

الاتحاد الدولي للاتصالات

**ITU-R**

قطاع الاتصالات الراديوية في الاتحاد الدولي للاتصالات

**ITU-R SM.2258**  
التقرير  
(2012/06)

ملحة عامة عن كشف مصدر التداخل الذي يؤثر  
على النطاق **406,1-406,0 MHz** الذي تستعمله  
منارات الطوارئ الراديوية وتحديد الموقع  
الجغرافي لهذا المصدر

السلسلة SM

إدارة الطيف



## تمهيد

يصطلط قطاع الاتصالات الراديوية بدور يتمثل في تأمين الترشيد والإنصاف والفعالية والاقتصاد في استعمال طيف الترددات الراديوية في جميع خدمات الاتصالات الراديوية، بما فيها الخدمات الساتلية، وإجراء دراسات دون تحديد مدى الترددات، تكون أساساً لإعداد التوصيات واعتمادها.

ويؤدي قطاع الاتصالات الراديوية وظائفه التنظيمية والسياسية من خلال المؤتمرات العالمية والإقليمية للاتصالات الراديوية وجمعيات الاتصالات الراديوية بمساعدة لجان الدراسات.

## سياسة قطاع الاتصالات الراديوية بشأن حقوق الملكية الفكرية (IPR)

يرد وصف للسياسة التي يتبعها قطاع الاتصالات الراديوية فيما يتعلق بحقوق الملكية الفكرية في سياسة البراءات المشتركة بين قطاع تقسيس الاتصالات وقطاع الاتصالات الراديوية والمنظمة الدولية للتوكيد التقاسي واللجنة الكهربائية الدولية (ITU-T/ITU-R/ISO/IEC) والمشار إليها في الملحق 1 بالقرار 1 ITU-R. وترت الاستمرارات التي ينبغي لحاملي البراءات استعمالها لتقديم بيان عن البراءات أو للتصريح عن منح رخص في الموقع الإلكتروني <http://www.itu.int/ITU-R/go/patents/en> حيث يمكن أيضاً الاطلاع على المبادئ التوجيهية الخاصة بتطبيق سياسة البراءات المشتركة وعلى قاعدة بيانات قطاع الاتصالات الراديوية التي تتضمن معلومات عن البراءات.

### سلال تقارير قطاع الاتصالات الراديوية

(يمكن الاطلاع عليها أيضاً في الموقع الإلكتروني <http://www.itu.int/publ/R-REP/en>)

#### العنوان

#### السلسلة

البث الساتلي

**BO**

التسجيل من أجل الإنتاج والأرشفة والعرض؛ الأفلام التلفزيونية

**BR**

الخدمة الإذاعية (الصوتية)

**BS**

الخدمة الإذاعية (التلفزيونية)

**BT**

الخدمة الثابتة

**F**

الخدمة المتنقلة وخدمة التحديد الراديوى للموقع وخدمة الهواة والخدمات الساتلية ذات الصلة

**M**

انتشار الموجات الراديوية

**P**

علم الفلك الراديوى

**RA**

أنظمة الاستشعار عن بعد

**RS**

الخدمة الثابتة الساتلية

**S**

التطبيقات الفضائية والأرصاد الجوية

**SA**

تقاسم الترددات والتنسيق بين أنظمة الخدمة الثابتة الساتلية والخدمة الثابتة

**SF**

إدارة الطيف

**SM**

**ملاحظة:** وافقت لجنة الدراسات على النسخة الإنكليزية لهذا التقرير الصادر عن قطاع الاتصالات الراديوية بموجب الإجراء الموضح في القرار 1 ITU-R 1.

النشر الإلكتروني  
جنيف، 2013

## الالتقرير ITU-R SM.2258

# ملحة عامة عن كشف مصدر التداخل الذي يؤثر على النطاق MHz 406,1-406,0 الذي تستعمله منارات الطوارئ الراديوية وتحديد الموقع الجغرافي لهذا المصدر

## 1 معلومات أساسية

1

النظام Cospas-Sarsat هو نظام دولي ساتلي لإنذارات الاستغاثة في عمليات البحث والإنقاذ (SAR) حيث يقوم بكشف وتحديد موقع منارات الطوارئ الراديوية التي تنشطها الطائرات والسفن والمتاحلون في المناطق النائية المعزولة عند الاستغاثة في العالم. وحتى فبراير 2012، بلغ عدد البلدان المشاركة في البرنامج<sup>1</sup> ثلاثة وأربعين بلداً. ويعتمد الكشف الساتلي الموثوق لمنارات الطوارئ الراديوية في النطاق الطيفي MHz 406,1-406,0 على طيف خالٍ في هذا المدى. وكثيراً ما يحدث التداخل لأسباب مختلفة مما يحول دون الكشف عن منارات الطوارئ في بعض المناطق.

وتتمثل إحدى الخطوات الهامة التي تحققت في السنوات الأخيرة في النظام الآوتوماتي لرصد التداخل (AIMS) الذي طورته الولايات المتحدة الأمريكية للكشف بمصادر التداخل وتحديد موقعها والتبلغ عنها آوتوماتياً للجنة الاتصالات الفيدرالية الأمريكية (FCC)، للتخفيف من تأثير مصدر التداخل. وتتصف هذه الوثيقة ببرنامج Cospas-Sarsat وتأثير التداخل على كشف منارات الطوارئ الراديوية، وعمليات النظام الآوتوماتي لرصد التداخل من أجل تحديد موقع التداخل وكيفية تبلغ لجنة الاتصالات الفيدرالية بموقع مصادر التداخلات للتخفيف من آثارها. وإضافة إلى ذلك، تصف الوثيقة التقرير الشهري بشأن التداخل في النطاق MHz 406 الذي تعدد الولايات المتحدة وثمانين دولة أخرى وترسله إلى الاتحاد الدولي للاتصالات.

والهدف من هذه الوثيقة توضيح العمليات المستخدمة للكشف بمصادر التداخل وتحديد موقعها الجغرافي من أجل مساعدة الم هيئات التنظيمية المعنية بمراقبة الطيف وإزالة التداخل في تحديد موقع مصادر التداخل والتخفيف من آثاره على نحو فعال. وهناك أمل في أن يشجع شرح النظام الآوتوماتي لرصد التداخل (AIMS) المستعمل في الولايات المتحدة الأمريكية الم هيئات التنظيمية على بحث استخدام عمليات مماثلة للكشف بمصادر التداخل والتبلغ عنها بسرعة للتخفيف من آثارها.

## 1.1 ملحة عامة عن النظام

يصف الشكل 1 النظام العام ويعرض الخطوات التي تم خلال حدث استغاثة نمطي ويوضح المكونات الرئيسية للنظام - المنارات الراديوية والسوائل ومطابيق المستعمل المحلي:

---

<sup>1</sup> انظر: <http://www.cospas-sarsat.org/en/about-us/participating-countries-organisations>

الشكل 1

## نظرة عامة عن نظام COSPAS-SARSAT



## نظام البحث والإنقاذ (ترتبط الأرقام بتلك الواردة في الشكل 1)

(1) تُنشط المنارة الراديوية (إما يدوياً أو أوتوماتياً).

(2) تستقبل سواتل النظام COSPAS-SARSAT إشارات الاستغاثة. تستقبل جميع السواتل إشارات المنارة الراديوية في النطاق MHz 406. ويُستعمل في النظام كل من سواتل المدارات الأرضية المخضضة (LEO) وسوائل المدارات المستقرة بالنسبة إلى الأرض (GEO)، لكن عمليات تحديد الموقع الجغرافي تستعمل سواتل المدارات الأرضية المخضضة فقط.

(3) إعادة إرسال إشارة المنارة الراديوية إلى مطارات المستعمل المحلي للمحطة الأرضية المؤقتة (LUT) حيث يتم تحديد رسائل الإنذار الصادرة عن المنارة وموقعها وإرسالها إلى مركز مراقبة الرحلات (MCC).

(4) يرسل مركز مراقبة الرحلات الموقع إلى مركز مراقبة الإنقاذ (RCC).

(5) يرسل مركز مراقبة الإنقاذ الموقع إلى أقرب وحدة للبحث وإنقاذ (SAR).

(6) تتنقل وحدة البحث وإنقاذ إلى مكان الحادث.

تجري الخطوات 2 إلى 5 بشكل أوتوماتي. وتعتمد عملية الكشف وتحديد الموقع بنجاح ودقة في جانب منها على الطيف الخالي من التداخل. ويرد في الملحق 1 وصف مفصل لتاريخ النظام COSPAS-SARSAT ومعمارية النظام المفصلة.

## 2 تحديد الموقع باستخدام خاصية Doppler

يتم تحديد موقع مصدر الإشارة بمعالجة دوبلر للإشارة من خلال وضع السواتل في المدارات الأرضية المخضضة. ومع دوران الساتل LEO حول الأرض، فإن معالجه للبحث وإنقاذ (SARP) على المتن يسمح بإزالة تشكييل إشارات المنارة الراديوية

المشفرة رقمياً في النطاق 406 MHz بصورة مستمرة. ويسترجع معالج البحث والإنقاذ رقم تعرف هوية المnarة الوحيدة (ID) ويقيس تردد الموجة الحاملة المستقبلة ويسجل الوقت الذي استُقبلت فيه الإشارة. وتسجل هذه العناصر الثلاثة (معرف هوية المnarة والتردد المستقبل للساتل ووقت استقبال الإشارة) في ذاكرة على المتن وترسل أيضاً إلى أقرب مطraf مستعمل محلي.

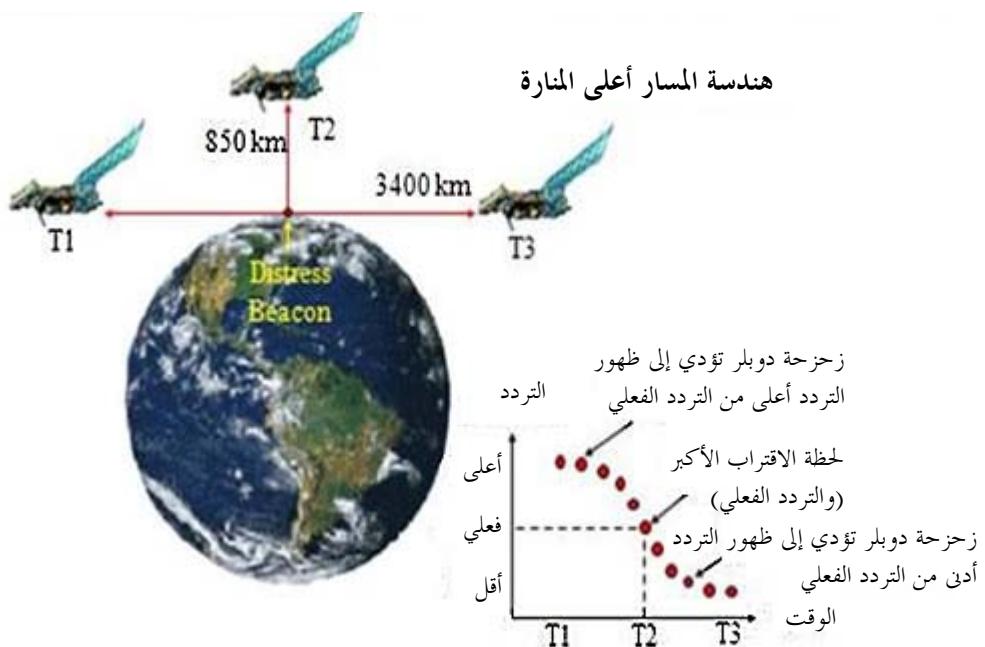
يستقبل مطraf المستعمل المحلي الوصلة المابطة ويعالج بيانات معالج البحث والإنقاذ، حيث يحدد من خلالها منحنى دوبلر للمنارة. وقد يقوم مطraf المستعمل المحلي أيضاً بشكل مستقل بمعالجة طيف الوصلة المابطة لمكرر البحث والإنقاذ حيث تتحدد من خلاله منحنيات دوبلر المستمدية من المنارات ومصادر التداخل.

