1114-14

## Приложение 3

### Цифровая система F

#### 1 Введение

Цифровая система F (Система F), известная также как система ISDB-Tsb, разработана для предоставления высококачественного звукового радиовещания и радиовещательной передачи данных высокой надежности даже в условиях подвижного приема. Система F создана также для обеспечения гибкости, расширяемости и унифицированности мультимедийного радиовещания с использованием наземных сетей и соответствия требованиям к системе, заданным в Рекомендации МСЭ-R BS.774.

Система F является устойчивой системой, в которой используется модуляция OFDM, двухмерное частотно-временное перемежение и каскадные коды с исправлением ошибок. Модуляция OFDM, используемая в Системе F, называется модуляцией OFDM с сегментацией полосы передачи (BST-OFDM). Система F унифицирована на физическом уровне с системой ISDB-T для цифрового наземного телевизионного радиовещания. Полоса частот блока OFDM, называемая сегментом OFDM, составляет приблизительно 500 кГц. Система F включает один или три сегмента OFDM, поэтому полоса частот системы равна приблизительно 500 кГц или 1,5 МГц.

Система F обладает большим количеством разнообразных параметров передачи, такими как схема модуляции несущих, скорости кодирования внутреннего кода с исправлением ошибок и длительность временного перемежения. Некоторые несущие назначены для управления несущими, на которых



передается информация о параметрах передачи. Эти управляющие несущие называются несущими ТМСС.

В Системе F могут использоваться методы кодирования звуковых сигналов с высоким сжатием, такие как MPEG-2 уровня II, AC-3 и AAC MPEG-2. В системе используются также системы MPEG-2. Она унифицирована и может взаимодействовать со многими другими системами, в которых приняты системы MPEG-2, такими как ISDB-S, ISDB-T, DVB-S и DVB-T.

На рис. 15 представлены концепция передачи и приема в системе ISDB-T<sub>SB</sub> и в полнополосной системе ISDB-T.

РИСУНОК 15



BS.1114-15

## 2 Особенности Системы F

### 2.1 Устойчивость Системы F

В Системе F используется модуляция OFDM, двумерное частотно-временное перемежение и каскадные коды с исправлением ошибок. OFDM является методом модуляции с многими несущими, обеспечивающим защиту от многолучевости, в частности путем добавления защитного интервала во временной области. Переданная информация распространяется как в частотной, так и во временной областях путем перемежения, а затем информация исправляется с помощью декодера Витерби и Рида-Соломона (РС), поэтому как в стационарном, так и в подвижном приемниках получают высококачественный сигнал, даже при работе в условиях сильного многолучевого распространения.

### 2.2 Широкое разнообразие типов передачи

В Системе F принята модуляция BST-OFDM и содержится один (односегментная передача) или три (трехсегментная передача) сегмента OFDM. Полоса частот сегмента OFDM определяется одним из трех способов, в зависимости от эталонного раstra канала, равного 6, 7 или 8 МГц. Полоса частот

равна четырнадцатой части эталонной ширины полосы канала (6, 7 или 8 МГц), что составляет 429 кГц (6/14 МГц), 500 кГц (7/14 МГц) или 571 кГц (8/14 МГц). Полоса частот сегмента OFDM должна выбираться в соответствии с ситуацией в отношении наличия частот, существующей в каждой стране.

Полоса частот одного сегмента составляет 500 кГц, поэтому значения ширина полосы односегментной передачи и трехсегментной передачи равны приблизительно 500 кГц и 1,5 МГц.

В Системе F существуют три альтернативных режима передачи, которые позволяют использовать широкий спектр частот передачи, и четыре альтернативных длины защитного интервала для определения расстояния между передатчиками в ОЧС. Эти режимы передачи были разработаны для компенсации зоны Доплера и разброса по задержке в условиях подвижного приема при наличии многолучевых эхо-сигналов.

### **2.3 Гибкость**

Структура мультиплексного сигнала в Системе F полностью соответствует архитектуре систем MPEG-2. Поэтому могут одновременно передаваться такие различные цифровые контенты, как звук, текст, неподвижные изображения и данные.

Кроме того, в соответствии с потребностью радиовещательной организации, для системы могут выбираться метод модуляции несущей, скорость кодирования с исправлением ошибок, длительность времени перемежения и др. Существует четыре вида метода модуляции несущей – DQPSK, QPSK, 16-QAM и 64-QAM, пять значений скорости кодирования – 1/2, 2/3, 3/4, 5/6 и 7/8 и пять значений длительности времени перемежения – от 0 до примерно 1 с. Несущая ТМСС передает информацию приемнику с указанием используемых в системе вида метода модуляции и скорости кодирования.

### **2.4 Унифицированность и функциональная совместимость**

В Системе F используется модуляция BST-OFDM и приняты системы MPEG-2. Поэтому система унифицирована на физическом уровне с системой цифрового наземного телевизионного радиовещания (ЦНТР) ISDB-T, и унифицирована с такими системами, как ISDB-T, ISDB-S, DVB-T и DVB-S, в которых на транспортном уровне приняты системы MPEG-2.

### **2.5 Эффективные передача и кодирование источника сигнала**

В Системе F используется метод модуляции OFDM, обладающий высокой эффективностью использования спектра. Он позволяет также расширять радиовещательные сети благодаря повторному использованию частот с использованием дополнительных передатчиков, работающих на той же частоте излучения.

Кроме того, тот же передатчик может одновременно передавать каналы независимых радиовещательных организаций без защитных интервалов при условии неизменности частоты и синхронизации по битам в каналах.

В Системе F может быть принят AAC MPEG-2. Качество, близкое к качеству компакт-дисков, для стереосигналов может быть реализовано на скорости 144 кбит/с.

### **2.6 Независимость радиовещательных организаций**

Система F является узкополосной системой для передачи, по крайней мере, одной программы звукового вещания. Поэтому радиовещательные организации могут располагать своим собственным РЧ каналом, в котором они сами могут выбрать параметры передачи.

### **2.7 Низкий уровень потребления электроэнергии**

Благодаря разработке БИС почти все устройства могут быть небольшими по размерам и легкими. Наиболее важным аспектом работы в целях уменьшения размера батареи является обеспечение низкого уровня энергопотребления устройства. Чем ниже частота синхронизации системы, тем меньше потребление электроэнергии. Поэтому в узкополосной системе с низкой скоростью передачи данных,

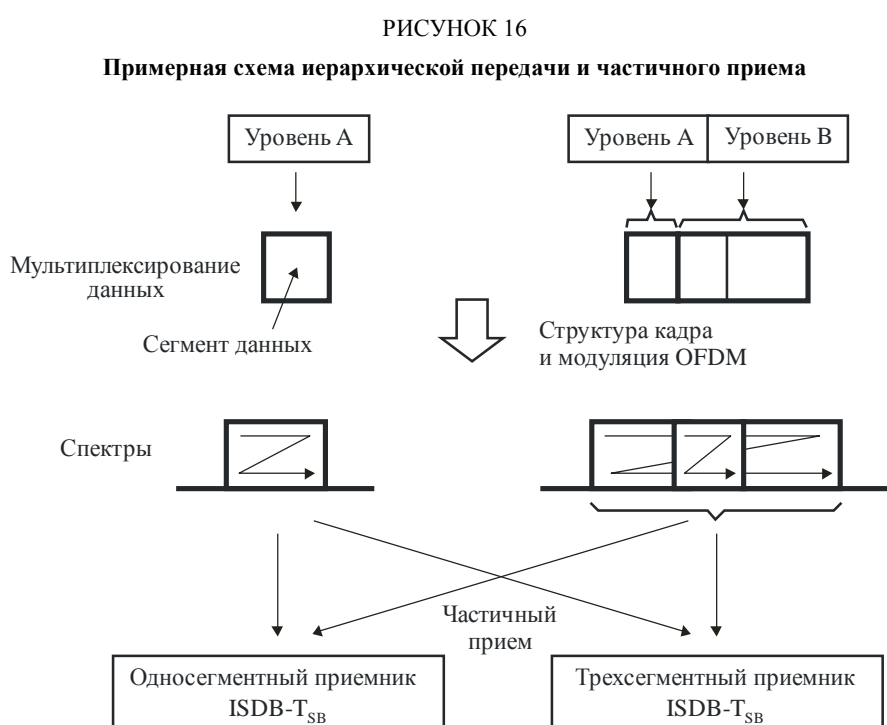
такой как система односегментной передачи, может быть обеспечена возможность портативности и легкости приемника.

## 2.8 Иерархическая передачи и частичный прием

При трехсегментной передаче можно обеспечить как одноуровневую передачу, так и иерархическую передачу. При иерархической передаче существуют два уровня – А и В. Параметры передачи схемы модуляции несущей, скорости кодирования внутреннего кода и продолжительность времени перемежения может быть изменена на различных уровнях.

Центральный сегмент иерархической передачи может приниматься односегментным приемником. Поскольку имеется общая структура с сегментом OFDM, односегментный приемник может частично принимать центральный сегмент полнополосного сигнала ISDB-T всегда, когда в центральном сегменте передается независимая программа.

На рис. 16 представлен пример иерархической передачи и частичного приема.



BS.1114-16

## 3 Параметры передачи

Системе F могут быть присвоены растры каналов 6 МГц, 7 МГц или 8 МГц. Ширина полосы сегмента определяется как четырнадцатая часть ширины канала, т. е. 429 кГц (6/14 МГц), 500 кГц (7/14 МГц) или 571 кГц (8/14 МГц). Однако ширина полосы сегмента должна выбираться в соответствии с ситуацией в отношении наличия частот, существующей в каждой стране.

Параметры передачи для системы ISDB-T<sub>SB</sub> представлены в таблице 9.

ТАБЛИЦА 9

Параметры передачи для ISDB-T<sub>SB</sub>

Режим		Режим 1	Режим 2	Режим 3
Общее число сегментов <sup>(1)</sup> ( $N_s = n_d + n_c$ )		1, 3		
Эталонный растр канала ( $BWf$ ) (МГц)		6, 7, 8		
Ширина полосы сегмента ( $BWs$ ) (кГц)		$BWf \times 1\,000/14$		
Используемая ширина полосы ( $BWu$ ) (кГц)		$BWs \times N_s + C_s$		
Число сегментов при относительной модуляции		$n_d$		
Число сегментов при когерентной модуляции		$n_c$		
Разнос несущих ( $C_s$ ) (кГц)		$BWs/108$	$BWs/216$	$BWs/432$
Число несущих	Total	$108 \times N_s + 1$	$216 \times N_s + 1$	$432 \times N_s + 1$
	Data	$96 \times N_s$	$192 \times N_s$	$384 \times N_s$
	SP <sup>(2)</sup>	$9 \times n_c$	$18 \times n_c$	$36 \times n_c$
	CP <sup>(2)</sup>	$n_d + 1$	$n_d + 1$	$n_d + 1$
	TMCC <sup>(3)</sup>	$n_c + 5 \times n_d$	$2 \times n_c + 10 \times n_d$	$4 \times n_c + 20 \times n_d$
	AC1 <sup>(4)</sup>	$2 \times N_s$	$4 + N_s$	$8 \times N_s$
	AC2 <sup>(4)</sup>	$4 \times n_d$	$9 \times n_d$	$19 \times n_d$
Модуляция несущей		DQPSK, QPSK, 16-QAM, 64-QAM		
Число символов на кадр		204		
Полезная длительность символа ( $T_u$ ) (мкс)		$1\,000/C_s$		
Длительность защитного интервала ( $T_g$ )		$1/4, 1/8, 1/16$ или $1/32 - T_u$		
Общая длительность символа ( $T_s$ )		$T_u + T_g$		
Длительность кадра ( $T_f$ )		$T_s \times 204$		
Отсчеты БПФ ( $F_s$ )		$256 (N_s = 1)$ $512 (N_s = 3)$	$512 (N_s = 1)$ $1\,024 (N_s = 3)$	$1\,024 (N_s = 1)$ $2\,048 (N_s = 3)$
Частота синхронизации отсчетов БПФ ( $F_{sc}$ ) (МГц)		$F_{sc} = F_s/T_u$		
Внутренний код		Сверточный код ( скорость кодирования = 1/2, 2/3, 3/4, 5/6, 7/8) (материнский код = 1/2)		
Внешний код		Код РС (204,188)		
Параметр временного перемежения ( $I$ )		0, 4, 8, 16, 32	0, 2, 4, 8, 16	0, 1, 2, 4, 8
Длительность временного перемежения		$I \times 95 \times T_s$		

БПФ: быстрое преобразование Фурье.

- (1) В Системе F используется 1 или 3 сегмента для служб звукового радиовещания, тогда как любое число сегментов может быть использовано для других служб, как, например, службы телевизионного радиовещания. (См. Систему C в Рекомендации МСЭ-R BT.1306.)
- (2) РПС (рассеянный пилот-сигнал) и НПС (непрерывный пилот-сигнал) могут использоваться для частотной синхронизации и оценки каналов. Число НПС включает число НПС на всех сегментах и НПС на верхней границе всей ширины полосы.
- (3) ТМСС переносит информацию о параметрах передачи.
- (4) ВК (вспомогательный канал) переносит вспомогательную информацию о работе сети.

## 4 Кодирование источника сигнала

Структура мультимплекса Системы F полностью соответствует архитектуре систем MPEG-2, поэтому могут передаваться пакеты транспортного потока (ПТП) MPEG-2, содержащие сжатый цифровой звуковой сигнал. В Системе F могут также применяться такие методы сжатия цифрового звукового сигнала, как MPEG-2 уровня II (аудио), определенный в стандарте ИСО/МЭК 13818-3, AC-3 (стандарт сжатия цифрового звукового сигнала, определенный в Документе ATSC A/52) и AAC MPEG-2, определенный в стандарте ИСО/МЭК 13818-7.

## 5 Мультиплексирование

Мультиплекс Системы F совместим с транспортным потоком (ТП) MPEG-2 стандарта ИСО/МЭК 13818-1. Кроме того, определены кадр мультиплекса и дескрипторы TMCC для иерархической передачи с одним ТП.

Что касается возможности максимального взаимодействия между несколькими системами цифрового радиовещания, например ISDB-S, рекомендуемой в Рекомендации МСЭ-R ВО.1408, ISDB-T, рекомендуемой в Рекомендации МСЭ-R ВТ.1306 (Система С) и системы для предоставления служб спутникового радиовещания (звукового) с использованием полосы 2,6 ГГц, рекомендуемой в Рекомендации МСЭ-R ВО.1130 (Система Е), то с помощью данного интерфейса эти системы могут осуществлять обмен потоками радиовещательных данных с другими системами радиовещания.

### 5.1 Кадр мультиплекса

Для осуществления иерархической передачи с использованием схемы BST-OFDM в системе ISDB-T<sub>SV</sub> определяется кадр мультиплекса ТП в контексте систем MPEG-2. В случае кадра мультиплекса ТП – это непрерывный поток пакетов транспортного потока Рида-Соломона (ПТП-РС) длиной 204 байта, состоящих из ПТП длиной 188 байтов и 16 байтов нулевых данных или четности РС.

Длительность кадра мультиплекса корректируется по длительности кадра OFDM путем подсчета ПТП-РС с использованием тактовой частоты, вдвое большей, чем тактовая частота обратного БПФ (ОБПФ) в случае односегментной передачи. В случае трехсегментной передачи длительность мультикадра корректируется по длительности кадра OFDM путем подсчета ПТП-РС с использованием тактовой частоты, в четыре раза большей, чем тактовая частота ОБПФ.

## 6 Канальное кодирование

В данном разделе описывается блок канального кодирования, по которому осуществляется прием пакетов, организованных в кадр мультиплекса, и направление кодированных канальных блоков в блок модуляции OFDM.

### 6.1 Функциональная блок-схема кодирования канала

На рис. 17 показана функциональная блок-схема кодирования канала системы ISDB-T<sub>SV</sub>.

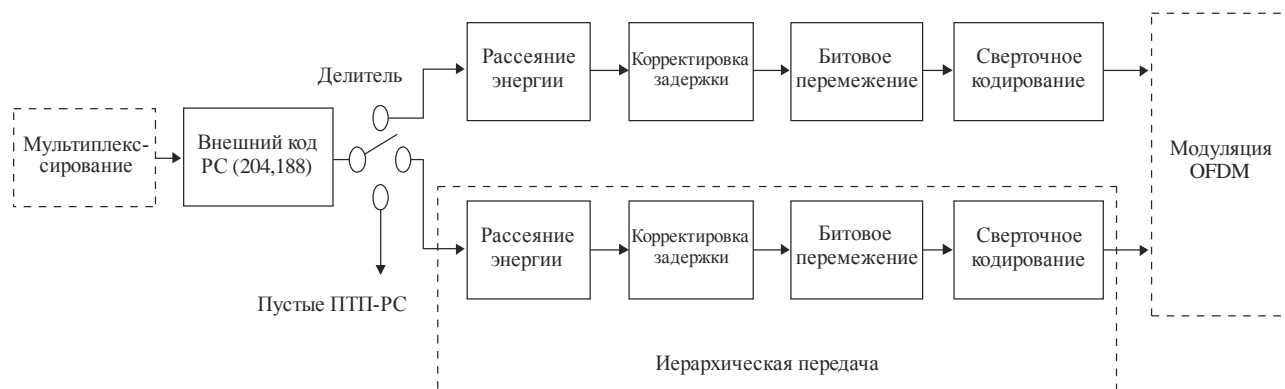
Совпадение длительности кадра мультиплекса с кадром OFDM достигается путем подсчета байтов в кадре мультиплекса с использованием большей тактовой частоты, чем тактовая частота ОБПФ, описанная в предыдущем разделе.

На интерфейсе между блоком мультиплекса и блоком внешнего кодирования главный байт кадра мультиплекса (соответствующий байту синхронизации ПТП) считается главным байтом кадра OFDM. При описании на уровне битов наибольший значащий бит главного байта считается битом синхронизации кадра OFDM.

При трехсегментной многоуровневой передаче поток ПТП-РС разделяется по двум уровням в соответствии с информацией управления передачей. На каждом уровне могут отдельно определяться скорость кодирования внутреннего кода с исправлением ошибок, схемы модуляции несущей и длительности временного перемежения.

РИСУНОК 17

## Схема кодирования канала



BS.1114-17

## 6.2 Внешнее кодирование

Укороченный код РС (204,188) применяется к каждому ПТП MPEG-2 для создания защищенного от ошибок ПТП, которым является ПТП-РС. Код РС (208,188) может исправлять до восьми случайных ошибочных байтов в принятом слове длиной 204 байта.

Порождающий полином для поля:  $p(x) = x^8 + x^4 + x^3 + x^2 + 1$ .

Порождающий полином для кода:  $g(x) = (x - \lambda^0)(x - \lambda^1)(x - \lambda^2)(x - \lambda^3) \dots (x - \lambda^{15})$ ,

где  $\lambda = 02_h$ .

Следует отметить, что пустые ПТП, поступающие из мультиплексора также кодируются в пакеты РС (204,188).

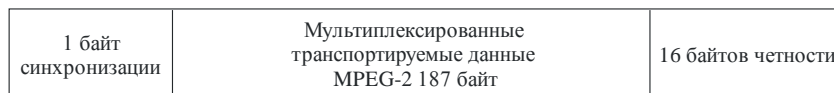
ПТП и ПТП-РС (ПТП с защитой от ошибок кодом РС) MPEG-2 показаны на рис. 18. ПТП с защитой от ошибок кодом РС называются также ПТП передачи.

РИСУНОК 18

## ПТП MPEG-2 и ПТП-РС ( передача ПТП)



а) ПТП MPEG-2



б) ПТП-РС (передача ПТП), ПТП, защищенные от ошибок кодом РС (204,188)

BS.1114-18

## 6.3 Рассеяние энергии

Для обеспечения соответствующих двоичных переходов данные, поступающие из делителя, располагаются в случайном порядке с помощью двоичной псевдослучайной последовательности (ДПСП).

Полином для генератора ДПСП имеет вид:

$$g(x) = x^{15} + x^{14} + 1.$$

#### 6.4 Корректировка задержки

При перемежении байтов задержка, вызванная процессом перемежения, различается в зависимости от потоков разных уровней и от их свойств (т. е. модуляции и кодирования каналов). Для компенсации различия задержки, включая устранение перемежения в приемнике, на передающей стороне перед битовым перемежением выполняется коррекция задержки.

