|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| A close up of a sign  Description automatically generated | **世界无线电通信大会（WRC-23） 2023年11月20日-12月15日，迪拜** | |  |
|  | |  | |
|  | |  | |
| **全体会议** | | **文件 87 (Add.22)(Add.5)-C** | |
|  | | **2023年10月23日** | |
|  | | **原文：英文** | |
|  | | | |
| 非洲共同提案 | | | |
| 有关大会工作的提案 | | | |
|  | | | |
| 议项7(D2) | | | |

7 根据第**86**号决议**（WRC-07，修订版）**，考虑为回应全权代表大会关于卫星网络频率指配的提前公布、协调、通知和登记程序的第86号决议（2002年，马拉喀什，修订版）而可能做出的修改，以便为合理、高效和经济地使用无线电频率及任何相关联轨道（包括对地静止卫星轨道）提供便利；

7(D2) 议题D2 - ITU-R S.1503建议书更新的新附录**4**参数

附录4（WRC-19，修订版）

实施第三章程序时使用的各种特性的  
综合列表和表格

附件2

卫星网络、地球站或射电天文  
电台的特性[[1]](#footnote-1)2（WRC-12，修订版）

表A、B、C和D的脚注

MOD AFCP/87A22A5/1#2013

**表A**

卫星网络、地球站或射电天文电台的一般特性（WRC-23，修订版）

注：这些提议的更改仅供参考，因为ITU-R将在ITU-R 4A工作组2023年6月/7月会议上继续讨论对ITU-R S.1503-3建议书的修订。关于哪些内容将作为ITU-R S.1503-3建议书更新的一部分提交给第4研究组，还没有达成一致意见。这些讨论可能导致附录4数据项的增加或删除，包括在下面的规则案文示例中。如果需要可在批准对ITU-R S.1503-3建议书的修订后对这些项目添加额外的解释，以阐明其适用性（上行链路或下行链路等）。

| **附录中的项目** | **A *\_* 卫星网络或系统、地球站或射电天文 电台的一般特性** | | **对地静止卫星网络的提前 公布** | **须按照 第9条 第II节 进行协调的非对地静止卫星网络或系统的提前 公布** | | **无需按照第9条 第II节 进行协 调的非 对地静 止卫星 网络或 系统的 提前 公布** | | **对地静止卫星网络的通知 或协调 (包括按照附录30或30A 第2A条 进行的 空间操作 功能)** | | **非对地静止卫星网络或系统的通知或协调** | **地球站的通知或协调 (包括按照附录 30A或 30B进行的通知)** | **按照附录30进行的卫星广播业务卫星网络的通知 (第4和 第5条)** | | **按照附 录30A (第4条 和第5条)进行的 卫星网络(馈线 链路) 通知** | **按照附 录30B (第6条 和第8条)进行的 卫星固定业务卫星网络的 通知** | **附录中 的项目** | **射电 天文** |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| … | … | | … | … | | … | | … | | … | … | … | | … | … | … | … |
| **A.14** | **对在适用第22.5C、22.5D、22.5F或22.5L款的频段中操作的电台：频谱掩模** |  | | | | | | | | | | | | | | **A.14** |  | |
| … | … | … | | | … | … | … | | … | | … | … | … | | … | … | … | |
| A.14.b.6 | 参考带宽内以功率定义的掩模图，它是纬度和非对地静止地球站瞄准线与非对地静止地球站到对地静止轨道弧上一点连线偏轴角的函数或者作为纬度的函数，非对地静止地球站指向角（方位角，仰角）和非对地静止地球站与对地静止弧上的点之间的经度差 |  | | |  |  |  | | **X** | |  |  |  | |  | A.14.b.6 |  | |
| … | … | … | | | … | … | … | | … | | … | … | … | | … | … | … | |
| A.14.c.4 | 掩模类型，为下列类型之一（基于地球的排除区角、经度差、纬度）或（卫星方位角、卫星仰角、纬度） |  | | |  |  |  | | **X** | |  |  |  | |  | A.14.c.4 |  | |
| … | … | … | | | … | … | … | | … | | … | … | … | | … | … | … | |
| A.14.d | **对于每一套非对地静止卫星系统操作参数集**  如A.4.b.6之二注明采用操作参数的扩展集，则需要。  注 – 在不同频段可能有不同的参数集，但非对地静止卫星系统使用的任何频段只有一组操作参数集 |  | | |  |  |  | |  | |  |  |  | |  | A.14.d |  | |
| … | … | … | | | … | … | … | | … | | … | … | … | | … | … | … | |
| A.14.d.x1 | 地球表面与任何两个活动的非静止卫星之间连线间的最小角度（以度为单位）。如不提供，假设为零 |  | | |  |  |  | | **O** | |  |  |  | |  | A.14.d.x1 |  | |
| A.14.d.x2 | 在non-GSO卫星上，任何两个有源non-GSO地球站之间的最小角度（度）。如不提供，假设为零 |  | | |  |  |  | | **O** | |  |  |  | |  | A.14.d.x2 |  | |
| A.14.d.x3 | 非对地静止卫星同频跟踪的非对地静止地球站的最大数量，如果未提供数值，则假定非同步卫星同频跟踪的地球站的最大数量等于为epfd↑运行创建的地球站的数量。 |  | | |  |  |  | | **O** | |  |  |  | |  | A.14.d.x3 |  | |
| A.14.d.x4 | 非地球静止卫星的α角小于或等于为某一纬度范围定义的一组给定值的可能性，其中α角是到non-GSO卫星的直线和到可见地球静止弧上任何一点的直线之间的最小顶心角。注：仅当A.14.d.8中的最小跟踪时间设置为零时才能予以规定。 |  | | |  |  |  | | **O** | |  |  |  | |  | A.14.d.x4 |  | |
| … | … |  | | |  |  |  | |  | |  |  |  | |  |  |  | |

\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_

1. 2 无线电通信局须制定和保持最新的通知单格式，以充分满足本附录的条款规定和未来大会的有关决定。本附件中所列的各项补充资料及符号说明见无线电通信局《国际频率信息通报》（BR IFIC）（空间业务）的前言。（WRC-12） [↑](#footnote-ref-1)