ونظراً للحركة بين المصدر والساتل، فعندما يظهر مصدر للساتل للمرة الأولى، يكون التردد المستقبل في أعلى مستوىاته ويتناقص باستمرار حتى اختفاء المصدر عن الرؤية. ويشكل التردد الناتج مقابل الزمن منحنى دوبلر. ويقوم مطraf المستعمل المحلي بتحليل منحنى دوبلر لتحديد نقطة الانقلاب في المنحنى (النقطة التي يتغير فيها تقوس المنحنى). وإذا كان منحنى دوبلر لا يشمل نقطة انقلاب، يطبق مطraf المستعمل المحلي الاستكمال الخارجي على المنحنى، سواء إلى الأمام أو نحو الخلف مع الزمن لتقدير نقطة الانقلاب. وتبلغ زحرة دوبلر عند نقطة الانقلاب صفراء، نظراً لعدم وجود حركة نسبية بين المصدر والساتل. وهذه هي لحظة الاقتراب الأكبر (TCA) بين المصدر والساتل. ويحدد مطraf المستعمل المحلي أيضاً ميل منحنى دوبلر في لحظة الاقتراب الأكبر. وهذا العنصران، الميل والزمن، في لحظة الاقتراب الأكبر عاملان حاسمان لتحديد الموقع الجغرافي للمصدر.

ويبيّن الشكل 2 منحنى الزمن الذي يشمل نقطة الانقلاب لأن الساتل يتحرك نحو مصدر الإشارة، مع تغيير التردد من الحد الأقصى في الوقت T1 إلى 0 في الوقت T2 ويصل إلى الحد الأدنى في T3. وهذا هو تأثير زحرة دوبلر ويتم توضيجه بالنسبة لمنارة راديوية 406 MHz - ترسل رشقة مدتها نصف ثانية كل 50 ثانية. وتجري نفس العملية لمنارات ترسل على التردد 243,0/121,5 MHz، باشتئاء أن منحنى دوبلر الناجم يكون خطأً مستمراً (أو عدة خطوط اعتماداً على مستوى طاقة النطاق الجاني). وجدير باللاحظة أن التداخل في النطاق ينتج أيضاً منحنيات دوبلر مماثلة.

الشكل 2

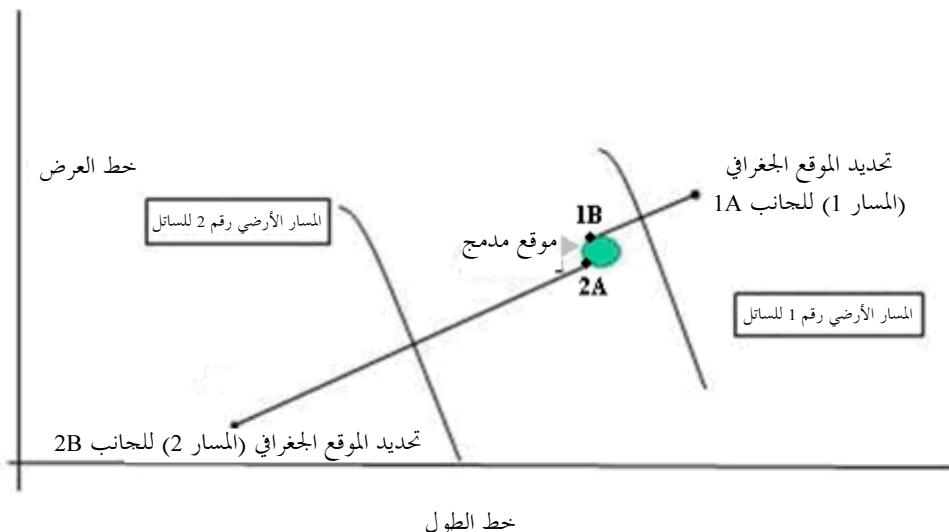
زحرة دوبلر (تغيير في التردد المقىس بسبب الحركة النسبية بين المرسل والمستقبل)



وهناك نقطة هامة أخرى جديرة باللحظة ألا وهي أن عملية تحديد الموقع بواسطة ظاهرة دوبлер تنتج موقعين محتملين عملياً واحد على كل جانب من جانبي المسار الأرضي للساتل يشار إليهما بالموقع الجغرافي للجانب "A" والموقع الجغرافي للجانب "B". وهذا الأمر يؤدي إلى التباس يتطلب معلومات إضافية لإزالته، مثل مسار ساتلي آخر يسمح بتوفير حل دوبلر آخر وإزالة الالتباس على النحو الموضح في الشكل 3.

الشكل 3

إزالة الالتباس المتعلق بتحديد الموقع بواسطة ظاهرة دوبлер من خلال مسارات ساتلين



### 3 آثار التداخل

#### معلومات أساسية

النطاق 406,0 MHz إلى 406,1 MHz محفوظ بموجب اتفاق دولي لإرسال إشارات الاستغاثة من منارات راديوية موجودة على سطح الأرض إلى سواتل دوارة. غير أنه في بعض الحالات، يستعمل آخرون أجزاء من مدى الطيف هذا للاتصالات في غير حالات الاستغاثة (غالباً للاتصالات المتنقلة وأجهزة المودم اللاسلكية وأو الرادارات). وفي حالات أخرى، ترسل أجهزة الإرسال الراديوي العاملة في نطاقات مجاورة إشارات هامشية تقع ضمن نطاق الاستغاثة. وأخيراً، يمكن أن تتسبب بعض المنارات الراديوية التي تعاني من أعطال في التداخل أيضاً. وتعتبر هذه الإشارات جميعها مسببة للتداخل علمياً يمكن أن تتسبب بل غالباً ما تتسبب في التداخل مع استقبال الساتل لإرسالات منارات الاستغاثة مما يؤدي إلى تأخير الشروع في عمليات البحث المشروعة وما يتربى على ذلك من احتمال وقوع خسائر في الأرواح.

وتوضح أمثلة التداخل المقدمة أدناه باستعمال طيف المنارة التي ترسل على التردد 121,5 MHz وطيف المنارة التي ترسل على التردد 406 MHz. وعلى الرغم من أن إشارات المنارة التي ترسل على التردد 243/121,5 MHz لم تعد تعالج وفقاً لدوبлер، فالآثار شبيهة بحالات الانحطاط الملاحظة في النطاق MHz 406,1–406,0.

#### 1.3 القناة 121,5 MHz، طيف حالٍ من التداخل

يعتبر الشكل 4 غير نموذجي نوعاً ما من حيث إنه لا يوجد أي تداخل تقريباً في النطاق 121,5 MHz. ويبيّن الجزء المركري من الشكل مخطط بياني للنطاق الأساسي للقدرة عبر الطيف (في فدرات مدة كل منها ثانية واحدة) مقابل الزمن عبر كاملاً المسار الساتلي من حيازة الإشارة إلى فقدانها. وتتدرج الإحداثيات السينية في فواصل زمنية مدة كل منها 100 ثانية بدءاً من حيازة الإشارة؛ وتتدرج الإحداثيات الرئيسية من مركز النطاق إلى  $\pm 12\text{ kHz}$ .

وفي الجزء العلوي من الشكل (باللون الأحمر)، يُعرض معرف هوية الساتل ووقت حيازة الإشارة وفقدانها والتاريخ ذي الصلة (الساتل S2، المدار 58748، من الساعة 17:00:54 إلى 17:12:14، 4 مايو 1996). ويعرض الجزء السفلي من الشكل معرف هوية مطraf المستعمل المحلي (كاليفورنيا #2) فضلاً عن الساعة والدقائق والثواني حتى المسار التالي.

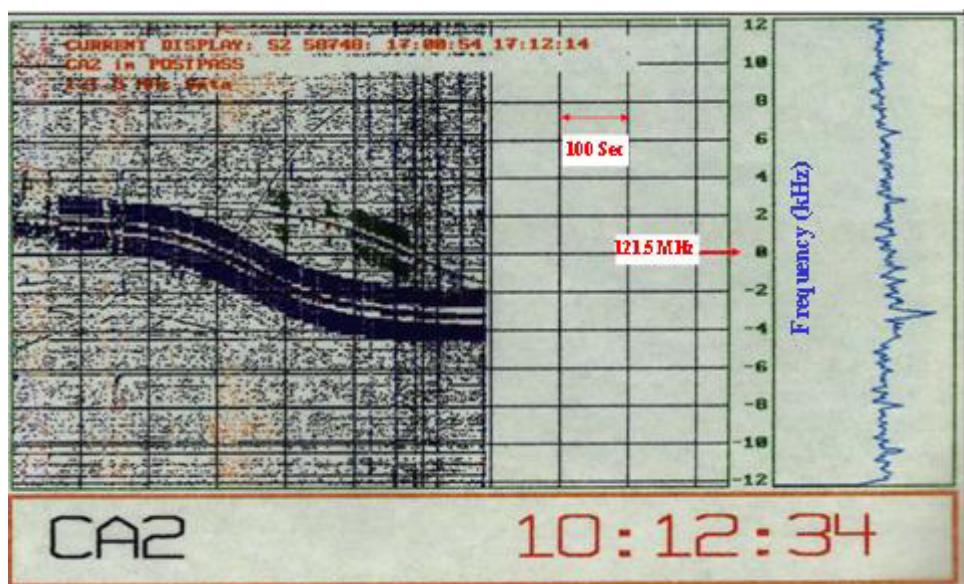
ويظهر في النصف الأيسر من الشكل منحنى دوبлер كامل للمنارة التي ترسل على التردد 121,5 MHz. والموجة الحاملة والطاقات الجانبية محددة بوضوح. وفي أقصى يمين الشكل ييدو المخطط الطيفي النهائي (الذي التقط قبيل فقدان الإشارة مباشرة). ويبيّن المخطط الطيفي بوضوح الموجة الحاملة للمنارة عند حوالي 3,5 kHz (وهو ما يقابل 3,5 kHz تحت مركز النطاق). وتستعمل مطاراتيف المستعمل المحلي طرائق مقيدة بالملكية لتحديد منحنيات دوبлер وحساب لحظة الاقتراب الأكبر المقابلة وميل منحنى دوبлер وفي النهاية تقديرات الموقع الحقيقية والمصورة للمنارة.

ويظهر منحنى دوبлер جزئي لأول مرة لمنارة أخرى ترسل على التردد 121,5 MHz لحظة حيازة للإشارة 300+ ثانية، عندما يتسمى تحديد الموجة الحاملة. وعند حوالي 500 ثانية، تكون النطاقات الجانبية للتشكيل واضحة تماماً وتظل قابلة للتحديد لمدة 100 ثانية تقريباً. ويمكن لمنحنى دوبлер الثاني أن يؤدي إلى حل لتحديد الموقع وإن كان أقل جودة من منحنى دوبлер الأول. وفي هذه الحالة، يخرج مطraf المستعمل المحلي عن مجال رؤية الساتل قبل ترحيل منحنى دوبлер بالكامل ومن ثم يتاح منحنى دوبлер جزئي فقط لمطraf المستعمل المحلي من أجل المعالجة. وبصورة عامة، من المطلوب كحد أدنى 4 دقائق من منحنى دوبлер لإنتاج حل قابل للاستخدام (يعتبر الحل قابلاً للاستخدام عندما يكون هناك احتمال كبير لتواجد المصدر ضمن 20 km من الإحداثيات المحددة). وتزداد جودة الحل بشكل كبير عندما يشمل منحنى دوبлер لحظة الاقتراب الأكبر وهي على ما ييدو متوفرة في هذه الحالة.