#### 6.5 Битовое перемежение (перемежение между кодами)

Сверточное битовое перемежение длительностью  $I=12$  применяется к рандомизированным и защищенным от ошибок 204-байтовым пакетам. Перемежение может состоять из  $I=12$  ветвей, циклически соединяемых с входным потоком байтов с помощью входного переключателя. Каждая ветвь  $j$  должна быть регистром сдвига, реализующим принцип "первым пришел – первым обслужен" (FIFO), длиной  $j \times 17$  байтов. Ячейки FIFO имеют объем 1 байт, а входной и выходной переключатели должны быть синхронизированы.

Устранение перемежения, в принципе, аналогично перемежению, но указатели ветвей направлены в обратную сторону. Общая задержка, вызванная перемежением и его устранением, составляет  $17 \times 11 \times 12$  байтов (что соответствует 11 ПТП).

#### 6.6 Внутреннее кодирование (сверточное кодирование)

Система F допускает использование перфорированных сверточных кодов, основанных на материнском сверточном коде со скоростью  $1/2$  и с 64 состояниями. Скорости кодирования кодов составляют  $1/2$ ,  $2/3$ ,  $3/4$ ,  $5/6$  и  $7/8$ , что позволяет выбирать наиболее подходящее свойство коррекции ошибок для данной услуги или скорость передачи данных в услугах, предоставляемых системой ISDB-T<sub>SB</sub>, включая услуги для подвижных устройств. Порождающими полиномами материнского кода являются  $G_1 = 171_{\text{oct}}$  для выхода X и  $G_2 = 133_{\text{oct}}$  для выхода Y.

### 7 Модуляция

Конфигурация блока модуляции показана на рис. 19 и 20. После битового перемежения данные каждого уровня отображаются в комплексную область.

#### 7.1 Коррекция задержки для перемежения битов

Перемежение битов вызывает задержку 120 комплексных данных ( $I + jQ$ ), как описано в следующем разделе. Путем добавления надлежащей задержки значение общей задержки передатчика и приемника корректируется на величину двух символов OFDM.

#### 7.2 Перемежение битов и отображение

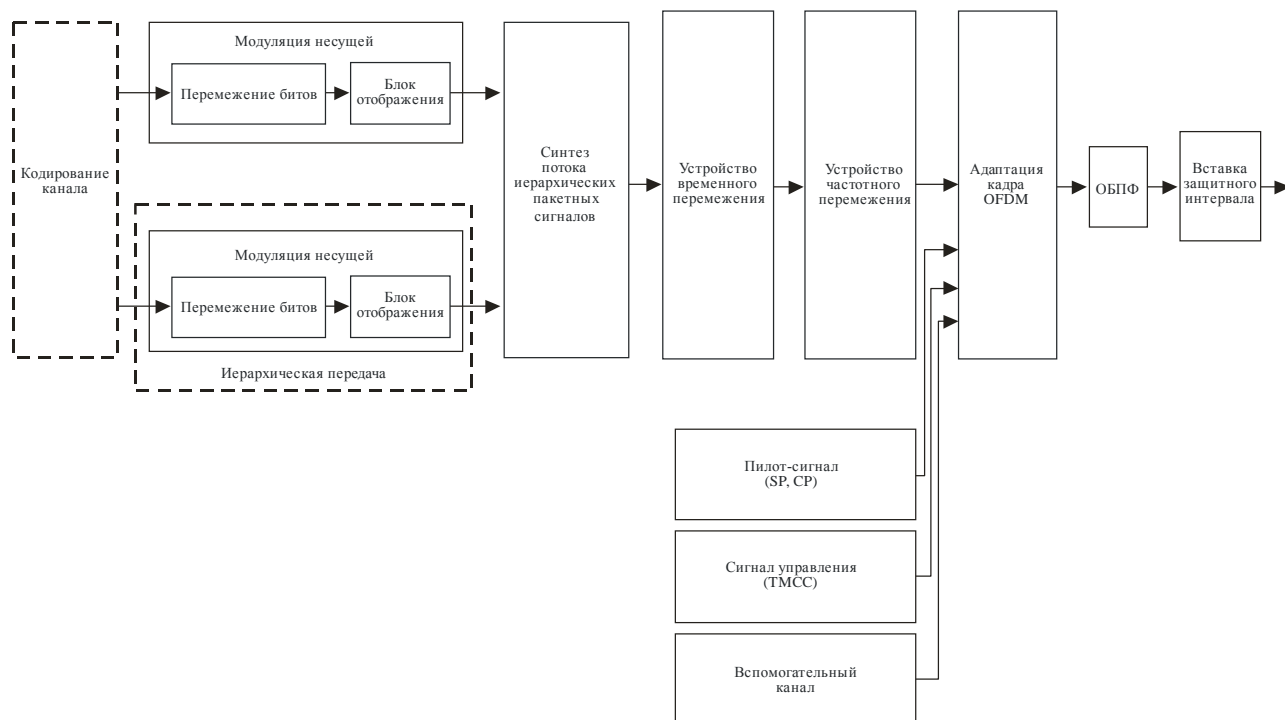
Для этой системы может быть выбрана одна из следующих схем модуляции: DQPSK, QPSK, 16-QAM и 64-QAM. Последовательная последовательность битов на выходе внутреннего кодера преобразуется в 2-битовую параллельную последовательность и претерпевает отображение в DQPSK со сдвигом на  $\pi/4$  или отображение в QPSK, благодаря чему осуществляется доставка  $n$  битов данных оси I и оси Q. Число  $n$  может зависеть от аппаратной реализации. В случае 16-QAM последовательность преобразуется в 4-битовую параллельную последовательность. При 64-QAM она преобразуется в 6-битовую параллельную последовательность. После последовательно-параллельного преобразования перемежение битов выполняется путем вставки задержки, максимальная величина которой составляет 120 битов.

#### 7.3 Сегмент данных

Сегмент данных определяется как таблица адресов комплексных данных, в соответствии с которой должно осуществляться преобразование скорости, временное перемежение и частотное перемежение. Сегмент данных соответствует части данных сегмента OFDM.

РИСУНОК 19

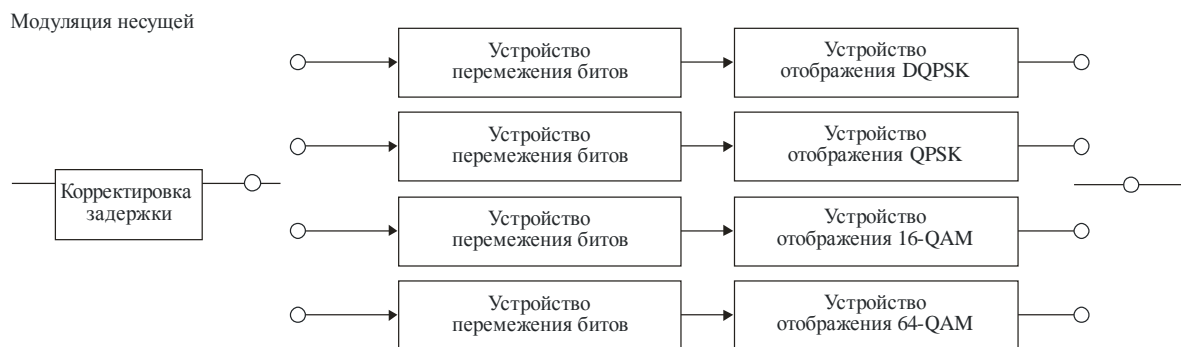
## Блок-схема модуляции



BS.1114-19

РИСУНОК 20

## Конфигурация блока модуляции несущей



BS.1114-20

## 7.4 Синтез потоков данных уровней

После того как комплексные данные были подвергнуты каналному кодированию и преобразованию, они символ за символом направляются в предварительно назначенные сегменты данных.

Данные, сохраненные во всех сегментах данных, циклически считываются с частотой, равной тактовой частоте ОБПФ, затем выполняются преобразования скоростей и синтез потоков данных уровней.

## 7.5 Временное перемежение

После синтеза осуществляется символьное временное перемежение. Длительность временного перемежения изменяется от 0 до 1 с и должна быть определена для каждого уровня.



## 7.6 Частотное перемежение

Частотное перемежение складывается из межсегментного частотного перемежения, внутрисегментного вращения несущих и рандомизации порядка следования несущих в пределах сегмента. Межсегментное перемежение несущих происходит в пределах группы сегментов, в которых используется та же схема модуляции. Межсегментное частотное перемежение может производиться только при трехсегментной передаче. После вращения несущих рандомизация порядка следования несущих осуществляется в соответствии с таблицей рандомизации.

## 7.7 Структура кадра сегмента OFDM

Сегменты кадров располагаются по кадрам сегмента OFDM через каждые 204 символа путем добавления таких пилот-сигналов, как CP, SP, TMCC и AC. Фаза модуляции CP фиксируется на каждом символе OFDM. В случае метода когерентной модуляции пилот-сигнал SP вставляется в каждую двенадцатую несущую и в каждый четвертый символ OFDM. Для управления приемником несущая TMCC переносит информацию о таких параметрах передачи, как модуляция несущей, скорость кодирования и время перемежения. Несущая AC переносит вспомогательную.

## 8 Спектральная маска

Спектр излучаемого сигнала при односегментной передаче для системы с шириной полосы сегмента 6/14 МГц должен быть ограничен маской, определенной на рис. 21 и в таблице 10. Уровень сигнала на частотах, находящихся вне полосы шириной 429 кГц (6/14 МГц), может быть снижен путем применения соответствующей фильтрации.

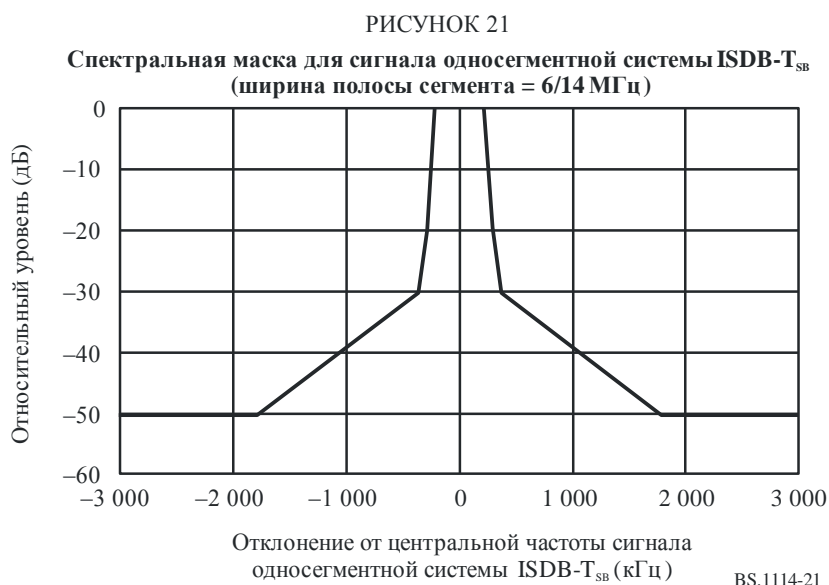


ТАБЛИЦА 10

**Точки излома спектральной маски для односегментной передачи  
(ширина полосы частот сегмента = 6/14 МГц)**

Отклонение частоты от центральной частоты передаваемого сигнала (кГц)	Относительный уровень (дБ)
±220	0
±290	-20
±360	-30
±1 790	-50

ПРИМЕЧАНИЕ 1. – Спектр излучаемого сигнала измеряется с помощью анализатора спектра. Ширина полосы разрешения анализатора спектра должна быть установлена на 10 кГц или 3 кГц. Что касается видеосигнала, то ширина полосы разрешения должна быть установлена на 300 Гц или 30 кГц и желательно осуществлять усреднение видеосигнала. Диапазон частот устанавливается на минимальное значение, необходимое для измерения спектральной маски передачи.

Рисунок 22 и таблица 11 определяют спектральную маску трехсегментной передачи для системы с шириной полосы сегмента 6/14 МГц).

ПРИМЕЧАНИЕ 1. – Спектральная маска систем с шириной полосы сегмента 7/14 МГц и 8/14 МГц должна быть изменена в соответствии с формой спектра системы.

РИСУНОК 22

**Спектральная маска для сигнала трехсегментной системы ISDB-T<sub>SB</sub>  
(ширина полосы сегмента = 6/14 МГц)**

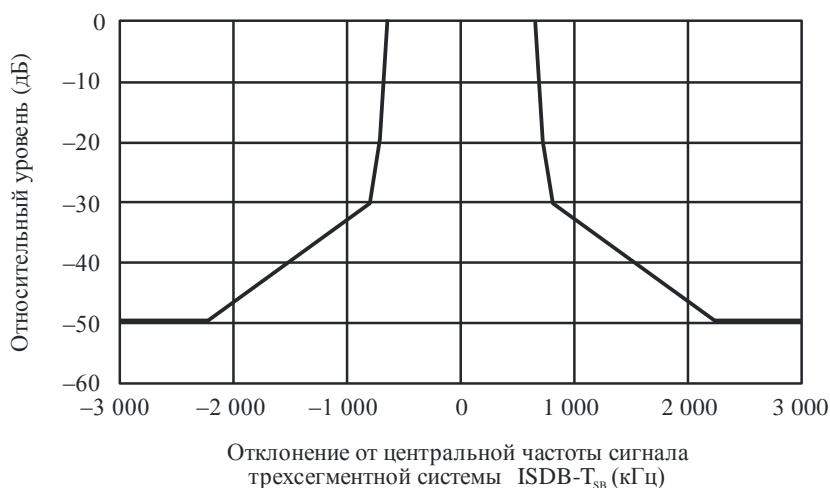


ТАБЛИЦА 11

**Точки излома спектральной маски для трехсегментной передачи  
(ширина полосы частот сегмента = 6/14 МГц)**

<b>Отклонение частоты от центральной частоты сигнала наземного цифрового звукового радиовещания (кГц)</b>	<b>Относительный уровень (дБ)</b>
±650	0
±720	-20
±790	-30
±2 220	-50

### 9 Рабочие радиочастотные (РЧ) характеристики

В отношении системы ISDB-T<sub>SV</sub> были проведены оценочные испытания радиочастотных характеристик в различных условиях передачи. В настоящем разделе описаны результаты лабораторных испытаний.

Были проведены лабораторные эксперименты по установлению характеристики КОБ в зависимости от случайного шума и многолучевого замирания. Измерения КОБ в зависимости от отношения  $C/N$  в канале передачи были проведены при следующих условиях (см. таблицу 12).

#### 9.1 КОБ в зависимости от отношения $C/N$ в гауссовом канале

Для получения на входе приемника различных отношений  $C/N$  был использован аддитивный гауссов шум. Результаты представлены на рис. 23, 24 и 25. Эти данные можно сравнить с данными, полученными на основании компьютерного моделирования, для демонстрации присущих системе показателей работы. Можно увидеть, что потери запаса на реализацию, составляющие менее 1 дБ, были получены при КОБ =  $2 \times 10^{-4}$  до декодирования с помощью кода РС.

ТАБЛИЦА 12

**Параметры передачи при лабораторных испытаниях**

Число сегментов	1 (полоса частот: 429 кГц)
Режим передачи	3 (полезная длительность символа: 1,008 мс)
Число несущих	433
Модуляции несущей	DQPSK, 16-QAM, и 64-QAM
Защитный интервал	63 мкс (коэффициент защитного интервала: 1/16)
Скорости кодирования внутреннего кода	1/2, 2/3, 3/4 и 7/8
Временное перемежение	0 и 407 мс

РИСУНОК 23

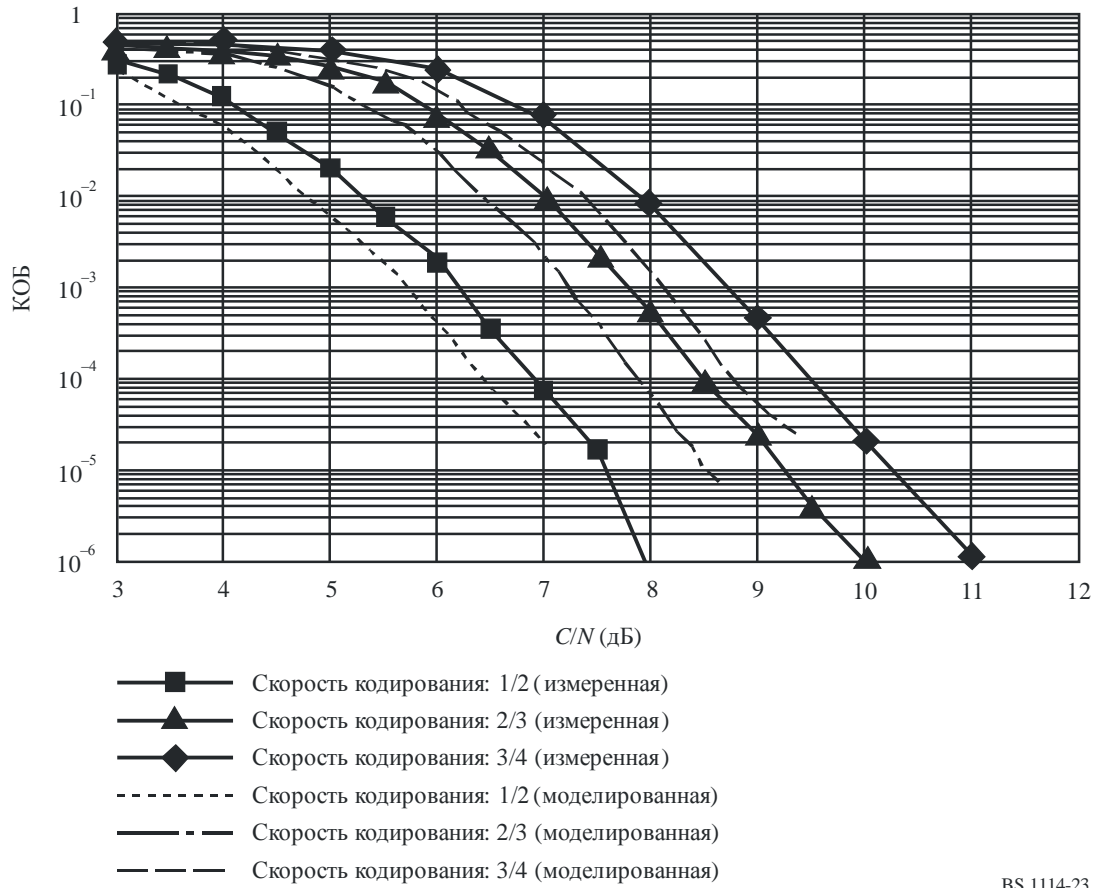
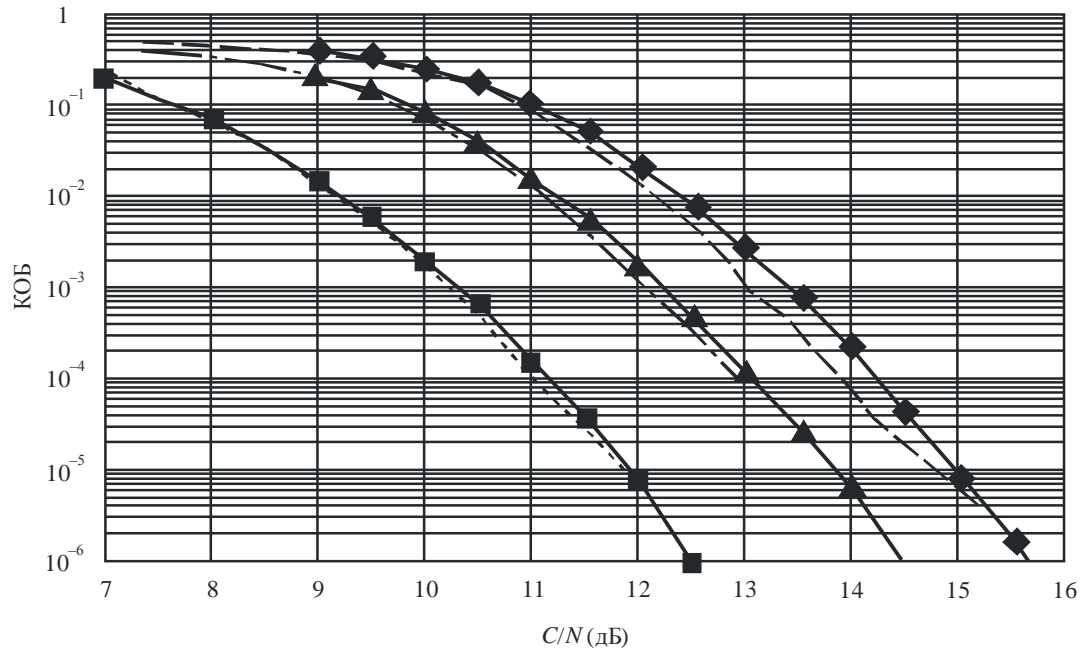
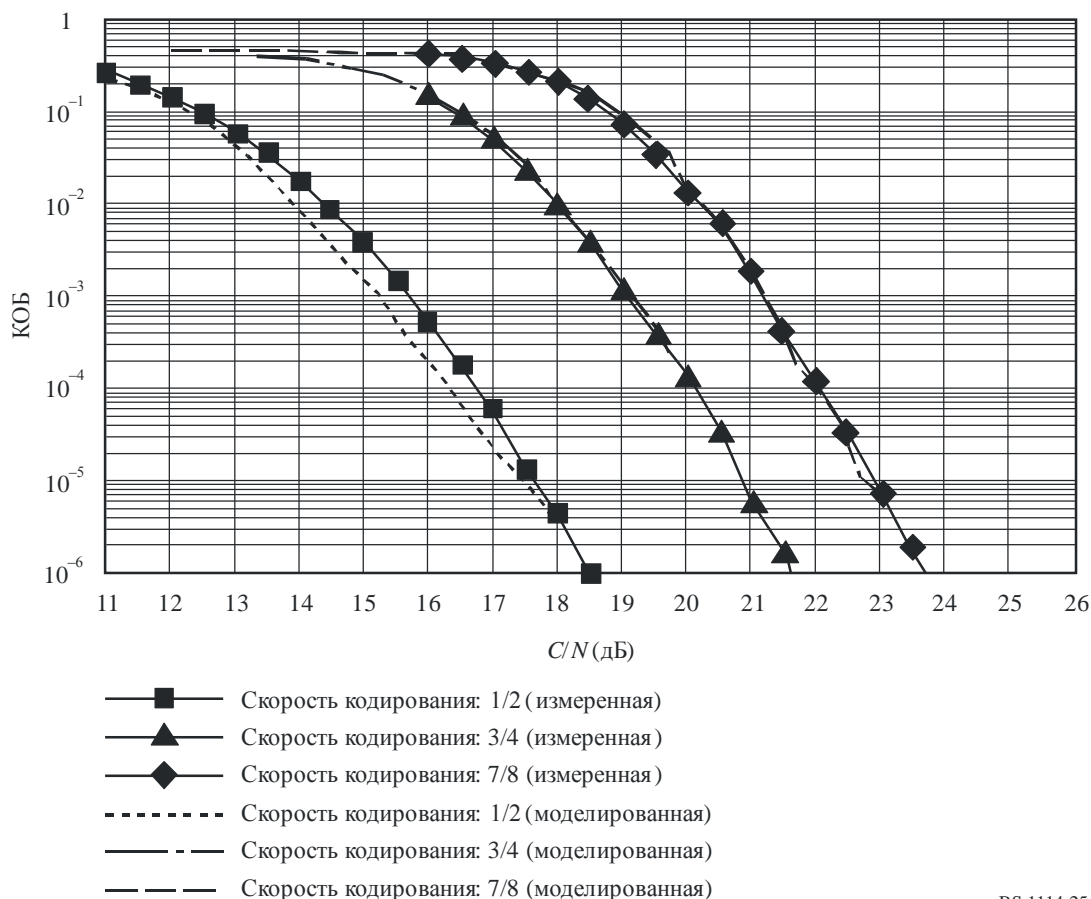
КОБ перед декодированием РС в зависимости от  $C/N$ (Режим передачи: 3, модуляция несущей: DQPSK,  
временное перемежение: 407 мс): гауссов канал