ويبيّن فحص الشكل 4 أيضاً سلسلة من الخطوط الأفقية. وتعزى هذه الخطوط إلى التداخل على منن الساتل الذي يتم التحقق منه من خلال غياب زحزة دوبлер للوصلة الصاعدة. ونظراً لأن البيانات الموضحة في الشكل 4 مرقمنة بالكامل، من السهل نسبياً إزالة التداخل على المتن من البيانات كي لا يؤثر بالسلب على معالجة دوبлер.

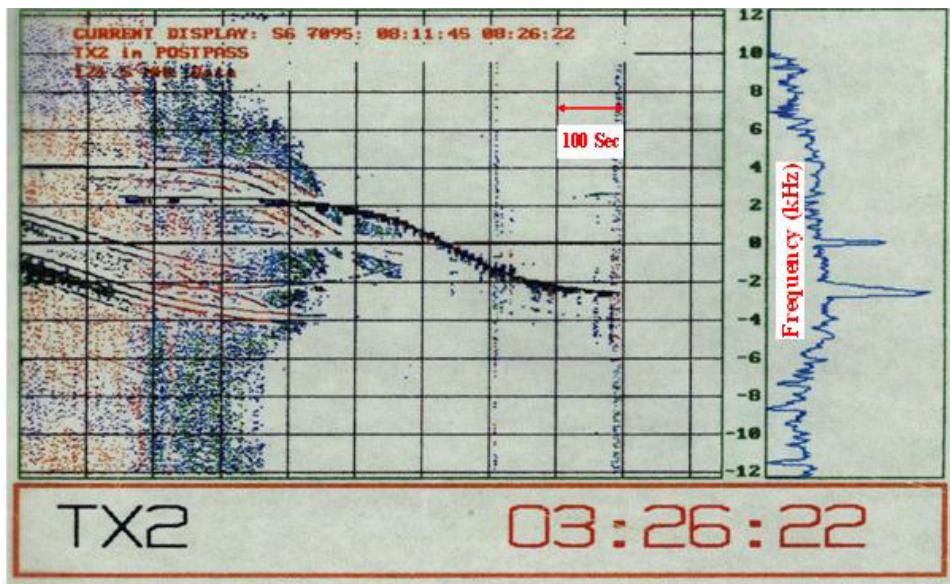
الشكل 4

الطيف 121,5 MHz مع الحد الأدنى من التداخل



الشكل 5

الطيف 121,5 MHz مع تداخل كبير



## 2.3 طيف القناة 121,5 MHz مع تداخل كبير

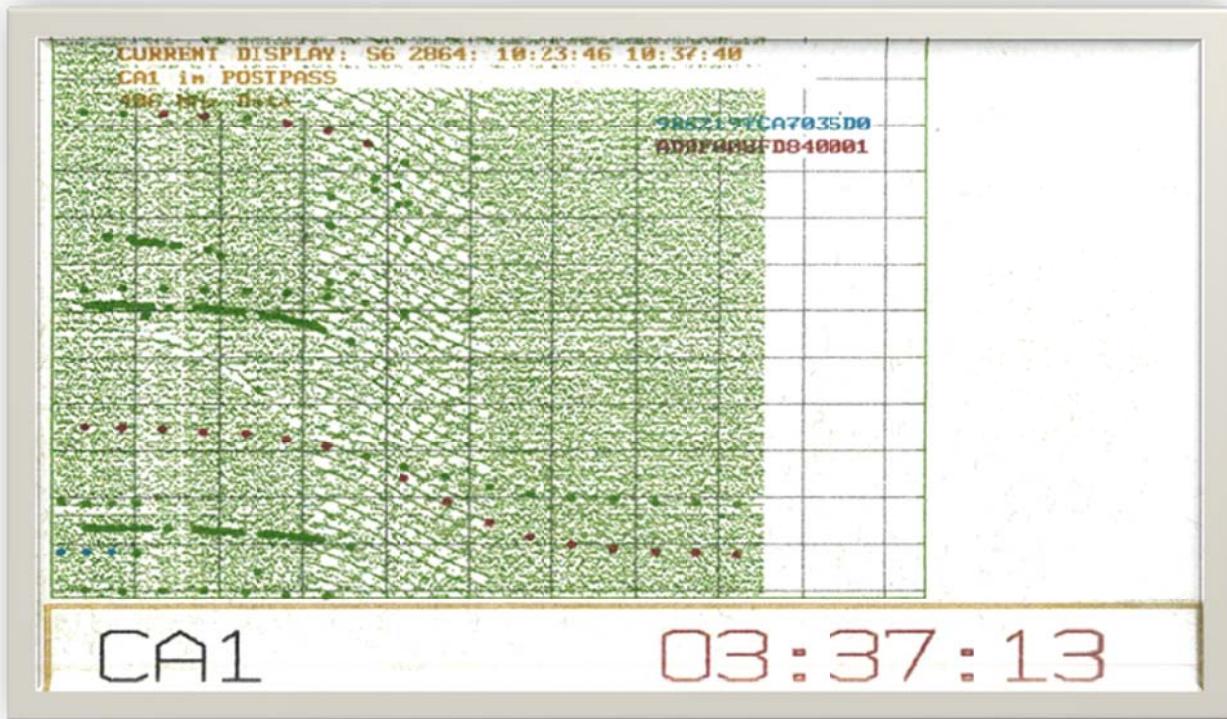
تم إعداد العرض الموضح في الشكل 5 بنفس العملية المستخدمة بالشكل 4. والاختلاف الوحيد هو التداخل على الوصلة الصاعدة الذي كان قوياً للغاية لدرجة أنه أدى إلى إضعاف حساسية مستقبل الساتل فعلياً مما جعله غير قادر على إعادة إرسال إشارات المnarة الأضعف كثيراً. كما أن مسح التردد قبل فقدان الإشارة مباشرة (عند حوالي 900 ثانية من حيازة الإشارة) يوضح بيانياً مقدار الإشارة المسببة للتداخل التي يمكن تحديده موقعها باستخدام نفس الطرائق.

## 3.3 طيف القناة 406,0 إلى 406,1 MHz

يبيّن الشكل 6 طيف القناة 406 MHz. والطريقة المستعملة لمعالجة وعرض القناة 406,1–406,0 MHz شبيهة بتلك المستعملة لعرض القناة 121,5 MHz. وكما هو الحال بالنسبة لعرض القناة 121,5 MHz المبين في الشكلين 4 و5، يشير التدريج الأفقي إلى الوقت ويبدأ عند حيازة مطراف المستعمل المحلي للإشارة (يبلغ كل قسم في التدريج 100 ثانية). وتشير شبكة التدريج الرئيسي إلى عرض نطاق الأساسية للقناة 100 kHz (يبلغ كل قسم في التدريج 10 kHz). والاختلاف الأساسي عن عرض القناة 121,5 MHz هو أن المعالج يقوم بكشف وفك تشفير رشقة المnarة. ثم يبرز المعالج بعد ذلك الرشقة بنقطة ملونة ويطبع القيم الستة عشرية لمعرف هوية المnarة في أعلى يمين الشكل (باستعمال نفس لون نقاط الرشقات). ويظهر فحص النقاط الحمراء فقدان رشقة عند حوالي 360 ثانية بعد حيازة الإشارة. والرشقة المفقودة هي على الأرجح نتيجة تداخل عريض النطاق يمكن ملاحظته عبر النطاق من عند حوالي 320 ثانية إلى 525 ثانية بعد حيازة الإشارة.

الشكل 6

طيف المكرر MHz 406,1-406,0



بعد حيازة الإشارة بوقت قصير، تحدث أربع رشقات لبيانات المنارة بالتتابع عند حوالي 9 kHz تفصل بينها 30 ثانية. وتظهر الرشقات باللون الأزرق وتوجد في نهاية منحنى دوبلر من منارة مرجعية للنظام C-S (منارة المخطط المداري)، وهي واحدة من حوالي 6 منارات في العالم تستعمل لمعايرة مدارات السواتل LEO. وفي هذه الحالة، يمكن عموماً تحديد الموقع بخاصية دوبلر وإن كانت جودة البيانات ردية نظراً لتوارد جميع النقاط في نهاية متطرفة لأحد جانبي منحنى دوبلر. وتظهر عدة نقاط مماثلة باللون الأخضر. وتمثل هذه النقاط إشارات المنارة التي تم كشفها ولكن لم يتتسن التعرف على المنارة نظراً لتلف شفرة تعرف هويتها.

وإضافة إلى الضوضاء عريضة النطاق التي سبق مناقشتها، يمكن ملاحظة إشارتين آخرتين مسببتين للتداخل اعتباراً من 80 ثانية تقريباً بعد حيازة الإشارة عند حوالي 14 kHz و 60 kHz. كما أنه من المرجح كثيراً التمكن من تحديد الموقع بخاصية دوبلر لكلا الإشارتين المسببتين للتداخل اللتين تكونان الطيف عريض النطاق المبين (حوالي 40 إشارة منتشرة عبر النطاق تسفر عن 40 زوجاً من الواقع المقدرة).

وهناك حوالي ثمانية بلدان لديها مطارات المستعمل المحلي لمراقبة السواتل LEO تستخدم برمجيات مسجلة الملكية تسمح لمطارات المستعمل المحلي بالاحتفاظ بقاعدة بيانات للإشارات المسببة للتداخل تُرسل إلى مركز مراقبة الرحلات المرتبط بها. ويستعمل كل بلد مشارك قواعد بيانات التداخل المستمدّة من المطارات LUT لديه لإعداد تقرير شهري بشأن التداخل في النطاق MHz 406 يقدم إلى الاتحاد. ويرد في الملحق 2 مثال لسوق هذا التقرير.

## 4 تحديد موقع مصدر التداخل والتبيغ عنه في الولايات المتحدة

### معلومات أساسية

1.4

يتم الكشف عن الإشارات المسببة للتداخل في النطاق MHz 406,1–406 م بواسطة مطارات المستعمل المحلي للولايات المتحدة. وترسل البيانات التقريرية المتعلقة بالموقع الناتجة إلى النظام الآوتوماتي لرصد التداخل (AIMS) التابع للإدارة الوطنية لدراسة المحيطات والغلاف الجوي الذي يقوم بتحليل البيانات لتحديد تواجد مصدر تداخل مستمر. وعند تجميع بيانات وافية ذات جودة مناسبة بحيث يكون مصدر التداخل ضمن 12 km إحصائياً من الموقع المقدر، يُزود المكتب المركزي التابع للجنة الاتصالات الفيدرالية (FCC) (مركز العمليات للجنة الاتصالات الفيدرالية) بشكل تلقائي بخطي العرض والطول للموقع المقدر بواسطة النظام AIMS. وعلى الرغم من أن التداخل الراديوسي في النطاقات التردديّة الثلاثة يشكل مشكلة مستمرة للنظام Cospas-Sarsat، يقتصر تحليل النظام AIMS على التداخل في النطاق MHz 406,1–406,0 MHz. حالياً، تُرسل جميع معلومات النظام AIMS المتعلقة بالموقع عن طريق الفاكس.

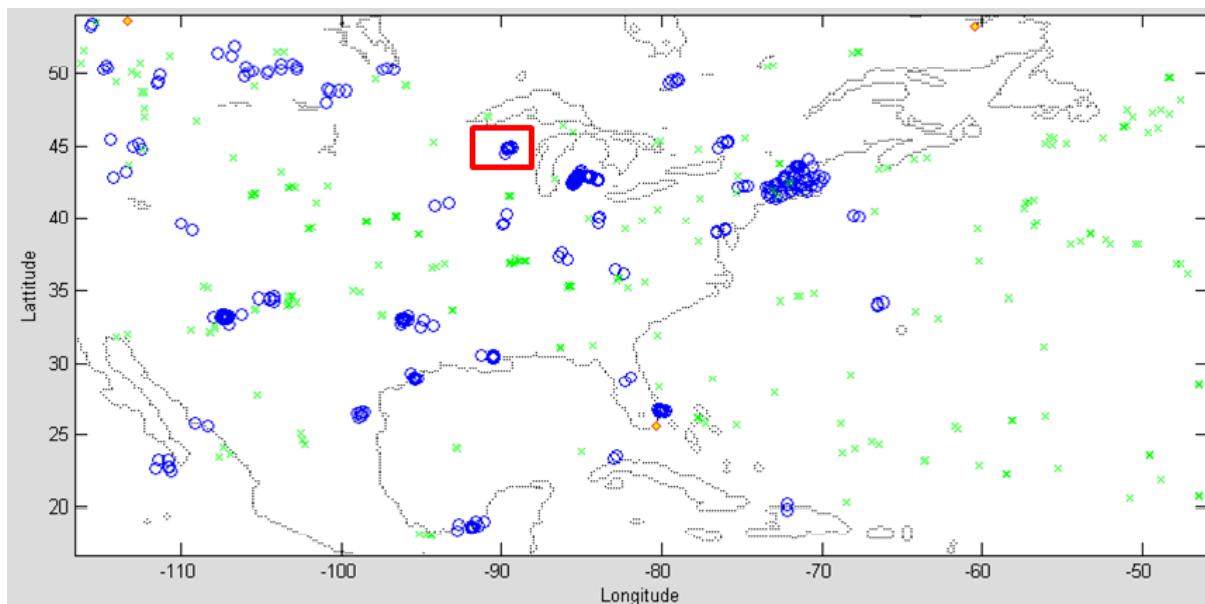
### 2.4 منهجة تحديد موقع التداخل بواسطة النظام AIMS

تحتوي قاعدة بيانات التداخل تقريباً على جميع المعلومات المرتبطة بتحديد موقع الجانبين A و B لمصدر التداخل، بما في ذلك خط العرض والطول للجانبين A و B، والوقت والتعدد عند الاقراب الأكبر وزاوية المسار المستعرض (يرد في الملحق 3 حقوق البيانات المستخدمة في النظام AIMS). وقامت كل إدارة بوضع منهجة خاصة بها لتحليل قاعدة بيانات التداخل. ويرد في هذا القسم منهجة المستعملة في الولايات المتحدة ويُقدم مثال عن ذلك.

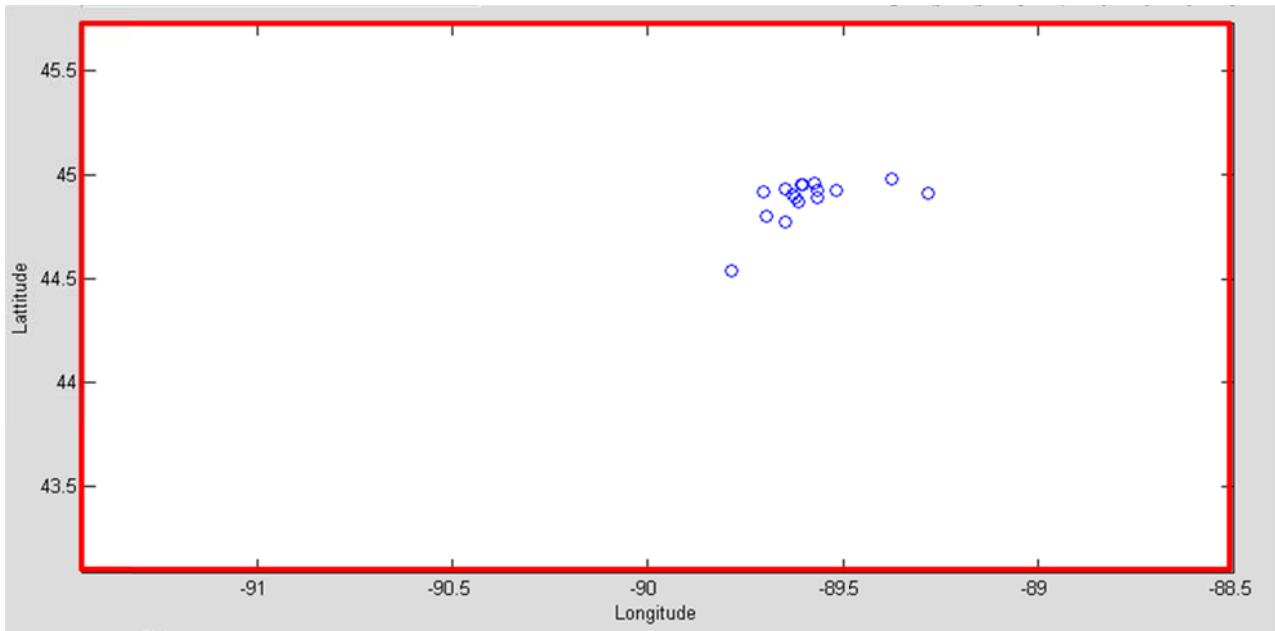
ويعرض الشكل 7 رسمأً بيانيًّاً لمصدر تداخل حديث في أمريكا الشمالية باستعمال أداة تحليل التداخل المطورة حديثاً والتي تظهر مصادر التداخل المتعددة الملاحظة بالضبط. عادةً ما تكون الإشارة المسببة للتداخل من عدة موجات حاملة فرعية، تنتج كل واحدة منها عملية لتحديد الموقع بخاصية دوبلر تختلف عن بعضها احتلافاً طفيفاً بحيث إنه عندما يتم التركيز على منطقة معنية وتكبيرها ورسمها، تبدو الواقع في شكل مخطط انتشاري أكثر أو أقل عشوائية.

الشكل 7

عرض موقع مصدر التداخل في النطاق MHz 406 (نقاط زرقاء) مع مستويين من التركيز والتكبير  
 (يبين الشكل 7A أمريكا الشمالية بالكامل مع الإشارة إلى منطقة صغيرة،  
 ويبين الشكل 7B صورة موسعة للجزء المشار إليه في الشكل 7A)



الشكل 7A



الشكل 7B

قبل تطوير الأداة، كان من اللازم توسيع كل منطقة معنية يدوياً من أجل تحديد المواقع التي تحتوي على عدد كافٍ من حالات التداخل، حيث كانت تقع ضمن منطقة بحث معقولة.

وتم تحديد موقع مقدر من خلال حساب متوسط خطى العرض والطول لمجموعة نقاط البيانات على النحو المبين في المثال المعروض في الشكل 7B. وتم تحديد نصف قطر منطقة البحث المقدرة من خلال الجمع بين الانحراف المعياري لخطى العرض والطول (مصحح بجيوب التمام لخط العرض). وهذه هي العملية الأساسية التي ثبتت أدقتها وأصبحت تعرف بالنظام الآوتوماتي لرصد التداخل (AIMS).

### 3.4 تحسين النظام الآوتوماتي لرصد التداخل

بعد فترة قصيرة من بدء التقرير الشهري للتداخل المقدم إلى الاتحاد (الموصوف في الملحق 2)، أعدت الإدارة الوطنية لدراسة المحيطات والغلاف الجوي طريقة تكرارية لمعالجة البيانات زادت من دقة موقع مصدر التداخل المقدر ومنطقة البحث المحتملة. وهذه الطريقة التكرارية توسيع العملية الأساسية للنظام AIMS من خلال إجراء حسابات متتالية للمتوسط والانحراف المعياري ومن ثم استبعاد عناصر البيانات التي تقع خارج انحراف معياري محدد.

ويمكن أن تؤدي الخطوات التكرارية الإضافية عندما تطبق يدوياً على مجموعة بيانات التداخل إلى نتائج أفضل. ويرد في الجدول 1 مقارنة بين عملية للنظام AIMS مقابل عملية للنظام AIMS بالإضافة إلى العملية التكرارية، وذلك فيما يتعلق بحالة تداخل معينة. ويمكن إدماج هذه الطريقة في عملية النظام AIMS إذا أظهرت نتائج المقارنة المماثلة الإضافية استمرار التحسن.

### الجدول 1

ملخص نتائج مصدر التداخل في سولت ليك سيتي (Salt Lake City) باستعمال التكرار وبدونه

الخطأ في الموقع (km)	نصف قطر منطقة البحث (km)	خط الطول	خط العرض	
-	-	111,9542-	40,7719	الإحداثيات الفعلية
12,6	11	111,829-	40,803	أسلوب النظام AIMS
2,2	9,2	111,9441-	40,7890	طريقة التكرار

يقدم الملحق 4 مقارنة تفصيلية للخطأ في الموقع بين التحليل الأساسي للنظام AIMS والتحسينات (في هذه الحالة) المحققة باستعمال الطرائق التكرارية. ويتوصل العمل لتحسين النتائج ومعالجة موقع التداخل.

### 4.4 إجراء التبليغ من النظام AIMS إلى اللجنة FCC

تتبع عملية التقرير AIMS – FCC حالياً البروتوكول التالي:

- (1) يراقب النظام AIMS ملفات حلول قاعدة البيانات لموقع التداخل فيما يتعلق بمصادر التداخل التي يُقدر أنها تقع ضمن نطاق مسؤولية لجنة الاتصالات الفيدرالية.
  - (2) ويقوم النظام AIMS بحساب نصف قطر منطقة البحث المقدرة الذي يجري تحديده في أقرب وقت فعلي كلما أضيفت حلول جديدة إلى قاعدة البيانات.
  - (3) وعندما تكشف ثمانية تحليقات ساتلية على الأقل عن وجود تداخل، ويبلغ نصف قطر منطقة البحث المقدرة أقل من 12 km، يرسل النظام AIMS رسالة مؤقتة إلى لجنة الاتصالات الفيدرالية.
- ملاحظة - يمكن تغيير هذه المعلمات (عدد التحليقات الساتلية ونصف قطر منطقة البحث) بسهولة.

يزود تقرير النظام AIMS لجنة الاتصالات الفيدرالية ببيانات التالية إلى جانب طلب الحصول على تعليقات بشأن الموقع الفعلي ونط الأجهزة والإجراءات المتخذة للتخفيف من آثار التداخل، إلخ. (مثال لتبليغ من مركز مراقبة الرحلات الفضائية للولايات المتحدة في 24 أكتوبر 2000):

الموقع: 27°25,7' شمالاً 20°4' شرقاً (99,340 - 27,428)

التردد: المدى = 406,015 إلى 406,081 - متوسط = 406,055

الكشف الأول: 14/10/2000، الساعة 23:03:47

الكشف الأخير: 24/10/2000، الساعة 02:32:34

المدة: 219 ساعة و28 دقيقة و47 ثانية

نصف قطر منطقة البحث: km 11,0

المعروف هو موقع مركز مراقبة الرحلات الفضائية للولايات المتحدة: 6598.