РИСУНОК 24

КОБ перед декодированием РС в зависимости от  $C/N$ (Режим передачи: 3, модуляция несущей: 16-QAM,  
временное перемежение: 407 мс): гауссов канал

- Скорость кодирования: 1/2 (измеренная)
- ▲— Скорость кодирования: 2/3 (измеренная)
- ◆— Скорость кодирования: 3/4 (измеренная)
- - - - - Скорость кодирования: 1/2 (моделированная)
- · - · - Скорость кодирования: 2/3 (моделированная)
- · - · - Скорость кодирования: 3/4 (моделированная)

РИСУНОК 25

**КОБ перед декодированием РС в зависимости от  $C/N$** **(Режим передачи: 3, модуляция несущей: 64-QAM, временное перемежение: 407 мс): гауссов канал**

BS.1114-25

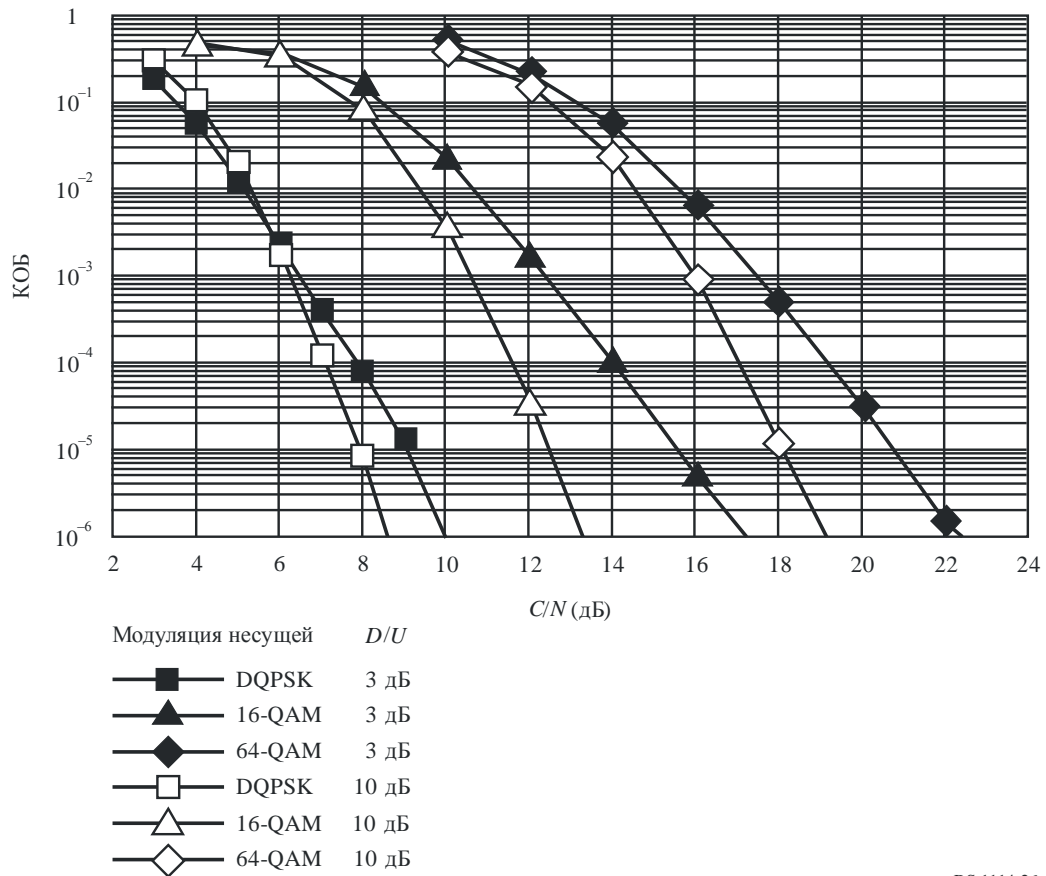
**9.2 КОБ в зависимости от отношения  $C/N$  в многолучевом канале**

Измерения КОБ в зависимости от отношения  $C/N$  в многолучевом канале были проведены с использованием устройства моделирования многолучевого канала. Использовались значения отношения уровня полезного сигнала к уровню нежелательного или мешающего сигнала  $D/U$  основного сигнала и сигнала с задержкой, равные 3 и 10 дБ. Время задержки сигнала с задержкой относительно основного сигнала было установлено равным 15 мкс. Результаты представлены на рис. 26.

**9.3 КОБ в зависимости от отношения  $C/N$  в релейском канале**

Измерения КОБ в зависимости от отношения  $C/N$  в многолучевом канале были проведены с использованием устройства моделирования канала с замиранием. Использовался двухлучевый релейский канал с затуханием, а отношение  $D/U$  двух лучей было установлено равным 0 дБ. Время задержки задержанного сигнала было установлено равным 15 мкс. Использовались максимальные доплеровские частоты сигнала, равные 5 и 20 Гц. Результаты представлены на рис. 27.

РИСУНОК 26

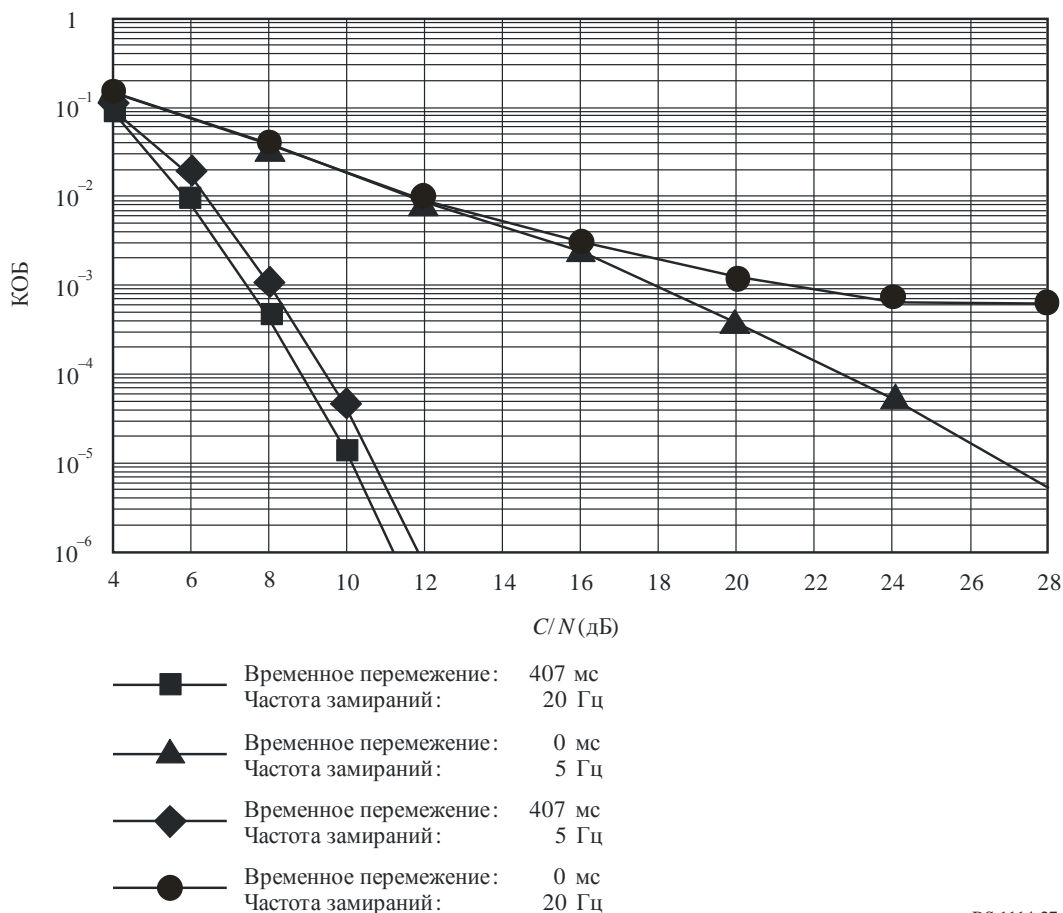
КОБ перед декодированием РС в зависимости от  $C/N$ (Режим передачи: 3, скорость кодирования: 1/2,  
временное перемежение: 407 мс): многолучевый канал

BS.1114-26

РИСУНОК 27

КОБ перед декодированием РС в зависимости от  $C/N$ 

(Режим передачи: 3, модуляция несущей: DQPSK, скорость кодирования: 1/2): двухлучевый релейевский канал



BS.1114-27

## Приложение 4

## Цифровая система С

## 1 Общий обзор системы

В цифровой системе С используется технология IBOC, облегчающая внедрение DSB. DSB обеспечивает радиовещательным организациям возможность повышать качество своей аналоговой службы путем предоставления звуковых программ более высокой "верности", сигнала повышенной устойчивости и расширенных вспомогательных услуг. Технология IBOC предоставляет радиовещательным организациям возможность осуществлять это повышение качества без необходимости получения новых распределений спектра для цифрового сигнала, позволяя действующим станциям транслировать те же программы в аналоговой и цифровой формах. Это предоставляет эффективные в отношении использования спектра средства, которые обеспечивают рациональный переход от существующей аналоговой среды к цифровому будущему.



## 2 Уровни ИВОС

Подробные технические характеристики ИВОС организованы в виде многоуровневой модели ВОС ИСО. Каждый уровень ВОС системы радиовещания имеет в приемной системе соответствующий уровень, называемый одноранговым уровнем. Функциональные возможности этих уровней таковы, что объединение нижних уровней приводит к установлению виртуальной связи между данным уровнем и равным ему уровнем с другой стороны.

### 2.1 Гибридный уровень 1

На уровне 1 (L1) цифровой системы С осуществляется преобразование информационных сигналов и сигналов управления системы уровня 2 (L2) в волну ИВОС для осуществления передачи в диапазоне ОВЧ. Информационные сигналы и сигналы управления переносятся в дискретных кадрах передачи по нескольким логическим каналам через точки доступа к услуге (SAP) уровня L1. Эти кадры передачи называются также блоками данных услуги L2 (SDU) и блоками управления обслуживанием (SCU), соответственно.

Блоки SDU L2 различаются размером и форматом, в зависимости от режима обслуживания. Режим обслуживания, являющийся главной составляющей управления системой, определяет характеристики передачи каждого логического канала. После проведения оценки требований предлагаемых приложений верхние уровни протокола выбирают режимы обслуживания, которые позволяют конфигурировать логические каналы наилучшим образом. Большинство логических каналов отражают гибкость, присущую системе, которая обеспечивает одновременную доставку цифровых звуковых сигналов различных классов и данных.

Уровень L1 получает также сигналы управления системой в виде SCU от уровня L2. Сигналы управления системой обрабатываются в процессоре управления системы.

В следующих разделах представлено:

- краткое описание типов волн и спектров;
- краткое описание управления системой, включая доступные режимы обслуживания;
- краткое описание логических каналов;
- высокоуровневое описание каждой из функциональных составляющих, включая радиointерфейс ЧМ уровня L1.

### 2.2 Типы волн и спектров

Проектное решение обеспечивает гибкие средства внедрения цифровой системы радиовещания путем предоставления волн трех новых типов: гибридной, расширенной гибридной и полностью цифровой. В гибридных и расширенных гибридных типах волн сохраняется аналоговый ЧМ сигнал, тогда как в полностью цифровой волне такого сигнала нет. Все три типа волн хорошо работают в пределах распределенной маски излучений в спектре, определенной Федеральной комиссией по связи (ФКС).

Цифровой сигнал модулируется с использованием ортогонального мультиплексирования с разделением по частоте (OFDM). OFDM представляет собой схему параллельной модуляции, в которой поток данных модулирует большое количество передаваемых одновременно ортогональных поднесущих. OFDM свойственна гибкость, легко обеспечивающая возможность отображения логических каналов в различные группы поднесущих.

Временные параметры символов определены в таблице 13.

#### 2.2.1 Гибридная волна

В случае гибридной волны цифровой сигнал передается в первичных основных боковых полосах с каждой стороны аналогового ЧМ сигнала. Уровень мощности каждой боковой полосы приблизительно на 23 дБ ниже общей мощности аналогового ЧМ сигнала. Аналоговый сигнал может быть монофоническим или стереофоническим и может включать вспомогательные каналы для авторизации связи (SCA).

ТАБЛИЦА 13

## Временные параметры символов

Наименование параметра	Символ	Единицы	Точное значение	Вычисленное значение (до четырех значащих разрядов)
Разнос поднесущих OFDM	$\Delta f$	Гц	1 488 375/4 096	363,4
Ширина циклического префикса	$\alpha$	нет	7/128	$5,469 \times 10^{-2}$
Длительность символа OFDM	$T_s$	с	$(1 + \alpha) / \Delta f = (135/128) \cdot (4 096/1 488 375)$	$2,902 \times 10^{-3}$
Скорость передачи символов OFDM	$R_s$	Гц	$= 1/T_s$	344,5
Длительность кадра L1	$T_f$	с	$65 536/44 100 = 512 \cdot T_s$	1,486
Скорость передачи кадров L1	$R_f$	Гц	$= 1/T_f$	$6,729 \times 10^{-1}$
Длительность блока L1	$T_b$	с	$= 32 \cdot T_s$	$9,288 \times 10^{-2}$
Скорость передачи блоков L1	$R_b$	Гц	$= 1/T_b$	10,77
Длительность пары блоков L1	$T_p$	с	$= 64 \cdot T_s$	$1,858 \times 10^{-1}$
Скорость передачи пары блоков L1	$R_p$	Гц	$= 1/T_p$	5,383
Кадры задержки, обусловленной разнообразием	$N_{dd}$	нет	равно числу кадров L1 задержки, обусловленной разнообразием	3

### 2.2.2 Расширенная гибридная волна

В случае расширенной гибридной волны ширина полосы гибридных боковых полос может быть расширена в направлении аналогового ФМ сигнала для увеличения пропускной способности цифрового сигнала. Этот дополнительный спектр, распределяемый с стороны внутренней границы каждой первичной боковой полосы, называется первичной расширенной боковой полосой.

### 2.2.3 Полностью цифровая волна

Наиболее значительное усовершенствование системы реализуется в случае полностью цифровой волны, в которой нет аналогового сигнала, а ширина полосы первичных цифровых боковых полос полностью расширена, как в расширенной гибридной волне. Кроме того, волна этого типа позволяет осуществлять передачу цифровых вторичных боковых полос более низкой мощности в освободившемся спектре аналогового ЧМ сигнала.

## 2.3 Канал управления системой

По каналу управления системой (SCCH) транспортируются данные управления и состояния. Информация о первичных и вторичных режимах обслуживания и сигналы управления задержкой, обусловленной разнообразием, передаются с уровня L2 на уровень L1, тогда как информация о синхронизации передается с L1 на L2.

Режимы обслуживания определяют все разрешенные конфигурации логических каналов. Всего существует одиннадцать режимов обслуживания.

## 2.4 Логические каналы

Логический канал является трассой сигнала, по которому блоки SDU уровня L2 пропускаются в кадрах передачи на уровень L1 с конкретной категорией обслуживания, определяемой режимом обслуживания. Уровень L1 цифровой системы С предоставляет десять логических каналов протоколам более высокого уровня. Не все логические каналы используются в каждом режиме обслуживания.

### 2.4.1 Первичные логические каналы

Существует четыре первичных логических канала, которые используются как с гибридными, так и с полностью цифровыми волнами. Они называются P1, P2, P3 и каналом для предоставления первичной услуги передачи данных IBOC (PIDS). В таблице 14 представлены теоретические скорости передачи информации, обеспечиваемые каждым первичным логическим каналом в зависимости от первичного режима обслуживания.

ТАБЛИЦА 14

#### Теоретические скорости передачи информации по первичным логическим каналам

Режим обслуживания	Теоретическая скорость передачи информации (кбит/с)				Тип волны
	P1	P2	P3	PIDS	
MP1	25	74	0	1	Гибридная
MP2	25	74	12	1	Расширенная гибридная
MP3	25	74	25	1	Расширенная гибридная
MP4	25	74	50	1	Расширенная гибридная
MP5	25	74	25	1	Расширенная гибридная, полностью цифровая
MP6	50	49	0	1	Расширенная гибридная, полностью цифровая
MP7	25	98	25	1	Расширенная гибридная, полностью цифровая

### 2.4.2 Вторичные логические каналы

Существует шесть вторичных логических каналов, которые используются только с полностью цифровыми волнами. Они называются S1, S2, S3, S4, S5 и каналом для предоставления вторичной услуги передачи данных IBOC (SIDS). В таблице 15 представлены теоретические скорости передачи информации, обеспечиваемые каждым вторичным логическим каналом в зависимости от вторичного режима обслуживания.