### 5 البحث النهائي والتخفيف من الآثار

بعد استلام لجنة الاتصالات الفيدرالية لتقرير التداخل، توجه المعلومات إلى أقرب مكتب إنفاذ ميداني تابع للجنة الاتصالات الفيدرالية لإجراء مزيد من التحقيقات. ويتم الرد عادةً خلال يوم واحد إذا كانت الإشارة لا تزال نشطة. ويقوم المكتب

الميداني للجنة الاتصالات الفيدرالية بنشر فريق معني بالتحقيق مع مرکبة متنقلة لتحديد الاتجاه راديوياً وجوهاز محمول لتحديد الاتجاه وفقاً للإحداثيات المبلغ عنها بواسطة النظام AIMS. ويتم البحث في المنطقة المحددة عموماً انطلاقاً من إحداثيات المركز أو بالقرب منها، خارج (وأحياناً بعد) نصف القطر المحدد للمنطقة المستهدفة (يعتمد ذلك على شبكة الطرق وعوامل أخرى). وإذا كانت مؤشرات تحديد الاتجاه للمرکبة تشير إلى مبانٍ أو موانئ أو مراسي سفن، إلخ. قد يبادر القائمون على التحقيق إلى العمل سيراً على الأقدام مع استخدام المعدات المحمولة باليد لتحديد موقع المصدر.

وبحرج تحديد موقع المصدر، يجري الاتصال بالمالك وأو تعطيل الجهاز عن طريق إغلاقه أو فصل الطاقة الكهربائية أو البطاريات، إلخ. ويخضع مشغلو الأجهزة المسبيبة للتداخل لعقوبات مختلفة بموجب قواعد لجنة الاتصالات الفيدرالية، تتراوح بين تحذيرات ومصادرات (حسب الظروف). وأخيراً، تقدم تعليقات إلى مركز مراقبة الرحلات للولايات المتحدة في الإدارة الوطنية لدراسة المحيطات والغلاف الجوي لإخطارها بالموقع الفعلي ونمط الجهاز المسبب للتداخل ومعلومات تفصيلية بشأن القدرة وتردد التشغيل إذا كانت متاحة.

## المراجع

6

نظام COSPAS \_ SARSAT

<http://www.sarsat.noaa.gov/background.html>

<http://www.cospas-sarsat.org/>

القارير الشهرية للتداخل في النطاق MHz 406 المقيدة إلى الاتحاد من البلدان المشاركة.

برنامج المراقبة في النطاق MHz 406,1-406 ( القرار 205 ، القرار 205 )

<http://www.itu.int/ITU-R/index.asp?category=terrestrial&rlink=resolution-205&lang=en>

## الملحقات

الملحق 1 - تاريخ ووصف تفصيلي للنظام Cospas-Sarsat

الملحق 2 - نسق التقرير الشهري للاتحاد الدولي للاتصالات

الملحق 3 - قائمة جزئية للمعلومات في قاعدة بيانات التداخل في النطاق MHz 406

الملحق 4 - مثال معالجة بواسطة النظام AIMS/معالجة تكرارية

الملحق 5 - ثائق الاتحاد ذات الصلة.

## الملحق 1

### وصف النظام Cospas-Sarsat

#### 1.1A محة تاريخية

في 1978، اشتركت الولايات المتحدة وكندا وفرنسا معاً في إجراء تجربة تبع مساعدة السواتل للبحث والإنقاذ (SARSAT) من أجل تحديد مدى إمكانية استعمال نظام قائم على السواتل في مدار أرضي منخفض (LEO) لكشف وتحديد موقع منارات الاستغاثة الراديوية التي تستخدمها السفن والطائرات من خلال استعمال تقنيات تحديد الموقع مساعدة خاصية دوبلا. وتم إقرار حمل منارات الاستغاثة الراديوية على المتن (في الولايات المتحدة) في 1965، إلا أنه لم يكن هناك نظام موثوق لكشف الإشارات. وترسل المنارات قدرة مشعة فعالة تبلغ 50 mW على موجتين حاملتين بتشكيل ثمثلي على 121,5 و 243,0 MHz، وكانت تعرف

في الطائرات بأجهزة الإرسال لتحديد الموقع في حالات الطوارئ (ELT)، وفي السفن بالمنارات الراديوية لتحديد الموقع في حالات الطوارئ (EPIRB). وطلب من الطائرات التجارية أن ترصد ترددات الاستغاثة إلا أن معظم شركات الطيران كانت ترصد فقط ترددات الاستغاثة عندما يطلب منها مراقبو الحركة الجوية ذلك. وإضافة إلى ذلك، تم تطوير نمط جديد من المنارات للكشف عنها خصيصاً بواسطة سواتل SARSAT. وتم تشفير المنارات الجديدة رقمياً بشفرة تعرف وحيدة يتم إرسالها برج قدرة اسمية أو بقدرة 5 W وتعمل في النطاق المعين لعمليات البحث والإنقاذ (406,0 MHz إلى 406,1 MHz).

وبعد تشكيله بفترة قصيرة، انضم النظام SARSAT إلى برنامج مماثل أعدد الاتحاد السوفيتي ويدعى COSPAS وهو مختصر روسي "للنظام الفضائي للبحث عن السفن المستجدة". وتم التوقيع على مذكرة التفاهم الأولى بشأن النظام C-S في نوفمبر 1979 وفي مايو 1980 اتفقت جميع الأطراف على خطة تنفيذ تنص على جميع خصائص الأداء المتعلقة بالنظام C-S، بما في ذلك المتطلبات التشغيلية للمنارات والمحطات الأرضية والسوائل.

تشمل المراحل الرئيسية في تاريخ برنامج Cospas-SarSat ما يلي:

- حجز الاتحاد للتردد 406 MHz من أجل منارات الاستغاثة منخفضة القدرة
- تسجيل أول للتردد 121,5 MHz 1982
- تسجيل أول للتردد 406 MHz (ديسمبر 1984)
- الإعلان عن تشغيل النظام LEOSAR 1985
- اعتماد المنظمة البحرية الدولية للمنارات التي ترسل على التردد 406 MHz 1993-1988
- التشغيل الأول للسوائل المستقرة بالنسبة إلى الأرض 1995
- الإعلان عن تشغيل النظام GEOSAR 1998
- فرضت منظمة الطيران المدني الدولي وجود أجهزة الإرسال لتحديد الموقع في حالات الطوارئ على التردد 406 MHz 1999
- إنشاء قاعدة بيانات دولية لتسجيل المنارات (IBRD) 2006
- توقف معالجة السواتل لإشارات الاستغاثة على التردد 243/121,5 MHz 2009
- تعريف المتطلبات المتعلقة بمنارات الجيل الثاني المصممة للعمل بواسطة النظام MEOSAR 2010-2011
- مواصفات منارات الجيل الثاني للنظام كوسباس-سارسات (MEOLUT/Cospas-Sarsat) 2011-2012

وحتى فبراير 2012، كان النظام كوسباس-سارسات يضم 12 سواتل في مدار أرضي منخفض و6 سواتل في مدار مستقر بالنسبة إلى الأرض) وأكثر من مليون منارة تعمل على التردد 406 MHz حول العالم. وتشمل التحسينات المستقبلية خططاً لتطوير سواتل البحث والإنقاذ ذات المدارات الأرضية المتوسطة (MEOSAR).

ولا تناقش هذه الوثيقة بوجه عام إلا جوانب النظام كوسباس-سارسات ذات الصلة بتحديد موقع مصدر التدخل (ويرد وصف تفصيلي للنظام كوسباس-سارسات بما في ذلك المنارات والسوائل والمحطات الأرضية في الموقع الإلكتروني للنظام المبين في المراجع).

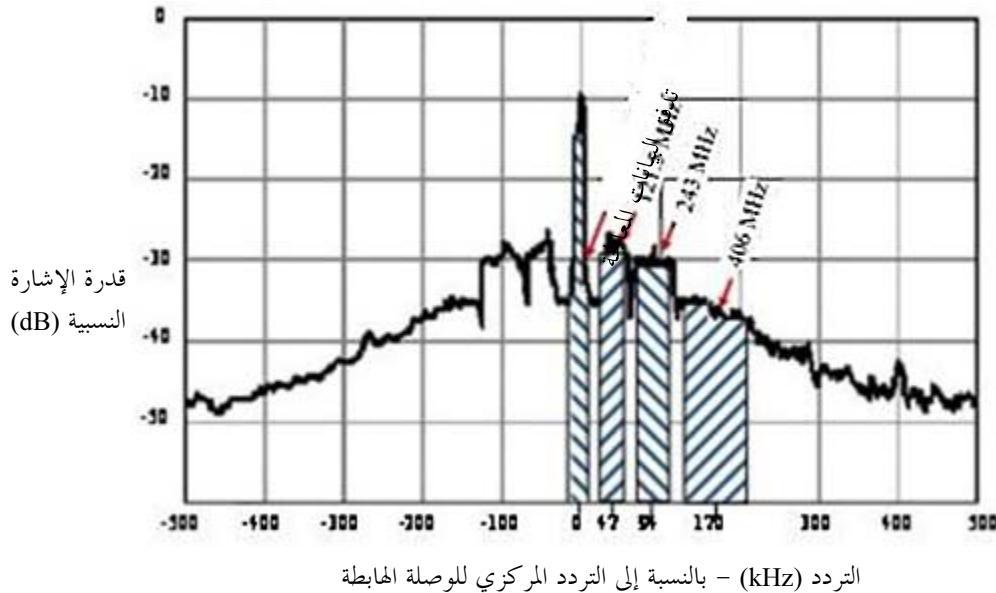
## 2.A1 السواتل والمعدات الساتلية

تُستخدم كل من سواتل المدار المستقر بالنسبة إلى الأرض (GEO) والسوائل ذات المدار الأرضي المنخفض (LEO) في النظام، ومع ذلك تُعد السواتل ذات المدار الأرضي المنخفض وحدتها مناسبة لتحديد الموقع بواسطة خاصية دوبلر نظراً لحركتها المدارية. ويحتوي كل ساتل بمدار أرضي منخفض على جهاز استقبال/معالج بيانات يعمل على التردد 406 MHz وذاكرة تخزين على المتن ومكرر يعمل على التردد 406 MHz ومكرر يعمل على التردد 121,5 MHz. بالإضافة إلى ذلك، تشمل سواتل النظام سارات مكرراً يعمل على التردد 243 MHz.

يقوم معالج البيانات بفك تشفير إشارة المnarة وتسجيل الرسالة الرقمية بالكامل بما في ذلك معرف هوية المnarة. كما يقيس التردد المستقبل ويسجله، والوقت الذي استلمت فيه إشارة المnarة. وتُخزن هذه العناصر الثلاثة في ذاكرة الساتل ويعاد إرسالها في الوقت الفعلي. وتعمل الذاكرة في عروة تشغيل مستمر وتكون كبيرة بما يكفي لتخزين بيانات المnarات الجموعة خلال يومين على الأقل قبل إلغاء الملفات القديمة واستبدالها ببيانات الجديدة.

الشكل 8

طيف الوصلة الهاابطة للنظام SARSAT (تردد الموجة الحاملة 1544,5 MHz)



يعرض الشكل 8 طيف الوصلة الهاابطة (لنظام سارسات). حيث يعرض الموجة الحاملة 1544,5 MHz (المشكلة بتدفق البيانات بمعدل 2,4 kbit/s)، والأطياف التردية المنقوله من إرسالات المnarات على الترددات 121,5 و 243,0 و 406 MHz.