ТАБЛИЦА 15

#### Приблизительные теоретические скорости передачи информации по вторичным логическим каналам

Режим обслуживания	Приблизительная скорость передачи информации (кбит/с)						Тип волны
	S1	S2	S3	S4	S5	SIDS	
MS1	0	0	0	98	6	1	Полностью цифровая
MS2	25	74	25	0	6	1	Полностью цифровая
MS3	50	49	0	0	6	1	Полностью цифровая
MS4	25	98	25	0	6	1	Полностью цифровая

### 2.4.3 Функциональные возможности логического канала

Логические каналы P1–P3 разработаны для транспортирования звуковых сигналов и данных. Каналы S1–S5 могут быть сконфигурированы для переноса данных или звуковых сигналов объемного звучания. Логические каналы PIDS и SIDS разработаны для переноса информации об услуге передачи данных IBOC (IDS).

Показатели работы каждого логического канала полностью описываются с помощью трех характеристических параметров: передачи, времени ожидания и устойчивости. Кодирование каналов, отображение спектра, глубина перемежения и задержка, обусловленная разнообразием, являются составляющими этих характеристических параметров. Режим обслуживания однозначно конфигурирует эти составляющие для каждого активного логического канала, что позволяет устанавливать надлежащие характеристические параметры.

Кроме того, режим обслуживания определяет формирование кадров и синхронизацию кадров передачи по каждому действующему логическому каналу.

## **2.5 Функциональные составляющие**

Настоящий подраздел включает высокоуровневое описание каждого функционального блока L1 и связанного с ним потока сигналов. На рис. 28 представлена функциональная схема обработки L1. Звуковые сигналы и данные проходят от самых высоких уровней ВОС на физический уровень, модем через точки SAP уровня L1.

### **2.5.1 Точки доступа к услуге**

Точки SAP уровня L1 определяют интерфейс между уровнями L2 и L1 стека протоколов системы. Каждый логический канал и канал SCCH имеют свою собственную точку SAP. Каждый канал входит на уровень L1 с дискретными кадрами передачи, едиными размером и скоростью, определяемыми режимом обслуживания. Эти кадры передачи уровня L2 обычно называются блоками SDU и SCU уровня L2.

### **2.5.2 Скремблирование**

Эта функция располагает данные в случайном порядке в каждом канале, с тем чтобы сгладить и ослабить влияние периодичностей сигнала при демодуляции волны в обычном аналоговом ЧМ демодуляторе.

### **2.5.3 Кодирование канала**

В цифровой системе С используются сверточные коды Витерби с эффективной скоростью кодирования 2/5. Это сверточное кодирование добавляет избыточность в цифровые данные в каждом логическом канале для повышения его надежности при наличии ухудшений в канале. Размер векторов логических каналов увеличивается обратно пропорционально скорости кодирования. Конфигурация методов кодирования определяется режимом обслуживания. Задержка, обусловленная разнообразием, также вводится в отдельные логические каналы. На выходе канального кодера векторы логических каналов сохраняют свою идентичность.

### **2.5.4 Перемежение**

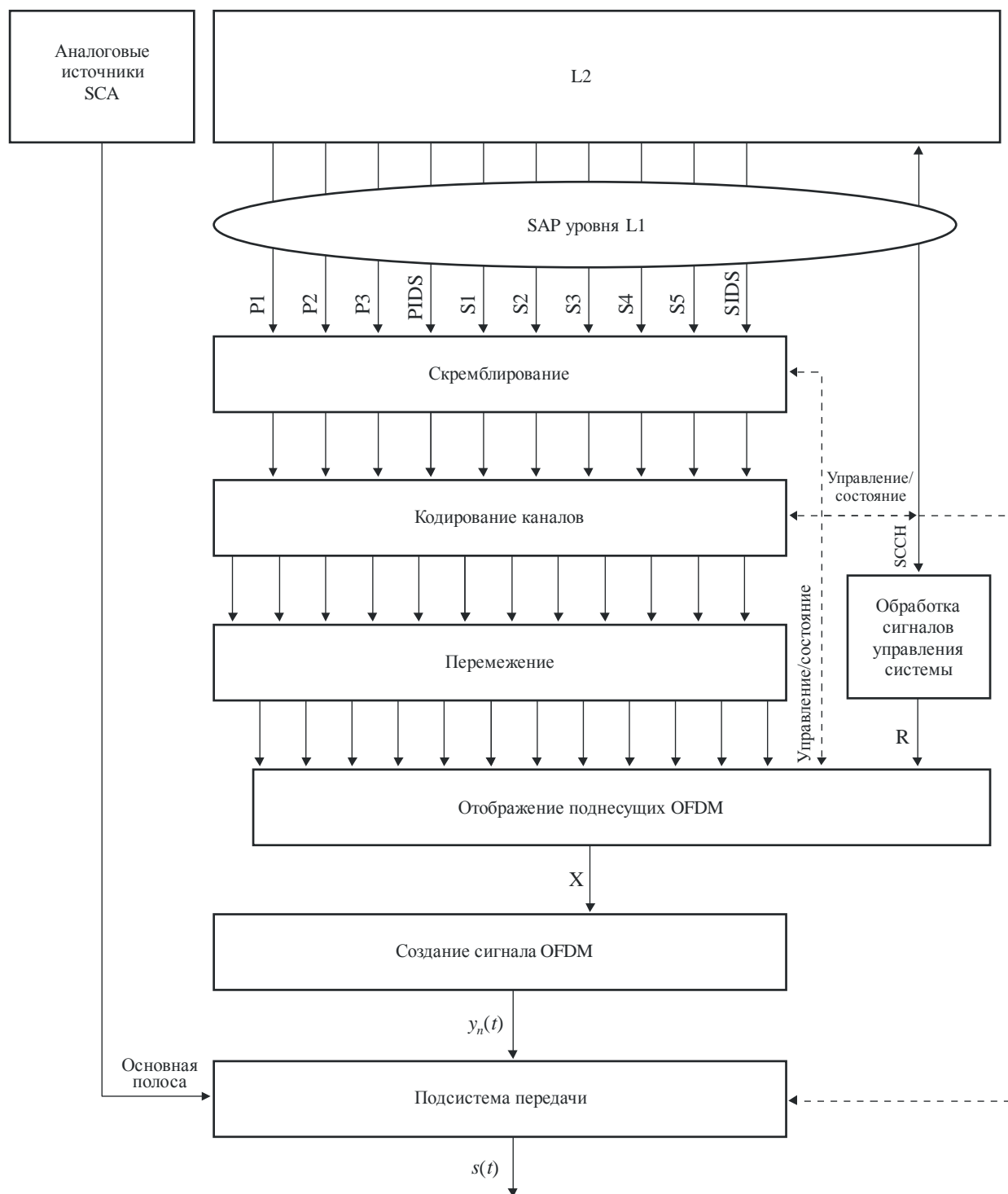
Перемежение по времени и частоте используется для ослабления влияния ошибок в пакетных сигналах. Методы перемежения адаптированы к условиям замирания в диапазоне ОВЧ, а их конфигурация определяется режимом обслуживания. В каждом логическом канале выполняется индивидуальное перемежение. Глубина перемежения основана на использовании канала. Длительность перемежения в первичных звуковых сигналах (P1 и P2) эквивалентна одному кадру L1. В этом процессе логические каналы теряют свою идентичность. Структура сигнала на выходе устройства перемежения имеет форму матрицы; каждая матрица состоит из одного или нескольких логических каналов и связана с конкретной частью спектра передачи. Общая задержка, обусловленная разнообразием, включая перемежение, составляет три кадра L1 ( $3 \times 1,486$  с).

### **2.5.5 Обработка сигнала управления системой**

Эта функция создает матрицу последовательностей данных управления системой, которые включают данные управления и состояния (например, режима обслуживания), для вещания на опорных поднесущих.

РИСУНОК 28

## Функциональная блок-схема ЧМ радиointерфейса уровня L1



BS.1114-28

### 2.5.6 Отображение поднесущих OFDM

Эта функция закрепляет за поднесущими OFDM матрицы, получаемые в результате переmultiplexing, и матрицу управления. Один ряд каждой действующей матрицы, получаемой в результате переmultiplexing, обрабатывается в течение времени  $T_s$ , длительности каждого символа OFDM для создания одного выходного вектора  $\mathbf{X}$ , являющимся частотно-временным представлением сигнала. Отображение специальным образом адаптируется к условиям неоднородных помех и зависит от режима обслуживания.

### 2.5.7 Создание сигнала OFDM

Эта функция создает цифровую часть сигнала во временной области. Входные векторы преобразуются в сформированный во временной области импульс основной полосы  $y_n(t)$ , определяющий один символ OFDM.

### 2.5.8 Подсистема передачи

Эта функция формирует импульс основной полосы задает формат волны основной полосы для передачи по каналу ОБЧ. Основные подфункции включают связывание символов и преобразование с повышением частоты. Кроме того, при передаче гибридной волны эта функция модулирует сигнал источника и объединяет его с цифровым сигналом для формирования составного гибридного сигнала  $s(t)$ , готового для передачи.

## 3 Функциональное описание

### 3.1 Введение

Блок создания сигнала OFDM принимает комплексные символы OFDM в частотной области от блока отображения поднесущих OFDM, а выходные импульсы во временной области представляют собой цифровую часть сигнала цифровой системы С. Концептуальная блок-схема создания сигнала OFDM представлена на рис. 29.



BS.1114-29

На вход блока создания сигнала OFDM поступает комплексный вектор  $X_n$  длиной  $L$ , представляющий комплексные совокупные значения для каждой поднесущей OFDM в символе  $n$  OFDM. Выходом блока создания сигнала OFDM является комплексная волна  $y_n(t)$  основной полосы во временной области, представляющая собой цифровую часть сигнала цифровой системы С для символа  $n$  OFDM.

### 3.2 Подсистема передачи

#### 3.2.1 Введение

Подсистема передачи формирует волну ИВОС основной полосы для передачи по каналу ОБЧ. Функции включают связывание символов и преобразование с повышением частоты. Кроме того, при передаче гибридных и расширенных гибридных волн эта функция задерживает и модулирует аналоговый сигнал основной полосы перед его объединением с цифровой волной.

От функции создания сигнала OFDM на вход этого модуля поступает комплексная волна OFDM  $y_n(t)$  основной полосы во временной области. Аналоговый сигнал основной полосы  $m(t)$  вместе с дополнительными сигналами SCA является также входным сигналом, поступающим из аналогового источника при передаче гибридной и расширенной гибридной волн. Кроме того, с уровня L2 по каналу управления на вход поступает аналоговый сигнал управления задержкой, обусловленной разнообразием (DD). На выходе этого модуля создается волна ИВОС.

РИСУНОК 30

## Функциональная блок-схема подсистемы передачи гибридной/расширенной гибридной волн

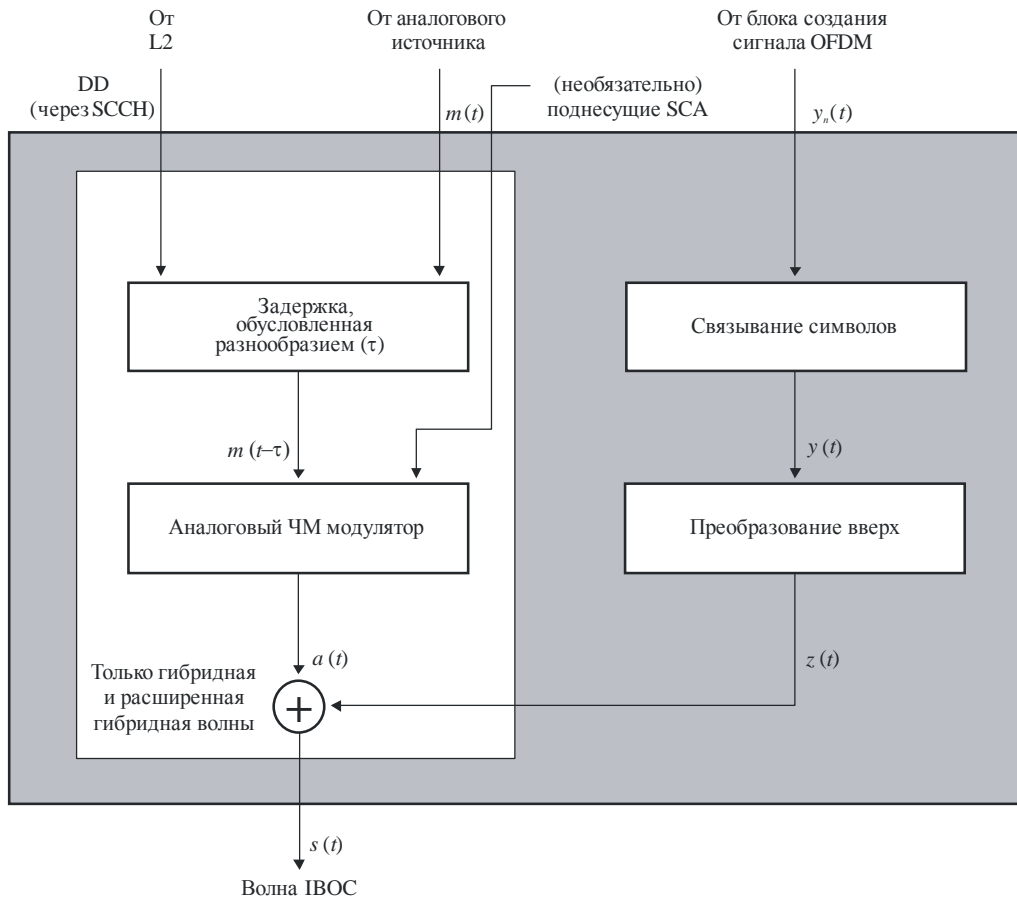
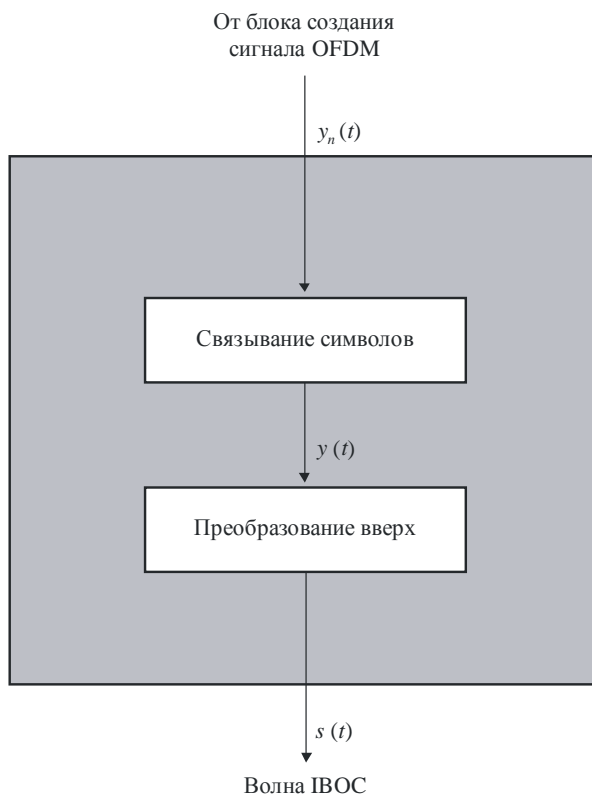


РИСУНОК 31

**Функциональная блок-схема подсистемы передачи полностью цифровой волны**



BS.1114-31

### 3.2.2 Задержка, обусловленная разнообразием

При радиовещании происходит объединение гибридной и расширенной гибридной волн  $z(t)$  с аналоговым ЧМ сигналом  $a(t)$ . Первым шагом к формированию сигнала  $a(t)$  является применение DD к аналоговому сигналу основной полосы  $m(t)$ . Бит аналогового сигнала управления DD, принимаемый с уровня L2 по каналу SCCH, используется верхними уровнями протокола для введения или исключения DD. Если DD равна 0, то DD исключена; а если DD равна 1, то она введена. Когда DD введена, к аналоговому сигналу основной полосы  $m(t)$  применяется регулируемая задержка  $\tau$ . Задержка устанавливается такой, чтобы сигнал на выходе аналогового/цифрового сумматора  $a(t)$  был задержан относительно соответствующего цифрового сигнала  $z(t)$  на  $T_{dd}$ . В цифровой системе С аналоговый и цифровой сигналы переносят ту же звуковую программу, при этом на выходе аналогового/цифрового сумматора аналоговый звуковой сигнал задержан относительно цифрового звукового сигнала на  $T_{dd}$ . Задержка может регулироваться с целью учета задержек обработки в аналоговых и цифровых цепях.

### 3.2.3 Аналоговый ЧМ модулятор

В случае гибридных и расширенных гибридных волн аналоговый сигнал основной полосы  $m(t-\tau)$ , задержанный соответствующим образом, модулируется по частоте для создания аналоговой РЧ ЧМ волны, идентичной существующим аналоговым сигналам.

### 3.2.4 Аналоговый/цифровой сумматор

При радиовещании гибридных или расширенных гибридных волн модулированный аналоговым способом РЧ ЧМ сигнал объединяется с модулированным цифровым способом РЧ сигналом ИВОС для создания сигнала  $s(t)$  цифровой системы С. Аналоговая и цифровая части волны сосредоточены на той же несущей частоте. Уровни каждой цифровой боковой полосы в спектре выходного сигнала соответственно масштабируются путем отображения поднесущих OFDM.



### 3.3 Использование одноканальных ретрансляторов

Применение модуляции OFDM в цифровой системе С позволяет обеспечить желаемое покрытие зон, в которых имеют место значительные потери сигналов из-за рельефа местности и/или затенения, при использовании цифровых одноканальных ретрансляторов или одночастотной сети. Типичным применением является случай, когда вследствие наличия гор или обусловленного рельефом местности препятствий в зонах обслуживания станции ухудшаются качество передачи аналоговых и цифровых сигналов.

Цифровая система С работает при эффективном защитном интервале между символами OFDM, равном примерно 150 мкс<sup>2</sup>. Для недопущения существенных межсимвольных помех эффективное покрытие в направлении первичной системы излучения не должно превышать 22 км. В частности, отношение сигнала первичного передатчика к сигналу ретранслятора должно быть не менее 10 дБ в местоположениях, находящихся на расстоянии более 22 км от ретранслятора в направлении первичной антенны. Качество передачи и расстояния между одноканальными ретрансляторами могут быть оптимизированы путем применения направленных антенн для защиты главной станции.

### 3.4 Синхронизация с глобальной системой определения местоположения (GPS)

В целях обеспечения точной временной синхронизации для быстрого вхождения в синхронизм станций и синхронизации ретрансляторов каждая станция синхронизируется с системой GPS. Обычно это достигается путем синхронизации с сигналом, который синхронизирован по времени и частоте с GPS<sup>3</sup>. В случае ОЧС не может быть обеспечена быстрая настройка приемника на передачи, которые не синхронизированы с GPS, поскольку они не могут быть синхронизированы с другими станциями<sup>4</sup>.

## 4 Уровни цифровых боковых полос

В таблице 16 приведены данные масштабирования амплитуды каждой поднесущей OFDM в пределах каждой цифровой боковой полосы для гибридной, расширенной гибридной и полностью цифровой волн. Значения для гибридных волн определены относительно общей мощности немодулированной аналоговой ЧМ несущей (принимается равной 1). Значения для полностью цифровой волны определены относительно общей мощности немодулированной аналоговой ЧМ несущей (принимается равной 1), которая должна быть передана в гибридном и расширенном гибридном режимах.

---

<sup>2</sup> 150 мкс соответствует расстоянию распространения 45 км.

<sup>3</sup> Станции, синхронизированные с GPS, относятся к уровню I: средства передачи, синхронизированные с GPS.

<sup>4</sup> Уровень II: средства передачи, не синхронизированные с GPS.

ТАБЛИЦА 16

## Масштабирование поднесущей OFDM

Тип волны	Режим	Боковые полосы	Обозначение коэффициента масштабирования амплитуды	Коэффициент масштабирования амплитуды <sup>(1)</sup> (относительно общей мощности аналогового ЧМ сигнала)	Коэффициент масштабирования амплитуды <sup>(2)</sup> (относительно общей мощности аналогового ЧМ сигнала) (дБ)
Гибридная	MP1	Первичные	$a_0$	$5,123 \times 10^{-3}$	-41,39
Расширенная гибридная	MP2-MP7	Первичные	$a_0$	$5,123 \times 10^{-3}$	-41,39
Полностью цифровая	MP5-MP7 MS1-MS4	Первичные	$a_2$	$1,67 \times 10^{-2}$	-31,39
		Вторичные	$a_4$	$5,123 \times 10^{-3}$	-41,39
		Вторичные	$a_5$	$3,627 \times 10^{-3}$	-44,39
		Вторичные	$a_6$	$2,567 \times 10^{-3}$	-47,39
		Вторичные	$a_7$	$1,181 \times 10^{-3}$	-50,39

<sup>(1)</sup> Коэффициент масштабирования амплитуды на диапазон поднесущих ИВОС.

<sup>(2)</sup> Коэффициент масштабирования амплитуды в дБ, измеренный в полосе шириной 1 кГц.

Для гибридных и расширенных гибридных волн значения были выбраны так, чтобы общая средняя мощность в первичной цифровой боковой полосе (верхней или нижней) была на 23 дБ ниже, чем общая мощность немодулированной аналоговой несущей.

Для полностью цифровых волн значения были выбраны так, чтобы общая средняя мощность в первичной цифровой боковой полосе (верхней или нижней) была не менее чем на 10 дБ выше общей мощности в гибридных первичных цифровых боковых полосах. Кроме того, значения были выбраны так, чтобы общая средняя мощность во вторичных цифровых боковых полосах (верхней и нижней) была не менее чем на 20 дБ ниже общей мощности в полностью цифровых первичных боковых полосах.

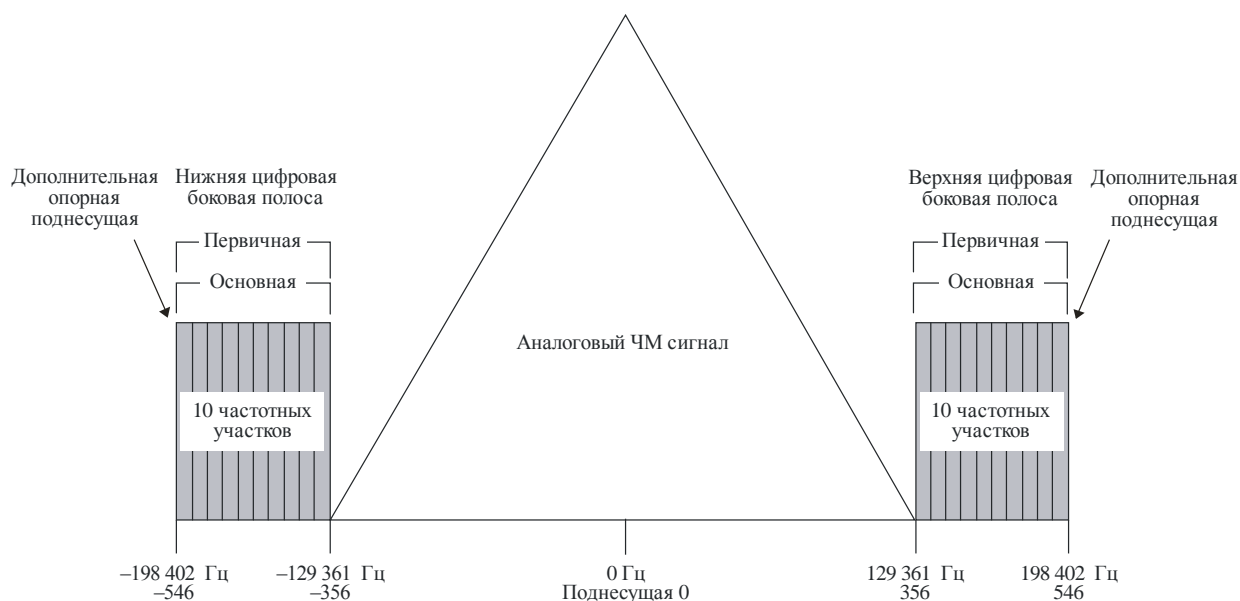
## 5 Спектр для гибридного режима

Цифровой сигнал передается в первичных основных боковых полосах с каждой стороны аналогового ЧМ сигнала. Каждая первичная основная боковая полоса состоит из десяти частотных участков, которые распределены поднесущим 356–545 или с–356 по –545 (см. рис. 32 и таблицу 17). Поднесущие 546 и –546, также входящие в первичные основные боковые полосы, являются дополнительными опорными поднесущими. Амплитуда поднесущей в пределах первичных основных боковых полос равномерно масштабируется путем применения коэффициента масштабирования амплитуды.

РИСУНОК 32

## Спектр гибридной волны – режим обслуживания МР1

(Уровень цифровых поднесущих таков, что общая мощность этих несущих на 20 дБ ниже номинальной мощности несущей аналогового ЧМ сигнала)



BS.1114-32

ТАБЛИЦА 17

## Сводная информация о спектре гибридной волны – режим обслуживания МР1

Боковая полоса	Число частотных участков	Упорядочение частотных участков	Интервал поднесущих	Частоты поднесущих (от центральной частоты канала) (Гц)	Коэффициент масштабирования амплитуды	Диапазон частот (Гц)	Замечания
Верхняя первичная основная	10	А	с 356 по 546	с 129 361 по 198 402	$a_0$	69 041	Включает дополнительную опорную поднесущую 546
Нижняя первичная основная	10	В	с -356 по -546	с -129 361 по -198 402	$a_0$	69 041	Включает дополнительную опорную поднесущую -546

## 6 Спектр для расширенного гибридного режима

Расширенная гибридная волна создается путем добавления первичных расширенных боковых полос к первичным основным боковым полосам, имеющимся в гибридной волне. В зависимости от режима обслуживания со стороны внутренней границы каждой первичной основной боковой полосы могут быть добавлены один, два или четыре частотных участка. Каждая первичная основная боковая полоса состоит из десяти частотных участков и дополнительной опорной поднесущей, включающей поднесущие с 356 по 546, или с  $-356$  по  $-546$ . Верхние первичные расширенные боковые полосы включают поднесущие 337–355 (один частотный участок), 318–355 (два частотных участка) или 280–355 (четыре частотных участка). Нижние первичные расширенные боковые полосы включают поднесущие с  $-337$  по  $-355$  (один частотный участок), с  $-318$  по  $-355$  (два частотных участка) или с  $-280$  по  $-355$  (четыре частотных участка). Поднесущие в первичных расширенных боковых полосах равномерно масштабируются с тем же коэффициентом масштабирования амплитуды  $a_0$ , что и первичные основные боковые полосы (см. рис. 33 и таблицу 18).

РИСУНОК 33

### Спектр расширенной гибридной волны – режимы обслуживания МР2–МР4

(Уровень цифровых поднесущих таков, что общая мощность этих несущих на 20 дБ ниже номинальной мощности несущей аналогового ЧМ сигнала)

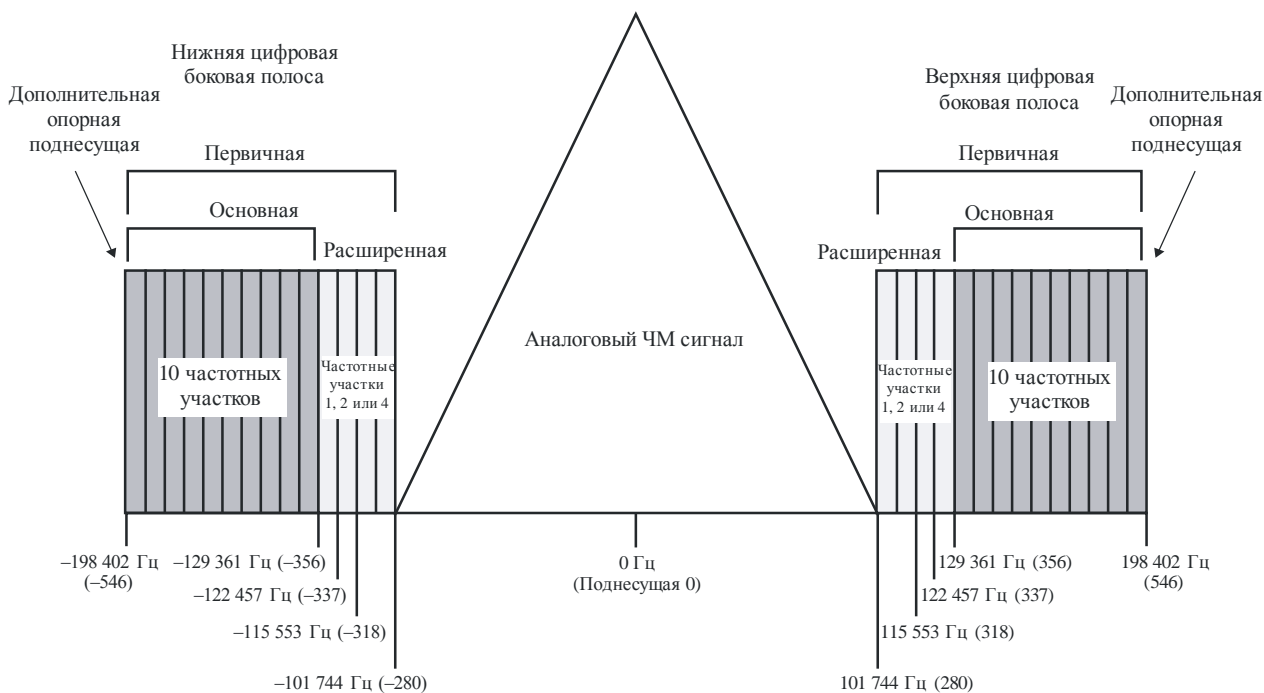


ТАБЛИЦА 18

**Краткая информация о спектре расширенной гибридной  
волны – режимы обслуживания МР2–МР4**

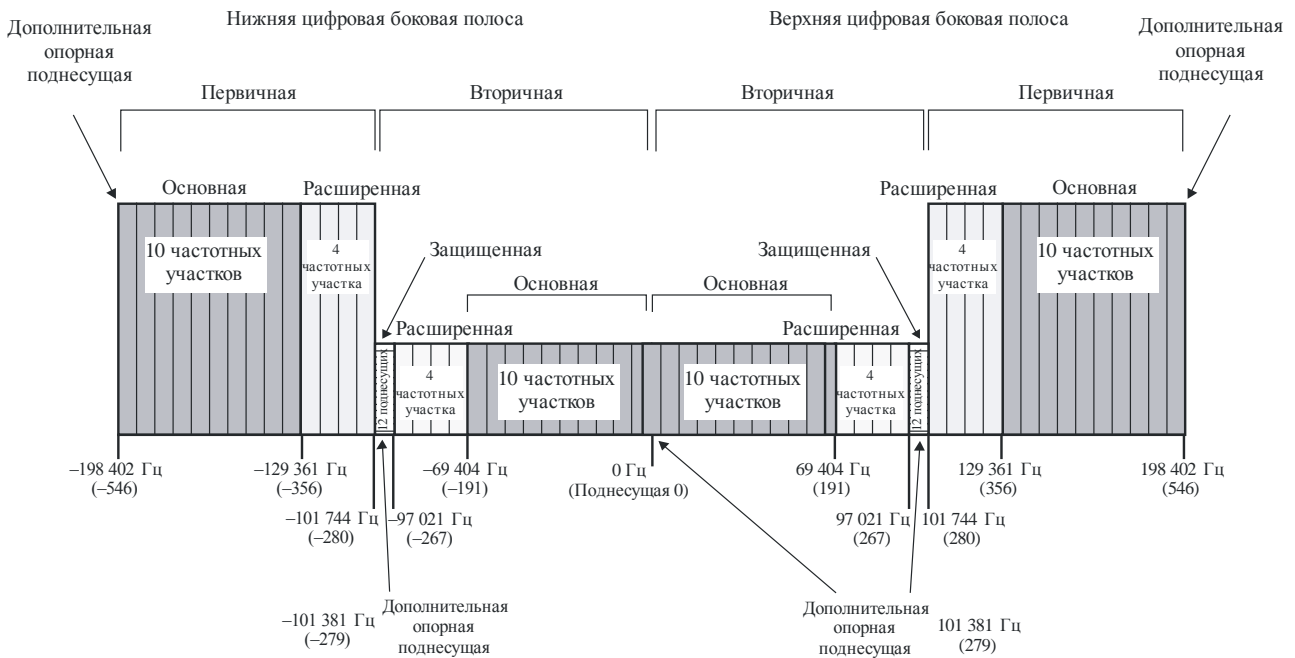
Боковая полоса	Число частотных участков	Упорядочение частотных участков	Интервал поднесущих	Частоты поднесущих (от центральной частоты канала) (Гц)	Коэффициент масштабирования амплитуды	Диапазон частот (Гц)	Замечания
Верхняя первичная основная	10	A	с 356 по 546	с 129 361 по 198 402	$a_0$	69 041	Включает дополнительную опорную поднесущую 546
Нижняя первичная основная	10	B	с –356 по –546	с –129 361 по –198 402	$a_0$	69 041	Включает дополнительную опорную поднесущую – 546
Верхняя первичная расширенная (1 частотный участок)	1	A	с 337 по 355	с 122 457 по 128 997	$a_0$	6 540	Нет
Нижняя первичная расширенная (1 частотный участок)	1	B	с –337 по –355	с –122 457 по –128 997	$a_0$	6 540	Нет
Верхняя первичная расширенная (2 частотных участка)	2	A	с 318 по 355	с 115 553 по 128 997	$a_0$	13 444	Нет
Нижняя первичная расширенная (2 частотных участка)	2	B	с –318 по –355	с –115 553 по –128 997	$a_0$	13 444	Нет
Верхняя первичная расширенная (4 частотных участка)	4	A	с 280 по 355	с 101 744 по 128 997	$a_0$	27 253	Нет
Нижняя первичная расширенная (4 частотных участка)	4	B	с –280 по –355	с –101 744 по –128 997	$a_0$	27 253	Нет

## 7 Спектр для полностью цифрового режима

Полностью цифровая волна создается путем изъятия аналогового сигнала, полного расширения полосы частот первичных цифровых боковых полос и добавления вторичных боковых полос более низкой мощности в освободившемся спектре аналогового ЧМ сигнала. Спектр полностью цифровой волны показан на рис. 34.

РИСУНОК 34

Спектр полностью цифровой волны – режимы обслуживания MP5–MP7, MS1–MS4  
(Уровень цифровых поднесущих таков, что общая мощность этих несущих на 10 дБ ниже номинальной мощности несущей аналогового ЧМ сигнала)



BS.1114-34

Помимо десяти основных частотных участков в каждой первичной боковой полосе полностью цифровой волны имеется четыре расширенных частотных участка. В каждой вторичной боковой полосе также имеется десять вторичных основных и четыре вторичных расширенных частотных участка. Однако, в отличие от первичных боковых полос, вторичные основные частотные участки отображаются ближе к центру канала, а расширенные частотные участки – дальше от центра канала.

В каждой вторичной боковой полосе также содержится небольшая вторичная защищенная область, состоящая из 12 поднесущих OFDM и опорных поднесущих 279 и –279. Боковые полосы называются "защищенными", поскольку они расположены в области спектра, в которой наименее вероятно влияние аналоговых или цифровых помех. Дополнительная опорная поднесущая размещается в центре канала (0). Упорядочение частотных участков во вторичной защищенной области не применяется, поскольку эта область не содержит частотных участков.

В каждой вторичной основной боковой полосе содержатся поднесущие с 1 по 190 или с –1 по –190. В верхнюю вторичную расширенную боковую полосу входят поднесущие 191–266, а в верхнюю вторичную защищенную боковую полосу входят поднесущие 267–278, плюс дополнительная опорная поднесущая 279. В нижнюю вторичную расширенную боковую полосу входят поднесущие с –191 по –266, а в нижнюю вторичную защищенную боковую полосу входят поднесущие с –267 по –278, плюс дополнительная опорная поднесущая 279. Общая полоса частот всего спектра полностью цифрового сигнала составляет 396 803 Гц. Поднесущие в боковых полосах первичной основной и первичной расширенной боковых полосах масштабируются с коэффициентом масштабирования амплитуды  $a_2$ . Поднесущие во вторичной основной, вторичной расширенной и вторичной защищенной боковых

полосах одинаково масштабируются с коэффициентом масштабирования амплитуды, имеющим четыре дискретных уровня  $a_4$ – $a_7$ .

ТАБЛИЦА 19

**Краткая информация о спектре полностью цифровой волны – режимы обслуживания MP5–MP7, MS1–MS4**

Боковая полоса	Число частотных участков	Упорядочение частотных участков	Интервал поднесущих	Частоты поднесущих (от центральной частоты канала) (Гц)	Коэффициент масштабирования амплитуды	Диапазон частот (Гц)	Замечания
Верхняя первичная основная	10	A	с 356 по 546	с 129 361 по 198 402	$a_2$	69 041	Включает дополнительную опорную поднесущую 546
Нижняя первичная основная	10	B	с –356 по –546	с –129 361 по –198 402	$a_2$	69 041	Включает дополнительную опорную поднесущую –546
Верхняя первичная расширенная	4	A	с 280 по 355	с 101 744 по 128 997	$a_2$	27 253	Нет
Нижняя первичная расширенная	4	B	с –280 по –355	с –101 744 по –128 997	$a_2$	27 253	Нет
Верхняя вторичная основная	10	B	с 0 по 190	с 0 по 69 041	$a_2$	69 041	Включает дополнительную опорную поднесущую 0
Нижняя вторичная основная	10	A	с –1 по –190	с –363 по –69 041	$a_2$	68 678	Нет
Верхняя вторичная расширенная	4	B	с 191 по 266	с 69 404 по 96 657	$a_4$ – $a_7$	27 253	Нет
Нижняя вторичная расширенная	4	A	с –191 по –266	с –69 404 по –96 657	$a_4$ – $a_7$	27 253	Нет
Верхняя вторичная защищенная	Неприменимо	Неприменимо	с 267 по 279	с 97 021 по 101 381	$a_4$ – $a_7$	4 360	Включает дополнительную опорную поднесущую 279
Нижняя вторичная защищенная	Неприменимо	Неприменимо	с –267 по –279	с –97 021 по –101 381	$a_4$ – $a_7$	4 360	Включает дополнительную опорную поднесущую 279

## 8 Ограничения излучения

### 8.1 Ограничения излучения для работы ИВОС

Уровни гибридной и полностью цифровой несущих должны находиться в пределах маски излучений ЧМ сигналов. В таблице 20 приводится пример маски, используемой одной из администраций (Соединенные Штаты Америки, Свод федеральных нормативных актов (CFR), название 47, п. 73.317).

ТАБЛИЦА 20

**Пределы излучений в зависимости от отклонения по отношению к частоте несущей для ЧМ каналов в Соединенных Штатах Америки**

Отклонение от частоты несущей (кГц)	Спектральная плотность мощности относительно немодулированной аналоговой ЧМ несущей (дБс/кГц) <sup>(1)</sup>
120–240	–25
240–600	–35
Больше 600	–80 или $-43 - 10 \log_{10} x$ (берется наименьшее значение), где $x$ – мощность (Вт); относится к общей мощности несущей на выходе передатчика

<sup>(1)</sup> Измерения были проведены путем усреднения спектральной плотности мощности в полосе шириной 1 кГц по временному сегменту длительностью 1 с.

На рис. 35 и 36 представлен уровень шума в дБ от всех источников относительно номинальной спектральной плотности мощности цифровых боковых полос, измеренной в полосе шириной 1 кГц. Это измерение шума охватывает все источники шума, включая:

- фазовый шум возбуждителя ИВОС; и
- продукты взаимной модуляции передатчика. В таблицах 20, 21, 22 и 23 эти уровни были скорректированы для представления уровня, находящегося ниже маски излучений 0 дБн.

ТАБЛИЦА 21

**Мощность цифровой несущей ИВОС<sup>(1)</sup>**

Гибридный режим	Полностью цифровой режим	
	Несущие основной программы	Несущие сигналов вторичных дополнительных услуг
–41,39	–31,39	–50,39

<sup>(1)</sup> Номинальная спектральная плотность мощности в полосе шириной 1 кГц по отношению к маске 0 дБн.