### 3.A1 المحطات الأرضية

تستقبل المحطات الأرضية لنظام C-S، التي تدعى مطارات المستعمل المحلي (LUT) إشارة الوصلة الهاابطة على التردد 144,5 MHz وتعالج البيانات وترسل البيانات المعالجة إلى مركز مراقبة الرحلات الفضائية (MCC). ويتم التحكم عادةً في مطارات المستعمل المحلي عن بعد انتلاقاً من مركز مراقبة الرحلات الفضائية المرتبط بها.

ويقوم مطراف المستعمل المحلي بتتبع المسارات الساتلية المجدولة له عبر هوائي مكافئ دائري مياسر مستقطب (LCP) (يبلغ قطره حوالي 6 أقدام)، ويعالج إشارات المnarة المستقبلة لاسترجاع البيانات الساتلية بمعدل 2,4 kbit/s، والأطياف التردية المنقوله من المnarات 121,5 و 243,0 و 406 MHz. وتجري معالجة البيانات والطيف بالنسبة للإرسال على التردد 406 MHz على النحو التالي:

بيانات بمعدل 2,4 kbit

تتضمن قناة البيانات بمعدل 2,4 kbit (المشكلة على الموجة الحاملة للوصلة الهاابطة للساتل على التردد 1544,5 MHz) بيانات رقمية مستمدّة من المعالج الساتلي للبحث والإنقاذ (SARP) وتشمل الرسالة الرقمية للمnarة بالكامل بما في ذلك معرف هوية المnarة؛ والتردد المقيس والوقت الذي استقبل فيه الساتل إشارة المnarة. ويستعمل مطراف المستعمل المحلي التشغيل في الوقت الفعلي من خلال ذاكرة الساتل لتجمیع كل بيانات المعالج SARP المتاحة من المnarة خلال الفترة الزمنية التي تكون فيها المnarة في مجال رؤية الساتل (15 دقيقة عادةً بالنسبة إلى مسار الساتل أعلى المnarة بما يسمح للساتل بإمكانية استقبال حتى 18 إرسالاً من المnarة).

وُتجمع رسائل المنارة ويتم إعداد منحنى دوبлер. وتسمح معلمات منحنى دوبлер ومعرفة البيانات المدارية للساتل لطرف المستعمل المحلي بحساب موقع المنارة استناداً إلى معالجة دوبлер.

النطاق : MHz 406

للقناة MHz 406 عرض نطاق طيفي يبلغ 100 kHz (MHz 406,1-406,0) يتم استقباله ونقله في المكرر الساتلي للبحث والإنقاذ (SARR) ويُجمع مع نواتج مكرري النطاقين MHz 243/121,5 MHz. وتحمّل النطاقات الثلاثة لإرسالها إلى المطارات LEOLUT على موجة حاملة للوصلة المابطة بتردد 1 544,5 MHz. وتقوم بعض مطارات المستعمل المحلي (التي لديها القدرة على معالجة النطاق MHz 406 من أجل تحديد موقع مصدر التداخل وفقاً لدوبлер) برقمنة الصيف MHz 406,1-406,0 MHz. معدل عينة واحدة في كل ثانية خلال تحليق الساتل. وأي منارات نشيطة توجد أيضاً في مجال رؤية الساتل سوف تدرج إشارتها في الوصلة المابطة للساتل بالتردد 1 544,5 MHz.

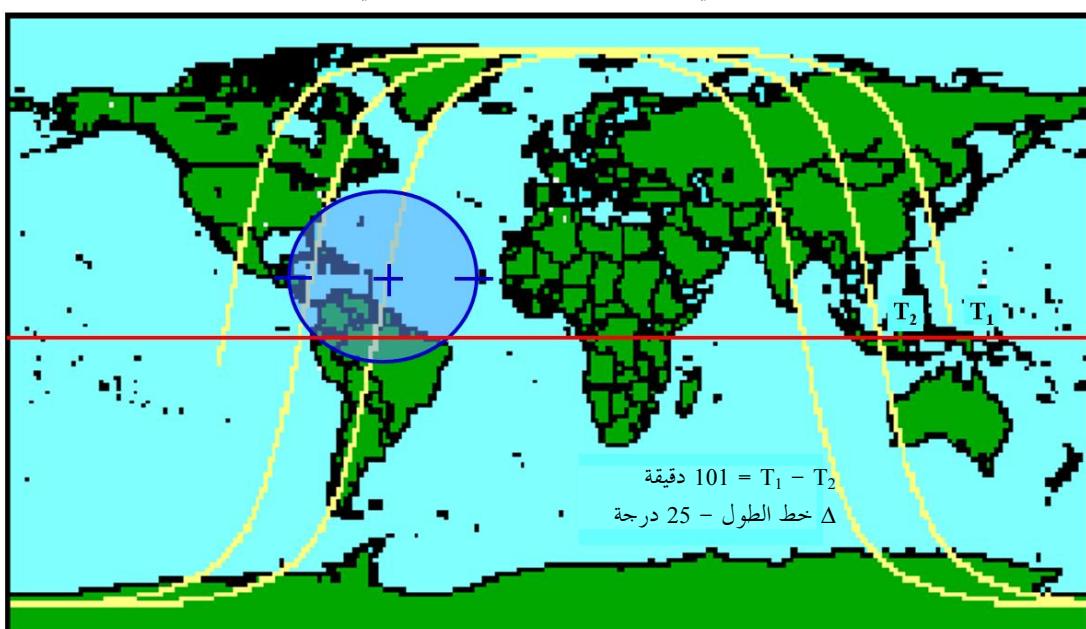
وتوصف عملية تحديد الموقع بخاصية دوبлер ل الإشارات الأرضية في الفقرة 2 بالتفصيل. وفي 1 فبراير 2009، تم التوقف عن معالجة مماثلة للإشارات على التردددين MHz 121,5 MHz و 243 MHz. ومع ذلك ما زالت إشارة "التوجيه" MHz 121,5 MHz تُستخدم للبحث في "الميل الأخير" من جانب أفرقة البحث على الأرض لكونها إشارة مستمرة.

#### 4.A1 منطقة مسح هوائي الساتل

يقدم الشكل 9 مثلاً لمسار أرضي من دورتين ونصف متتاليتين لساتل سارسات في مداره (المسارات الأرضية للساتل كوسبياس متشابهة). وُتعرض الدورة الأولى في المدار بواسطة عبور من جنوب خط الاستواء إلى شماله في الوقت  $T_1$  (فوق إندونيسيا عند خط الطول 130° تقريباً). ويستمر المسار فوق نصف الكرة الشمالي ويعبر خط الاستواء في الاتجاه من الشمال إلى الجنوب فوق شمال غرب البرازيل عند خط الطول -62,5° تقريباً. وبعد المرور فوق نصف الكرة الجنوبي، يعبر المسار الأرضي خط الاستواء في الاتجاه من الجنوب إلى الشمال في الوقت  $T_2$  عند خط الطول 105° تقريباً. وتمثل منطقة مسح الهوائي بالشكل الإهليلي الأزرق في وسط المسار الأرضي عند خط العرض 12° تقريباً ويغطي فلوريدا وكوبا والجزء الشمالي من أمريكا الجنوبية. وتأخذ منطقة المسح شكل دائرة يبلغ قطرها حوالي 6 000 km، وتمر مركز عند مسقط الساتل على سطح الأرض ويتناقل مع دوران الساتل حول الأرض. وهذه الحركة للساتل بالنسبة إلى المنارة الموجودة عند نقطة ثابتة على سطح الأرض هي التي تولد زحرة دوبлер في التردد اللازم لحساب موقع المنارة.

الشكل 9

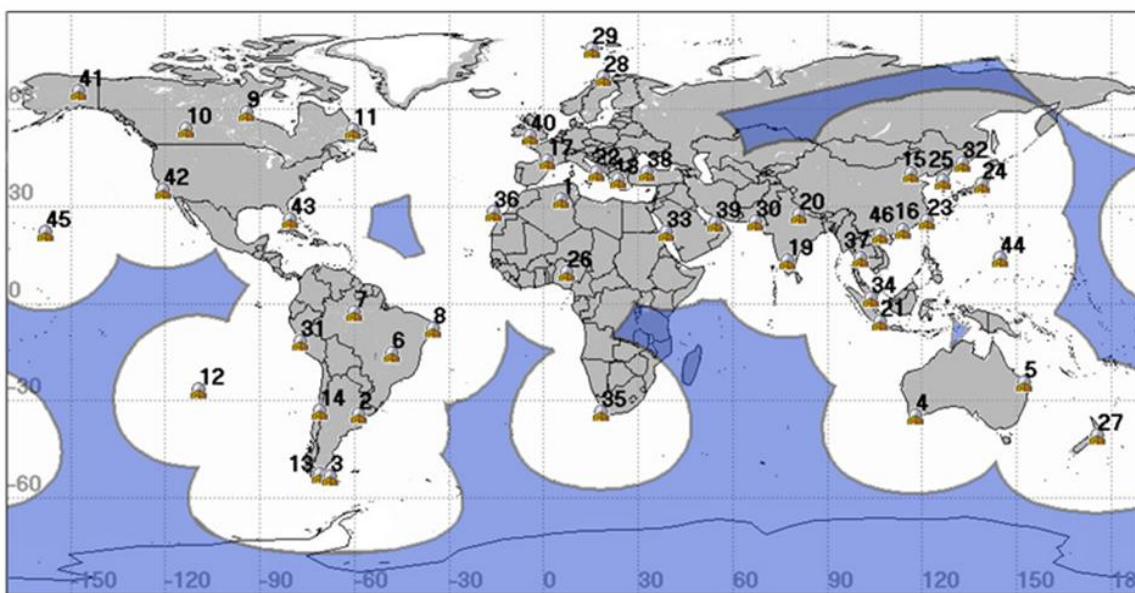
المسار الأرضي و المجال الرؤية للساتل في مدار أرضي منخفض



و كما يظهر من الشكل 9، إذا كانت المnarة عند أحد خطوط العرض المتوسطة، ستكون هناك فرصة لتحديد الموقع من خلال ثلات فترات مرور متالية للساتل، تفصل بين كل منها فترة انتظار تبلغ 100 دقيقة. وبالتالي ستبليغ فترة الانتظار 6 ساعات قبل حدوث سلسلة أخرى من 3 تحليقات. وينخفض وقت الانتظار بشكل كبير عند إضافة سواتل إضافية إلى النظام. وتتمثل التشكيلة الأساسية للنظام C-S في وجود أربعة سواتل بمدار أرضي منخفض (هناك ستة سواتل عادة).

الشكل 10

تغطية مطraf المستعمل المحلي (يشير اللون الأزرق إلى المناطق غير المشمولة بالغطية)



يعرض الشكل 10 (الأبيض والرمادي) مناطق العالم التي تغطيها مطاراتيف المستعمل المحلي (46 موقعًا حتى يناير 2012). ولا يمكن تحديد موقع أي مصدر تداخل يقع في أي مكان من المنطقة الزرقاء وفقاً لدوبler في الوقت الفعلي نظراً لعدم وجود أي مطraf مستعمل محلي في مجال رؤية الساتل. ومع ذلك، يمكن استعمال البيانات المخزنة لتحديد الموقع بخاصية دوبлер عندما يمر الساتل في مجال رؤية مطraf المستعمل المحلي. وتشير الأرقام إلى موقع مطraf المستعمل المحلي، وترتدي الجدول أدناه (تشارك مطاراتيف المستعمل المحلي المشاركة في الموقع).