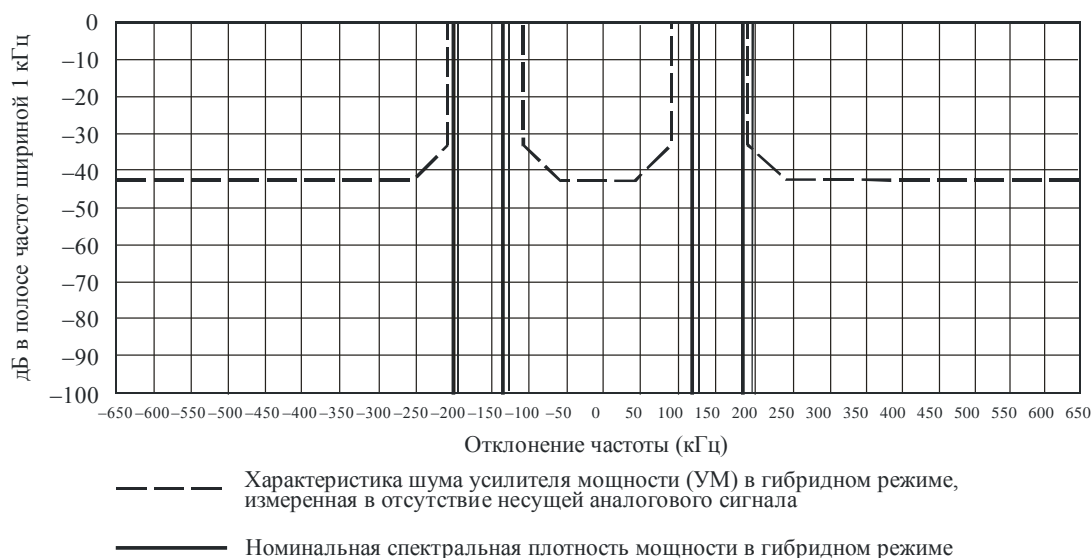
#### 8.1.1 Пределы излучения при работе в гибридном режиме

Шум от всех источников, исключая частоты между 100 и 200 кГц, изъятые из несущей, включая фазовый шум возбуждителя ИВОС и продукты взаимной модуляции, должен соответствовать пределам, указанным на рис. 35 и в таблице 22. Ниже кратко изложены требования; значения в дБ относятся к номинальной спектральной плотности мощности цифровых боковых полос в полосе, шириной 1 кГц.



РИСУНОК 35

## Пределы излучения в гибридном режиме системы ИВОС\*



\* 0 дБ относится к номинальной спектральной плотности потока мощности в полосе частот цифровых боковых полос шириной 1 кГц.

BS.1114-35

ТАБЛИЦА 22

## Пределы уровней излучения в гибридном режиме

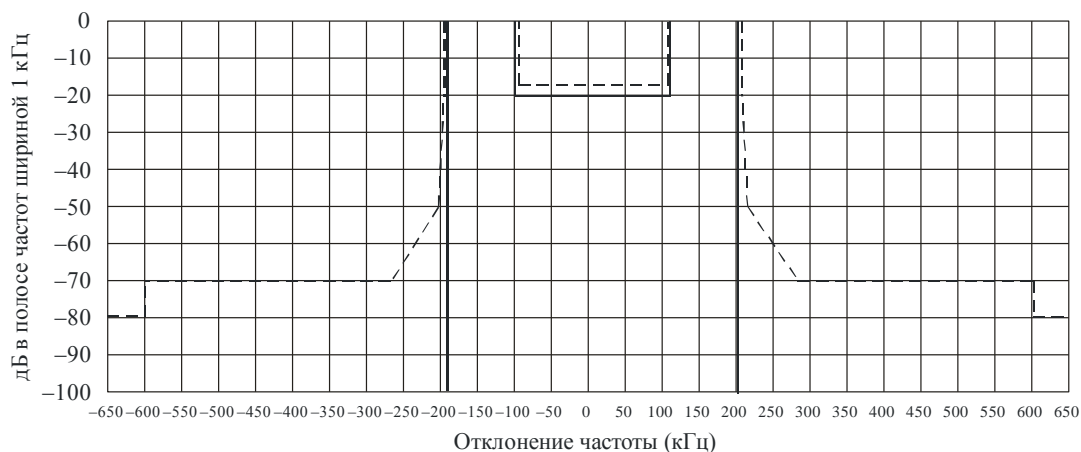
Частота $F$ , отклонение от частоты несущей (кГц)	Уровень (дБ/кГц)
0–50	–83,39 дБ
50–95	$\{-83,39 + (  \text{частота (кГц)}   - 50 \text{ кГц}) \cdot 0,2\}$ дБ
95–100	$\{-61,39 + (  \text{частота (кГц)}   - 100 \text{ кГц}) \cdot 2,6\}$ дБ
200–205	$\{-61,39 - (  \text{частота (кГц)}   - 200 \text{ кГц}) \cdot 2,6\}$ дБ
205–250	$\{-74,39 - (  \text{частота (кГц)}   - 205 \text{ кГц}) \cdot 0,2\}$ дБ
>250	–83,39 дБ

## 8.1.2 Пределы излучения при работе в полностью цифровом режиме

Шум от всех источников для частот, изъятых при отклонении более чем на 200 кГц от несущей, включая фазовый шум возбудителя ИВОС и продукты взаимной модуляции, должен соответствовать пределам, указанным на рис. 36 и в таблице 23.

РИСУНОК 36

## Пределы излучения в полностью цифровом режиме ИВОС\*



----- Характеристика шума усилителя мощности (УМ) в полностью цифровом режиме

————— Номинальная спектральная плотность мощности в полностью цифровом режиме

\* 0 дБ относится к номинальной спектральной плотности потока мощности в полосе частот цифровых боковых полос шириной 1 кГц.

BS.1114-36

Ниже кратко изложены требования; значения в дБ относятся к номинальной спектральной плотности мощности цифровых боковых полос в полосе, шириной 1 кГц.

ТАБЛИЦА 23

## Пределы излучения полностью цифрового сигнала

Частота $F$ , отклонение от частоты несущей (кГц)	Уровень (дБ/кГц)
200–207,5	$\{-51,39 - (  \text{частота (кГц)}   - 200 \text{ кГц}) \cdot 1,733\}$ дБ
207,5–250	$\{-64,39 - (  \text{частота (кГц)}   - 207,5 \text{ кГц}) \cdot 0,2118\}$ дБ
250–300	$\{-73,39 - (  \text{частота (кГц)}   - 250 \text{ кГц}) \cdot 0,56\}$ дБ
300–600	-101,39 дБ
>600	-111,39 дБ

## 9 Краткое изложение результатов лабораторных испытаний

Результаты лабораторных испытаний цифровой системы С кратко изложены ниже. Используемые профили замирования обозначены как быстрые в городе (БГ), медленные в городе (МГ), быстрые в сельской местности (БС) или быстрые, обусловленные препятствиями рельефа местности (ПРМ). Уровень помех дается в единицах дБ<sub>жел</sub>, которые определяются как дБ относительно общей мощности полезного гибридного сигнала. Для каждого испытания частоты появления ошибочных блоков в таблице 24 перечислены сценарии помех, при которых проводилось данное испытание, отношение  $C_d/N_0$  (дБ/Гц), профиль замирования, уровень помех и измеренная частота появления блоков с ошибками.

ТАБЛИЦА 24

## Результаты испытаний показателей работы гибридной ЧМ системы DSB IBOC

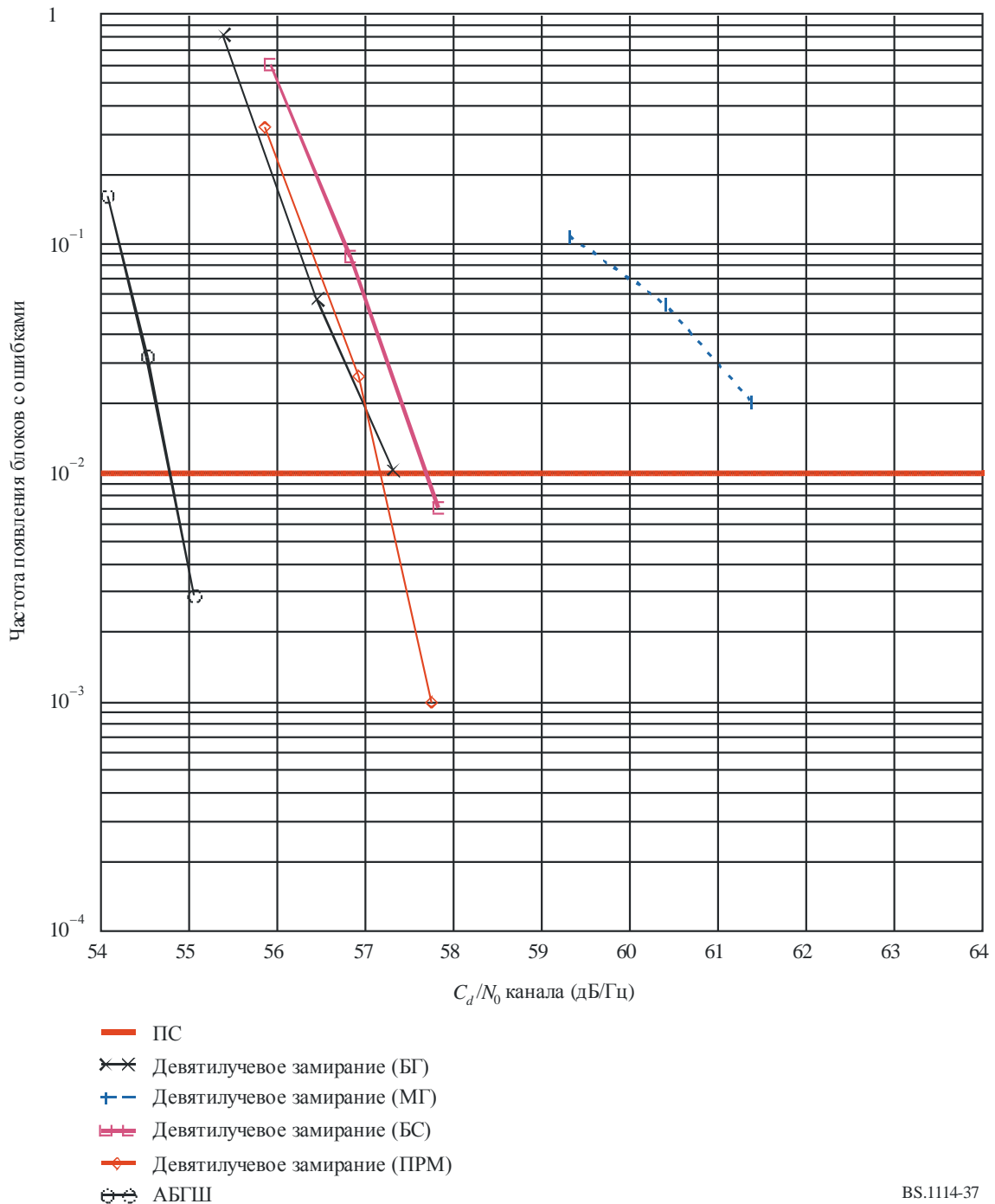
Испытания	Входные параметры					Измерения		
						Цифровые характеристики	Субъективная оценка аналогового звука на цифровом пороге слышимости (ПС)	
	$C/N_0$ (дБ/Гц)	Замирание	Один канал (дБжел)	1-й соседний канал (дБжел)	2-й соседний канал (дБжел)	Частота появления блоков с ошибками	Файл	Субъективное ухудшение звука
Гауссов шум (отсутствие замираний/отсутствие помех)	54,1					0,16	audio1.wav	Слышимое
	54,5					0,032		
	55,1					0,0029		
Девятилучевое замирание	55,4	БГ				0,8	audio2.wav	Слышимое
	56,4					0,056		
	57,3					0,012		
	59,3	МГ				0,106	audio3.wav	Слышимое
	60,4					0,054		
	61,4					0,0202		
	55,9	БС				0,6	audio4.wav	Слышимое
	56,8					0,087		
	57,8					0,007		
	55,9	ПРМ				0,317	audio5.wav	Слышимое
	56,9					0,026		
	57,8					0,001		
Помеха по 1-му соседнему каналу	61,5	БГ		-6,0		0,075	audio6.wav	Слышимое
	62,4					0,045		
	63,4					0,00842		
	59,4	БГ		-18,0		0,077	audio7.wav	Слышимое
	60,3					0,012		
	61,3					0,006		
	58,2	БГ		-24,0		0,0735	audio8.wav	Слышимое
	59,2					0,0109		
	60,1					0,005		
	57,2	БГ		-30,0		0,0287	audio9.wav	Слышимое
58,2					0,0082			
Помеха по 2-му соседнему каналу	57,9	БГ			20,0	0,1	audio10.wav	Слышимое
	58,9					0,018		
	60,5					0,00085		
Помеха в совмещенном канале	60,2	БГ	-10,0			0,013	audio11.wav	За пределом точки отказа
	61,3					0,0097		
	65,3					0,00014		
	58,4	БГ	-20,0			0,013	audio12.wav	Слышимое
	59,3					0,0011		
	60,4					0,00035		

### 9.1 Показатели работы при гауссовом шуме

В ходе данного испытания проводились измерения показателей работы системы на верхней границе качества работы системы, и записывался аналоговый звуковой сигнал на цифровом пороге слышимости (ПС) при наличии гауссова шума, в отсутствие релейских замираний и помех. Показатели работы представлены кривыми частоты появления блоков с ошибками на рис. 37 и сведены в таблицу 24. В таблице 24 указывается, что слышимое ухудшение качества аналогового звука имеет место непосредственно перед цифровым ПС.

РИСУНОК 37

Результаты измерения частоты появления блоков с ошибками в гибридной системе при различных типах девятилучевого замирания и аддитивном белом гауссовом шуме (АБГШ)

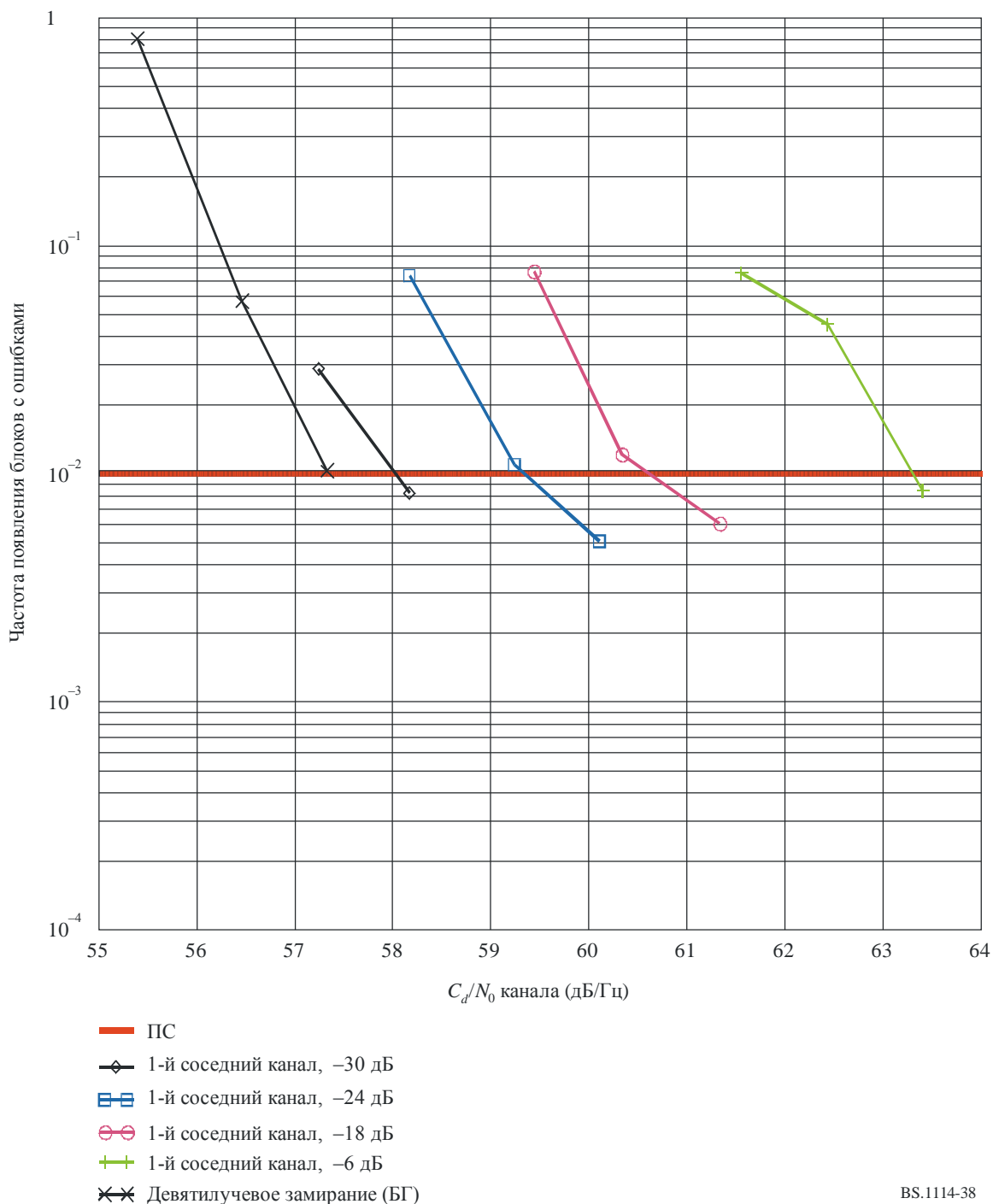


## 9.2 Показатели работы при релейском замирании

В ходе данного испытания проводились измерения показателей работы системы и записывался аналоговый звуковой сигнал на цифровом пороге слышимости (ПС) при наличии гауссова шума и релейских замираний различных типов. Показатели работы представлены кривыми частоты появления блоков с ошибками на рис. 38 и сведены в таблицу 24. Результаты указывают на отсутствие чувствительности к профилю замираний, за исключением медленных замираний в городе, создающих замирания сигнала очень большой длительности. Профиль медленных замираний в городе создает особенно неприятные пропадания сигнала при существующих аналоговых передачах.

РИСУНОК 38

Результаты измерения частоты появления блоков с ошибками в гибридной системе при девятилучевом замирании (БГ) и при наличии источника помех по первому соседнему каналу с независимыми замираниями



### 9.2.1 Быстрые замирания в городе (БГ)

В таблице 24 приведены данные субъективной оценки аналогового звука, которые указывают, что непосредственно перед цифровым ПС происходит слышимое ухудшение качества аналогового звука.

### 9.2.2 Медленные замирания в городе (МГ)

В таблице 24 приведены данные субъективной оценки аналогового звука, которые указывают, что непосредственно перед цифровым ПС происходит слышимое ухудшение качества аналогового звука.

### 9.2.3 Быстрые замирания в сельской местности (БС)

В таблице 24 приведены данные субъективной оценки аналогового звука, которые указывают, что непосредственно перед цифровым ПС происходит слышимое ухудшение качества аналогового звука.

### 9.2.4 Замирания, обусловленные препятствиями рельефа местности (ПРМ)

В таблице 24 приведены данные субъективной оценки аналогового звука, которые указывают, что непосредственно перед цифровым ПС происходит слышимое ухудшение качества аналогового звука.

## 9.3 Показатели работы в присутствии помех с независимыми замираниями

В этом испытании проводились измерения показателей работы системы и записывался аналоговый звуковой сигнал при наличии гауссова шума и релейских замираний в присутствии источников помех с независимыми замираниями, создаваемых по первому соседнему каналу, второму соседнему каналу и одному каналу гибридной системы ИВОС. Шум от каждого источника проходил через канал с релейскими замираниями того же типа, что и полезный сигнал, однако все сигналы подвергались воздействию замираний независимо и поэтому не были связаны друг с другом.