المدينة، البلد	#	المدينة، البلد	#
غونما، اليابان	24	ورقلة، الجزائر	1
إنشيون، كوريا	25	الباليومار، الأرجنتين	2
أبوجا، نيجيريا	26	ريو غراندي، الأرجنتين	3
ويلينغتون، نيوزيلندا	27	ألباني، أستراليا	4
ترومسو، النرويج	28	بوندابرغ، أستراليا	5
سيتسرغرن، النرويج	29	برازيليا، البرازيل	6
كاراتشي، باكستان	30	ماناوس، البرازيل	7
كالاكو، بيرو	31	ريسيفي، البرازيل	8
ناكودكا، روسيا	32	تشورشيل، كندا	9
جدة، المملكة العربية السعودية*	33	إدمونتون، كندا	10
سنغافورة	34	غوز باي، كندا	11

#	المدينة، البلد	#	المدينة، البلد
35	كيب تاون، جنوب إفريقيا	12	إيستر آيلند، شيلي
36	ماسبالوماس، إسبانيا	13	بونتا أريناس، شيلي
37	بانكوك، تايلاند*	14	سانتياغو، شيلي
38	*أنقرة، تركيا*	15	بيجين، الصين*
39	أبو ظبي، الإمارات العربية المتحدة	16	هونغ كونغ، الصين*
40	كومب مارتن، المملكة المتحدة	17	تولوز، فرنسا**
41	الأسكا، الولايات المتحدة الأمريكية*	18	بانثيبي، اليونان
42	كاليفورنيا، الولايات المتحدة الأمريكية*	19	بنغالور، الهند
43	فلوريدا، الولايات المتحدة الأمريكية*	20	لاكتو، الهند
44	*عوام*	21	سينغكاريونغ، إندونيسيا
45	هواي، الولايات المتحدة الأمريكية*	22	باري، إيطاليا
46	هاييونغ، فيتنام	23	كيلونغ، ITDC*

ملاحظات: (جرى تحديث الجدول في يناير 2012)

# موقع مرقمة للمطارات LEOLUT المعروضة في الشكل 10.

\* تشير إلى نظام مزدوج

\*\* تشير إلى نظام مزدوج يعمل بمطraf واحد LEOLUT.

الملحق 2

نحو التقرير الشهري للاتحاد بشأن التداخل في النطاق 406 MHz

الجدول 2

نحو تقرير التداخل في النطاق 406 MHz<sup>1</sup> (الجزء 1)

## فتره التقرير (يوم/شهر - يوم/شهر/سنة)

## الجدول 2

نسق تقرير التداخل في النطاق 406 MHz<sup>1</sup> (الجزء 2 – انظر الملاحظة 7)

سرد يشمل تحديد هوية المصدر، إن وجد								الموقع (مؤكدة)				الحالة (مفتوحة، مغلقة)	
بيانات أخرى	الإجراءات المتخذة	سبب التداخل	خصائص القدرة	صنف البث	النطاق التردد المخصص	التردد المخصص	نمط المعدات	خط الطول (بالدرجات)	خط العرض (بالدرجات)	أقرب مدينة	البلد	البلد	الحالة (مفتوحة، مغلقة)
34	33	32	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	1-مفتوحة، 0-مغلقة
								nn.nn±	nn.nn±	نص	نص	1	
												0	

الملاحظة 1 - ينبغي تقديم التقارير في نسق Excel بصورة شهرية. يتبع وجود بيانات على الأقل في الأعمدة التالية: 1 و 2 و 3 و 6 و 7 و 8 و 9 و 13 و 14 و 19 و 20. ويمكن ترك الحقول التي لا توافر بيانات من أجلها فارغة.

الملاحظة 2 - يتتألف رقم معرف هوية الموقع من جزأين: الرمز الدليلي للبلد من 3 أرقام وفقاً للرمز الدليلي للبلد MID لاتحاد الخاص بالهيئة المبلغ زائد 6 أرقام تخصيصها الهيئة للموقع. ويشير الوسم بين ( ) إلى معرف هوية الموقع المبلغ عنه في أول تقرير من مجموعة التقارير المتتالية.

الملاحظة 3 - نمط تشكيل الموجة الحاملة الرئيسية: N - بث موجة حاملة غير مشكلة؛ ME - بث النبضات (بيانات اختيارية للجزء 1، تعرض في حالة تيسيرها).

الملاحظة 4 - مرتفع: يتم حفظ صيغ المنارة المرجعية في حالة الرؤية المتباينة بنسبة 50% وأكثر، متوسط - بنسبة 25-50%， منخفض - أقل من 25%.

الملاحظة 5 - نسبة الكشف شهرياً  $DR = \frac{N1}{N1+N2}$ ، حيث N1 - عدد مرات المرور فوق المرسل عند/ فوق 5 درجات، بدون موقع.

الملاحظة 6 - ينبغي أن يتم التبليغ عموماً عن مصادر التداخل ذات نسبة الكشف ( $DR \geq 0.1$ ) وما لا يقل عن 10 رصدات منفصلة (10 مرات مرور مختلفة للساتل) شهرياً من جانب مراكز مراقبة الرحلات الفضائية القائم بالتبليغ خلال فترة التبليغ الحالية. ومع ذلك، نظراً للمستويات المختلفة للتداخل في مختلف أجزاء العالم، قد تعدل مراكز المراقبة معايير التبليغ الخاصة بما من أجل الحفاظ على عدد مصادر التداخل المبلغ عنها عند مستوى معقول. وتجنب الإشارة إلى المعايير المستعملة في التقرير (رأسية العمودين 12 و 19). ويجوز أيضاً التبليغ عن أي مصدر تداخل يظل ضمن معايير التبليغ المحذرة خلال فترة تبليغ معينة ضماناً للاستمرارية مع التقارير السابقة. وتشجع مراكز المراقبة على استعمال سلطتها التقديرية لضم إشارات تقاريرها على مر الزمن وإيلاء اهتمام مناسب لمصادر التداخل الواقعة في المناطق التابعة لها.

الملاحظة 7 - تعتمد هذه البنود على التعقيبات المتعلقة بمصدر التداخل. وتتاح هذه التعقيبات عادة بعد إغلاق المصدر ووقف الإرسال.

الملاحظة 8 - يمكن حساب نصف قطر منطقة البحث (العمود 6) باستعمال الانحرافات المعيارية لخطوط العرض والطول.

## الجدول 3

البلدان التي تقدم تقارير شهرية بشأن مصادر التداخل في النطاق MHz 406 إلى الاتحاد الدولي للاتصالات

(حتى فبراير 2012)

البلد	رمز الاتحاد
أستراليا	AUS
كندا	CAN
الصين (جمهورية الصين الشعبية)	CHN
إسبانيا	E
فرنسا	F
اليونان	GRC
تركيا	TUR
الولايات المتحدة	USA
فيتنام	VTN

## المراجع

برنامجه مراقبة النطاق MHz 406,1-406 (القرار 205، COSPAS-SARSAT)

<http://www.itu.int/ITU-R/index.asp?category=terrestrial&rlink=resolution-205&lang=en>

### الملحق 3

## قائمة جزئية بالمعلمات الواردة في قاعدة بيانات التداخل في النطاق MHz 406

الوصف	رأسية العمود	البند
الرقم التسلسلي للحل المخصص للمطراف LEOLUT	Solution_Id	1
مجموعة حلول للمطارات LEOLUT المخصص لها رقم موقع. ويكون التصنيف بدلاً من المسافة والتعدد بين الحلول (يختارها المستعمل)، تكون عادةً 50 و 100 km و kHz 100 ل الولايات المتحدة. سوف يتضمن الموقع عموماً أرقاماً متساوية تقريباً للحل A والحل B	Alert_Site_Number	2
رقم هوية الساتل	Sat_ID	3
عدد دورات الساتل في المدار	Orbit_Number	4
رقم هوية المطراف LEOLUT	LUT_ID	5
احتمال الجانب A	A_Prob	6
خط عرض الجانب A	A_Lat	7
خط طول الجانب A	A_Lon	8
لحظة الاقتراب الأكبر للجانب A (TCA)	A_TCA	9
زاوية مسار العبور للجانب A (CTA)؛ زاوية رأسها مركز الأرض وغير ضلعاها.موقع الخل والساطل عند لحظة الاقتراب الأكبر	A_CTA	10
التردد عند نقطة انقلاب منحنى دوبلر، زحرة عن MHz 406,025	A_Freq_Bias	11
انظر نظير الجانب A	B_Lat	12
انظر نظير الجانب A	B_Lon	13
انظر نظير الجانب A	B_Tca	14
انظر نظير الجانب A	B_CTA	15
انظر نظير الجانب A	B+FreqBias	16

## الملحق 4

### مثال للنظام الآوتوماتي لرصد التداخل/معالجة تكرارية

#### تحليل الخطأ في موقع مصدر التداخل في النطاق MHz 406 في سولت ليك سيتي (Salt Lake City)

##### الغرض

الغرض من هذا التقرير تقديم نتائج تحليل الموقع ونصف قطر منطقة البحث المحددة بالإصدار الحالي للنظام الآوتوماتي لرصد التداخل (AIMS) وتلك المحددة بتقنيات المعالجة التكرارية المستعملة حالياً لإنتاج التقرير الشهري للتداخل في النطاق MHz 406.

##### معلومات أساسية

في 11 أغسطس 2006، أرسل النظام الآوتوماتي لرصد التداخل التابع لمركز مراقبة الرحلات الفضائية للولايات المتحدة رسالة إلى لجنة الاتصالات الفيدرالية للتبيّغ عن مصدر تداخل تم الكشف عنه في سولت ليك سيتي، منطقة أوتا. وتم الإبلاغ بخطي العرض والطول المقدرين ونصف قطر منطقة البحث المحتملة، فضلاً عن موعدى الكشفين الأول والأخير. وأفادت لجنة الاتصالات الفيدرالية أن التداخل صادر من جهاز إرسال 2 ASOS للإدارة الوطنية لدراسة المحيطات والغلاف الجوي يقوم بتوجيه هوائي ياغي وقدمت لمركز مراقبة الرحلات الفضائية الموقع الذي تم قياسه بواسطة النظام GPS.

وكان تردد التشغيل الاسمي لجهاز الإرسال المسبب للتداخل يبلغ MHz 410,075، غير أنه كانت هناك إرسالات هامشية ثُبّثت في النطاق الخاص بالبحث والإنقاذ. وقام المهندس المسؤول في الإدارة الوطنية لدراسة المحيطات والغلاف الجوي بتركيب مروشاح تقرير نطاق في جهاز الإرسال في 15 أغسطس، بحيث لم يُكتشف أي تداخل بعدها بواسطة النظام C-S.

##### ملخص النتائج

يقدم الجدول 4 ملخصاً لنتائج التحليل. ويعرض الجدول موقع مصدر التداخل الذي تم قياسه بواسطة GPS، وكذلك الموقع المقدرة ونصف قطر منطقة البحث التي تم تحديدها بواسطة النظام AIMS والعملية التكرارية اليدوية. وبين العمود الأخير الخطأ في الموقع في العمليتين (استعملت كلتا العمليتين بيانات تم الحصول عليها في الفترة من 3 إلى 11 أغسطس).

وتجدر باللحظة أن الخطأ في الموقع للنظام AIMS أكبر من نصف قطر منطقة البحث ذي الصلة (لا يقع الموقع الفعلي ضمن منطقة البحث المقدرة).