### 9.3.1 Одиночные помехи по первому соседнему каналу

В Соединенных Штатах Америки правильно расположенные станции класса В защищены контуром 54 дБн от помех по первому соседнему каналу, превышающих 48 дБн, в 50% местоположений и в 10% времени. В итоге, испытания были проведены с гибридными источниками помех различной мощности по первому соседнему каналу, уровень которых достигал значения, на 6 дБ меньшего уровня полезного сигнала. Результаты, полученные в отношении частоты появления блоков с ошибками, показаны на рис. 38 и сведены в таблицу 24. Как можно было ожидать, показатели работы ухудшаются по мере увеличения уровня помех с  $-30$  дБ<sub>жел</sub> до  $-6$  дБ<sub>жел</sub>. Однако использованный в приемнике алгоритм исключения помех по первому соседнему каналу обеспечивает наилучшие показатели работы системы, даже при высоком уровне помех, создаваемых по первому соседнему каналу в условиях быстрых замираний в городе. В таблице 24 приведены данные субъективной оценки аналогового звука, которые указывают, что непосредственно перед цифровым ПС происходит слышимое ухудшение качества аналогового звука для всех уровней помех по первому соседнему каналу.

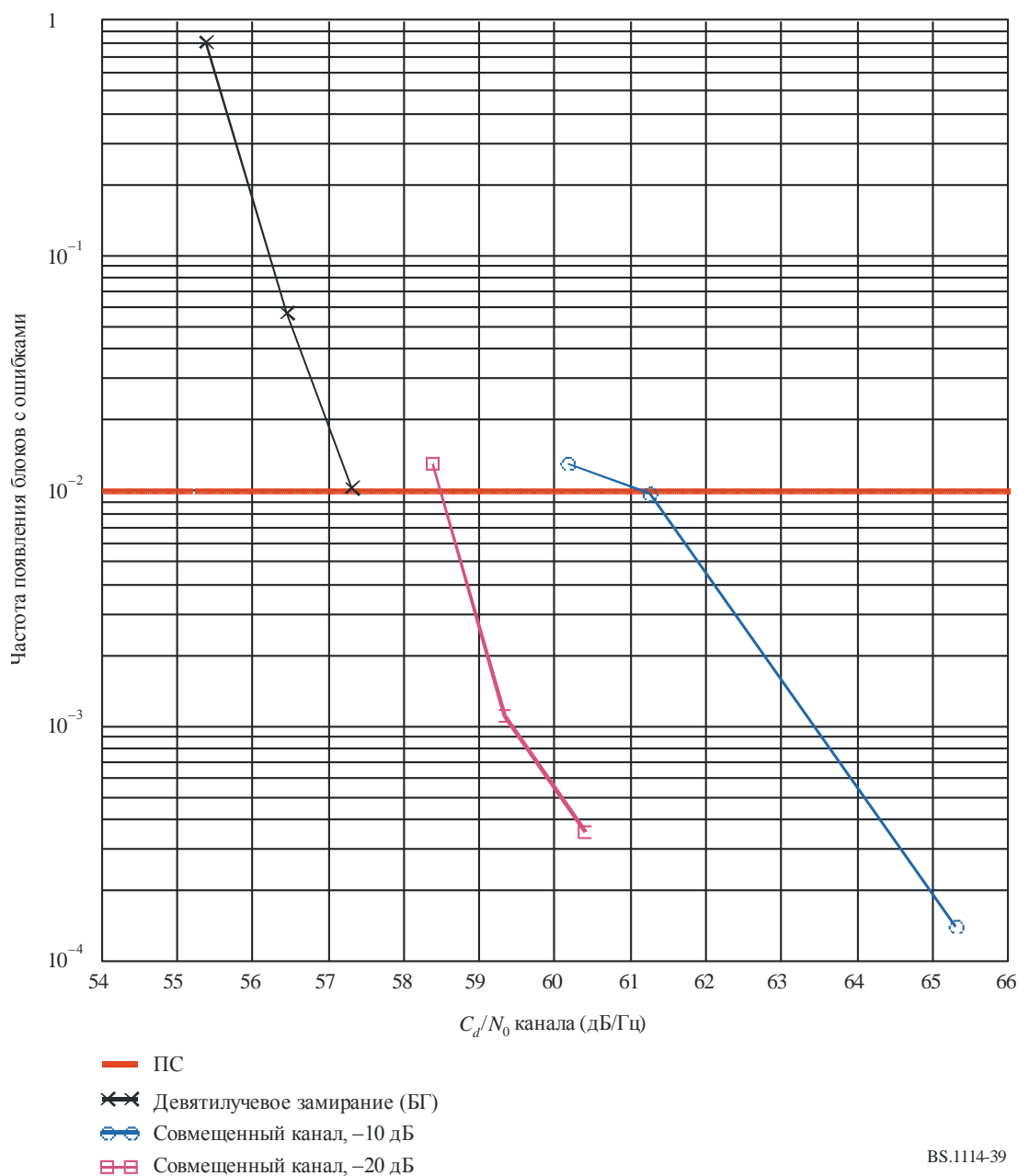
### 9.3.2 Одиночные помехи в совмещенном канале

В Соединенных Штатах Америки правильно расположенные станции класса В защищены контуром 54 дБн от помех в совмещенном канале, превышающих 34 дБн, в 50% местоположений и в 10% времени. Это означает, что в 90% времени на контуре 54 дБн отношение  $D/U$  превышает 20 дБ. На основании этой информации можно сделать ряд замечаний, касающихся характера помех в совмещенном канале. Источник гибридных помех, создаваемых в совмещенном канале, должен иметь минимальное влияние на характеристики полезного цифрового сигнала, поскольку обычно его мощность будет по крайней мере на 20 дБ меньше по отношению к цифровым боковым полосам на аналоговом защищенном контуре 54 дБн. Это было проверено лабораторным испытанием. Полезный гибридный сигнал в условиях быстрых замираний в городе подвергался воздействию источника гибридных помех с уровнем  $-20$  дБ<sub>жел</sub>. Результаты, полученные в отношении частоты появления блоков с ошибками, показаны на рис. 39 и сведены в таблицу 24. Рисунок 39 указывает, что добавление в совмещенном канале гибридных помех с уровнем  $-20$  дБ<sub>жел</sub> ухудшает качество работы лишь на величину, приблизительно равную 1 дБ. Рисунок 39 показывает также, что даже при увеличении уровня источника помех в одиночном канале до  $-10$  дБ<sub>жел</sub> возросшее ухудшение не превысит 3 дБ. В

таблице 24 приведены данные субъективной оценки аналогового звука, которые указывают, что непосредственно перед цифровым ПС происходит слышимое ухудшение качества аналогового звука при наличии источника помех в совмещенном канале с уровнем  $-20$  дБ<sub>жел.</sub>. При уровне источника помех в совмещенном канале  $-10$  дБ<sub>жел.</sub> качество аналогового звука ухудшается за точкой отказа даже до того, как цифровой звуковой сигнал достигнет своего ПС.

РИСУНОК 39

Результаты измерения частоты появления блоков с ошибками в гибридной системе при наличии десятиканального источника помех с независимыми замираниями



BS.1114-39

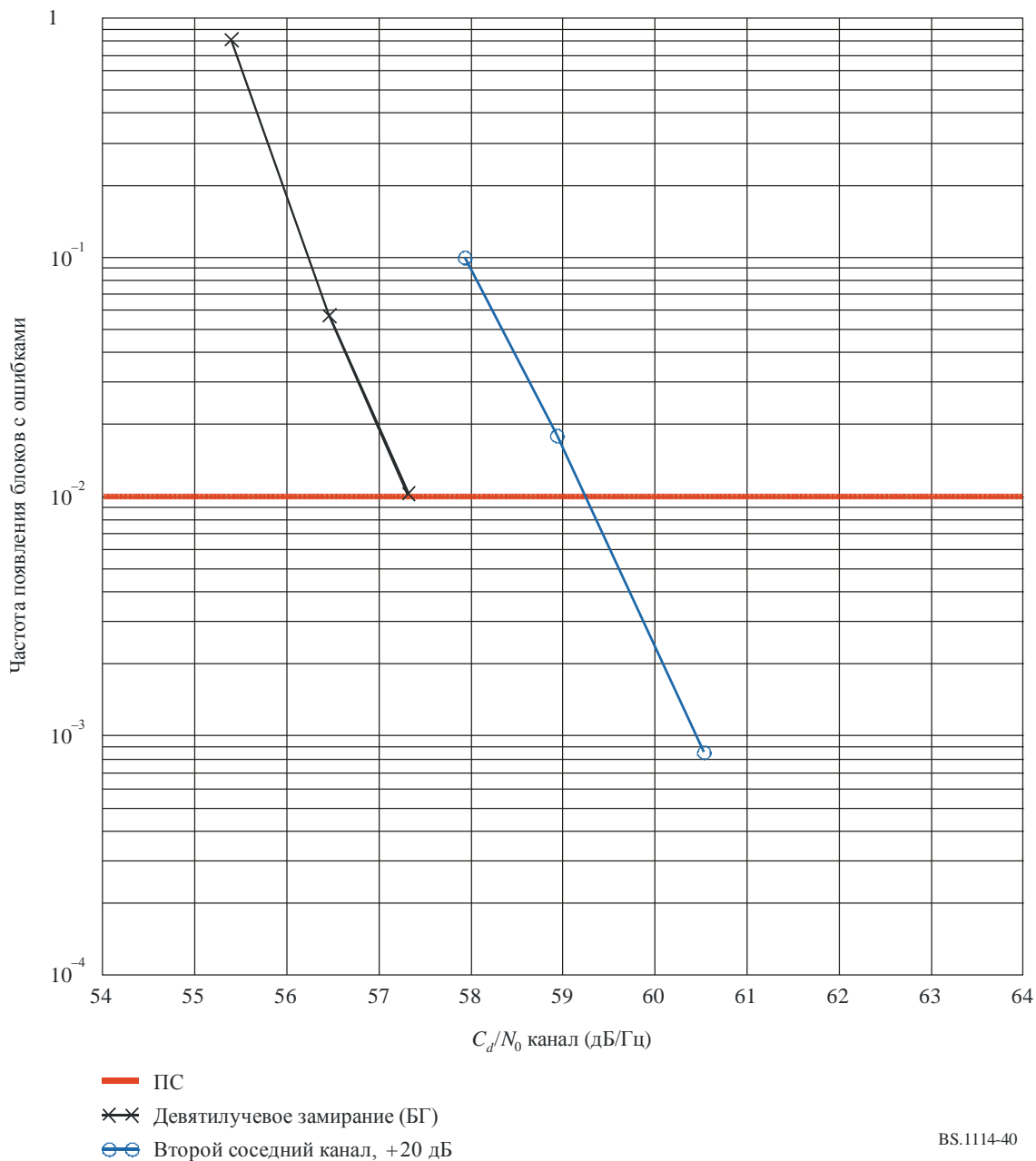
### 9.3.3 Одиночные помехи по второму соседнему каналу

Источник помех по второму соседнему каналу гибридной системы ИВОС может иметь небольшое влияние на качественные показатели цифрового сигнала, поскольку боковые лепестки сигнала помехи могут попасть в желательные цифровые боковые полосы. Это влияние было измерено в лабораторных испытаниях. Одиночный источник помех с уровнем 20 дБ по гибричному второму соседнему каналу воздействовал на полезный гибридный сигнал в условиях быстрых затуханий в городе. Результаты,

полученные в отношении частоты появления блоков с ошибками, показаны на рис. 40 и сведены в таблицу 24. Рисунок 40 указывает, что добавление источника помех с уровнем 20 дБ по второму соседнему каналу ухудшает показатели работы примерно на 2 дБ. В таблице 24 приведены данные субъективной оценки аналогового звука, которые указывают, что непосредственно перед цифровым ПС происходит слышимое ухудшение качества аналогового звука.

РИСУНОК 40

Результаты измерения частоты появления блоков с ошибками в гибридной системе при наличии источника помех по второму соседнему каналу с независимыми замираниями



#### 9.4 Выводы

Полученные результаты показывают, что при всех испытанных условиях в точке начала ухудшения цифрового сигнала соответствующий аналоговый звуковой сигнал отличается слышимым ухудшением. Это означает, что аналоговый звуковой сигнал ухудшается на тех уровнях сигнала, при которых ухудшение цифрового звукового сигнала еще не ощутимо. В результате до точки цифрового ПС качественные показатели цифрового сигнала превосходят показатели существующего аналогового



сигнала. Когда же в конце концов цифровой сигнал начнет ухудшаться, приемник системы ИВОС автоматически переключится на ее аналоговый сигнал. Поэтому показатели работы цифровой системы С превосходят показатели существующей службы аналогового ЧМ радиовещания.

## Приложение 5

### Цифровая система G

#### 1 Введение

Цифровая система G, известная также как система DRM, проектируется для работы на любой частоте в полосах ОВЧ с изменяемыми ограничениями на размещение радиостволов и условиями распространения в этих полосах. Для соблюдения этих эксплуатационных ограничений имеются различные режимы передачи. Режим передачи определяется параметрами передачи, которые классифицируются по двум типам:

- параметры, относящиеся к ширине полосе сигнала;
- параметры, относящиеся к эффективности передачи.

Первый тип параметров определяет общую величину ширины полосы частот для одной передачи. Параметры, относящиеся к эффективности, позволяют обеспечить оптимальное соотношение между пропускной способностью (полезная скорость передачи данных), устойчивостью к шумам, условиями многолучевости и эффектом Доплера.

Цифровая система G стандартизована ЕТСИ как стандарт ES 201 980V3.1.1 (2009.08) "Всемирное цифровое радио (DRM); Спецификация системы".

Цифровая система G имеет несколько режимов устойчивости, каждый из которых предназначен для разных полос частот и условий распространения, как показано в таблице 25.

ТАБЛИЦА 25

#### Применение режимов устойчивости

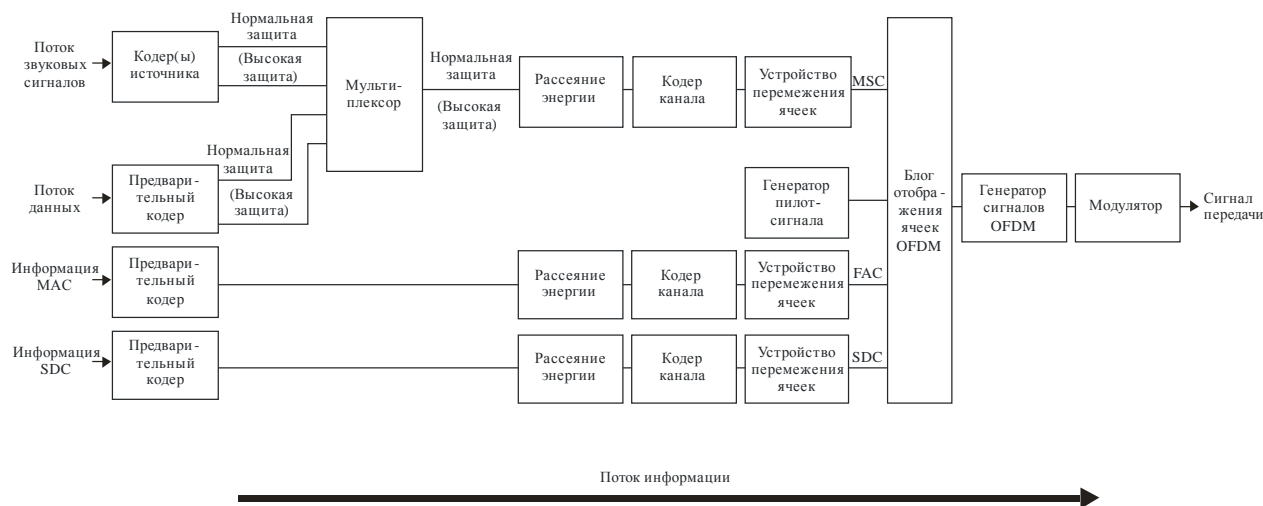
Режим устойчивости	Типовые условия распространения
A	Гауссовы каналы с незначительным замиранием
B	Избирательные по времени и частоте каналы с большей величиной разброса по задержке
C	Те же, что и для режима устойчивости B, но с большей зоной Доплера
D	Те же, что и для режима устойчивости B, но со значительными задержкой и зоной Доплера
E	Избирательные по времени и частоте каналы

Система DRM+ имеет режим устойчивости E и проектируется для всех полос ОВЧ, в настоящей Рекомендации указывается как цифровая система G.

#### 2 Архитектура системы

На рисунке 41 показан общий поток информации различных классов (звук, данные и т. д.) без указания различий между разными службами, которые могут обеспечиваться в рамках одного или нескольких классов информации.

РИСУНОК 41



BS.1114-41

На рисунке 41 показан общий поток информации различных классов (звук, данные и т. д.) от кодирования, левая часть, до передатчика, правая часть. Схема передатчика не включена, но она представляет процесс, обратный показанному на данной схеме.

- Слева показаны два класса входной информации: кодированные звуковой сигнал и данные, которые объединяются в основном служебном мультиплексоре, а также каналы информации, которые обходят этот мультиплексор и называются FAC и SDC.
- Кодер звукового сигнала и предварительные кодеры данных обеспечивают адаптацию входных потоков к соответствующему цифровому формату. Их выходные сигналы могут содержать две части, которые требуют двух разных уровней защиты в последующем кодере канала.
- Мультиплексор объединяет уровни защиты всех служб передачи данных и звуковых сигналов.
- Рассеяние энергии обеспечивает детерминистическое селективное дополнение битов в целях снижения вероятности возникновения в передаваемом сигнале систематических комбинаций с нежелательной регулярностью.
- Кодер канала добавляет избыточную информацию как средство коррекции ошибок и определяет отображение кодируемой цифровым образом информации в ячейках QAM. Система обладает возможностью, по желанию радиовещательной организации, переносить "биты" двух категорий, для одной из которых обеспечивается более строгая защита по сравнению с другой.
- Устройство перемежения ячеек вытягивает идущие подряд ячейки QAM в последовательность ячеек, псевдослучайным образом разделенных во времени и по частоте, с тем чтобы обеспечить дополнительный элемент устойчивости при передаче звукового сигнала в каналах с частотно-временными дисперсионными свойствами.
- Генератор пилот-сигнала вводит информацию, которая разрешает приемнику извлекать информацию о частотной коррекции канала, обеспечивая таким образом возможность согласованной демодуляции сигнала.
- Устройство отображения ячеек OFDM собирает ячейки разных классов и располагает их в сетке "время-частота".
- Генератор сигналов OFDM преобразует каждый ансамбль ячеек с тем же временным индексом в представление сигнала во временной области с совокупностью несущих. Далее, из этого представления во временной области получается полный символ OFDM во временной области путем включения защитного интервала – циклического повторения части сигнала.
- Модулятор преобразует цифровое представление сигнала OFDM в аналоговый сигнал, который будет передан через передатчик/антенну в эфир. Эта операция включает преобразование с повышением частоты, цифроаналоговое преобразование и фильтр, с тем

чтобы излучаемый сигнал соответствовал требованиям МСЭ-R к спектральным характеристикам.

### **3 Кодирование звукового сигнала, текстовые сообщения и пакетные данные**

#### **3.1 Звуковые сигналы**

Учитывая определяемые нормами радиовещания ограничения в радиовещательных каналах в полосах ОВЧ и параметры применяемой схемы кодирования и модуляции, диапазон доступной скорости передачи данных для кодирования звукового сигнала составляет от 37 кбит/с до 186 кбит/с .

Для обеспечения оптимального качества при данной скорости передачи система использует разные схемы кодирования звукового сигнала:

- подмножество MPEG-4 AAC (Усовершенствованное кодирование звукового сигнала), включая инструменты обеспечения устойчивости к ошибкам для общего звукового – моно и стерео – радиовещания;
- дублирование спектральных полос (SBR), инструмент улучшения кодирования звуковых сигналов, который позволяет получать полную ширину полосы звукового сигнала при низких значения скорости передачи данных;
- параметрическое стерео (PS), инструмент улучшения кодирования звуковых сигналов, относящийся к SBR, который позволяет осуществлять кодирование стереосигнала при низких значения скорости передачи данных;
- круговой MPEG (MPS), инструмент улучшения кодирования звуковых сигналов, который позволяет осуществлять многоканальное кодирование при низких значения скорости передачи данных.

AAC характеризуется высокой степенью оптимизации в аспекте эффективности кодирования, и, согласно теории информации, это должно обуславливать практически равную энтропию битов. Если это предположение справедливо, тогда канальное кодирование должно быть оптимизировано таким образом, что общее число остаточных ошибок, обычно называемое коэффициентом ошибок по битам (КОБ), минимизируется. Данный критерий может быть выполнен при применении метода канального кодирования, называемого методом равной защиты от ошибок (EER), при котором все биты информации защищаются с тем же уровнем избыточности.