##### الجدول 4

##### ملخص النتائج

الخطأ في الموقع (km)	نصف قطر منطقة البحث (km)	خط الطول	خط العرض	
-	-	111,9542-	40,7719	الإحداثيات الفعلية
12,6	11	111,829-	40,803	طريقة النظام AIMS
2,2	9,2	111,9441-	40,7890	الطريقة التكرارية

## خلاصة

فيما يتعلّق بهذا الحدث، كانت العملية التكرارية متفوقة بوضوح على عملية النظام AIMS الحالية. وعلى الرغم من أنها ليست نهائية، فإنها تبيّن أن العملية التكرارية لديها القدرة على توفير تقديرات أفضل بشأن الموقع، مما يوفر حافزاً قوياً لتحليل مزيد من الحالات. بالإضافة إلى ذلك، فهي تبرز أهمية الحصول على معلومات حقيقة بخصوص الموقع.

### تحليل البيانات

يعرض الشكل 11 مخطط انتشار لجميع الحلول الأولية للنظام AIMS على مقارنة من سولت ليك سيتي في الفترة 3-11 أغسطس 2006. وتظهر الحلول الجانبيّة الحقيقية نقاط صغيرة حمراء؛ وتظهر الحلول الزائفّة نقاط صغيرة سوداء (لا تستعمل سوى الحلول الجانبيّة الحقيقية في المعالجة التكرارية). ويعرض الشكل 11 أيضاً الموضع البيانيّ لموقع مصدر التداخل الفعلي (مثلث أخضر)، وحل النّظام AIMS (علامة X زرقاء) والحل التكراري (نقطة كبيرة سوداء). ويكشف فحص سريع للشكل 11 عن أن مجرد حساب متوسط الحلول الأولية يمكن أن يفضي إلى تحيز شرقي في النتيجة نظراً لوجود مزيد من الأخطاء الكبيرة بالاتجاه الشرقي في التركيز الشديد لنقاط البيانات. وكما سيناقش لاحقاً، تسمح العملية التكرارية بتفادي هذا التحيز من خلال إزالة الأخطاء الكبيرة من مجموعة البيانات.

ويقدم الشكل 12 طريقة صورة مكثفة للشكل 11 مع إضافة خصوصية منطقة البحث المقدرة (النّظام AIMS، دائرة زرقاء؛ العملية التكرارية، دائرة سوداء). وكما ذكر سابقاً، يقع الموضع الفعلي لمصدر التداخل (مثلث أخضر) خارج منطقة البحث المقدرة بواسطة النّظام AIMS (دائرة زرقاء).

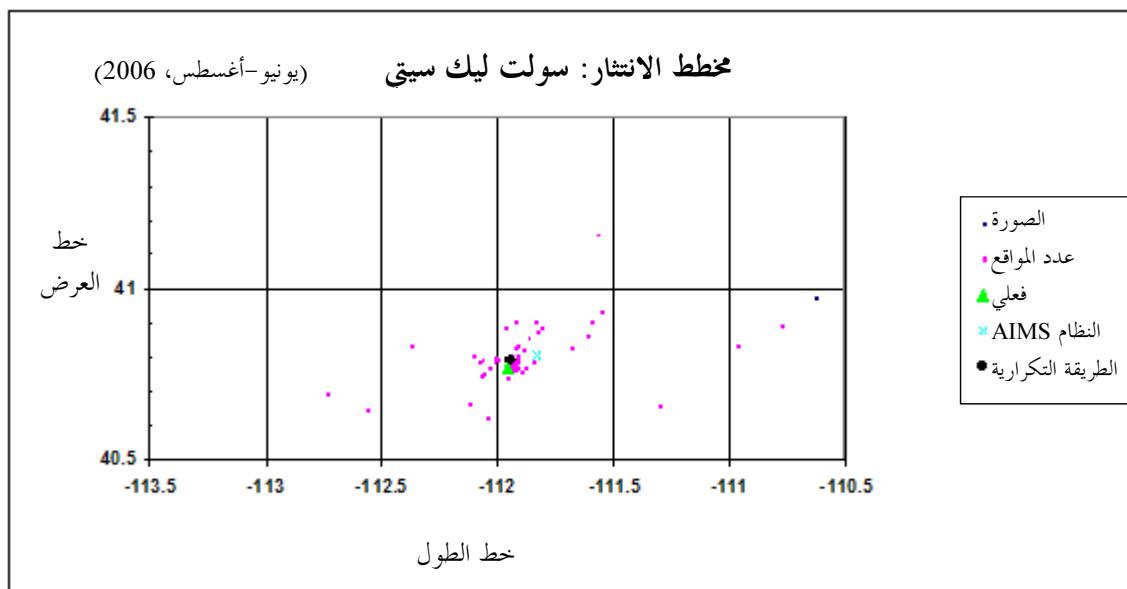
يبين الشكل 5 نتائج المعالجة التكرارية. والتكرار "0" هو مجرد متوسط ملفات الحلول الجانبيّة الأوليّة البالغ عددها 29 (تم الحصول عليها من قاعدة بيانات النّظام AIMS للفترة 3-13 أغسطس 2006). وتألّف عملية التكرار الأولى من ترتيب الحلول الأولية بترتيب تصاعدي حسب المسافة التي تفصل بينها وبين متوسط مجموعة البيانات ثم إلغاء نسبة 10% من البيانات الأبعد عن المتوسط. ويتم بعد ذلك تحديد متوسط جديد (وبيانات إحصائية أخرى) وموقع مقدر جديد ومنطقة بحث مقدرة جديدة. وتستمر العملية حتى يقترب رقم الجدار<sup>2</sup> من قيمة تجريبية محددة تبلغ 0,18 (على النحو المبين في الجدول 5).

وجدير باللاحظة في الجدول 5 أن الخطأ الفعلي باستعمال العملية التكرارية كان 2,21 km، في حين كان نصف قطر منطقة البحث المقدرة 9,2 km، مما يدل على أن نصف قطر منطقة البحث المقدرة يشير إلى قيمة متشائمة يمكن تحفيضها.

<sup>2</sup> يستعمل رقم الجدار المستخدم في خوارزمية التكرار متوسط الانحرافات المعيارية (SD) لخطوط العرض والطول لمجموعة البيانات المستمدّة من كل عملية تكرار متتالية. وعندما تقل نسبة متوسط الانحرافات المعيارية المستمدّة من عمليات التكرار المتتالية عن 0,18، عندئذ تستعمل خطوة التكرار التي تكون نسبة انحرافها المعياري أقرب إلى 0,18 كأفضل عامل تقدير لمنطقة البحث وموقع المارة المقابل.

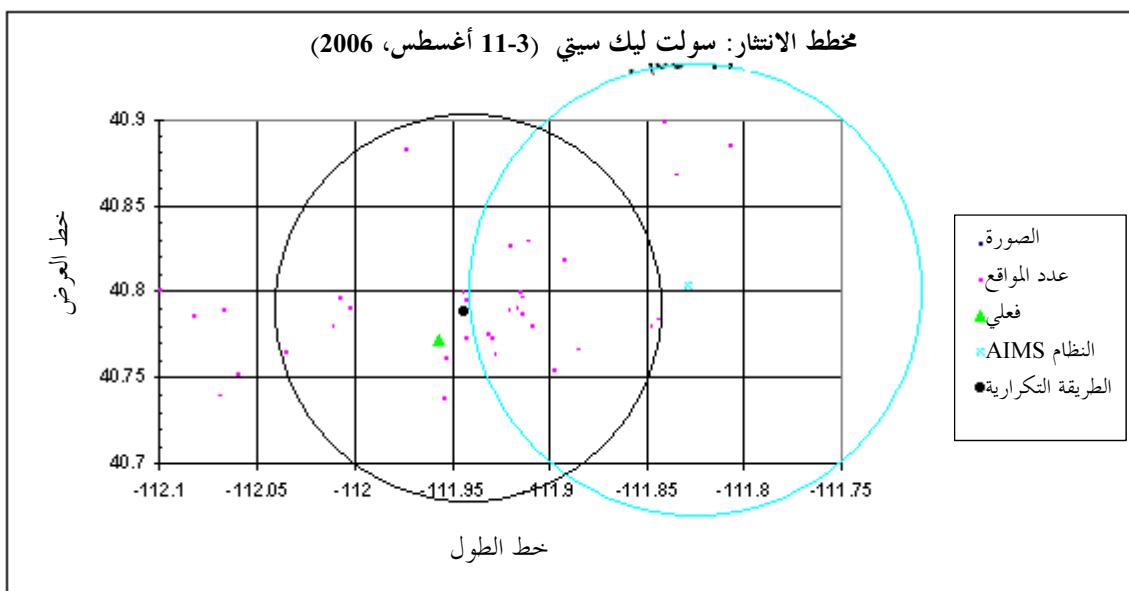
الشكل 11

الموقع الأولية للنظام AIMS (عدد المواقع) والموقع المقدر والموقع الفعلي لمصدر التداخل في سولت ليك سيتي



الشكل 12

صورة مكبرة للشكل 11 مع مناطق البحث المقدرة



## الجدول 5

## نتائج المعالجة التكرارية

الخطأ في الموقع (km)	منطقة البحث (km <sup>2</sup> )	نصف قطر منطقة البحث (km)	نسبة الانحراف المعياري	خط الطول	خط العرض	تعداد	رقم التكرار
10,75	1 821	24,1		111,8468–	40,7968	29	0
7,21	775	15,7	0,35–	111,8947–	40,7978	26	1
5,23	399	11,3	0,28–	111,9142–	40,7968	23	2
2,21	265	9,2	0,19–	111,9441–	40,7890	21	3
2,49	185	7,7	0,16–	111,9487–	40,7936	19	4
12,60	380	11		111,829–	40,803		AIMS
				111,9542–	40,7719		فعالي

## الملحق 5

## وثائق الاتحاد ذات الصلة

## التوصية ITU-R SM.1051

<http://www.itu.int/rec/R-REC-SM.1051-2-199707-I/en>

يُحدد التداخل بالنظام Cospas-Sarsat على أنه محتمل عندما تتجاوز الزيادة التي تولدها إشارات التداخل على إشارات التداخل الأساسية في النطاق MHz 406,1-406,0 dBW/m<sup>2</sup>/4 kHz 154–190 (dBW/m<sup>2</sup>/Hz) عند هوائي الساتل (عند 850 km)، مما يؤدي إلى زيادة مستوى ضوضاء الخلفية بمقدار 0,3 dB. ويقابل ذلك جهاز إرسال على سطح الأرض لديه قدرة مشعة مكافئة متناظرة تبلغ –60 dBW/Hz 24–24 (dBW/4 kHz) فيما يخص الضوضاء عريضة النطاق أو بمقدار 40–40 dBW فيما يخص إشارة موجة مستمرة.

## التوصية ITU-R M.1478-2 (2004-2000)

<http://www.itu.int/rec/R-REC-M.1478-2-201201-I/en>

تقدم هذه التوصية معايير الحماية لأجهزة البحث والإنقاذ في النظام Cospas-Sarsat المحمولة على متن السوائل في المدارات الأرضية المتوسطة والمنخفضة (LEO) المستقرة بالنسبة إلى الأرض والتي تستقبل الإشارات من موقع طوارئ يشير إلى منارات راديوية للاستدلال على الموقع في حالات الطوارئ (EPIRB) وغيرها من منارات الاستغاثة الراديوية العاملة في النطاق MHz 406,1–406,1.