Вместе с тем обуславливаемые ошибками слышимые дефекты не являются независимыми от той части потока битов, которая содержит ошибку. Оптимизированное решение преодоления этой ошибки неравной чувствительности называется неравной защитой от ошибок (UEP). В такой системе более высокий уровень защиты присваивается более чувствительной информации, а менее чувствительной части потока битов присваивается меньший уровень защиты.

Для обеспечения возможности канального кодирования UEP необходимо иметь кадры постоянной длины и профиль UEP, который также является постоянным для данной скорости передачи данных. Поскольку AAC является схемой кодирования с переменной длиной, цифровая система G группирует несколько кодированных кадров вместе, с тем чтобы создать один звуковой суперкадр. Скорость передачи данных звукового суперкадра является постоянной. Поскольку канальное кодирование базируется на звуковых суперкадрах, сами звуковые суперкадры содержат две части: часть с более высокой защитой и часть с менее высокой защитой. Следовательно, кодированные кадры звукового сигнала должны разделяться на эти две части.

Формат транспортирования потока битов MPEG AAC был изменен, с тем чтобы удовлетворять требованиям цифровой системы G (построение звуковых суперкадров). В целях улучшения рабочих характеристик системы в уязвимых для ошибок каналах может применяться неравная защита.

#### **3.2 Применение текстовых сообщений**

Текстовые сообщения могут обеспечивать весьма ценный дополнительный элемент аудиослужбы, не расходуя большого объема предназначенной для передачи данных пропускной способности. Текстовое сообщение является базовой частью цифровой системы G и поглощает всего 320 бит/с. Эта пропускная способность может быть сохранена, если поставщик услуг не использует передачу текстовых сообщений.

### 3.3 Режим пакетной передачи данных

Услуги передачи данных, как правило, содержат либо потоки информации, в синхронном или асинхронном формате, либо файлы информации. Цифровая система G обеспечивает универсальную систему пакетной доставки, которая позволяет осуществлять доставку асинхронных потоков и файлов для разных услуг в том же потоке данных и позволяет разделять скорость передачи (синхронного) потока данных между разными услугами на кадровой основе. Наряду с упреждающей коррекцией ошибок в потоке данных может обеспечиваться дополнительный контроль ошибок. Перенос услуг может выполняться серией одиночных пакетов или в форме серии блоков данных. Блок данных – это серия пакетов, рассматриваемых как один объект в контексте обработки ошибок; один принятый ошибочный пакет в блоке данных вызывает отклонение всего блока данных. Этот механизм может использоваться для передачи файлов, а также упрощения синхронизации асинхронных потоков. Конфигурация режима пакетной передачи данных цифровой системы G выполняется радиовещательной организацией в целях оптимизации использования пропускной способности – и длина пакетов, и уровень защиты путем упреждающей коррекции могут изменяться, и для приемника будет обеспечиваться соответствующая сигнализация.

## 4 Мультиплекс, включая специальные каналы

Приемники должны быть простыми в использовании. Цифровая система G обеспечивает данные сигнализации, позволяющие слушателю получить доступ к выбранной им службе простым нажатием клавиши и позволяющие радио отслеживать вещание для поиска наилучшей частоты в любой момент, в результате чего слушателю не приходится отвлекаться от прослушивания программы.

В DRM используется сочетание методов, обеспечивающих удобство для пользователя. Во-первых, общая пропускная способность данных разделяется в мультиплексе трех каналов:

- канал быстрого доступа (FAC);
- канал служебного описания (SDC);
- основной служебный канал (MSC).

FAC содержит полезную информацию, позволяющую приемнику быстро находить интересующие слушателя службы. Например, приемник может сканировать полосы частот в поисках служб, содержащих определенный тип программ или предоставляемых на определенном языке. Он также содержит информацию о режиме радиовещания для целей дальнейшего декодирования сигнала.

SDC содержит более полную информацию о службе (или мультиплексе служб – до четырех), повышающую уровень удобства для пользователя. Сюда относится метка длиной до 16 символов (используется стандарт кодирования UTF-8, поэтому доступны все символы, а не только на основе латиницы) и сведения о том, как найти альтернативные источники тех же данных, а также предоставляются атрибуты для программ, входящих в мультиплекс. Размер SDC меняется в зависимости от режима.

Может осуществляться проверка альтернативной частоты, без потери обслуживания, путем сохранения данных, переносимых в SDC, квазистатическими. Следовательно, необходимо управлять данными в кадрах SDC, соблюдая осторожность.

MSC содержит информацию о звуковых службах и/или службах передачи данных. Общая структура кадра позволяет приемнику переходить на альтернативную частоту и обратно без потери каких-либо данных из MSC. Это означает, что, если для обеспечения службы необходим ряд частот, приемник может всегда проверить наилучшую частоту и при необходимости изменить настройку без прерывания звукового сигнала. SDC обеспечивает перечень частот и может также предоставить расписание частот для служб, требующих разных частот, на сутки или неделю.

Используя эти функции, приемники могут предоставлять программы удобным для слушателя образом, которому более не требуется знать частоты или расписание частот и который получает с помощью отображаемой метки прямое подтверждение того, что выполнена настройка на желательную программу.

Основной служебный канал (MSC) содержит данные для всех входящих в мультиплекс программ. Мультиплекс может содержать от одной до четырех программ, и каждая программа может быть либо

звуковой, либо данными. Общая скорость передачи данных канала MSC зависит от выбранных параметров передачи.

MSC содержит от одного до четырех потоков. Каждый поток разделяется на логические кадры. Потоки звуковых сигналов содержат сжатые звуковые сигналы и факультативно могут переносить текстовые сообщения. Потоки данных могут содержать пакеты данных, несущие информацию для максимально четырех "субпотоков". Служба передачи звуковых сигналов содержит один поток звуковых сигналов и факультативно один поток данных или субпоток данных. Служба передачи данных содержит один поток данных или один субпоток данных.

Логический кадр, как правило, состоит из двух частей, каждая из них характеризуется собственным уровнем защиты. Значения длины этих двух частей присваиваются независимо. Неравная защита от ошибок для потока обеспечивается установкой разных уровней защиты для этих двух частей.

Каждый логический кадр имеет длину 100 мс. Если поток переносит звуковой сигнал, логический кадр переносит данные либо для первой, либо для второй части одного звукового суперкадра, содержащего информацию о звуковом сигнале, длиной 200 мс. Поскольку, как правило, потоку может быть присвоено два уровня защиты, логические кадры переносят точно половину байтов каждого уровня защиты.

Логические кадры из всех потоков отображаются вместе для формирования кадров мультиплекса той же длительности, которые поступают в кодер канала.

Сигнализация конфигурации мультиплекса передается с использованием SDC. Конфигурация мультиплекса может быть изменена на границах передачи суперкадра. Изменение конфигурации мультиплекса происходит, если изменяются параметры канала в FAC или если происходит реорганизация служб в мультиплексе. Сигнализация новой конфигурации передается заблаговременно в SDC, а синхронизация указывается с помощью индекса реконфигурации в FAC.

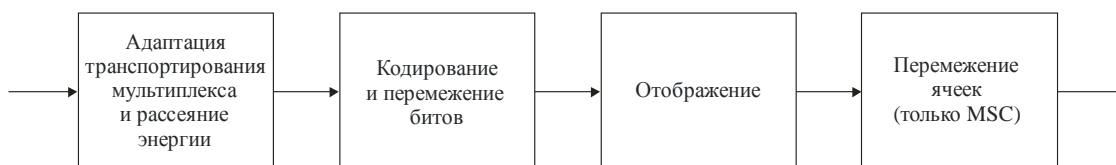
## 5 Канальное кодирование и модуляция

### 5.1 Введение

В силу различных потребностей трех подканалов – MSC, SDC и FAC – в этих подканалах используются различные схемы кодирования и отображения. Общая схема процесса кодирования представлена на рис. 42.

РИСУНОК 42

Функциональная блок-схема кодирования и перемежения



BS.1114-42

Основой кодирования является схема многоуровневого кодирования. В силу различных потребностей в уровнях защиты от ошибок, существующих в пределах одной службы или для разных служб в пределах одного мультиплекса, применяются различные схемы преобразования и сочетания значений скорости передачи данных: неравная защита от ошибок (UEP) и равная защита от ошибок (EEP). Для равной защиты от ошибок используется единая скорость передачи данных для защиты всех данных в канале. EEP является обязательной для FAC и SDC. В противоположность EEP может использоваться неравная защита от ошибок с двумя скоростями кодирования, с тем чтобы сделать возможным присвоение данным в основном служебном канале более высокого уровня защиты и менее высокого уровня защиты.

## 5.2 Многоуровневое кодирование

Процесс канального кодирования основан на схеме многоуровневого кодирования. Принцип многоуровневого кодирования заключается в совместной оптимизации кодирования и модуляции для достижения наилучших характеристик передачи. Это означает, что более уязвимые для ошибок битовые позиции в отображении QAM получают более высокий уровень защиты. Разные уровни защиты достигаются с помощью разных кодов компонентов благодаря применению перфорированного сверточного кодирования, получаемого из того же материнского кода.

Декодирование в приемнике может выполняться либо прямо, либо в рамках итерационного процесса. Следовательно, производительность декодера с ошибочными данными может быть повышена на основе ряда итераций, и, таким образом, она зависит от реализации декодера.

## 5.3 Кодирование MSC

MSC может использовать отображение либо 4-QAM, либо 16-QAM: более низкая совокупность обеспечивает более высокую устойчивость к ошибкам, а более высокая совокупность обеспечивает высокую спектральную эффективность.

Для каждого случая имеется диапазон значений скорости кодирования для обеспечения наиболее подходящего уровня коррекции ошибок для данной передачи. Доступные сочетания совокупности и скорости кодирования обеспечивают высокую степень гибкости в широком диапазоне каналов передачи. Для обеспечения двух уровней защиты в MSC может использоваться неравная защита от ошибок.

Два уровня защиты в одном кадре мультиплекса возможны благодаря использованию двух значений общей скорости кодирования. Общая скорость кодирования и скорость кодирования для каждого уровня определены в таблицах 26 и 27. Сигнализация уровня защиты осуществляется в объекте данных описания мультиплекса SDC.

ТАБЛИЦА 26

Скорость передачи данных для MSC с 4-QAM

Уровень защиты	$R_{all}$	$R_0$
0	0,25	1/4
1	0,33	1/3
2	0,4	2/5
3	0,5	1/2

ТАБЛИЦА 27

Сочетания значений скорости передачи данных для MSC с 16-QAM

Уровень защиты	$R_{all}$	$R_0$	$R_1$	$R_{y_{cm}}$
0	0,33	1/6	1/2	6
1	0,41	1/4	4/7	28
2	0,5	1/3	2/3	3
3	0,62	1/2	3/4	4

В одном кадре мультиплекса должны применяться одно или два значения общей скорости кодирования. При использовании двух значений общей скорости кодирования оба должны принадлежать той же совокупности.

#### 5.4 Кодирование SDC

В SDC используется отображение 4-QAM со скоростью кодирования 0,5 или 0,25: выбор возможен между более высокой пропускной способностью и большей устойчивостью к ошибкам.

Совокупность и скорость кодирования следует выбирать с учетом параметров MSC, с тем чтобы обеспечить более высокую устойчивость для SDC по сравнению MSC.

#### 5.5 Кодирование FAC

В FAC должно использоваться отображение 4-QAM со скоростью кодирования 0,25.

### 6 Структура передачи

В таблице 28 приведены связанные с распространением параметры OFDM для DRM в режиме E.

ТАБЛИЦА 28  
Параметры OFDM

Элементарный период времени $T$	83 1/3 мкс
Длительность полезной (ортогональной) части $T_u = 27 \cdot T$	2,25 мс
Длительность защитного интервала $T_g = 3 \cdot T$	0,25 мс
Длительность символа $T_s = T_u + T_g$	2,5 мс
$T_g/T_u$	1/9
Длительность кадра передачи $T_f$	100 мс
Число символов на кадр $N_s$	40
Ширина полосы канала $B$	96 кГц
Разнос несущих $1/T_u$	444 4/9 Гц
Интервал числа несущих	$K_{min} = -106; K_{max} = 106$
Неиспользуемые несущие	Отсутствуют

Передаваемый сигнал организуется в суперкадры передачи, которые состоят из четырех кадров передачи.

Каждый кадр передачи имеет длительность  $T_f$  и состоит из  $N_s$  символов OFDM.

Каждый символ OFDM образуется множеством  $K$  несущих и передается с длительностью  $T_s$ .

Разнос между соседними несущими составляет  $1/T_u$ .

Длительность символа является суммой двух частей:

- длительности полезной части  $T_u$ ;
- длительности защитного интервала  $T_g$ .

Защитный интервал заключается в циклическом продолжении полезной части  $T_u$  и вставляется перед ней.

Символы OFDM в кадре передачи нумеруются от 0 до  $N_s - 1$ .

Все символы содержат данные и справочную информацию.

Поскольку сигнал OFDM содержит большое число отдельно модулированных несущих, каждый символ может рассматриваться, в свою очередь, как разделяемый на ячейки, где каждая ячейка соответствует модуляции, выполненной в отношении одной несущей в пределах длительности одного символа.

Кадр OFDM содержит:

- ячейки пилот-сигнала;
- ячейки управления;
- ячейки данных.

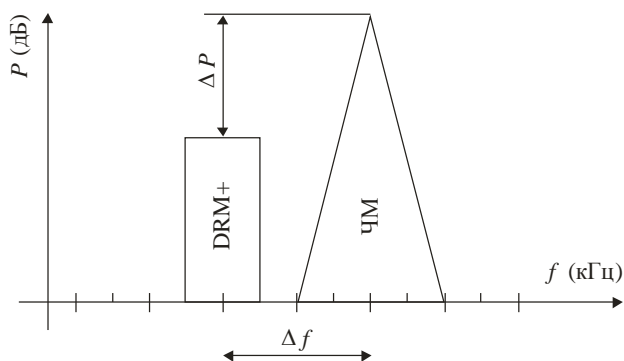
Ячейки пилот-сигнала могут использоваться для синхронизации кадра, частоты и времени, оценки канала и определения режима устойчивости.

## 7 Комбинированная передача цифровых и аналоговых сигналов

Близкое размещение сигнала цифровой системы G с аналоговым ЧМ сигналом возможно и может гибко конфигурироваться в зависимости от текущего использования спектра. Таким образом, цифровая система G может быть введена в ЧМ полосах частот.

РИСУНОК 43

Пример конфигурации цифровой системы G (DRM, режим E, левая часть) и ЧМ сигнала (правая часть)



BS.1114-43

На рисунке 43 показано, что сигнал цифровой системы G может быть расположен близко слева или справа от существующего ЧМ сигнала. Для гарантии надлежащих уровней защиты и качества звука ЧМ сигнала могут соответствующим образом планироваться расстояние между несущими ( $\Delta f$ ) и разница уровней мощности ( $\Delta P$ ) сигналов ЧМ и цифровой системы G.  $\Delta f$  может выбираться в соответствии с растром канала 50 кГц. Рекомендуется  $\Delta f \geq 150$  кГц.  $\Delta P$  может гибко изменяться, однако  $\Delta P > 20$  дБ рекомендуется для минимума  $\Delta f = 150$  кГц.

Возможны две конфигурации передачи: аналоговый и цифровой сигналы могут комбинироваться и передаваться через ту же антенну, или же два сигнала могут передаваться с разных антенн.

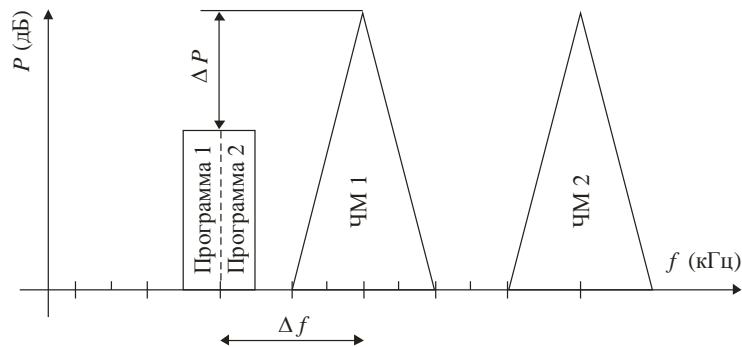
Возможны различные конфигурации для сигнала цифровой системы G. Сигнал цифровой системы G может содержать ту же программу, что и служба ЧМ, в также дополнительные программы. Если через цифровую систему G и ЧМ доступна та же программа, следует отправить флаг переключения альтернативной частоты (AFS) в канале служебного описания (SDC) мультиплекса передачи, обеспечивая возможность поддержки гетерогенных сетей.

На рисунке 44 показан пример конфигураций.



РИСУНОК 44

Пример конфигурации цифровой системы G (слева) и 2 ЧМ станций (справа)



BS.1114-44

## 8 Моделируемые характеристики системы

Распространение радиоволн в полосах ОБЧ характеризуется дифракцией, рассеянием и отражением электромагнитных волн на пути от передатчика к приемнику. Обычно волны поступают на приемник в разные моменты времени (многолучевое распространение), результатом чего является более или менее сильное частотно-избирательное замирание (в зависимости от ширины полосы системы). Кроме того, движение приемника или окружающих объектов вызывает изменение во времени характеристик канала (эффект Доплера). В противоположность распространению ионосферной волны, например короткие волны, ионосферные изменения не влияют на моделирование канала для полос ОБЧ.

Метод заключается в использовании стохастических нестационарных моделей со стационарной статистикой и определении моделей для хороших, средних и плохих условий с помощью соответствующих значений параметров общей модели. Одной из таких моделей с адаптируемыми параметрами является стационарная в широком смысле модель с некоррелированным рассеянием (модель WSSUS). Обоснованием стационарного метода с разными наборами параметров является то, что результаты в реальных каналах обуславливают кривые КОБ между лучшим и худшим случаями, определенными при моделировании.

В модель WSSUS не включены дополнительные изменения кратковременной средней мощности (медленное или логарифмически нормальное замирание), вызываемые изменением условий (например, структурой зданий) или таким явлением, как распространение в спорадическом слое E. Эти эффекты, а также воздействия таких возмущений, как промышленные помехи, как правило, включаются в вычисления вероятности покрытия в процессе планирования сети.

Было выполнено моделирование характеристик системы, предполагающее оценку идеального канала, идеальную синхронизацию, а также отсутствие фазовых шумов и эффектов квантования. Мощность сигнала включает пилот-сигналы и защитный интервал. Предполагается канальное декодирование путем однократного декодирования по методу Витерби для модуляции 4-QAM и с помощью многоступенчатого декодера с двумя итерациями для модуляции 16-QAM.

В таблице 29 приведены результаты для шести каналов, представляющие разные сценарии приема при использовании режима устойчивости E. Скорость кодирования  $R = 0,33$ , модуляция – 4-QAM.

ТАБЛИЦА 29

**Требуемое отношение  $C/N$  при передаче для достижения КОБ =  $1 \times 10^{-4}$  после декодера канала для MSC (режим E)**

Модель канала	$C/N$
Канал 7 (АБГШ)	1,3 дБ
Канал 8 (городские условия) при 60 км/ч	7,3 дБ
Канал 9 (сельская местность)	5,6 дБ
Канал 10 (препятствия рельефа местности)	5,4 дБ
Канал 11 (холмистая местность)	5,5 дБ
Канал 12 (ОЧС)	5,4 дБ

В таблице 30 приведены результаты для шести каналов, представляющие разные сценарии приема при использовании режима устойчивости E. Скорость кодирования  $R = 0,5$ , модуляция –16-QAM.

ТАБЛИЦА 30

**Требуемое отношение  $C/N$  при передаче для достижения КОБ =  $1 \times 10^{-4}$  после декодера канала для MSC (режим E)**

Модель канала	$C/N$
Канал 7 (АБГШ)	7,9 дБ
Канал 8 (городские условия) при 60 км/ч	15,4 дБ
Канал 9 (сельская местность)	13,1 дБ
Канал 10 (препятствия рельефа местности)	12,6 дБ
Канал 11 (холмистая местность)	12,8 дБ
Канал 12 (ОЧС)	12,3 дБ